

d. i. die Euler'sche Homogenitäts-Bedingung, also ist in diesem Falle  $L(x\dot{x})$  homogen in  $\dot{x}_\alpha$  von der Dimension 1. d. h.

$$(12) \quad L(x, K\dot{x}_\alpha) = K L(x, \dot{x}_\alpha)$$

Dann ist aber auch  $\dot{x}_\alpha L_\alpha \equiv 0$ , die Lagrange'sche Differentialgleichungen sind linear abhängig, wir haben also nicht genügend (nämlich  $n-1$ ) Differentialgleichungen, um alle  $n$  Funktionen  $x_\alpha(t)$  festzulegen. Der tiefere Grund hierfür ist, dass in diesem Fall das Variationsproblem invariant gegen beliebige Parametertransformation ist. Ersetzen wir nämlich  $t$  durch  $\varphi(t)$ , dann wird aus

$$dt \mid \dot{\varphi} dt, \quad \dot{x}_\alpha \mid \frac{1}{\dot{\varphi}} \dot{x}_\alpha \quad \text{wird} \quad L \mid \frac{1}{\dot{\varphi}} L$$

also aus  $L dt$  wieder  $L d\varphi$ ; d. h.  $L d\varphi$  ist invariant gegen Parametertransformation. Das Integral  $I$  hängt nur von der Kurve ab, die im  $n$ -dimensionalen Raum mit den Koordinaten  $(x_1, \dots, x_n)$  ( $R_n$ ) durch die  $n$  Funktionen  $x_\alpha(t)$  festgelegt wird, da bei der Darstellung der Kurve in dieser Form der Parameter frei ist. Um ihn bestimmt zu machen, wählen wir als Parameter  $I$ , also  $L(x\dot{x}) = 1$ .

Der vornehmste Fall eines solchen geometrischen Variationsproblems ist das der geodätischen Linien im Raum beliebiger Krümmung;

$$\text{Bogenelement} \quad ds^2 = g_{\alpha\beta} dx_\alpha dx_\beta$$

Kurve  $x_\alpha = X_\alpha(t)$ .

Für die geodätischen Linien ist dann

$$\delta J = \delta \int_{t_0}^t \sqrt{g_{\alpha\beta} \dot{x}_\alpha \dot{x}_\beta} dt = 0$$