

ELEMENTARE DIFFERENTIALGEOMETRIE VON KURVEN UND FLÄCHEN

Übungsblatt 12

Aufgabe 43:

Sei $\mathbf{X} : U \rightarrow \mathbb{R}^3$ eine Parametrisierung durch geodätische Polarkoordinaten.

Entwickle $\sqrt{g_{22}}(r, \theta)$ in eine Taylorreihe, bis inklusive zur 3. Ordnung. Verwende die Relation aus der Vorlesung

$$\frac{\partial^2}{\partial r^2} \sqrt{g_{22}} = -G \sqrt{g_{22}}, \quad \frac{\partial^3}{\partial r^3} \sqrt{g_{22}} = -\frac{\partial G}{\partial r} \sqrt{g_{22}} - G \frac{\partial \sqrt{g_{22}}}{\partial r}$$

und das Verhalten von g_{22} bei $r = 0$, um zu zeigen, dass

$$\sqrt{g_{22}}(r, \theta) = r - \frac{r^3}{6} G + R(r)$$

mit $\lim_{r \rightarrow 0} \frac{R(r)}{r^3} = 0$.

a) Folgere daraus, dass

$$G = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{2\pi r - L_r}{r^3} \frac{3}{\pi},$$

wobei $L_r = \int_0^{2\pi} \sqrt{g_{22}}(r, \theta) d\theta$ der Umfang der geodätischen Kreislinien mit Radius r ist.

b) Zeige

$$G = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{12\pi r^2 - A(r)}{\pi r^4},$$

wobei $A(r)$ der Flächeninhalt der geodätischen Kreislinie ist.

Aufgabe 44: Schwarzschild-Metrik II

Berechne den Riemannschen Krümmungstensor R_{ijkl} , bzw. $R^i{}_{jkl}$ zur Metrik

$$ds^2 = -e^{2\lambda(r)} dt^2 + e^{2\nu(r)} dr^2 + r^2 d\Omega^2 = g_{ij} dx^i dx^j,$$

mit $d\Omega^2 = d\theta^2 + \sin^2(\theta) d\varphi^2$.

Aufgabe 45: Geschwindigkeitsaddition in der speziellen Relativitätstheorie

Ein Lorentz-Boost $\Lambda_{x^1}(\beta) \in O(3, 1)$ in Richtung x^1 mit Geschwindigkeit β (Transformation zwischen zwei Bezugssystemen mit relativgeschwindigkeit β) ist gegeben durch

$$\Lambda_{x^1}(\beta) = \begin{pmatrix} \gamma & \beta\gamma & 0 & 0 \\ \beta\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Zeige, dass für $\beta_1, \beta_2 \in \mathbb{R}$ gilt, dass

$$\Lambda_{x^1}(\beta_1) \Lambda_{x^1}(\beta_2) = \Lambda_{x^1}\left(\frac{\beta_1 + \beta_2}{\beta_1 \beta_2 + 1}\right),$$

dass also die Hintereinanderschaltung von zwei Lorentz-Boosts in x^1 -Richtung wieder ein Lorentz-Boost in x^1 -Richtung ist.

Hinweis: Schreibe $\Lambda_{x^1}(\beta_i)$ in der Form

$$\Lambda_{x^1}(\beta_i) = \begin{pmatrix} \cosh(\phi_i) & \sinh(\phi_i) & 0 & 0 \\ \sinh(\phi_i) & \cosh(\phi_i) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

und benutze

$$\begin{aligned} \cosh(s+t) &= \cosh(s)\cosh(t) + \sinh(s)\sinh(t) \\ \sinh(s+t) &= \cosh(s)\sinh(t) + \sinh(s)\cosh(t). \end{aligned}$$