

# Analysis 2 / Math für Physiker:innen 3

## Themen:

- metrische + normierte Räume
- topologische Begriffe (offen, abgeschlossen, Rand, Innen,  $\text{Int}$ , ...)
- kompakte Mengen + BV + HB
- Folgen in metrischen Räumen
- Äquivalenz von Normen
- Banchräume + Reihen in Banchräumen
- Grenzwerte von Abbildungen in metr. Räumen
- Stetigkeit und einfache Eigenschaften

# Fragen

•  $\mathbb{Z}^3$  als metrischer Raum

→  $\mathbb{R}^3$  mit der euklidischen Norm  $\|\cdot\|_2$

$$\leadsto d(x, y) := \|x - y\|_2$$

→  $(\mathbb{R}^3, d)$  ist ein metr. Raum

⇒  $(\mathbb{Z}^3, d)$  " " " "

Was gilt dann für  $U = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ ?

3.1  $U$  offen oder abgeschlossen?

$U$  offen  $(\Leftrightarrow)$   $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  ist ein innerer Punkt

$$(\Leftrightarrow) \exists \varepsilon > 0 : \mathcal{U}_\varepsilon \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \subseteq U$$

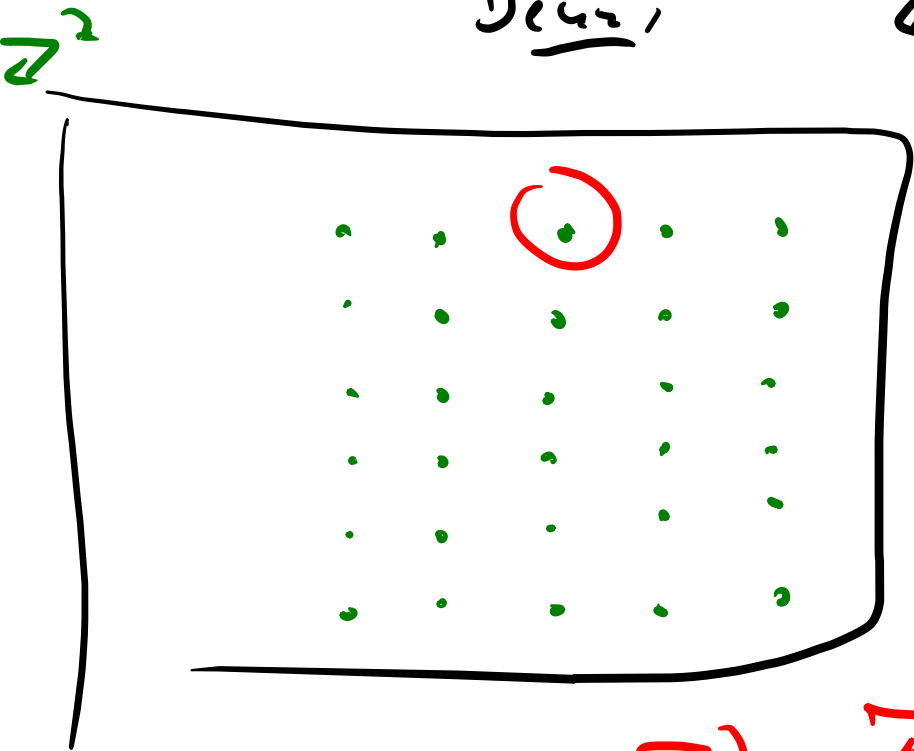
$$\text{z.B.: } \mathcal{U}_{\frac{1}{2}} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \left\{ x \in \mathbb{Z}^3 \mid d(x, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}) < \frac{1}{2} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \subseteq U$$

⇒  $U$  ist offen

Beh:  $U$  ist abgeschlossen!

Denn:  $\mathbb{R}^3 \setminus U = \mathbb{R}^3 \setminus \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x \\ x \end{pmatrix} \right\}$

$$= \bigcup_{x \in \mathbb{R}^3 \setminus \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x \\ x \end{pmatrix} \right\}} \{x\}$$



ist offen,

weil  $U_n(x) = \{x\} \subseteq \{x\}$

$\Rightarrow \mathbb{R}^3 \setminus U$  ist als Vereinigung offener

Mengen wieder offen

$\Rightarrow U$  abgeschlossen!

Beachte:  $d$  ist ein diskontinuierlicher Metriek auf  $\mathbb{R}^3$

Zeige induktiv:  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \subseteq \mathcal{U} \stackrel{\text{Folge in } \mathcal{U}}{\text{"}} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$

mit  $a_n \rightarrow \begin{matrix} a \\ \in \\ \mathbb{Z}^3 \end{matrix} \implies a \in \mathcal{U}$

Sei  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  eine solche Folge,

$\implies a_n = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \forall n \in \mathbb{N} \implies a = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \in \mathcal{U}$ .

Beachte:  $(\mathbb{R}, d)$  metrischer Raum,  $x \in \mathbb{R}$

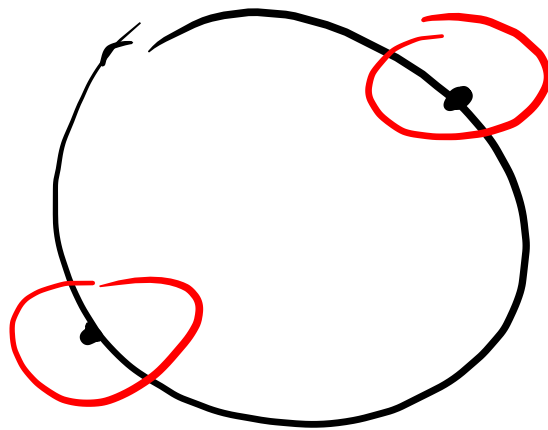
$\implies \{x\}$  ist abgeschlossen (Argument wie oben)

□



$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} : \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto x + y$$

NB:  $x^2 + y^2 = 1$



stetig  $\rightarrow f_1: \{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid x^2 + y^2 = 1 \} \rightarrow \mathbb{R}$

komplett

$g^{-1}(\{1\})$   
 $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} : \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto x^2 + y^2$   
 stetig

abgeschlossen + beschränkt

f ist umkehrbar  
 weil + nicht abh

Beispiele für Mengen: offen, abgeschlossen, kompakt, Hausdorff

$\mathbb{R}^2, \|\cdot\|_2$

$$U = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid y > x^2 \right\}$$

Zeige:  $U$  ist offen

1. Möglichkeit:

Sei  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in U$ . Bestimme ein  $\varepsilon > 0$ ,  
s.d.  $U_\varepsilon \left( \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) \subseteq U$

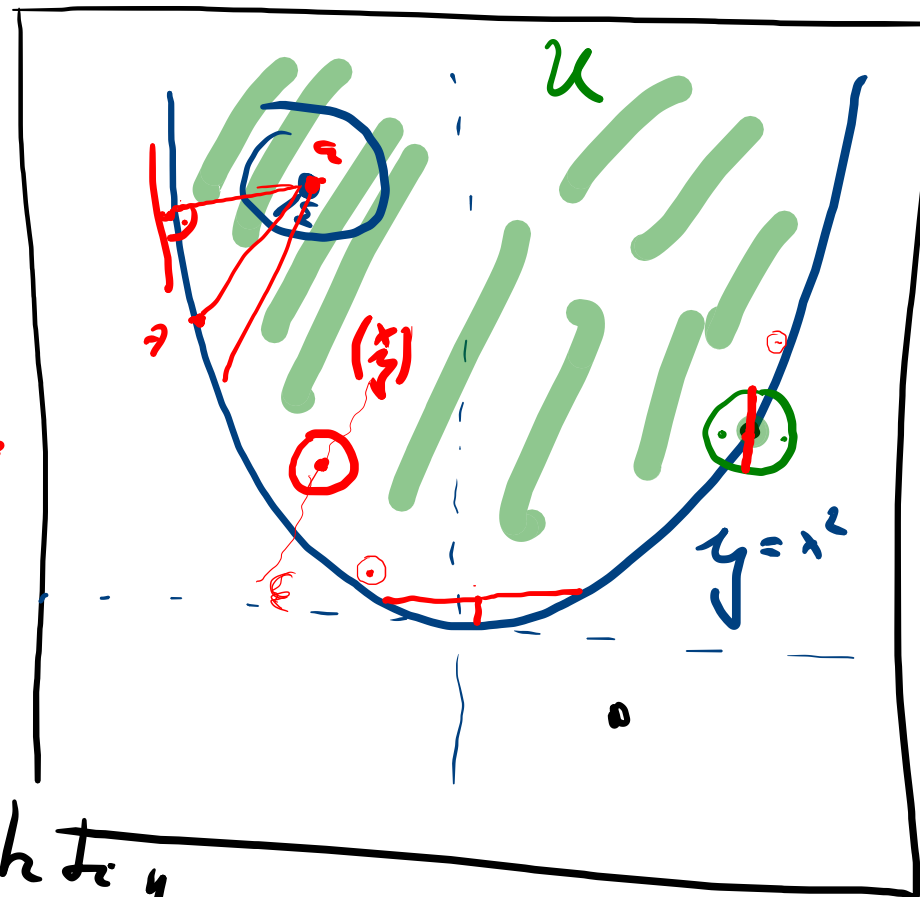
unangebracht

2. Möglichkeit:

$$y > x^2 \Leftrightarrow y - x^2 > 0$$

altersüb.  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}: \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto y - x^2$  ist stetig  
 $\Rightarrow f^{-1}((0, \infty)) = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid 0 < f(x, y) = y - x^2 \right\} = U$  ist offen

Bild



Def:

$$\partial U = \{y = x^2\} \Rightarrow U \cap \partial U = \emptyset$$

$\Rightarrow U$  ist offen

Bew:

$$U \cap \partial U = \emptyset \Rightarrow U \text{ offen}$$

2.1:  $x \in U \Rightarrow \exists \varepsilon > 0 : U_\varepsilon(x) \subseteq U$

Aufg:  $U \text{ nicht}$   $\Rightarrow \forall \varepsilon > 0 : U_\varepsilon(x) \not\subseteq U$

$$\Rightarrow U_\varepsilon(x) \cap (\mathbb{R} \setminus U) \neq \emptyset$$

$$\cdot x \in U_\varepsilon(x) \cap U \Rightarrow U_\varepsilon(x) \cap U \neq \emptyset$$

$$\Rightarrow x \in \partial U$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x \in U \\ \& U \cap \partial U = \emptyset \end{array} \right.$$

□

Zug:  $\partial \mathcal{U} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid x^2 = y \right\}$

" $\supset$ " Sei  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$  mit  $y = x^2$ .

Sei  $\varepsilon > 0$  gegeben

Behaupte:  $\begin{pmatrix} x \\ y + \frac{\varepsilon}{2} \end{pmatrix} \in \mathcal{U}_\varepsilon \left( \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right)$   
mit  $d \left( \begin{pmatrix} x \\ y + \frac{\varepsilon}{2} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) = \left\| \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{\varepsilon}{2} \end{pmatrix} \right\|$   
 $= \sqrt{\frac{\varepsilon^2}{4}} = \frac{\varepsilon}{2} < \varepsilon$

und  $(y + \frac{\varepsilon}{2}) > y = x^2 \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y + \frac{\varepsilon}{2} \end{pmatrix} \in \mathcal{U}$

$\Rightarrow \mathcal{U}_\varepsilon \left( \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) \cap \mathcal{U} \neq \emptyset$

$\left. \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathcal{U}_\varepsilon \left( \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) \cap (\mathbb{R}^2 \setminus \mathcal{U}) \neq \emptyset \right\} \rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \partial \mathcal{U}$

2. Fall:  $\partial U \subseteq \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid y = x^2 \right\}$

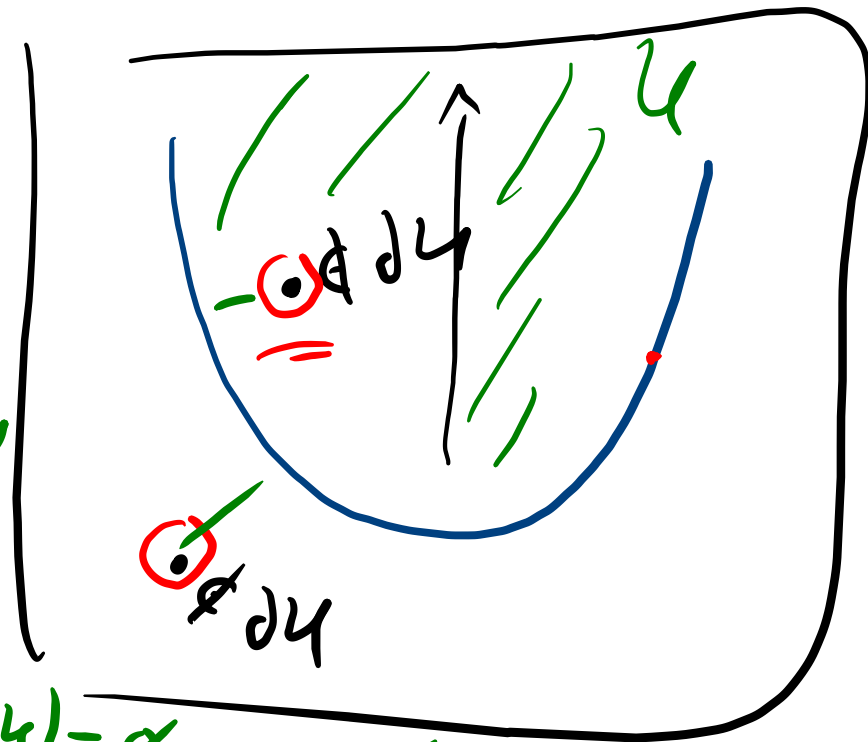
Alternative:  $x^2 \neq y \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \notin \partial U$

S:  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$  mit  $x^2 \neq y$

1. Fall:  $y > x^2$

$\Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in U \stackrel{?}{=} \exists \delta > 0 : \mathcal{U}_\delta \left( \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) \subseteq U$   
 $U \neq \emptyset$

$\mathcal{U}_\delta \left( \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) \cap (\mathbb{R}^2 \setminus U) = \emptyset \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \notin \partial U$



2. Fall:  $y < x^2$

Analog:  $\left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid y < x^2 \right\} = g^{-1}((-\infty, 0))$  ist offener  
 $\Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \notin \partial U$

Auf:  $U$  wän abgeschlossen

$$\Rightarrow U = \overline{U} = U \cup \partial U \supseteq \partial U$$

$$\left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid y > x^2 \right\}$$

$$\left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid x^2 = y \right\}$$

Also:  $U$  nicht abgeschlossen

$\Rightarrow U$  nicht kompakt!

Zudem:  $U$  nicht beschränkt!!!

Frage:  $U$  abgeschlossen & beschränkt  
 $\implies U$  kompakt???

Bsp:  $M = \mathbb{R}^4$  mit Metrik durch Norm  
 $\implies$  ja! (Heine-Borell)

Bsp:  $M = C([0,1], \mathbb{R})$ ,  $d$  kommt von  $\|\cdot\|_\infty$   
 $\implies$  nein!

# Stetigkeit

$f: M \rightarrow M'$  ist stetig in  $a$

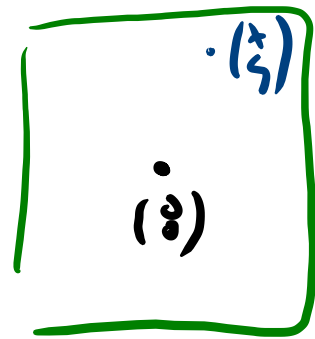
$\Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0 \exists \delta_\varepsilon > 0 : \forall x, y$  mit  $d(x, y) < \delta_\varepsilon : d(f(x), f(y)) < \varepsilon$

$\Leftrightarrow \forall (a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  mit  $a_n \rightarrow a$  gilt:  $f(a_n) \rightarrow f(a)$

Fk

Bsp:  $M = \mathbb{R}^2$ ,  $M' = \mathbb{R}$ , euklidische Abstände  $\mathbb{R}^2$

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} : \begin{cases} \frac{x+y^2}{x^2+y^4}, & \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ 0, & \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \end{cases}$$



$f$  rational auf  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\} \Rightarrow f$  stetig auf  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$



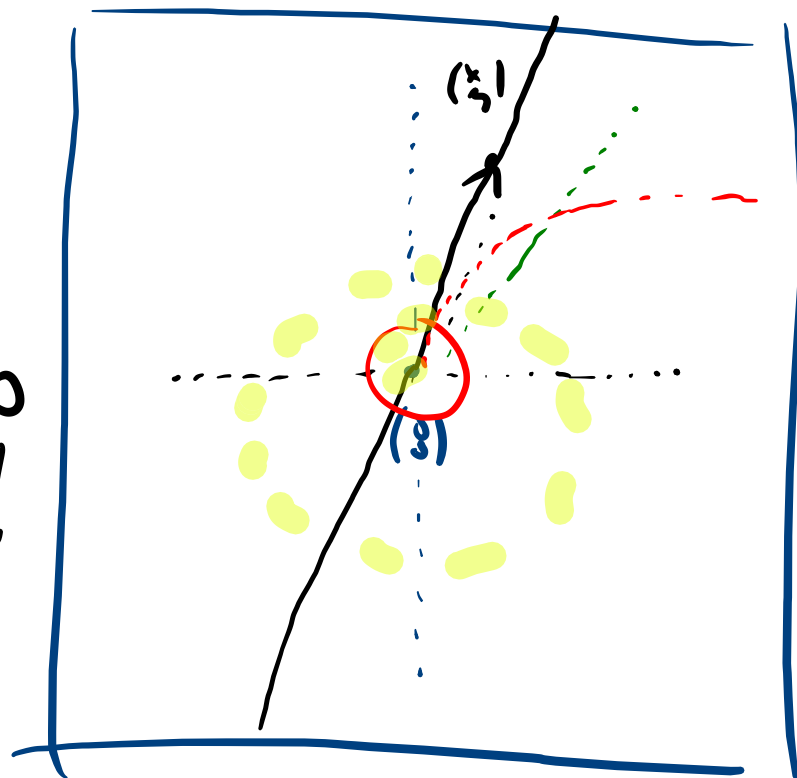
Frage: ist  $f$  stetig in  $(0)$

Folgerungskriterium anwenden

z.B.  $a_n = \begin{pmatrix} \frac{1}{n} \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow f(a_n) = \frac{(-\frac{1}{n}) \cdot 0^2}{(\frac{1}{n})^2 + 0^4} = 0$

$a_n = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{n} \end{pmatrix} \Rightarrow f(a_n) = \frac{0 \cdot (\frac{1}{n})^2}{0^2 + (\frac{1}{n})^4} = 0$

$a_n = \begin{pmatrix} \frac{1}{n} \\ \frac{1}{n} \end{pmatrix} \Rightarrow f(a_n) = \frac{\frac{1}{n} \cdot (\frac{1}{n})^2}{(\frac{1}{n})^2 + (\frac{1}{n})^4} = \frac{\frac{1}{n^3}}{\frac{1}{n^2} + \frac{1}{n^4}}$



$\frac{\frac{1}{n} \rightarrow 0}{\frac{1}{n^2} \rightarrow 0} \rightarrow \frac{0}{0} = 0$

$f\left(\frac{1}{n}\right) = \frac{x \cdot y^2}{x^2 + y^4}$

$a_n = t_n \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  mit  $t_n \rightarrow 0$

Folge auf der Geraden durch  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  und  $(0)$

$f(a_n) = \frac{t_n \cdot x \cdot t_n^2 \cdot y^2}{t_n^2 \cdot x^2 + t_n^4 \cdot y^4} = \frac{t_n \cdot x \cdot y^2}{x^2 + t_n^2 \cdot y^4}$

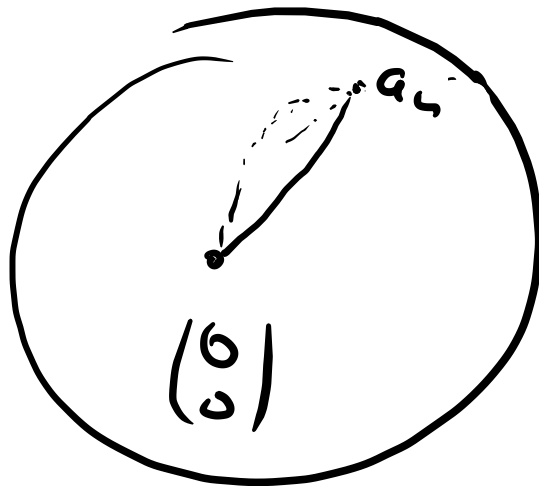
$\rightarrow 0$

Betrachte:

$$a_n = \begin{pmatrix} \frac{1}{n} \\ \frac{1}{n} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$f(a_n) = \frac{\frac{1}{n} \cdot \frac{1}{n}}{\left(\frac{1}{n}\right)^2 + \left(\frac{1}{n}\right)^2} = \frac{\frac{1}{n^2}}{2 \cdot \frac{1}{n^2}} = \frac{1}{2} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \frac{1}{2}$$

Also:  $\exists \lim_{\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}} f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) \Rightarrow f$  nicht stetig in  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$



# Reihen in Banachräumen

$$V = \text{Mat}(n \times n, \mathbb{R}) \cong \mathbb{R}^{n^2} \text{ mit eukl. Norm,}$$

$$\text{d.h. } \|(a_{ij})\|_2 = \sqrt{\sum_{i,j} (a_{ij})^2}$$

$\Rightarrow V$  ist Banachraum.

Konkret:  $n=3$ ,  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $a_n = A^n \cdot \frac{1}{n!}$

Ist  $x = \sum_{n=0}^{\infty} a_n$  konvergent? Wenn ja, was ist der GL?

$e^{xA}$ :  
 $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{A^n}{n!}$

Idee:  $\sum_{n=0}^{\infty} \|a_n\|_2 = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\|A^n\|_2}{n!} \leq \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\|A\|_2^n}{n!} = \exp(\|A\|_2)$

$\Rightarrow \sum a_n$  abs. konvergent  $\Rightarrow$  konvergent.

GL:  $A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $A^n = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \forall n \geq 3 \Rightarrow x = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + A + \frac{1}{2} A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Bsp:

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}: \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \cos(x^2 + y^2) - 1$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\leadsto \cos(x^2 + y^2) = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \cdot \frac{(x^2 + y^2)^{2k}}{(2k)!}$$

$$= - \frac{(x^2 + y^2)^2}{2} + \frac{(x^2 + y^2)^4}{4!} - \dots$$

$$- \frac{x^2 \cdot y^2}{(x^2 + y^2)^2} = (-2) \cdot \frac{x^2 \cdot y^2}{x^4 + 2x^2y^2 + y^4}$$

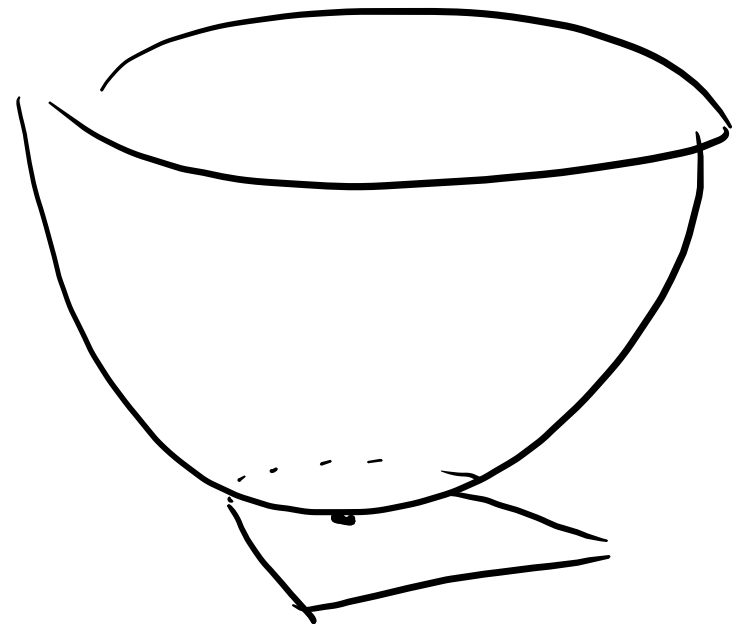
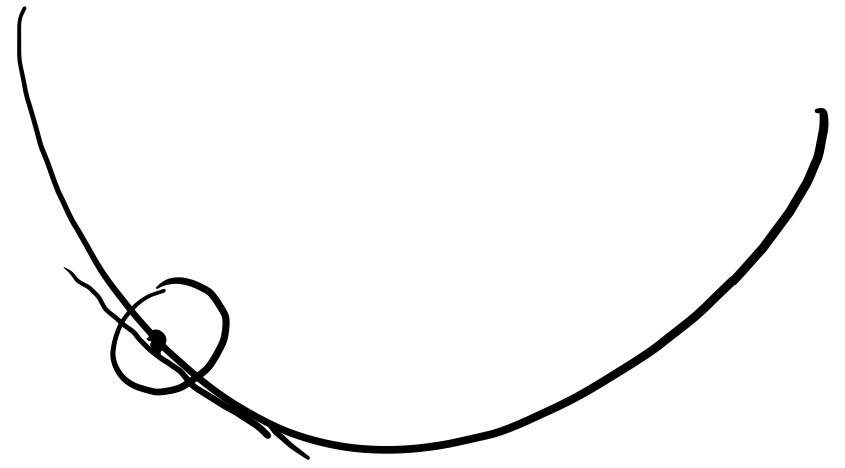
$$\rightarrow \frac{\frac{2}{4} \cdot \frac{1}{4}}{\frac{2}{4} + 2 \cdot \frac{1}{4} + \frac{1}{4}} \rightarrow 0$$

$$a_n = \left( \frac{1}{n}, \frac{1}{n^2} \right)$$

$$b_n = \left( \frac{1}{n}, \frac{1}{n} \right)$$

$$\rightarrow f(b_n) = \frac{1}{n}$$

0



# Analysis II

## STETIGKEIT

O. Schoen @ gmx.de

Was bisher geschah:


-  $\varepsilon \cdot \delta$  Kriterium

$$f: M \rightarrow M', \quad a \in M$$

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \delta_\varepsilon > 0 : \forall_{x \in M} \underset{\text{mit}}{\nearrow} d(x, a) < \delta_\varepsilon \quad : \quad d'(f(x), f(a)) < \varepsilon$$

- Folgenkriterium

"Funktion und Limes vertauschen"

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(a_n) = f\left(\lim_{n \rightarrow \infty} a_n\right) = f(a)$$


- Urbilder offener Mengen sind offen

# Lineare Abbildungen

$f: V \rightarrow W$ ,  $V, W$  normierte Räume

$f$  linear

Dann sind äqui.

(i)  $f$  stetig

(ii)  $f$  "beschränkt" :  $\|f(x)\|_W \leq r \cdot \|x\|_V$

(iii)  $f$  in stetig in 0



Suche Abbildung  $f$  linear aber nicht stetig

$$f: C([0,1], \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\|f\|_1 = \int_0^1 |f(t)| dt \quad \text{Norm}$$

$$f(f) = f(0)$$

$$f(f+g) = (f+g)(0)$$

$$= f(0) + g(0)$$

$$= f(1) + f(0)$$

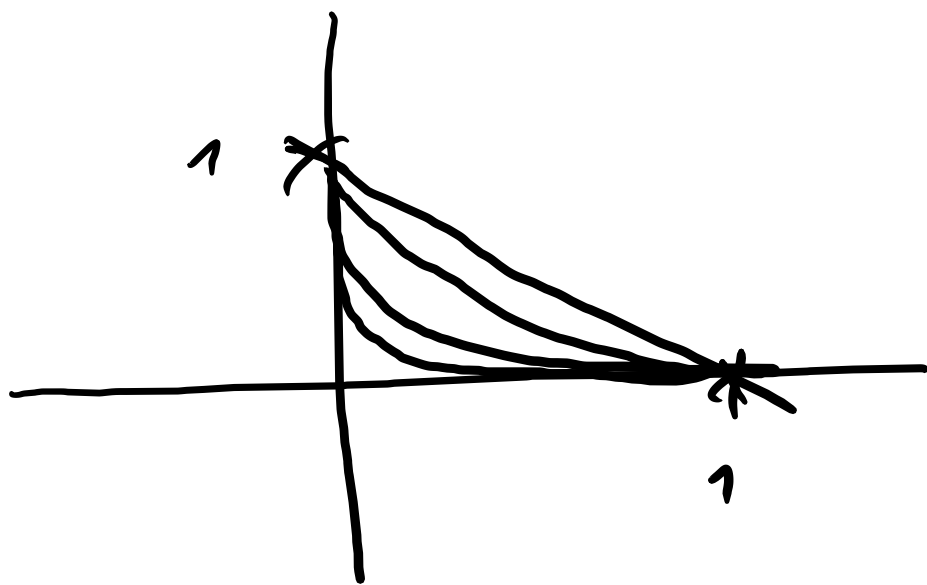
$$f(\alpha f) = (\alpha f)(0) = \alpha f(0)$$

$$= \alpha \cdot f(1)$$

Ziel  $\lim_{n \rightarrow \infty} f'(f_n) \neq f'(\lim_{n \rightarrow \infty} f_n)$

$$f_n(x) = (1-x)^n = (-x+1)^n$$

$$f_n(0) = (1-0)^n = 1^n = \underline{1}$$



Idee

$$\|f_n\|_1 \rightarrow 0$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(t_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(0) = \lim_{n \rightarrow \infty} 1 \neq f\left(\lim_{n \rightarrow \infty} t_n\right)$$

---

$$\|f - g\|_1 = 0 \Rightarrow f = g$$

---

(:)  $0$  offen aber  $f(0)$  nicht offen

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto 0$$

Denn ist  $(0, 1) \subseteq \mathbb{R}$  offen aber

$$f((0, 1)) = \{0\} \text{ nicht offen}$$

$A$  abg. aber  $f(A) \rightarrow$  abg.

$$f(x) = e^x$$

$f(\mathbb{R}) = (0, \infty)$  nicht abg.  
 $\uparrow$   
abg.

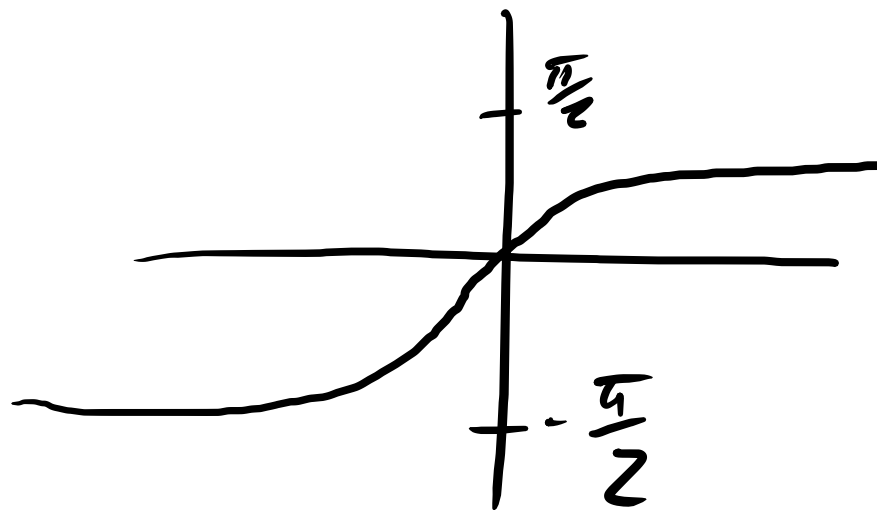
$$f(x) = \arctan(x)$$

$$f(\mathbb{R}) = \left(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right)$$

$\uparrow$

$\uparrow$

offen  $\wedge$  nicht abg.



$$f: (0,1) \rightarrow \mathbb{R}$$
$$x \mapsto 0$$

$$f((0,1)) = \{0\}$$

$$f^{-1}(\{0\}) = (0,1)$$

Bsp.: Gegenbsp

Zu Urbildern kompakter  
Mengen sind kompakt.

Bsp. zu Stetigkeit

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \left\{ \begin{array}{l} \frac{1 - \cos(x-y)}{y} \\ 0 \end{array} \right.$$

$$\frac{1 - \cos(x-y)}{y}$$

$$y \neq 0$$

$$y = 0$$

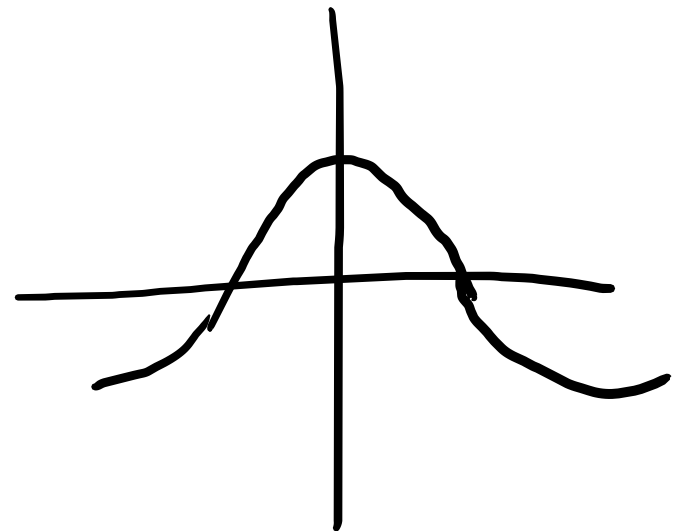
$$\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0, 0)} f(x,y) = 0$$

$$(x,y) \rightarrow (x_0, 0)$$

$$f(x,y) = \frac{1 - \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{2k!} (x-y)^{2k}}{y}$$

$$= \frac{1}{2} x^2 y + \frac{1}{4!} x^4 y^3 + \dots \rightarrow 0 = f(x_0, 0)$$

$$\cos(y) = 1 - \frac{y^2}{2} + \dots$$



# Operator

$$D : C^1([0,1], \mathbb{R}) \rightarrow C([0,1], \mathbb{R})$$

$$f \mapsto f'$$

linear (analysis 1)

$$\|\cdot\|_{\max} : C([0,1], \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$$

$$f \mapsto \max \{ |f(x)| \mid x \in [0,1] \}$$

Zeig: Nicht stetig :  $f_n(x) = \frac{1}{n} x^n$   
 $f'_n(x) = x^{n-1}$

$$\|f_n\|_\infty = \frac{1}{n} \rightarrow 0$$

$$\Rightarrow f_n \rightarrow f, \quad f(x) = 0$$

$$\|D(f_n)\|_\infty = \|x^{n-1}\|_\infty = 1 \not\rightarrow 0$$

$$D(f_n) \not\rightarrow D(f)$$

$C^1$  mit Norm  $\|\cdot\|_{C^1} : C^1([a,b], \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$

$$f \rightarrow \max\{|f(x)| + |f'(x)| \mid x \in [a,b]\}$$



# Möchte

$$\|D(f)\|_{\infty} \leq r \|f\|_{C^1}, \quad r \in \mathbb{R}$$

$$\|D(f)\|_{\infty} = \max \{ |f'(x)| : x \in [0, 1] \}$$

$$\leq \max \{ |f(x)| + |f'(x)| : x \in [0, 1] \}$$

$\uparrow$   
20

$$= \underbrace{1}_{=: r} \cdot \|f\|_{C^1}$$

$\Rightarrow$  Disktig

# Kompakte Mengen

$K \subseteq M$  heißt kompakt, falls

$\forall \bigcup_{i \in I} U_i$  mit  $K \subseteq \bigcup_{i \in I} U_i$ ,  $U_i$  offen

reicht endlich viele.

## Satz

$(M, d)$  metrische Raum

$K \subseteq M$  kompakt  $\Rightarrow$   $K$  abg. & beschränkt

$\Leftarrow$  ?  $(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|)$  ✓ Heine Borel

Satz (Bolzano-Weierstraß)

$(M, d)$  metrischer Raum

$K \subseteq M$  kompakt  $\Leftrightarrow$  Jede Folge in  $K$   
besitzt konvergente TF

Ana 1 Jede beschränkte Folge <sup>in  $\mathbb{R}$</sup>  besitzt kugl. TF.

Bsp ( abg.  $\wedge$  beschränkt  $\wedge$   $\rightarrow$  kompakt )

Betrachte  $(C([0,1], \mathbb{R}), \|\cdot\|_\infty)$

und  $f_n : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$   
 $x \mapsto x^n$

Wähle T F  $(f_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$ , dann

$$\lim_{k \rightarrow \infty} f_{n_k}(x) = \lim_{k \rightarrow \infty} x^{n_k} = \begin{cases} 0 & \text{für } 0 \leq x < 1 \\ 1 & \text{für } x = \underline{1} \end{cases}$$

$\Rightarrow$  TF Kugl nie gegen ein

$f \in C([a,b], \mathbb{R})$  bzgl.  $\|\cdot\|_\infty$ .

Betrachte weiter  $\overline{U_1(0)} \subseteq C([a,b], \mathbb{R})$

0-Fkt  
 $x \mapsto 0 \in \mathbb{R}$

Dann ist  $\overline{U_1(0)}$  beschränkt  $\wedge$  abg.

Wissz (Arzelà - Ascoli)

$M$  kompakt,  $(C(M, \mathbb{R}), \|\cdot\|_\infty)$ . Dann

$K \subseteq C(M, \mathbb{R})$  kompakt

- ( $\Rightarrow$ )
- (i)  $K$  beschränkt
  - (ii)  $K$  abg.
  - (iii)  $K$  gleichstetig

Wäre  $\overline{U_1(0)}$  gleichstetig

$\stackrel{(23.4c)}{\Rightarrow}$  Jede Folge in  $\overline{U_1(0)}$  besitzt Kgl TF.

Aber  $f_n \in \overline{U_n(0)}$ , da

$$\|f_n\|_\infty = \max_{x \in [0,1]} |f(x)| \leq 1$$

$\Rightarrow \overline{U_n(0)} \rightarrow$  gleich stetig

A.A.  
 $\Rightarrow \overline{U_n(0)}$  nicht kompakt.

# Differenzierbarkeit

Ana 1  $f$  diff'bar  $\Rightarrow f$  stetig

$$f: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, \|\cdot\|_2$$

$f$  stetig

$\Uparrow$  ~~\*~~

$f$  stetig

$\Uparrow$  ~~\*~~

$f$  stetig

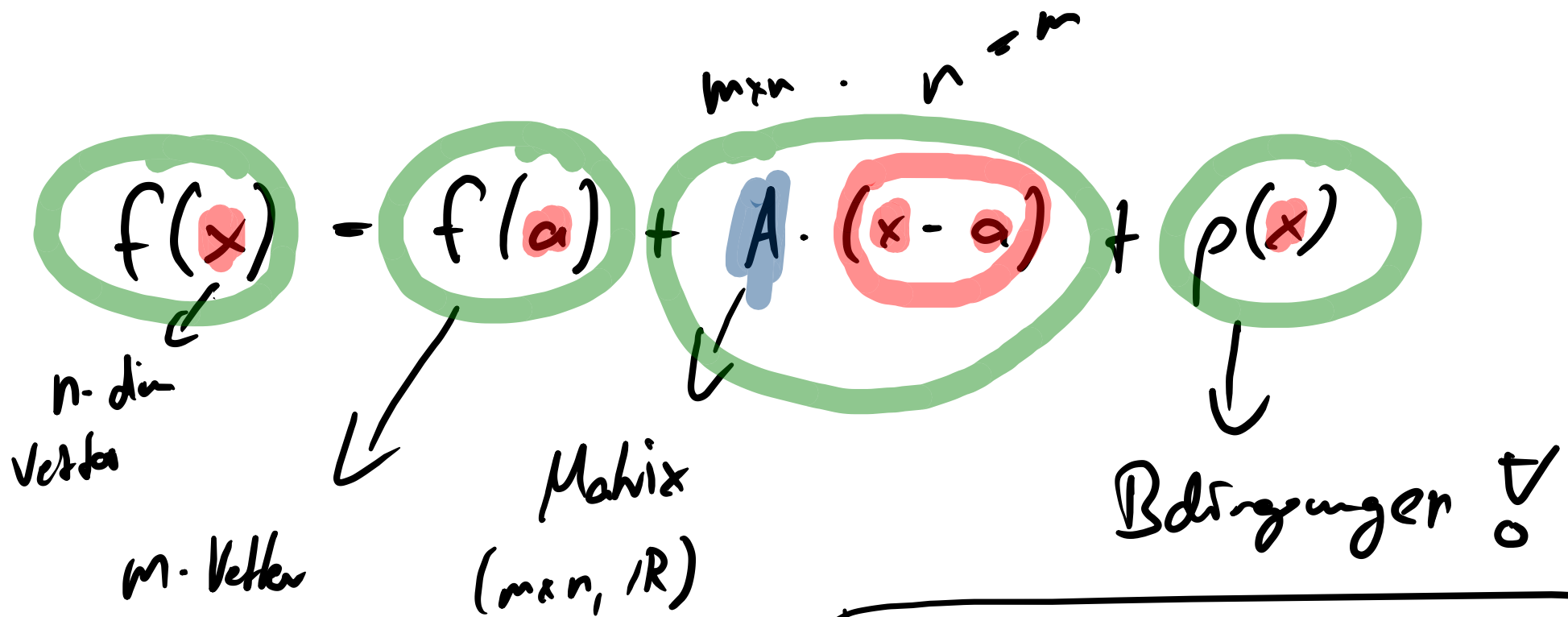
~~\*~~ ~~\*~~

$f$  stetig diff'bar  $\Rightarrow$   $f$  total diff'bar  $\Rightarrow$   $f$  partiell diff'bar

~~\*~~

~~\*~~





$$Df(\vec{x}) = \begin{pmatrix} 2x_1 \\ 2x_2 \end{pmatrix}$$

$$f: \mathbb{U} \cap \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$A = ?$$

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto x_1^2 + x_2^2$$

$$\Rightarrow f(\vec{x}) = f(\vec{a}) + A \cdot (\vec{x} - \vec{a}) + p(\vec{x})$$

$$= 0 + \begin{pmatrix} 2x_1 \\ 2x_2 \end{pmatrix}^T \cdot \vec{x} + p(\vec{x})$$

Bsp.: (partiell diff'bar  $\wedge \rightarrow$  total diff'bar)

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$



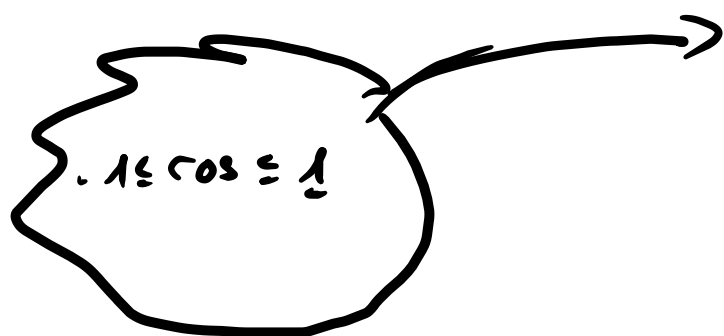
$$\begin{cases} \left(1 - \cos\left(\frac{x_1^2}{x_2}\right)\right) \cdot \sqrt{x_1^2 + x_2^2} & x_2 \neq 0 \\ 0 & x_2 = 0 \end{cases}$$

$$x_2 \neq 0$$

$$x_2 = 0$$

$\vec{x} \neq \vec{0}$

$$|f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) - f(\vec{0})| = \left| \left(1 - \cos\left(\frac{x_1^2}{x_2}\right)\right) \cdot \sqrt{x_1^2 + x_2^2} - 0 \right|$$



$$\leq 2 \cdot \sqrt{x_1^2 + x_2^2}$$

$$= 2 \cdot \left\| \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \right\|_2$$

$$= 2 \cdot \left\| \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\|_2 < 2 \cdot \delta = 2 \cdot \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$$

$\Rightarrow f$  stetig in  $x_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

partielle Ableitungen (Richtungsableitung)

$$d_v f(x) = \frac{\partial}{\partial v} f(x), \quad \vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \text{ mit } \|\vec{v}\|_2 = 1 \quad \text{OBLA} \quad v_2 \neq 0$$

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}\right) - f\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f\left(t \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}\right)}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} \left[ \left(1 - \cos\left(t \frac{v_2^2}{v_2}\right)\right) \cdot \underbrace{\sqrt{(tv_1)^2 + (tv_2)^2}}_{\substack{\cancel{t} \cdot \sqrt{v_1^2 + v_2^2} \\ \text{Cos} \\ \text{Stetig}}} \right] = \lim_{t \rightarrow 0} \left[ \left(1 - \cos\left(t \frac{v_2^2}{v_2}\right)\right) \cdot \|\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}\|_2 \right]$$

$$= \|\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}\|_2 \cdot \left(1 - \cos\left(\lim_{t \rightarrow 0} t \frac{v_2^2}{v_2}\right)\right) = 0$$

$\Rightarrow$  partiell diff'bar in  $x_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \exists f'(0) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Müssen prüfen:

$$\lim_{\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}} \frac{\rho \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}}{\| \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \|_2} \stackrel{?}{=} 0$$

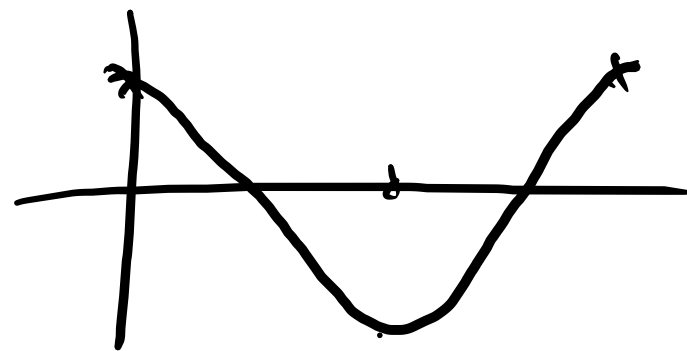
$$\rho \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} - \underbrace{f \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=0} - \underbrace{\exists f'(0) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}}_{=0} = f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

Beachte:  $a_n = \begin{pmatrix} \frac{1}{n} \\ \frac{1}{n^2} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \frac{\rho(a_n)}{\|a_n - \vec{0}\|_2} = \frac{(1 - \cos(\frac{\pi}{n})) \cdot \sqrt{\cancel{\left(\frac{1}{n}\right)^2} + \cancel{\left(\frac{1}{n^2}\right)^2}}{\cancel{\|a_n - \vec{0}\|_2}}$$

$$= 1 - \cos(\pi)$$

$$= 1 - (-1) = \underline{\underline{2}} \neq 0$$



$\Rightarrow f$  nicht total diff'bar

$\Rightarrow f$  nicht stetig diff'bar

# Ausflug in die Lineare Algebra

12.05.'23

$\mathbb{K}$  Körper,  $m, n \in \mathbb{N}$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$a_{ij} \in \mathbb{K}$$

$$\forall i = 1, \dots, m$$

$$\forall j = 1, \dots, n$$

Wo touched some out in Ana II ?!

(i) Jacobi - Matrix

(ii) Hesse - Matrix

(iii) Gradient

$$f \equiv \begin{pmatrix} f_1 \\ \vdots \\ f_m \end{pmatrix}$$

$$f_i : U \rightarrow \mathbb{R}$$

(i)  $f : U \xrightarrow{\subseteq \mathbb{R}^n} \mathbb{R}^m$ ,  $a \in U$ ,  $f$  part. diff'bar in  $U$

$$J_f(a) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1(a)}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1(a)}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial f_1(a)}{\partial x_n} \\ \frac{\partial f_2(a)}{\partial x_1} & \dots & \dots & \dots \\ \vdots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial f_m(a)}{\partial x_1} & \dots & \dots & \frac{\partial f_m(a)}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

$\rightarrow \nabla f_1(a)^t$

$\rightarrow \nabla f_m(a)^t$

# 1. Spezialfall

$m=1$

$f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $a \in U$ ,  $f$  partiell diff'bar in  $a \in U$

$$\underbrace{J_f(a)^T}_{\text{Zeilenvektor}} = \nabla f(a) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \end{pmatrix}$$

↑  
Spaltenvektor  
im  $\mathbb{R}^n$

↑  
Zeigt in die steilste Richtung



## 2. Spezialfall $m = n$

$\Rightarrow$  Jacobi Matrix ist quadratisch

$$f: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$\hookrightarrow$   $\exists$  Determinante (Funktionaldeterminante)

$\hookrightarrow$  Koordinatenwechsel

$\hookrightarrow$  Transformationssatz

# Gradient aus Skalarprodukt

$$\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$$

$f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f$  lokal diff'bar,  $a \in U$

$$D_f(a) \cdot h = \langle \underbrace{\nabla f(a)}_{\substack{\checkmark \\ \text{Eindeutig definiert}}}, h \rangle, \quad h \in \mathbb{R}^n$$

$\langle \cdot, \cdot \rangle: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $V$  Vektorraum

- (i) linear in beide Argumente  $\langle \lambda x + \gamma, z \rangle = \lambda \langle x, z \rangle + \langle \gamma, z \rangle$   
 $\forall x, \gamma, z \in V$
- (ii) symmetrisch  $\langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle \quad \forall x, y \in V$   
 $\lambda \in \mathbb{K}$
- (iii) positiv definit  $\langle x, x \rangle \geq 0$   $\wedge$   $\langle x, x \rangle = 0 \Leftrightarrow x = 0$

# (ii) Hesse - Matrix

reellwertig

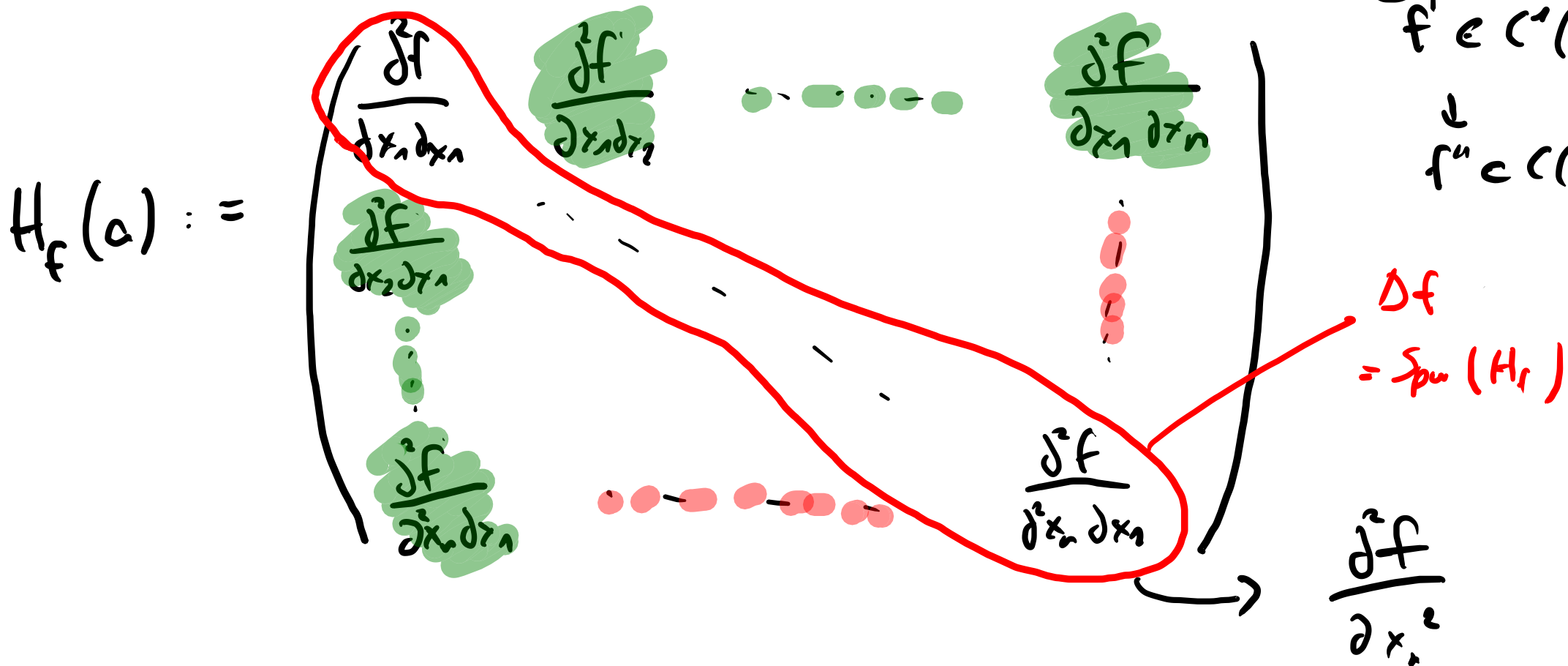
$$f: U \rightarrow \mathbb{R}$$

2x stetig diff'bar

$$a \in U$$

(Check:  $f \in C^2(U, \mathbb{R})$ )

$f' \in C^1(U, \mathbb{R})$   
 $f'' \in C(U, \mathbb{R})$



Satz von Schwarz

$\Rightarrow H_f(a)$  symmetrisch

(partielle Ableitung vertauschen)

Insbesondere

$$H_f(a) = \underbrace{\nabla^2 f(a)}_{\mathbb{R}^{n \times n}}$$

$$\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\mathbb{R}^{n \times n}$$

$$f: U \xrightarrow{\subset \mathbb{R}^n} \mathbb{R} \in C^2(U, \mathbb{R})$$

$$\Rightarrow \nabla f = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} \end{pmatrix} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \xrightarrow{x \mapsto} \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1}(x) \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n}(x) \end{pmatrix}$$

Wie viele 2. Abl. gibt es?

$$1 + 2 + \dots + n = \frac{n(n+1)}{2}$$



Dimension des VR der  
symmetrische Matrizen

# Extremwerte

Schritt: 1.  $f'(x) = 0$  lösen,  $x_0$  ist Lösung

$$2. f''(x_0) = \begin{cases} < 0 & \text{HP} \\ > 0 & \text{TP} \\ = 0 & ? \end{cases}$$

Definitheit

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

falls

$$\underbrace{x^T A x}_{\in \mathbb{R}}$$

$$\forall x \in \mathbb{R}^n$$

$> 0$	positiv	definit
$\geq 0$	positiv	semidefinit
$< 0$	negativ	definit
$\leq 0$	negativ	semidefinit
$= 0$	...	

Es gilt  $(f: U \rightarrow \mathbb{R}, f \in C^2(U, \mathbb{R}), \nabla f(a) = \vec{0}, a \in U)$

$H_f(a)$  pos. def.  $\Rightarrow f(a)$  iso. lok. min.

$H_f(a)$  neg. def.  $\Rightarrow f(a)$  iso. lok. max.

$H_f(a)$  indefinit  $\Rightarrow f(a)$  Sattelpunkt

Wie Definitheit bestimmen?!

Satz  $A$  pos. det.  $\Leftrightarrow$  Alle Eigenwerte positiv

$\Leftrightarrow$  Determinante aller Haupt-  
Untermatrizen positiv

Kaupt Untermatrizen

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & & a_{3n} \\ \vdots & & & & \vdots \\ a_{nn} & & & & a_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\det(A_1) = \det(a_{11}) = a_{11}$$

$$\det(A_2) = \det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} a_{21}$$



## Unser Maschinell für Extrema

- 0.)  $f \in C^2(U, \mathbb{R})$  ?
- 1.) Gradient berechnen ( $n$  Ableitungen)
- 2.) Gradient = 0 setzen ( $n$  Gleichungen)
- 3.) Hesse-Matrix berechnen ( $\frac{n(n-1)}{2}$  Ableitungen)
- 4.) Unterdeterminanten ( $n$  Stück)  
oder Eigenwerte berechnen (einfach für Diagonalisierung, sonst kompliziert)

Beispiel:

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto x^4 + 2x^2y^2 + y^4 - 2x^3 - 2xy^2 + x^2 + y^2$$

0.) ✓

1. Gradient berechnen

$$\nabla f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4x^3 + 4xy^2 - 6x^2 - 2y^2 + 2x \\ 4x^2y + 4y^3 - 4xy + 2y \end{pmatrix} \stackrel{?}{=} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

1.  $y=0$

$$\stackrel{?}{\Rightarrow} 4x^3 - 6x^2 + 2x \stackrel{?}{=} 0$$

$$\Rightarrow x(4x^2 - 6x + 2) = 0$$

$$\Rightarrow x_1 = 0 \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$x_2 = 1 \\ x_3 = 1/2$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad \begin{pmatrix} x_3 \\ y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

2.  $y \neq 0$

$$4x^2y + 4y^3 - 4xy + 2y$$

$$= y (4x^2 + 4y^2 - 4x + 2)$$

$$\Rightarrow 4x^2 + 4y^2 - 4x + 2 = \underbrace{(2x-1)^2 + 4y^2 + 1}_{> 0}$$

$\Rightarrow$  oben sind alle kritische Punkte

3. Hesse Matrix:

$$H_f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12x^2 + 4y^2 - 12x + 2 & 8xy - 4y \\ 8xy - 4y & 4x^2 + 12y^2 - 4x + 2 \end{pmatrix}$$

$$(1) H_f \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow$  Eigenwerte 2 und 2 beide positiv

$\Rightarrow$   $H_f \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  pos. def

$\Rightarrow$   $f \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  iso. lok. Minimum

$$H_f \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow H_f \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \end{pmatrix}$  indefinit

$\Rightarrow f \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \end{pmatrix}$  Sattelpunkt

# Satz über Implizite Funktionen

Implizite Funktion

$$7 = f(x) + 2 \rightarrow f(x) = 5$$

$$0 = f(x)^{\bar{5}} + \dots + f(x)^{\wedge} + \dots$$

# Satz

$U$  muss höher-dimensional sein.

Es seien (i)  $U \subseteq \mathbb{R}^{n+m}$  offen

(ii)  $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$  stetig diff'bar

viel  $\nabla$

$f(a,b) = c$   
 $\downarrow$   
 $f(a,b) - c = 0$   
 $g(a,b)$

(iii)  $f(a,b) = 0$  wobei  $(a,b) \in U$

(iv)  $\det(D_y(f(a,b))) \neq 0$   
 $= (y_1, \dots, y_m)$   
 $m \times m$  Matrix

nicht so viel

beide Werte im  $\mathbb{R}^m$

oftmals viel Arbeit

$\Rightarrow \exists \varepsilon, r > 0 \wedge U_\varepsilon(a) \times U_r(b) \subseteq U$

"es gibt kleiner Bereich"

$\exists!$   $f: U_\varepsilon(a) \rightarrow U_r(b)$

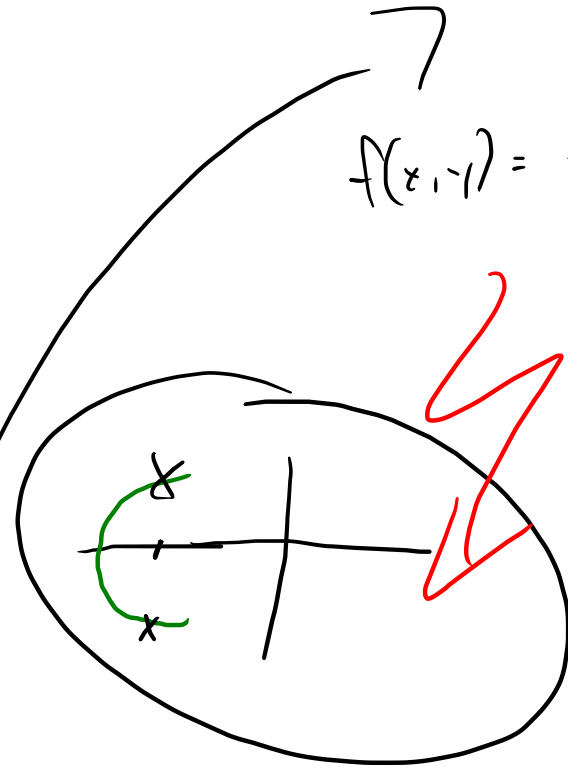
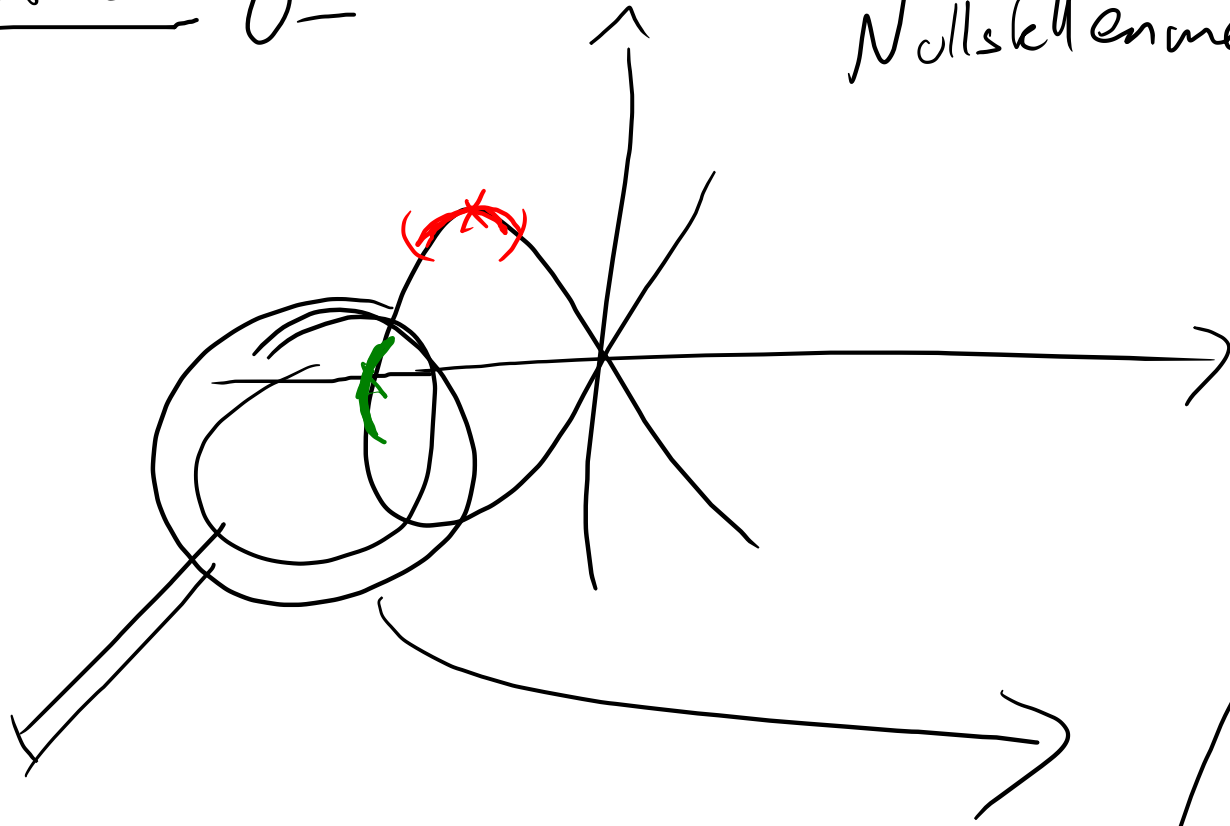
mit (i)  $f(a) = b$   $\wedge$   $D_p(a) = - (D_y(f(a,b)))^{-1} \circ D_x(f(a,b))$   
 "nach 'b' aufgelöst" DGL for  $f$ !

Anschauung

Nullstellenmenge

$$z(x) = x^2 \cdot (x-1) \cdot (x+1)$$

$$f(x,y) = x^2 \cdot (x^2-1) + y^2$$

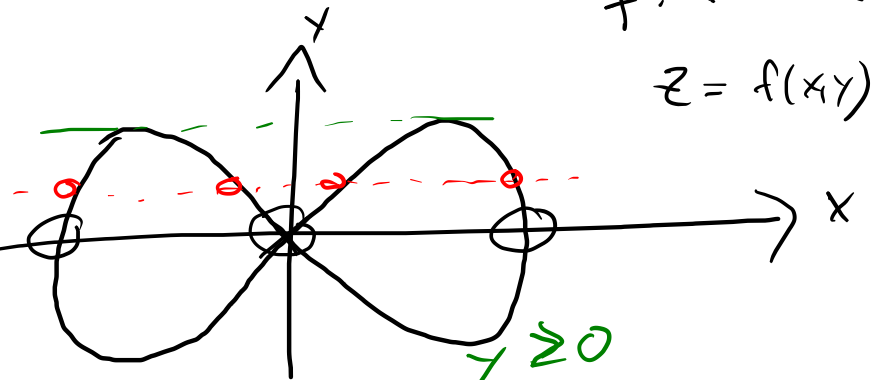
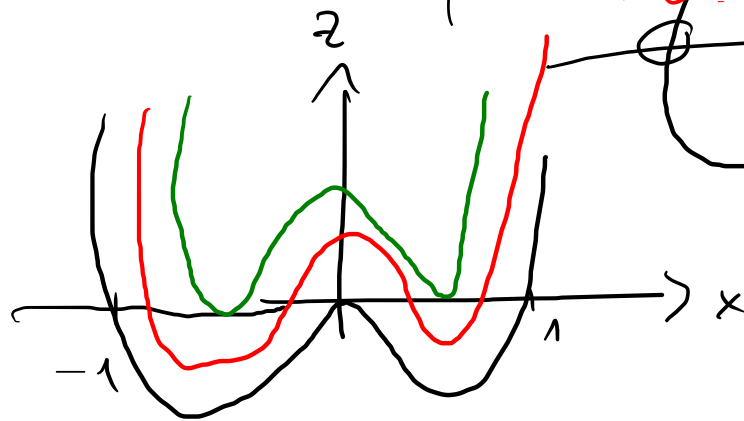
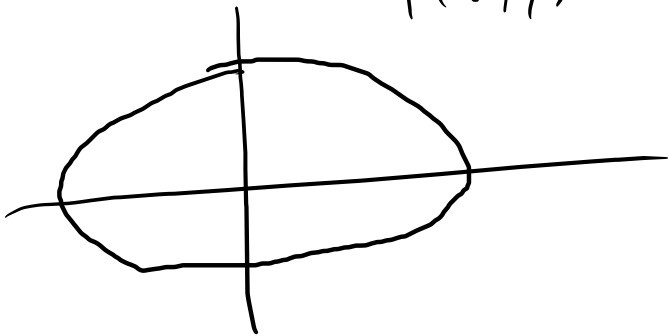


Bsp Kesshuieren

$$f(x,y) = 2x^2 + y^2 - 1$$

$$f: \mathbb{D}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$z = f(x,y)$$



$y \geq 0$   
 $y > 0$   
 $y = 0$



Also  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$   $(\mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}^1)$   $\begin{matrix} m=1 \\ n=1 \end{matrix}$

$$f(x, y) = x^2(x^2 - 1) + y^2 \quad (\text{l\"asst sich eh abl\"osen})$$

Überprüfe Voraussetzungen

- (i) ✓ ( $\mathbb{R}$  offen)
- (ii) Polynom  $\Rightarrow$  stetig diffbar ✓
- (iii) :
- (iv) :

Funktionsdeterminante

( $D_y f(x, y)$  ist  $1 \times 1$  Matrix)

$$D_y f(x, y) = d_y f(x, y) \quad \text{mod Objekt}$$

$$= 2y \neq 0 \quad \text{für } y \neq 0$$

Nach Satz  $f'(x) = D_y f(x, y) = -\left(D_y f(x, f(x))\right)^{-1} \circ D_x f(x, f(x)) = \frac{-1}{2 f(x)} \cdot (4x^3 - 2x)$

$$\Rightarrow \rho'(x) = \frac{-2x^3 + x}{f(x)}$$

$$f'(x) \cdot f(x) = -2x^3 + x$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} f(x)^2 = -\frac{2}{4} x^4 + \frac{1}{2} x^2$$

$$f(x)^2 = -x^4 + x^2$$

$$f(x, y) = x^2(x^2 - 1) + y^2 \stackrel{!}{=} 0$$

$$\Rightarrow y^2 = - (x^2(x^2 - 1))$$

$$= -x^4 + x^2$$

Satz  
den Kreis

$\forall$

0

26.05.'23

Klausur der Morphismen

Morphismus (abstrakter Begriff)



Homomorphismus

(Gruppe, Ring, ...)

$$f: (A, \circ) \rightarrow (B, *)$$

$$f(\underbrace{a \circ a'}_{\in A}) = \underbrace{f(a)}_{\in B} * \underbrace{f(a')}_{\in B}$$

$$\underbrace{\underbrace{\in A}}_{\in B}$$



Isomorphismus

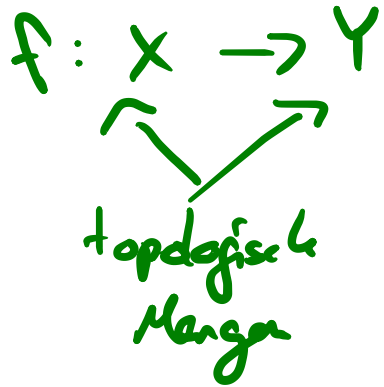
↳ Homomorphismus  
+ bijektiv

"Räume 'sehen' gleich"

I<sub>n</sub>

# Analysis II

## Homöomorphismen



- i) bijektiv
- ii) stetig
- iii)  $f^{-1}$  auch stetig

(Idee: Suche  $f$  stetig & bij.  
aber  $f^{-1}$  nicht  
stetig)



~~$\Rightarrow$~~  1963

$(\Rightarrow)$   
 $n \leq 3$

## Diffeomorphismen

$$f: X \rightarrow Y$$

Teilmengen  $\mathbb{R}^n$

- i) bijektiv
- ii)  $f$  stetig diff'bar
- iii)  $f^{-1}$  stetig diff'bar

$$\left( \begin{array}{l} f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto x^3 \end{array} \right)$$

# Extremwerte unter Nebenbedingungen

(z.B. Cola-Dose mit 330ml und wenig Aluminium)

Frage: Möglichst viel Volumen und möglichst wenig Oberfläche.

$$\left( \frac{\pi r^2 \cdot h}{2\pi r \cdot 2 + 2\pi r \cdot h} = \frac{\pi r h}{4\pi + 2\pi h} = \frac{r h}{4 + 2h} \right)$$

## 2. Strategien

1.) Parameterisierung einsetzen

↳ Immer besser

2.) Lagrange-Multiplikatoren.

# Spektralsatz für symmetrische Matrizen

Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  symmetrisch (d.h.  $A = A^T$ )

$\Rightarrow \exists$  Eigenwerte  $\lambda_1 \geq \dots \geq \lambda_n \in \mathbb{R}$

$\wedge \exists$  Eigenvektoren  $\gamma_1, \dots, \gamma_n$  mit

$\{\gamma_1, \dots, \gamma_n\}$  ONB von  $\mathbb{R}^n$ ,  $\langle \gamma_i, \gamma_j \rangle = \delta_{ij}$

(Anwendung später in Funktionalanalysis  
oder Quantenmechanik)

Bsp:  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

ONB von  $\mathbb{R}^3$

$$\begin{pmatrix} e \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = e \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{cases} 1, & i=j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$$

Großes Bsp.

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R},$$

$$x \mapsto \langle Ax, x \rangle, \text{ wobei } A \in \mathbb{R}^{n \times n} \text{ symmetrisch } (A^T = A)$$

$$M(Y) := \{ x \in \mathbb{R}^n \mid \|x\|_2 = 1 \wedge \langle x, y \rangle \forall y \in Y \} \subseteq \mathcal{S}^{n-1}$$

$$Y \subseteq \mathbb{R}^n$$

$$\mathcal{S}^{n-1} := \{ x \in \mathbb{R}^n \mid \|x\|_2 = 1 \}$$

$$\text{Also } M(\emptyset) = \{ x \in \mathbb{R}^n \mid \|x\|_2 = 1 \} = \mathcal{S}^{n-1}$$



(i)  $\exists \gamma_1, \dots, \gamma_n$  s.d.

$$\lambda_1 := f(\gamma_1) = \max \{ f(x) \mid x \in M(\phi) \}$$

$$\lambda_2 := f(\gamma_2) = \max \{ f(x) \mid x \in M(\{\gamma_1\}) \}$$

$\vdots$

$$\lambda_i := f(\gamma_i) = \max \{ f(x) \mid x \in M(\{\gamma_1, \dots, \gamma_{i-1}\}) \}$$

$\vdots$

Bewe.

Es ist  $M(\phi) = S^{n-1}$  kompakt (Heine-Borel)

$\Rightarrow f$  nimmt Maximum an  $\Rightarrow \exists \gamma_1$  s.d.  $f(\gamma_1) = \max$

---

$$M(\{\gamma_1\}) = S^{n-1} \cap g^{-1}(\{0\}), \quad g(x) = \langle x, \gamma_1 \rangle$$

komplett da  $g$  stetig  $\Rightarrow \exists \gamma_2$  s.d.  $f(\gamma_2) = \max \dots$

$$(ii) \quad \lambda_1 \geq \dots \geq \lambda_n$$

Beweis

$$\text{Es gilt} \quad M(\phi) \geq M(\varepsilon_{\gamma_1}) \geq M(\varepsilon_{\gamma_1, \gamma_2}) \dots$$

$$\Rightarrow f(M(\phi)) \geq f(M(\varepsilon_{\gamma_1})) \geq \dots$$

$$\max \{ f(M(\phi)) \} \geq \max \{ f(M(\varepsilon_{\gamma_1})) \}$$

$$\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_n$$

(iii) Es gilt  $Ay_i = \lambda_i y_i \quad \forall i=1, \dots, n$

Beweis (Induktion)

$i=1$ : Für  $\gamma_1$  ist NB

$$g(x) = \|x\|_2 - 1$$

$\hookrightarrow \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$$\|x\|_2 = 1 : \text{rang}(\underbrace{Dg(x)}_{1 \times n \text{ Matrix}}) = \text{rang} \left( \frac{x_1}{\|x\|_2}, \dots, \frac{x_n}{\|x\|_2} \right) = 1$$

$$\frac{\partial}{\partial x_n} g(x) = \frac{\partial}{\partial x_n} (\|x\|_2 - 1) = \frac{\partial}{\partial x_n} \left( \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2} - 1 \right)$$
$$= \frac{x_n}{\|x\|_2}$$

$$f(x) = \langle Ax, x \rangle$$
$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Lagrange

$\Rightarrow$

$$\exists b_1 \in \mathbb{R} : \underbrace{Df(\gamma_1)}_{1 \times n} = b_1 \cdot \underbrace{Dg(\gamma_1)}_{1 \times n}$$

$$Df(\gamma_n) = b_n \cdot Dg(\gamma_n)$$

$$f(x) = \langle Ax, x \rangle = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j$$

$$2 \cdot A \gamma_n = b_n \cdot \gamma_n$$

$$\Rightarrow A \gamma_n = \frac{b_n}{2} \gamma_n$$

$$\Rightarrow \frac{b_n}{2} \text{ EW zu EV } \gamma_n$$

$$\langle x, x \rangle$$

$$= x_1 \cdot x_1 + \dots + x_n \cdot x_n$$

$$= \sum_{i=1}^n x_i^2$$

$$2 \gamma_n = f(\gamma_n) = \langle A \gamma_n, \gamma_n \rangle$$

$$= \langle \frac{b_n}{2} \gamma_n, \gamma_n \rangle$$

$$= \frac{b_n}{2} \langle \gamma_n, \gamma_n \rangle$$

$$= \frac{b_n}{2}$$

$$\frac{\partial}{\partial x_k} f(x) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} (\delta_{ik} x_j + \delta_{jk} x_i)$$

1 falls  $i=k$

$$A_{sym} = 2 \cdot \sum_{j=1}^n a_{kj} x_j = 2 \cdot (Ax)_k$$

$$\Rightarrow A \gamma_1 = \lambda_1 \gamma_1$$

⋮  
: IS.  
⋮

$$A \gamma_i = \lambda_i \gamma_i \quad \forall i = 1, \dots, n$$

$\Rightarrow$  Spektralsatz

16.06.23

# Integrierbarkeit

$$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R},$$

$$a, b \in \mathbb{R}^n, \quad a < b, \quad \text{beschränkt}$$

$a_i < b_i$   
 $\forall i=1, \dots, n$

f integrierbar

$$(\Rightarrow): \quad OI = UI$$

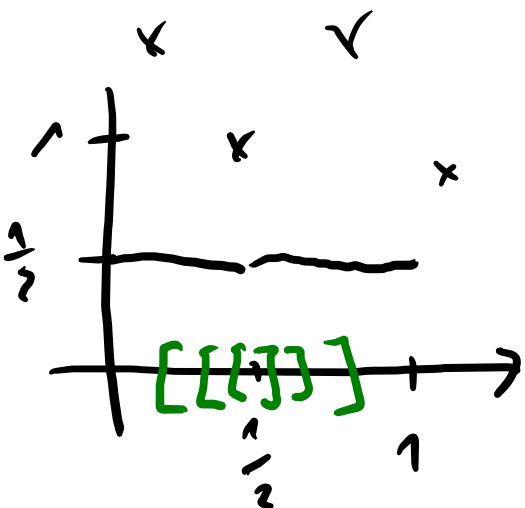
$$(\Leftrightarrow) \quad \forall \epsilon > 0 \exists \xi : OS(\xi) - US(\xi) < \epsilon$$

$$(\Rightarrow) \quad \text{Rier.} \quad \text{Folgenkriterium}$$

$$(\Rightarrow) \quad \text{Rier.} \quad \text{Zwischensummenkriterium}$$

$$(\Rightarrow) \quad f \text{ stetig} \quad f. \ddot{u}.$$

$$\Leftarrow \quad f \text{ stetig}$$





fast überall  
f.ü.  
a.e. (eng.)

stetig  $\Leftrightarrow$  stetig  
außerhalb einer  
Nullmenge  
 $\downarrow$   
"wenig"

"Überdeckung mit Quadraten mit beliebig kleinem Volumen"

Bsp.:  $\mathbb{Q}$  in  $\mathbb{R}$  ist eine Nullmenge.  
 $\mathbb{Q}^n$  in  $\mathbb{R}^n$  — " —

$$f: \mathbb{R} \rightarrow [0,1], \quad x \mapsto \begin{cases} 0 & x \in \mathbb{Q} \\ 1 & x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q} \end{cases}$$

Sei  $\frac{\sqrt{2}}{2} \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$ , da  $\mathbb{Q}$  dicht in  $\mathbb{R}$   $\exists x_i$  beliebig nah an  $\frac{\sqrt{2}}{2}$   $\downarrow$

$\exists (a_n)_{n \in \mathbb{N}}$  in  $\mathbb{Q}$  mit  $a_n \rightarrow \frac{\sqrt{2}}{2} \quad \forall \epsilon \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$  bel.

Dann

$$0 = f(a_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} f(a_n) \neq f\left(\lim_{n \rightarrow \infty} a_n\right) = f\left(\frac{\sqrt{2}}{2}\right) = 1$$

---

Ausflug

$$e^x$$

$$e^2 = e \cdot e$$

$$e^{1/3} = \sqrt[3]{e}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx$$

$$= \sqrt{\pi} \quad \left( \text{in } 2 \text{ Wochen} \right)$$



Bsp. zum Übungsblatt

$$f: [0,1] \times [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{cases} \frac{1}{N(x)} & \text{falls } x, y \in \mathbb{Q} \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

wobei  $N(x) = \frac{b}{\text{ggT}(a,b)}$  wobei  $x = \frac{a}{b}$ .

$$N(0) := 1$$

x	0	1	1/2	1/3	2/3	1/4	3/4	2/4
N(x)	1	1	2	3	3	4	4	2
1/N(x)	1	1	1/2	1/3	1/3	1/4	1/4	1/2



# Obersumme

$$OS(f, Z^n) = \sum_{Q \in \mathcal{I}Q(Z^n)} V(Q) \cdot \sup \{ f \mid (x, y)^t \in Q \}$$

$V_{\text{in } 2}$   
↑

$$= \sum_{j=1}^m \sum_{i=1}^m V(Q_{ij}) \cdot \sup \{ f \mid (x, y)^t \in Q_{ij} \}$$

$\frac{1}{m^2}$   
↑

$$= m \cdot \sum_{i=1}^m \frac{1}{m^2} \cdot \sup \left\{ \frac{1}{N(x)} \mid x \in \mathbb{Q} \cap Q_{ij}^* \right\}$$

$$= \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \sup \left\{ \frac{1}{N(x)} \mid x \in \mathbb{Q} \cap Q_{ij}^* \right\}$$

$$< \frac{1}{m} \cdot \left( 2 \cdot 1 + 1 \cdot \frac{1}{2} + 2 \cdot \frac{1}{3} + 3 \cdot \frac{1}{4} + 4 \cdot \frac{1}{5} + 5 \cdot \frac{1}{6} + \dots + (n-1) \cdot \frac{1}{n} \right)$$

$$m = 2 + 1 + 2 + 3 + \dots + (n-1) = 2 + \frac{n(n-1)}{2}$$

$$= \frac{2}{n(n-1)+4} \cdot \left( 2 + \sum_{i=1}^{n-1} i \cdot \frac{1}{i+1} \right)$$

$$= \frac{2}{n(n-1)+4} \cdot \left( 2 + n - 1 - \underbrace{\sum_{i=2}^{n-1} \frac{1}{i+1}}_{=0} \right) \quad (5)$$

$$\leftarrow \frac{2}{n(n-1)+4} \cdot (2 + n - 1)$$

$$= \frac{2 \cdot (2 + n - 1)}{n(n-1)+4}$$

$$\Rightarrow OI(f) = 0 = UI(f) \Rightarrow f \text{ indigener}$$

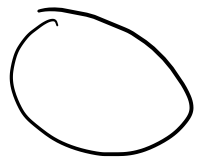
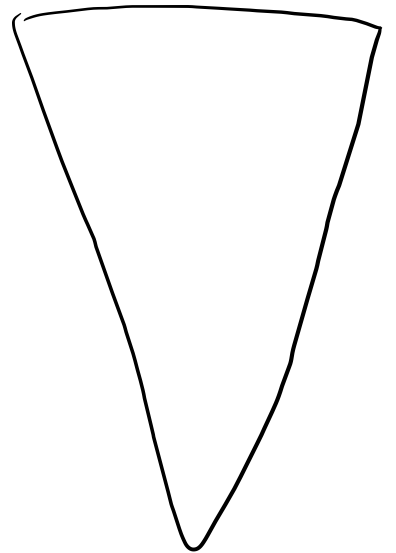
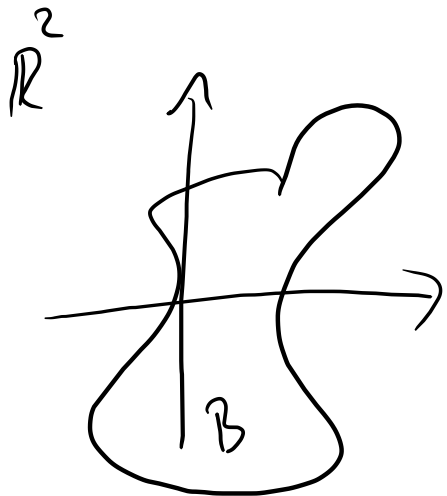
30.06.2023

Problem bisher: Integration nur auf Quader

Lösung: Jordan Messbare Mengen

Kriterium:  $B \subset \mathbb{R}^n$  Jordan messbar

$\Leftrightarrow \partial B$  ist eine Nullmenge



# Das Prinzip von Cavalieri

"Eingeschlossene Mengen sind Jordan messbar"

▽  
○ Transformationsatz !  
○

$U \subseteq \mathbb{R}^n$ ,  $U$  offen,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}^n$  Diffeomorphismus

mit  $\det(Df(x))$  Vorzeichen nicht wechselt,

$B \subseteq U$  z. m.  $\cap$  kompakt  $f: f(B) \rightarrow \mathbb{R}^n$  stetig

$$\Rightarrow \int_{f(B)} f(x) dx = \int_B f(p(x)) \cdot |\det(Df(x))| dx$$

# Beispiele:

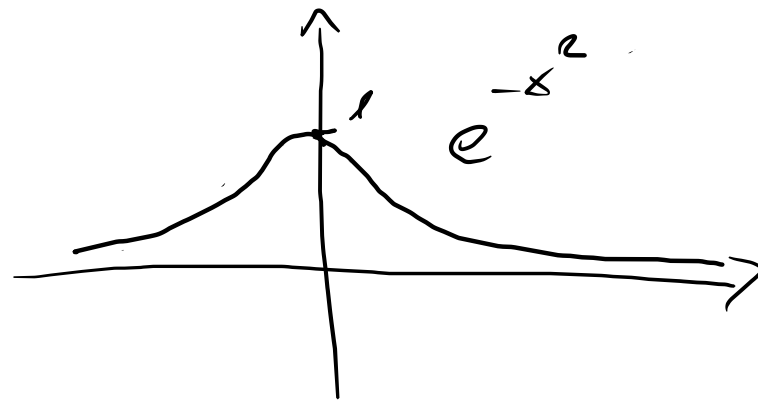
$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$$

Gammafunktion Zusammenhang

$$\lim_{a \rightarrow \infty} \int_{-a}^a e^{-x^2} dx =$$

$$e^{-\frac{1}{4}} + 1 = 0$$

$$-\frac{1}{2x} \cdot e^{-x^2} \quad \times$$



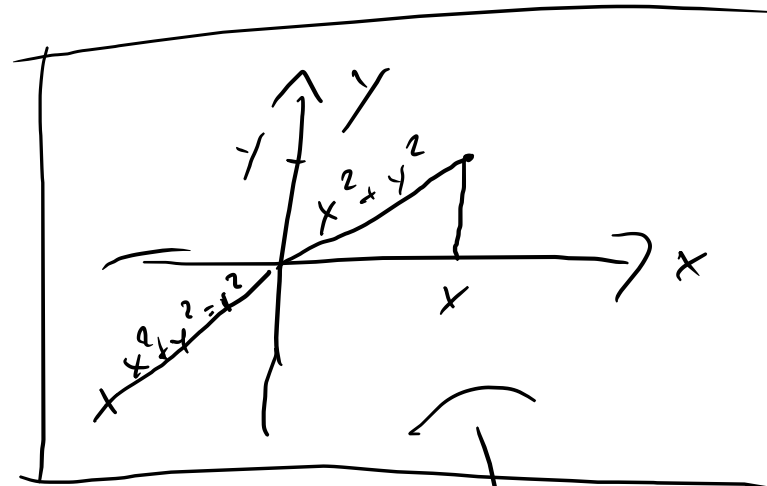
$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi} \quad | \quad ( )^2$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx \cdot \int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx = \pi$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx \cdot \int_{-\infty}^{\infty} e^{-y^2} dy = \pi$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} \cdot e^{-y^2} dx dy = \pi$$

$$\underbrace{f(x) \cdot f(y)} = e^{-x^2 - y^2} = e^{-(x^2 + y^2)} = e^{-r^2} = \underline{f(r)}$$



Fubini



S. d. P<sub>r</sub>.

$$\begin{aligned} P(x, y) &\stackrel{\oplus}{=} f(r) = f(r) \\ x^2 &\stackrel{\oplus}{=} -y^2 = r^2 \end{aligned}$$

$\Rightarrow$   $\bar{u}$  durch Kreis

$$f(x) \cdot f(y) = e^{-(x^2 + y^2)}$$

rotationssymmetrisch

Idee: Polarkoordinaten:

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad , \quad \begin{pmatrix} r \\ \theta \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} r \cdot \cos(\theta) \\ r \cdot \sin(\theta) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} D(p(r, \theta)) &= \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -r \sin(\theta) \\ \sin(\theta) & r \cos(\theta) \end{pmatrix} \rightarrow \det(Dp) = r \cos^2(\theta) + r \sin^2(\theta) \\ &= r \underbrace{(\cos^2(\theta) + \sin^2(\theta))}_{=1} = r \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-(x^2+y^2)} dx dy$$

Identisch bis  
auf Nullmenge

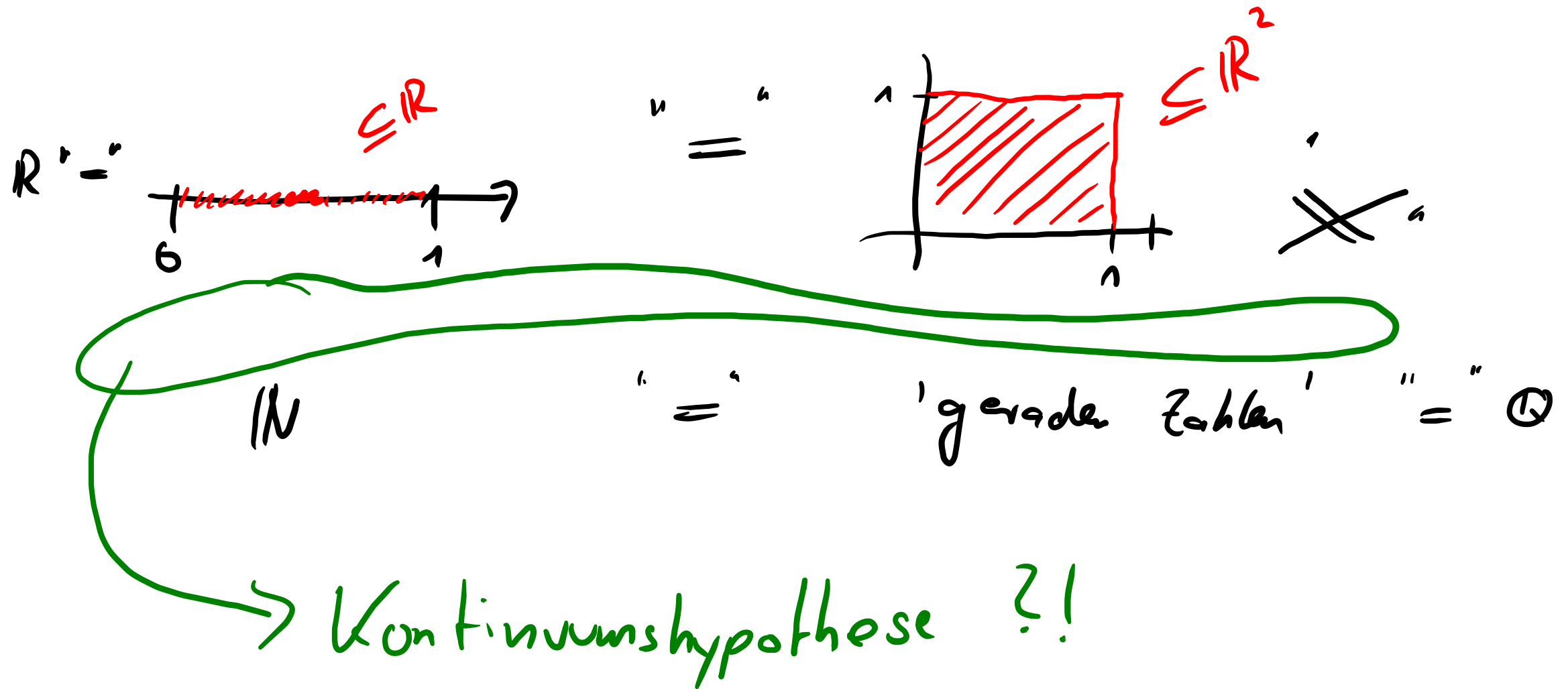
$$\equiv \int_{f([0, \infty) \times [0, 2\pi))} e^{-(x^2+y^2)} dx dy$$

$$\equiv \int_0^{2\pi} \int_0^{\infty} e^{-r^2} \cdot \overbrace{|\det Dp(r, \theta)|}^{=r} dr d\theta$$

$$\equiv \int_0^{2\pi} \int_0^{\infty} r \cdot e^{-r^2} dr d\theta = \int_0^{2\pi} \left( -\frac{1}{2} e^{-r^2} \right) \Big|_0^{\infty} d\theta = \int_0^{2\pi} \frac{1}{2} d\theta = \pi$$

07.07.2023

Georg Cantor



# Cantor Merge

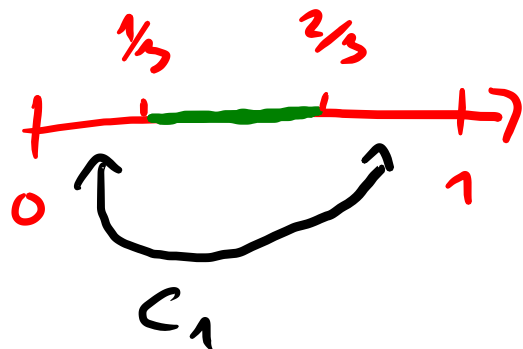
$$C := [0, 1] \setminus \bigcup_{n=1}^{\infty} U_n$$

$$U_n := \left\{ \frac{x}{3}, \frac{x+2}{3} \mid x \in U_{n-1} \right\}$$

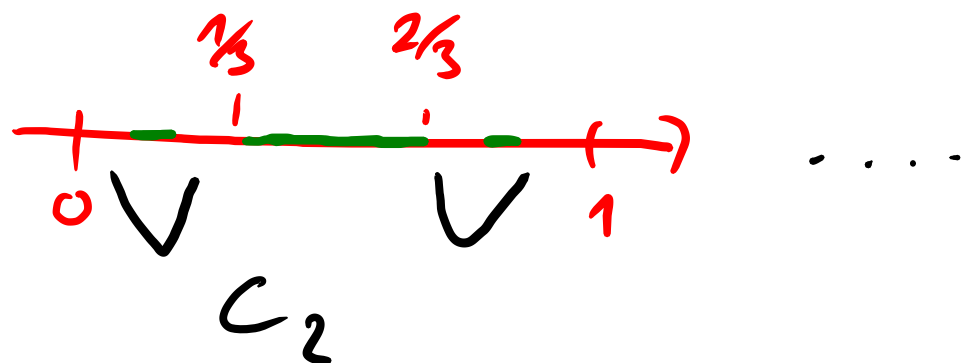
$$U_1 := \left( \frac{1}{3}, \frac{2}{3} \right)$$

$$C_n := [0, 1] \setminus \bigcup_{k=1}^n U_k$$

$C_1$



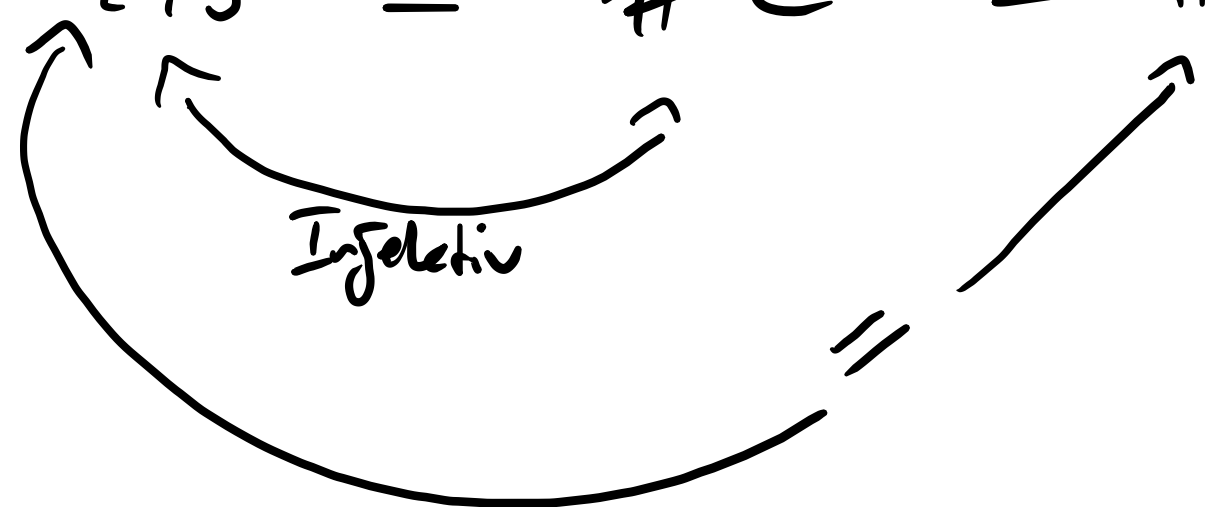
$C_2$



# Beweis idee

$$\# \{0,1\}^{\mathbb{N}} \leq \# C \leq \# \mathbb{R}$$

$\hookrightarrow [0,1]$



$\{0,1\}^{\mathbb{N}} \leftarrow \exists$   
" "

$\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$  Alle Abb  
 $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

Abb:  $\mathbb{N} \rightarrow \{0,1\}$  ,  $(0, 0, 1, 1, 0, 1, \dots)$

$(0, 0, 0, \dots)$

$(1, 1, 1, \dots)$

Zahl zwischen 0 und 1 in Binär

$$0,5 = 1 \cdot \frac{1}{2} + 0 \cdot \frac{1}{2^2} + 0 \cdot \frac{1}{2^3} + \dots$$

$$0,75 = 1 \cdot \frac{1}{2} + 1 \cdot \frac{1}{2^2} + 0 \cdot \frac{1}{2^3} \dots$$

→ (1, 0, ...) )

→ (1, 1, 0, 0, ...) )

→ wegen eindeutiger Darstellung im Binärsystem

$$0,5 = 5 \cdot \frac{1}{10} + 0 \cdot \frac{1}{10^2} + 0 \cdot \frac{1}{10^3} + \dots$$

$$\Rightarrow \# \{0, 1\}^{\mathbb{N}} = \# [0, 1] = \# \mathbb{R}$$

$$1 = 0, \bar{9}$$



Bijektion

$$0, 1 = 0, 0 \bar{9}$$

Klassen  $\# \{0, 1\}^{\mathbb{N}} = \# \mathbb{R}$

$$\underline{\Phi} : \{0, 1\}^{\mathbb{N}} \rightarrow \mathbb{C}$$

$$(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mapsto \sum_{k=1}^{\infty} \frac{2 a_{k-1}}{3^k}$$

Wohldefiniert?

(i) Konvergenz: konst. 1 Folge

$$\rightarrow \sum_{k=1}^{\infty} \frac{2}{3^k} = 2 \sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{1}{3}\right)^k$$

(ii) Mengenerklärung



(ii) Nach  $C$  abbilden?

Wollen zeigen:  $\sum_{k=1}^n \frac{2a_{k-1}}{3^k} \in [0,1] \setminus \bigcup_{k=1}^n U_k = C_n$

Induktion:

$a_0 \in [0,1]$   $\begin{cases} \nearrow \\ \searrow \end{cases}$   $\begin{matrix} n=1 \\ \text{(i)} \frac{2a_0}{3} = \frac{2}{3} \in C_1 \\ \text{(ii)} \frac{2a_0}{3} = 0 \in C_1 \end{matrix}$  ✓

I.B.  $\forall (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \{0,1\}^{\mathbb{N}}$  gilt

$$\sum_{k=1}^n \frac{2a_{k-1}}{3^k} \in C_n$$

$x = \sum_{k=1}^{n+1} \frac{2a_{k-1}}{3^k}$   
 $\in \left\{ \frac{1}{3}, \frac{12}{3} \right\}$   
 $\Rightarrow x \in C_{n+1}$  ✓

I.S.

$n \mapsto n+1$   $y = \sum_{k=1}^n \frac{2a_k}{3^k} \in C_n$  I.B.



2. Injektiv ?

$$\Phi : \{0, 1\}^{\mathbb{N}} \rightarrow \mathbb{C}$$
$$(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mapsto \sum_{k=1}^{\infty} \frac{2 a_{k-1}}{3^k}$$

Ja da 3-adische Darstellung eindeutig  
 $\hookrightarrow$  injektiv

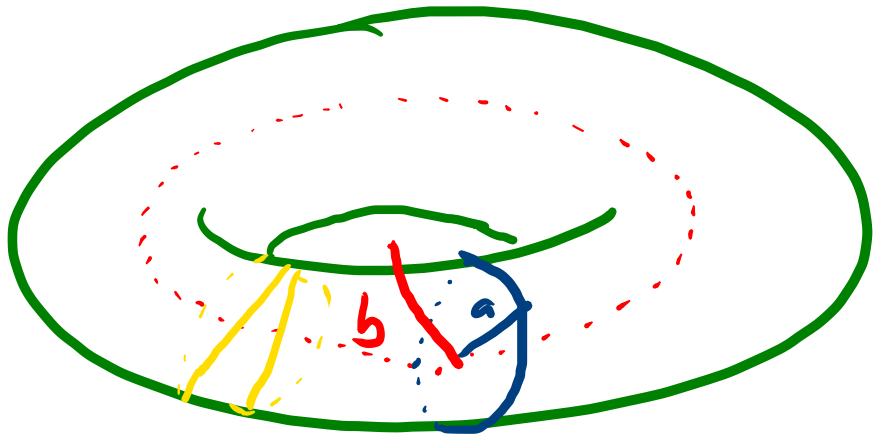
$$0, \overline{33} \cong 1 \cdot \frac{1}{3} + 0 \cdot \frac{1}{3^3} + \dots$$

$$0, \overline{6} \cong 2 \cdot \frac{1}{3} + 0 \cdot \frac{1}{3^3} + \dots$$

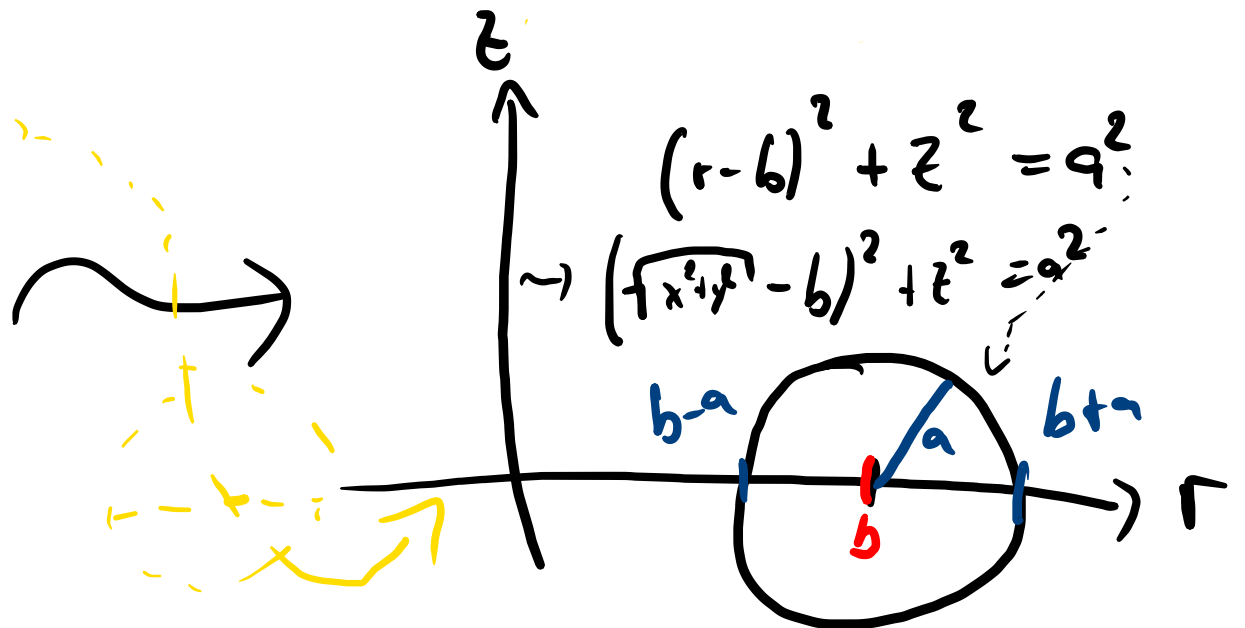
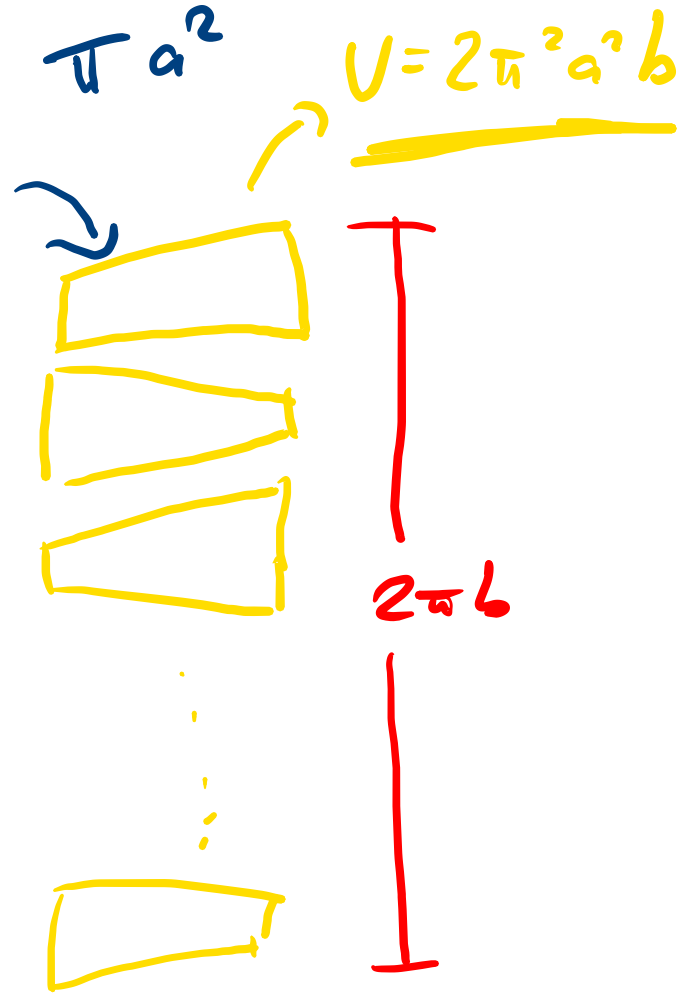
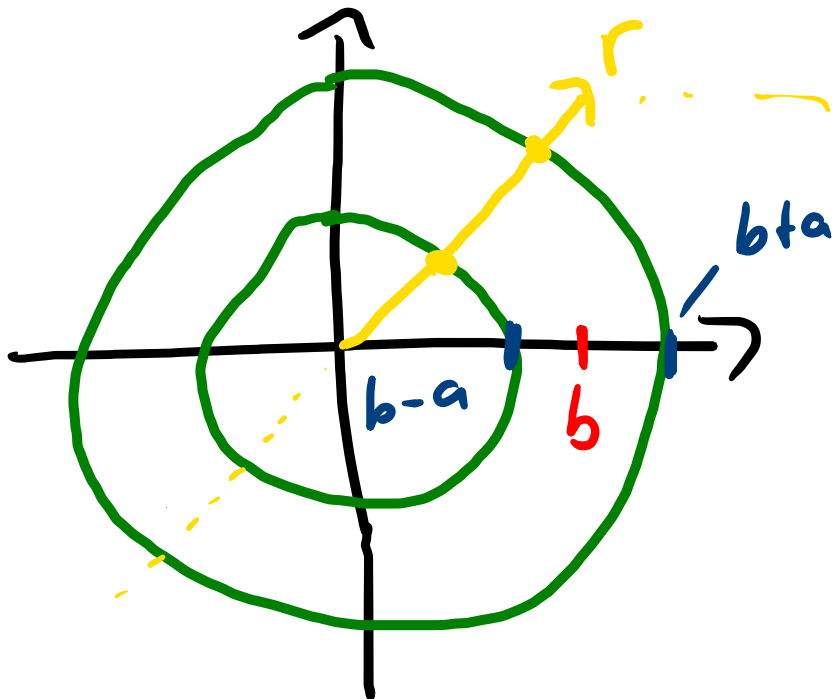
$$\Rightarrow \# \{0, 1\}^{\mathbb{N}} \leq \# \mathbb{C} \leq \# \mathbb{R} \Rightarrow \mathbb{C} \text{ überzähll.}$$

# II. Donut

Volumen?



Von oben (z-Achse)



$$(r-b)^2 + z^2 = a^2$$

$$\text{Zyl. : } \Phi(r, \theta, z)$$

$$\hookrightarrow r \in [b-a, b+a]$$

$$\theta \in [0, 2\pi)$$

$$z \in \left[ -\underbrace{\sqrt{a^2 - (r-b)^2}}_{-u}, \underbrace{\sqrt{a^2 - (r-b)^2}}_u \right]$$

$$\Rightarrow \iiint_T 1 \, d(x, y, z) \stackrel{\text{TS.}}{=} 2 \cdot \int_0^{2\pi} \int_{b-a}^{b+a} \int_{-u}^u 1 \cdot \underbrace{|\det(D\Phi)|}_{=r} \, dz \, dr \, d\theta$$

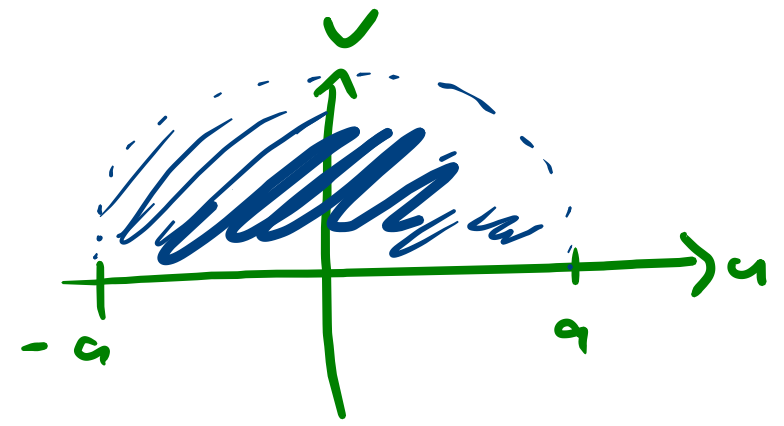
$$= 2 \cdot \int_0^{2\pi} \int_{b-a}^{b+a} r \cdot \sqrt{a^2 - (r-b)^2} \, dr \, d\theta \stackrel{\text{Fubini}}{=} 2 \cdot \int_0^{2\pi} d\theta \cdot \int_{b-a}^{b+a} r \cdot \sqrt{a^2 - (r-b)^2} \, dr$$

$$= 4\pi \int_{b-a}^{b+a} r \cdot \sqrt{a^2 - \underbrace{(r-b)^2}_u} dr$$

$u = a$   
 $r = b+a$   
 $r = b-a$   
 $u = -a$

$$u = r - b \Rightarrow r = u + b$$

$$\frac{du}{dr} = 1 \Rightarrow du = dr$$



$$= 4\pi \int_{-a}^a (u+b) \cdot \sqrt{a^2 - u^2} du$$

$$v^2 = a^2 - u^2 \Leftrightarrow a^2 = v^2 + u^2$$

$$\stackrel{Lin.}{=} 4\pi \left( \int_{-a}^a \underbrace{u \sqrt{a^2 - u^2}}_{g^u} du + \int_{-a}^a \underbrace{b \cdot \sqrt{a^2 - u^2}}_{g^v} du \right)$$

$$= 4\pi b \int_{-a}^a \sqrt{a^2 - u^2} du = 4\pi b \cdot \frac{1}{2} \pi a^2 = \underline{\underline{2\pi^2 a^2 b}}$$

14.07.23

Filmempfehlung: Hidden

Figures

# Differentialgleichungen

- gewöhnliche
- (partielle DGL) (gigantisch)

Newton: System mit  $N$  Teilchen folgt

$\ddot{q}_k$  Newton

$\frac{d^2}{dt^2} q_k$  Leibniz

$$m_k \cdot \ddot{q}_k(t) = \text{"force"}, \quad q: I \rightarrow \mathbb{R}^3$$

Beschleunigung vom  $k$ -ten Teilchen

$$m_k \cdot \ddot{q}_k(t) = \underbrace{\sum_{\substack{j=1 \\ j \neq k}}^N G m_k m_j \frac{q_j - q_k}{|q_j - q_k|^3}}_{\text{Gravitation}} + \underbrace{\sum_{\substack{j=1 \\ j \neq k}}^N \frac{e_j e_k}{4\pi \epsilon_0} \frac{q_j - q_k}{|q_j - q_k|^3}}_{\text{Elektrizität}}$$

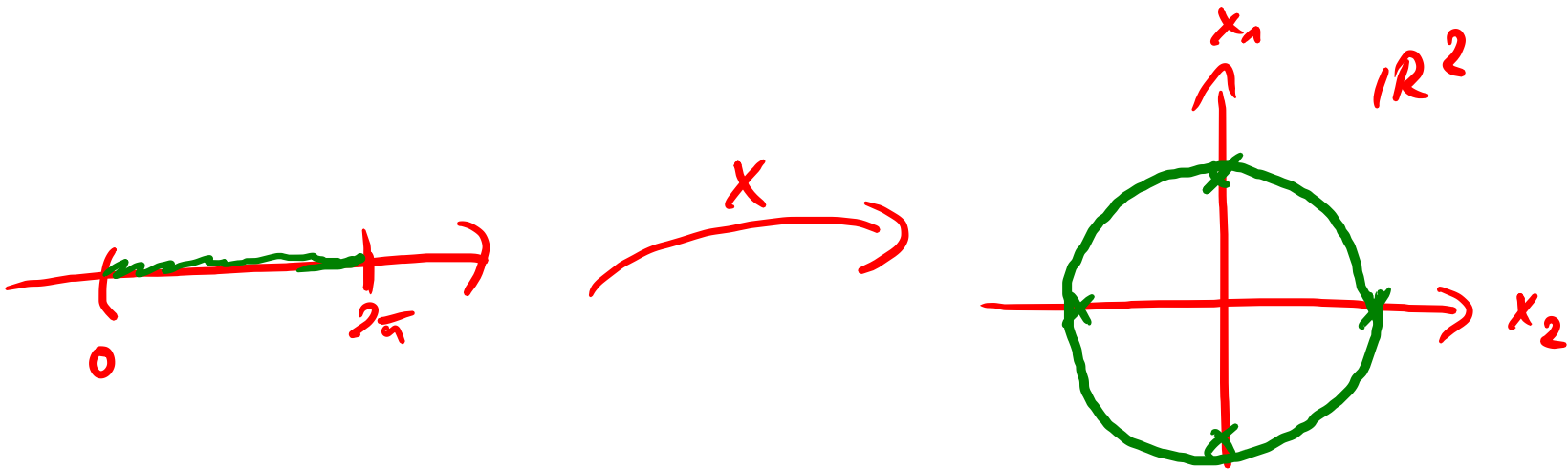
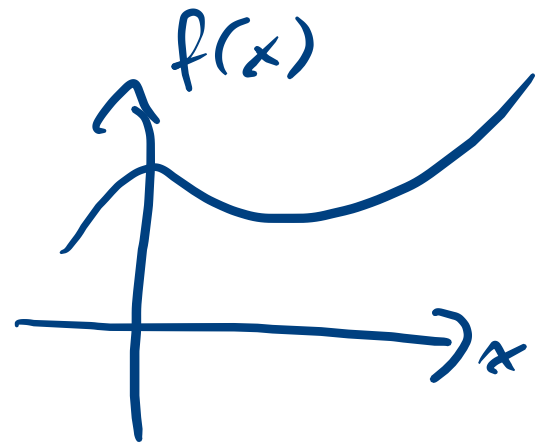
+ Relativität + Magnetismus

Gewöhnlich?  $\rightsquigarrow$  1 Variable nach der man ableiten kann

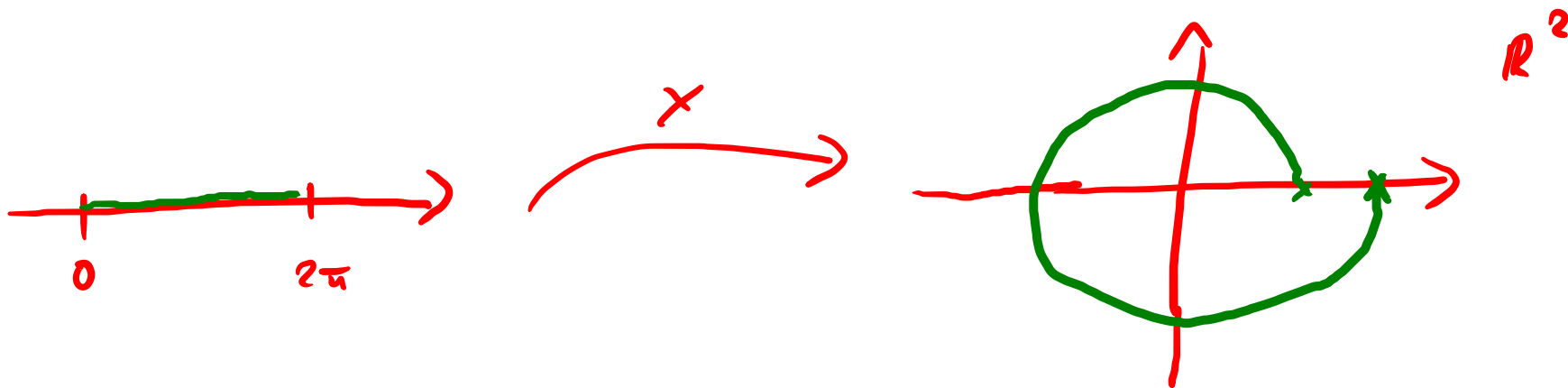
$\hookrightarrow x: I \rightarrow \mathbb{R}^n$  (1-dimensional  
variablenweise  
 $t$ )  
 $\subseteq \mathbb{R}$

2. Bsp.

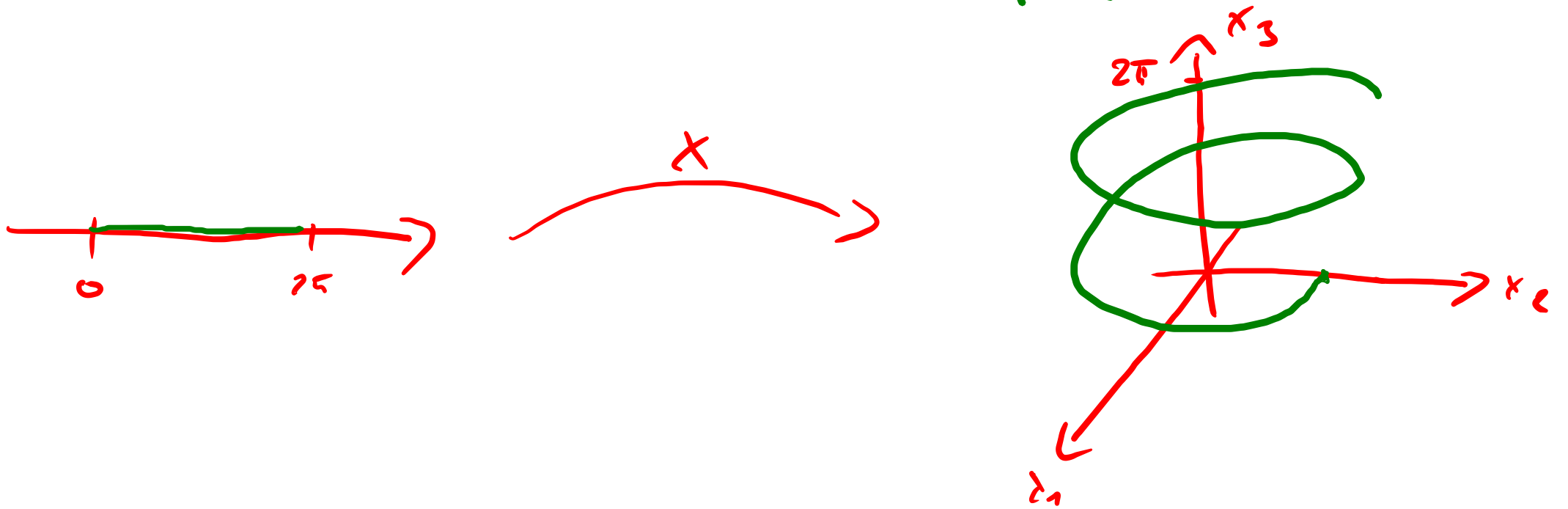
$$x: (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \epsilon \mapsto \begin{pmatrix} \sin(\epsilon) \\ \cos(\epsilon) \end{pmatrix}$$



$$x: (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \delta \mapsto \begin{pmatrix} \sin(\delta) \\ \left(1 + \frac{\delta}{2\pi}\right) \cos(\delta) \end{pmatrix}$$



$$x \in (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto \begin{pmatrix} \sin(2t) \\ \cos(2t) \\ t \end{pmatrix}$$



gew. DGLs:

$$\dot{x} = f(x)$$

$$\rightarrow : I \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

1. Ordnung reicht immer  
hängt nicht explizit von  $t$  ab

$$f(t, x(t)) = f(x(t))$$

$\forall t$



Bsp.:

$$f'(x) = k \cdot f(x)$$

$$\hookrightarrow \begin{aligned} a \cdot e^{kx+c} &= f(x) \\ k \cdot a e^{kx+c} &= f'(x) \end{aligned} = k.$$

Möchte: Höhe von einem vertikal hochgeworfenen Ball mit Anfangsgeschwindigkeit  $1 \frac{m}{s}$ .

$$x: \overset{\mathbb{R}}{I} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\cancel{m} \cdot \ddot{x}(t) = -g \cdot \cancel{m} \left( -b \cdot x(t)^2 \right) \leftarrow \text{Windwiderstand}$$

Ortsfaktor ( $\sim 10 \frac{m}{s^2}$ )

1. Ordnung?



$$\begin{cases} \dot{x}(t) = v(t) \\ \dot{v}(t) = -g \end{cases}$$

$$\leadsto z = \begin{pmatrix} x \\ v \end{pmatrix} \leadsto \dot{z} = \begin{pmatrix} v \\ -g \end{pmatrix} =: f(z)$$

$$z: I \rightarrow \mathbb{R}^2$$

Haben:

$$\ddot{x}(t) = -g$$

nicht autonom

$U$  vor  $x$

$$\leadsto \dot{x}(t) = -gt + v_0 = f(t, x(t))$$

H. DIR

$$\dot{x}(t) - \dot{x}(t_0) = \int_{t_0}^t \ddot{x}(\tau) d\tau = \int_{t_0}^t -g d\tau = \dot{x}(t) - \underbrace{\dot{x}(t_0)}_{=: v_0}$$

$$z: I \rightarrow \mathbb{R}^2, t \mapsto (z_0(t), z_1(t))$$

$$F: I \times U \rightarrow \mathbb{R}^2, (t, x) \mapsto \begin{pmatrix} 1 \\ f(t, x) \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \dot{z}_0(t) \\ \dot{z}_1(t) \end{pmatrix} = \underline{\dot{z}(t)} = F(z) = \begin{pmatrix} 1 \\ f(z_0, z_1) \end{pmatrix} = \underline{\begin{pmatrix} 1 \\ -g z_0 + v_0 \end{pmatrix}}$$

Wald:  $\ddot{x}(t) = -g$

$$\ddot{x}(t) = -g$$

$$\leadsto \dot{x}(t) = -gt + v_0$$

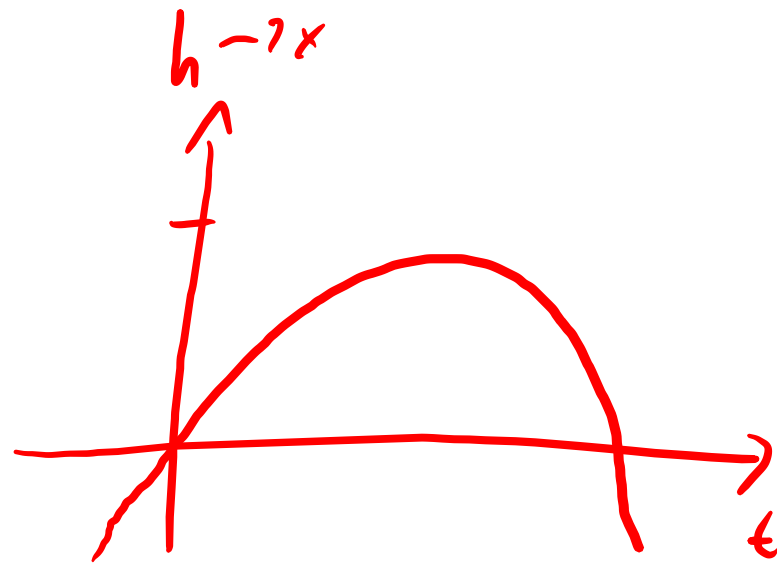
$$x(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0t + x_0$$

$\downarrow$   
 $:= x(t_0)$

$$\dot{x}(t_0) = v_0 = 1$$

$$x(t_0) = x_0 = 0$$

$$\leadsto x(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + t$$



$[\ddot{x}(t) = g, x_0, v_0] \rightarrow$  AWP  
Anfangswertproblem  $\nabla$   
0

Frage:

Gibt es Lösungen für DGLs?  
Falls Ja, wie viele?

Picard-Lindelöf

$U \subseteq \mathbb{R}^n$  offen,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}^n$  lip. stetig mit  $z_0 \in U$

$\Rightarrow \exists \delta > 0$

s. d.

$x: (-\delta, \delta) \rightarrow U$

hinreichend  
!

kann  
sehr klein  
sein.

er. Lösung von  $\dot{x}(t) = f(x(t))$  ist .

DGLs:

1. reidn

$$\dot{x}(t) = f(x)$$

$\hookrightarrow \mathbb{R}^n$

$: U \rightarrow \mathbb{R}^n$

Vektorfeld

sobald man  $f$   
kennt vollständig  
beschrieben

$x(t_0)$

vorgegeben

AWP

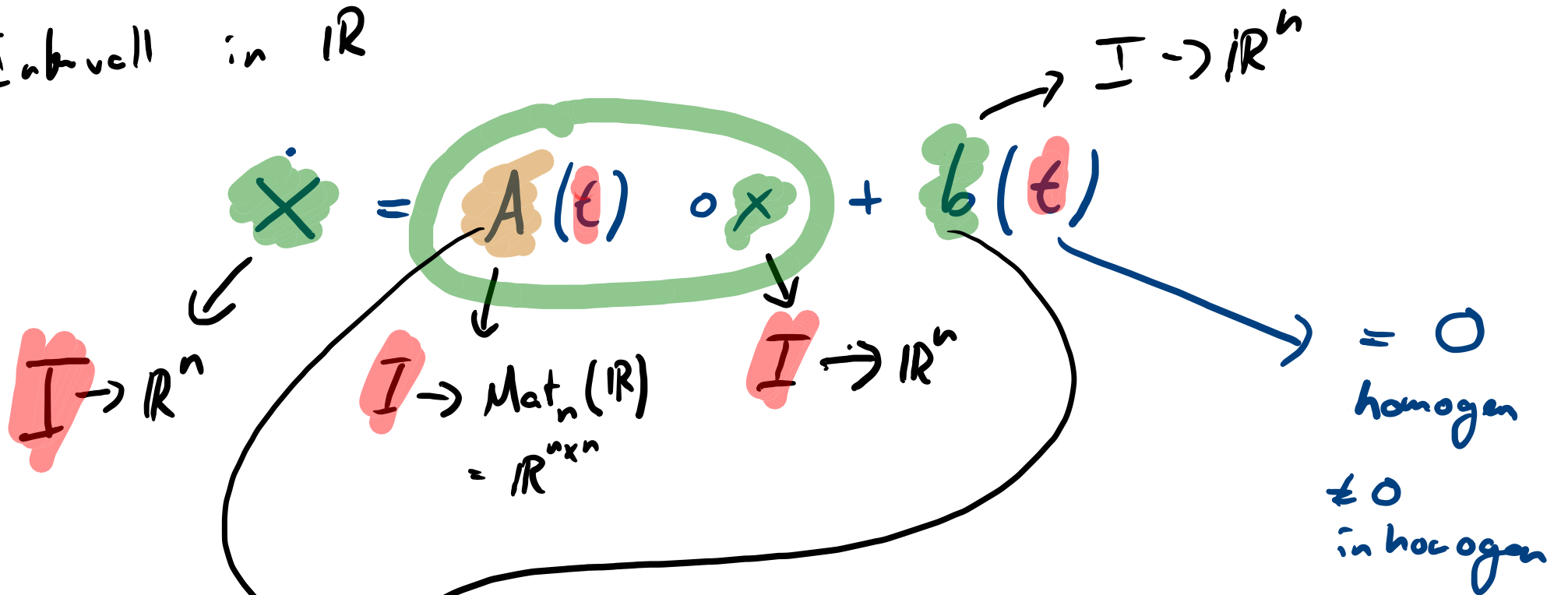
ohne Anfangswert: Bild als Fluss

"Alle Lösungen zu jedem möglichen Anfangswert"

21.07.23

# Lineare gewöhnliche Differentialgleichungen

$I$  Intervall in  $\mathbb{R}$



$\sin(x) = x$

$e^x = 1+x$

stetig  $\nabla$   
 $A$  konstant?

Bsp. - Elektromagnetismus  
- Quantenmechanik

Bsp.

$$\dot{x} = \sin(t) \cdot x + e^{-t^2}$$

$\downarrow$   
 $x^2 \quad \& \quad \sin(x) \quad \&$

Lösungen existent + eindeutig ?!

✓ für jedes AWP  $\exists!$  Lösung!

$n=1$ , homogen  $\rightarrow x(t) = e^{\int_{t_0}^t a(s) ds} \cdot x_0$

$e^{\int_{t_0}^t a(s) ds} \cdot x_0$   
 $\downarrow$   
 $t_0/c$

Lsg zu AWP  $\dot{x} = a(t)x$ ,  $x(t_0) = x_0$ .

Linear ?!

Lösungsraum:

$$L_h = \{ x \in C^1(I, \mathbb{R}^n) \mid \dot{x} = A(t) \circ x \}$$

(R-) Untervektorraum  $\nabla$  von  $C^1(I, \mathbb{R}^n)$

$$\Rightarrow x, y \text{ Lsg} \Rightarrow x + y \text{ Lsg.}$$

$$x \text{ Lsg, } \alpha \in \mathbb{R} \Rightarrow \alpha x \text{ Lsg}$$

$$\curvearrowright \dim(L_h) = n \quad (\text{alle AWP})$$



→ Fundamentalsystem

$(x^1, \dots, x^n)$  Basis von  $L_h$   
in unabh. invariabel

$$\leadsto X : I \rightarrow GL_n(\mathbb{R})$$

$$t \mapsto (x^1(t), \dots, x^n(t))$$

$$\leadsto X^{-1} : I \rightarrow GL_n(\mathbb{R})$$

---

Wie löst man also  $\dot{x} = A(t) \cdot x + b(t)$  → Variation  
(i)  $\dot{x} = A(t) \cdot x$  →  $c \cdot x \leadsto u(t) \cdot x$

$$\leadsto x(t) = X(t) \cdot \left( X(t_0)^{-1} \cdot \eta_0 + \int_{t_0}^t X^{-1}(s) \cdot b(s) ds \right)$$

Lösungsformel für Lineare DGL mit konst. Koeffizienten

$$\dot{x} = A \circ x + b(t), \quad x(t_0) = \eta_0 \in \mathbb{R}^n$$

$$\begin{aligned} \rightarrow \quad & x: I \rightarrow \mathbb{R}^n \\ & t \mapsto e^{A(t-t_0)} \circ \eta_0 + \int_{t_0}^t e^{A(t-s)} \circ b(s) \, ds \end{aligned}$$

# Großes Beispiel $(n=2)$

$$\dot{x} = A \circ x + b(t), \quad t_0 = 0, \quad \eta_0 \in \mathbb{R}^2$$

$$\dot{x} = \begin{pmatrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \circ x + \begin{pmatrix} 0 \\ t \end{pmatrix}$$

1. Frage: Wie viele Lösungen muss ich finden?

↳ 2 Lösungen für den homogenen Fall.

$$\hookrightarrow \dim(L_h) = 2$$

(i). homogen:  $\dot{x} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \circ x$

$$\rightarrow x(t) = e^{A(t-t_0)} \circ \eta_0 = e^{At} \circ \eta_0$$

2. Frage :  $e^{AE}$  ?!  $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

$\leadsto e^{\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} t} \stackrel{?}{=} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^k}{k!} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^k$

$k=0 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ ;  $k=1 \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ ;  $k=2 \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$

$k=3 \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ ;  $k=4 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ ;  $k=5 \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^k}{k!} A^k = \sum_{k=0}^{\infty} \left[ \frac{t^{4k}}{(4k)!} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \frac{t^{4k+1}}{(4k+1)!} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + \frac{t^{4k+2}}{(4k+2)!} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} + \frac{t^{4k+3}}{(4k+3)!} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right]$

$$= \sum_{k=0}^{\infty} \begin{pmatrix} \frac{e^{4k}}{(4k)!} - \frac{e^{4k+2}}{(4k+2)!} & -\frac{e^{4k+1}}{(4k+1)!} + \frac{e^{4k+3}}{(4k+3)!} \\ \frac{e^{4k+1}}{(4k+1)!} - \frac{e^{4k+3}}{(4k+3)!} & \frac{e^{4k}}{(4k)!} - \frac{e^{4k+2}}{(4k+2)!} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1 \cdot N^k e^{2k}}{(2k)!} & - \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{e^{2k+1}}{(2k+1)!} \\ \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{e^{(2k+1)}}{(2k+1)!} & \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{e^{2k}}{(2k)!} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(1) & \sin(1) \\ \sin(1) & \cos(1) \end{pmatrix}$$

1 Lsg      2 Lsg

Kurz:

$$X(t) = \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix} \quad \wedge \quad X^{-1}(t) = \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix}$$

lösen

$$\dot{x} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} x$$

FMS



$$X(t) = \begin{pmatrix} \cos(t) & -\sin(t) \\ \sin(t) & \cos(t) \end{pmatrix}, \quad X^{-1}(t) = \begin{pmatrix} \cos(t) & \sin(t) \\ -\sin(t) & \cos(t) \end{pmatrix}$$

(ii) inhomogen:

$$b(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ t \end{pmatrix}$$

$$e^{At} \cdot (e^{As})^{-1}$$

Wolke:

$$\int_{t_0}^t e^{A(t-s)} \cdot b(s) \, ds$$

$$1. \quad e^{At} \cdot (e^{st})^{-1} = b(s)$$

$$= \begin{pmatrix} \cos(t) & -\sin(t) \\ \sin(t) & \cos(t) \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \cos(s) & \sin(s) \\ -\sin(s) & \cos(s) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ s \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \cos(t)\cos(s) + \sin(t)\sin(s) & \cos(t)\sin(s) - \sin(t)\cos(s) \\ \sin(t)\cos(s) - \cos(t)\sin(s) & \sin(t)\sin(s) + \cos(t)\cos(s) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ s \end{pmatrix}$$

$$= s \begin{pmatrix} \cos(t) & \sin(s) \\ \sin(t) & \sin(s) \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} -\sin(t) & \cos(s) \\ \cos(t) & \cos(s) \end{pmatrix}$$

Noch Integration  
→

$$\begin{pmatrix} -\epsilon \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$x_e(t_0) = \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow x(t) = \begin{pmatrix} -\epsilon \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix} + \beta \cdot \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix}$$

$$\dot{x}(t) = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} x(t) + \begin{pmatrix} 0 \\ \epsilon \end{pmatrix}$$



28.07.'23.

## Klausuraufgaben

Skript

Geg. sei Fluss:  $f(t, x) = \frac{x}{\sqrt{1 - 2x^2 t}}$

Aufg. Bestimme DGL zum Fluss

Lsg.:

(i) Leite  $f$  nach  $t$  ab

(ii)  $t = 0$

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} f(t, x) &= \frac{\partial}{\partial t} x (1 - 2x^2 t)^{-\frac{1}{2}} = -\frac{1}{2} x (1 - 2x^2 t)^{-\frac{3}{2}} (-2x^2) \\ &= x^3 (1 - 2x^2 t)^{-\frac{3}{2}} \end{aligned}$$

$$t=0 \rightsquigarrow x^3$$

$$\Rightarrow \dot{x} = x^3$$

$$\left( \rightsquigarrow \frac{\dot{x}}{x^3} = 1 \rightsquigarrow \int 1 = \int \frac{\dot{x}}{x^3} dt \right. \\ \left. t = \int \frac{1}{x^3} dx \right)$$

# Test 2017

## Aufgabe 2

$$a = (0, 0)^t,$$

$$f : U_r(a) \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(x, y) \mapsto \frac{(x^3 + y^2 + 1)^2}{1 - xy}$$

Aufg. Bestimme  $T_{P,0}^3$ .

$$f(x, y) = (x^3 + y^2 + 1)^2 \cdot \frac{1}{1 - xy}$$

$$\begin{aligned} & \stackrel{O((x,y)^n)}{=} (x^3 + y^2 + 1)^2 \cdot \sum_{h=0}^{\infty} (xy)^h \\ & \stackrel{+ O((x,y)^4)}{=} \textcircled{=} (x^3 + y^2 + 1)^2 \cdot (1 + xy)^n \stackrel{\text{mod } (x,y)^4}{=} (1 + 2y^2 + 2x^3) \cdot (1 + xy) \end{aligned}$$

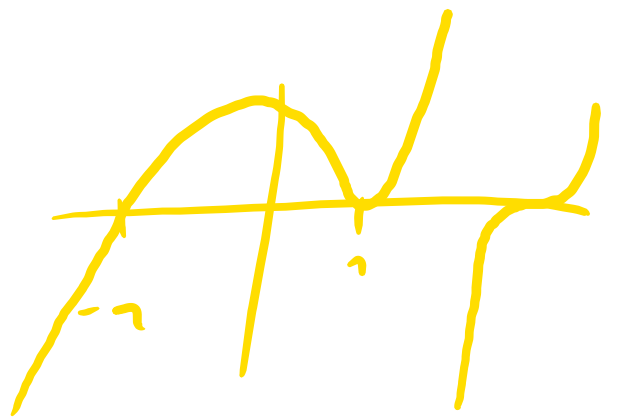
$$(1+2y^2+2x^3) \cdot (1+xy) = 1 + 2y^2 + 2x^3 + xy$$

$$= 1 + 2y^2 + xy + 2x^3$$

$$x^2 \cdot \sin(xy) \cdot e^{x^2y}$$

# Aufgabe 6

$$x'''(t) - 3x'(t) + 2x(t) = 0$$



mit  $x(0) = 1$ ,  $x'(0) = 0$ ,  $x''(0) = -1$

(i) DGL klassifizieren!

↳ lineare DGL 3. Ordnung mit kon. Koeff.

(32.16)

S.u.V

Beobachte:

$$\chi = t^3 - 3t + 2 \quad \left. \begin{array}{l} \text{S.u.V} \\ \Rightarrow \end{array} \right\} (e^t, te^t, e^{-2t})$$
$$= (t-1)^2 \cdot (t+2)$$

$$(t^2 - t + 2t - 2)$$

$$(t^2 + t - 2) (t-1)$$

$e^t, e^{2t} \rightarrow$  NST

Fundamentalsystem

(ii) AWP lösen

$$e^t + te^t = (1+t)e^t$$

Wissen

$$x(t) = a \cdot e^t + bte^t + c \cdot e^{-2t}$$

$$x'(t) = ae^t + b(1+t)e^t - 2ce^{-2t}$$

$$x''(t) = ae^t + b(2+t)e^t + 4ce^{-2t}$$

$$(x(0)=1, x'(0)=0, x''(0)=-1)$$

$$1 = a + c \quad \Leftrightarrow \quad c = 1 - a$$

$$0 = a + b - 2c \quad \rightarrow \quad 0 = a + b - 2(1 - a) = 3a + b - 2$$

$$-1 = a + 2b + 4c \quad \Rightarrow \quad -1 = a + 2b + 4(1 - a) = -3a + 2b + 4$$

$$(i) \quad 2 = 3a + b \quad \leftarrow \quad - \quad - \quad -$$

$$(ii) \quad -5 = -3a + 2b \quad \leftarrow \quad - \quad - \quad -$$

$$(i) + (ii) \Rightarrow \quad -3 = 3b \quad \leadsto \quad b = -1$$

$$2 = 3a - 1 \quad \Rightarrow \quad 3 = 3a \quad \Rightarrow \quad a = 1$$

$$c = 1 - a = 1 - 1 = 0$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow x(t) = e^t - te^t \quad \checkmark$$

# Aufgabe 9

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mapsto x_1$$

$$B := \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 + \sqrt{x_2^2 + x_3^2} \leq 1 \right\}$$

(a) z.Z.  $B$  Jordan-messbar

(b) z.Z.  $f$  integrierbar

(c) Berechne  $\int_B f(x) dx$ .

Hilfe:

$$p_0 \leq x_1 \leq p_1$$

$$p_1(x_1) \leq x_2 \leq p_2(x_1)$$

$$p_2(x_1, x_2) \leq x_3 \leq p_3(x_1, x_2)$$

$$x_1^2 + \sqrt{x_2^2 + x_3^2} \leq 1$$

$$\Rightarrow x_1^2 \leq 1 - \sqrt{x_2^2 + x_3^2} \leq 1$$

$$\Rightarrow -1 \leq x_1 \leq 1$$



$$x_1^2 + \sqrt{x_2^2 + x_3^2} \leq 1$$

$$\Rightarrow \sqrt{x_2^2 + x_3^2} \leq 1 - x_1^2 \quad | (\ )^2 \text{ (square)}$$

$$\Rightarrow x_2^2 + x_3^2 \leq (1 - x_1^2)^2$$

$$\Rightarrow x_2^2 \leq (1 - x_1^2)^2 - x_3^2 \leq (1 - x_1^2)^2$$

$$\Rightarrow -(1 - x_1^2) \leq x_2 \leq 1 - x_1^2$$

$$x_3^2 \leq (1 - x_1^2)^2 - x_2^2$$

$$\Rightarrow -\sqrt{(1 - x_1^2)^2 - x_2^2} \leq x_3 \leq \sqrt{(1 - x_1^2)^2 - x_2^2}$$

$$\Rightarrow B = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{array}{l} -1 \leq x_1 \leq 1 \\ -(1-x_1^2) \leq x_2 \leq 1-x_1^2 \\ -\sqrt{(1-x_1)^2 - x_2^2} \leq x_3 \leq \sqrt{(1-x_1^2)^2 - x_2^2} \end{array} \right\}$$

kompakter Normalbereich

S.VL.

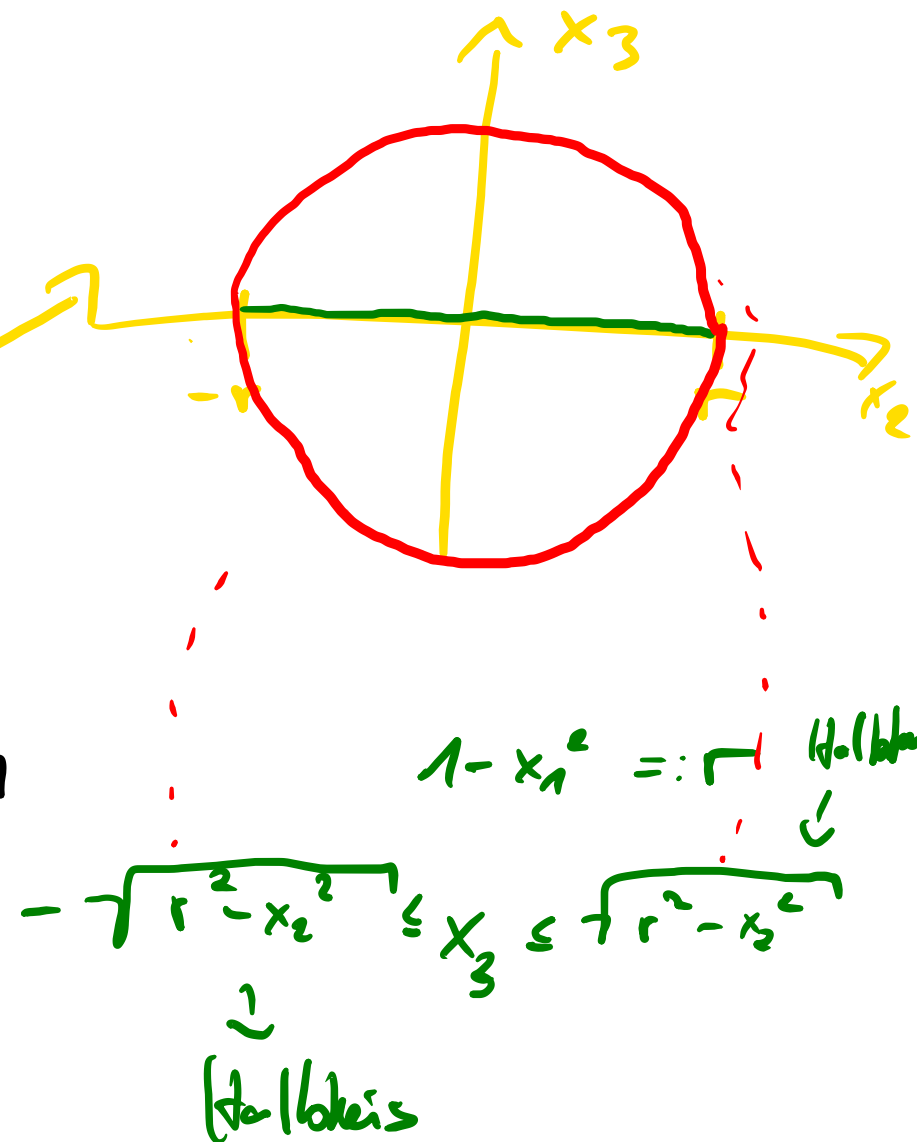
$\Rightarrow$  Jordan-messbar

(b)  $f$  stetig auf  $B$   $\wedge$   $B$  kompakt  
+ Jordan-messbar

$\Rightarrow$   $f$  integrierbar auf  $B$ .

$$(c) \int_{\mathcal{B}} f(x) dx$$

$$= \int_{-1}^1 \int_H x_1 d(x_2, x_3) dx_1$$



$$= \int_{-1}^1 x_1 \cdot V(H) dx_1$$

$$= \int_{-1}^1 x_1 \cdot \pi \cdot (1 - x_1^2)^2 dx_1 = \pi \int_{-1}^1 \underbrace{x_1 - 2x_1^3 + x_1^5}_{\text{ungerade}} dx_1 = 0$$