

MATHEMATIK I FÜR BIOLOGEN, GEOLOGEN UND GEOÖKOLOGEN  
Computer-Übungsblatt 9

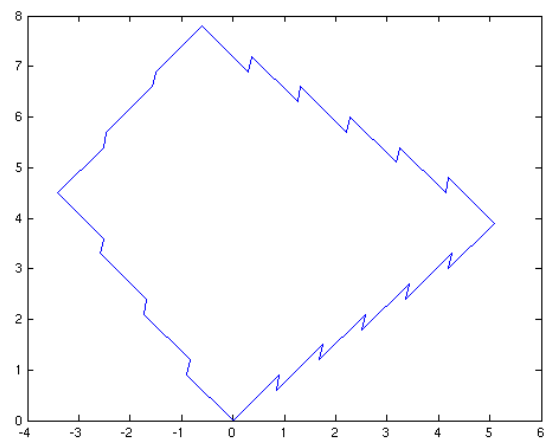
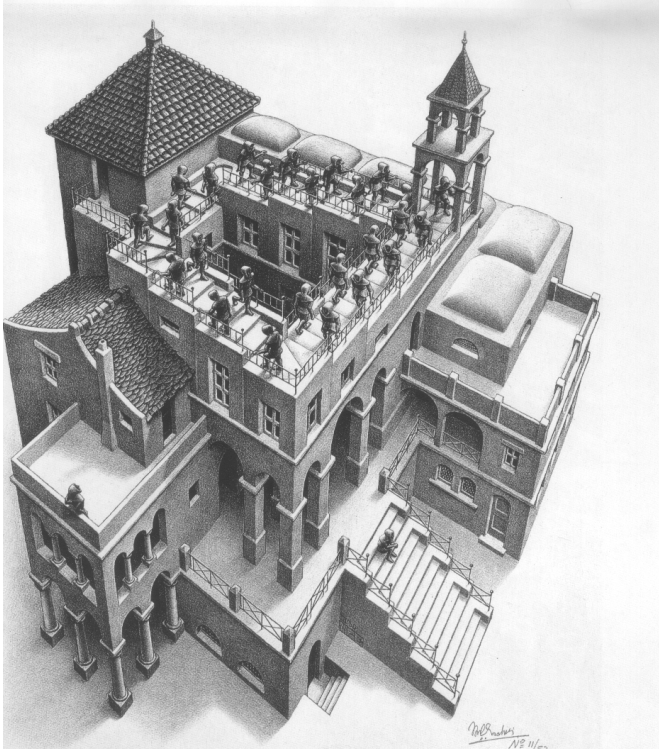


Abbildung 1: M. C. Escher (1898–1972), “Treppauf und treppab”, Lithografie (1960).  
Abbildung 2: Außenkante der Treppe als Polygonzug.

**Aufgabe C21.** Zeichnen Sie Eschers unmögliche Treppe (Abb. 1) nach, wie in Abb. 2.

Vorbemerkung: Während Escher Zentralperspektive benutzt hat, benutzen wir die (einfachere) Parallelperspektive. Was ist das? Die Zentralperspektive ist die korrekte Art des Abbildens (wie beim Auge oder Foto): Wir benutzen ein Koordinatensystem im  $\mathbb{R}^3$  mit dem Ursprung am Ort des Beobachters und dem Bild in der Ebene  $x_1 = 1$ . Ein Objekt (oder ein Punkt eines Objekts) am Ort  $u = (u_1, u_2, u_3)$  mit  $u_1 > 0$  wird abgebildet auf denjenigen Punkt in der Bildebene, der vom Beobachter aus gesehen in derselben Richtung liegt wie das Objekt, also  $g_z(u) = u_1^{-1}u = (1, u_2/u_1, u_3/u_1)$ ; die relevanten Koordinaten im Bild sind  $f_z(u) = (u_2/u_1, u_3/u_1) \in \mathbb{R}^2$ . Bei der Parallelperspektive hingegen bildet man den Punkt  $u$  auf  $g_p(u) = (1, u_2, u_3)$  ab; die relevanten Koordinaten sind  $f_p(u) = (u_2, u_3) \in \mathbb{R}^2$ . Die Parallelperspektive ist immer dann näherungsweise korrekt (bis auf eine zentrische Streckung), wenn sich die  $u_1$ -Werte der abgebildeten Objekte nicht stark unterscheiden. Während die Abbilder paralleler Geraden in der Zentralperspektive “zusammenlaufen”, sind sie in der Parallelperspektive parallel. Noch etwas: Ein *Polygonzug* ist eine Aneinanderreihung gerader Strecken, von denen jede am Endpunkt der vorigen beginnt (wie z.B. in Abb. 2).

Anleitung zur Aufgabe: Wir verfolgen nur die Außenkante der Stufen und fassen (wie das Gelände in Eschers Bild) je drei Stufen zu einem Element zusammen. Wir betrachten drei Einheitsvektoren

$e_x, e_y, e_z \in \mathbb{R}^3$ , von denen je zwei senkrecht aufeinander stehen; diese Vektoren repräsentieren die drei Achsen des Gebäudes in Abb. 1. Wir setzen  $v_x = f_p(e_x), v_y = f_p(e_y), v_z = f_p(e_z)$ . Kennen wir von einem Punkt  $u$  das Abbild  $f_p(u)$ , so finden wir  $f_p(u + \lambda e_x) = f_p(u) + \lambda v_x$  und entsprechend für  $e_y, e_z$ .

Der Trick an der unmöglichen Treppe besteht darin, dass ein Polygonzug im  $\mathbb{R}^3$ , der eine Treppe entlang stets abwärts führt, unmöglich wieder am Ausgangspunkt ankommen kann, während sein Abbild sehr wohl am Abbild des Ausgangspunkts enden kann und daher in  $\mathbb{R}^2$  einen geschlossenen Polygonzug bildet. Ist jede Stufe 10 cm hoch und 30 cm lang, dann ist jedes Stufenelement  $\mu = 30$  cm hoch und  $\lambda = 90$  cm lang. Der Weg im  $\mathbb{R}^3$  entlang der Außenkante, an der mit dem Pfeil markierten Ecke beginnend, legt also zunächst die Strecke  $\lambda$  in  $x$ -Richtung zurück, dann  $-\mu$  in  $z$ -Richtung, dann wieder  $\lambda$  in  $x$ -Richtung etc. (für die 6 Stufenelemente 6 mal  $\lambda$  in  $x$ -Richtung und 5 mal  $-\mu$  in  $z$ -Richtung); dann  $\lambda$  in  $y$ -Richtung,  $-\mu$  in  $z$ -Richtung etc. (6 Stufenelemente); dann  $-\lambda$  in  $x$ -Richtung,  $-\mu$  in  $z$ -Richtung (3 Stufenelemente); dann  $-\lambda$  in  $y$ -Richtung,  $-\mu$  in  $z$ -Richtung (4 Stufenelemente). Damit das Abbild dieses Weges geschlossen ist, muss in  $\mathbb{R}^2$  gelten

$$6\lambda v_x - 5\mu v_z + 6\lambda v_y - 5\mu v_z - 3\lambda v_x - 2\mu v_z - 4\lambda v_y - 3\mu v_z = 0.$$

Wählen Sie Vektoren  $v_x, v_y, v_z \in \mathbb{R}^2$  (zwei ausgesucht, der dritte aus der Gleichung bestimmt), die Eschers Bild einigermaßen nahekommen, und schreiben Sie ein Programm, das das Abbild des Weges in  $\mathbb{R}^2$  plottet. (10 Punkte)

*Anleitung:* Einen Polygonzug zeichnet man in *octave* mit dem Ihnen bekannten Befehl `plot(x,y)`, dabei stehen in  $x$  und  $y$  die  $x$ - bzw.  $y$ -Koordinaten der zu verbindenden Punkte. Nach Definition der (Zeilen-)Vektoren  $\mathbf{v}_x, \mathbf{v}_y, \mathbf{v}_z$ , sowie Grössen  $\lambda$  und  $\mu$  kann man sich nun schrittweise jeden Eckpunkt des Polygons berechnen, Beispiel:

```
u = [0 0];
u(2,:) = lambda*v_x;
u(3,:) = u(2,:) - mu*v_z;
plot(u(:,1), u(:,2));
```

zeichnet die (für uns) erste Stufe der Escher-Treppe. Es wird eine  $1 \times 2$ -Nullmatrix  $u$  definiert. Anschliessend fügt man mit `u(2,:)` eine Zeile hinzu, die aus dem Zeilenvektor `lambda*v_x` besteht, dabei bewirkt der Doppelpunkt-Operator `:`, dass allen Einträgen der zweiten Zeile (also der zweiten Zeile selbst) der rechtsstehende Ausdruck zugewiesen wird. `u(:,i)`,  $i = 1, 2$  bezeichnet hier die  $i$ . Spalte der Matrix  $u$ , deren 1. Spalte die  $x$ -Koordinaten und deren 2. Spalte die  $y$ -Koordinaten der zu plottenden Polygonzug-Punkte enthält, d.h. `u(1,1)` ist die  $x$ -Koordinate des ersten Punktes, `u(1,2)` seine  $y$ -Koordinate etc.. Schliesslich werden mit `plot(u(:,1), u(:,2))`; alle Koordinaten-Paare geplottet.

**Abgabe:** Donnerstag, 12.1.2006, zu Beginn der Vorlesung. Bitte geben Sie immer auch einen Ausdruck des von Ihnen verfassten Programmcodes ab.