

Daraus folgt, dass die Bewegung für die ganze Schar periodisch in ω ist. Durch Normieren können wir es immer erreichen, dass die Periode in ω gerade 2π ist, sodass dann die Lösungen sich in Fourierschen Reihen darstellen lassen.

Kehren wir zu unserem allgemeinen Anziehungsproblem zurück, so sieht man, dass das bequemste Koordinatensystem erhalten wird, wenn wir nehmen

als \mathcal{K}_1 = Achse die Apsidenlinie,

als \mathcal{K}_2 = Achse die Bahnebenennormale,

als \mathcal{K}_3 = Achse die beiden gemeinsame Normale in Richtung einer rechtsläufigen Schraubung der \mathcal{K}_2 in die \mathcal{K}_1 - Achse

Nenne ich jetzt die wahre Anomalie, d.h. den Winkel zwischen Apsidenlinie \mathcal{K}_1 und dem Radiusvektor v , so ist für die Bewegung

$$\textcircled{H} = v + g \text{ und}$$

$$c_1 = r \cos v$$

$$c_2 = r \sin v$$

$$c_3 = 0$$

Bilden wir jetzt $\frac{dc_1}{dt}$, $\frac{dc_2}{dt}$, so ergibt sich

$$\dot{c}_1 = \left(\frac{\partial r}{\partial x_1} \frac{dx_1}{dt} + \frac{\partial r}{\partial x_2} \frac{dx_2}{dt} + \frac{\partial r}{\partial x_3} \frac{dx_3}{dt} \right) \cos v - r \sin v \frac{dv}{dt}$$

$$= (\gamma_1 x_1 + \gamma_2 x_2 + \gamma_3 x_3) \frac{c_1}{r^2} - c_2 \frac{d\textcircled{H}}{dt}$$

$$= \left(\frac{\sqrt{\mu}}{r} r^2 + \frac{1}{r^2} \begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \\ x_1 & x_2 & x_3 \end{vmatrix} \right) \frac{c_1}{r^2} - c_2 \frac{d\textcircled{H}}{dt}$$

aber $\begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \\ x_1 & x_2 & x_3 \end{vmatrix} = 0$ und