

Um \mathcal{J} zu erhalten, beachten wir, dass es im Wesentlichen auf das Absolutglied der Entwicklung

$$\frac{1}{r_{01}} = \sum A_{rv} \cos(\delta_v + \delta'_{v'})$$

also auf $[\frac{1}{r_{01}}] = A_{00}$ ankommt. Beachten wir, dass für $\frac{1}{r_{01}}$ dieses Absolutglied eine Funktion der 10 Variablen $\xi_1, \eta_1, \xi_2, \eta_2, \xi'_1, \eta'_1, \xi'_2, \eta'_2, L, L'$ ist, so können wir folgende Approximation untersuchen: Wenn wir uns auf kleine Exzentrizitäten und Neigungen beschränken und demnach \mathcal{J} in eine Potenzreihe $\mathcal{J} = \mathcal{R}(\xi_1, \eta_1, \xi_2, \eta_2, \xi'_1, \eta'_1, \xi'_2, \eta'_2, L, L')$ entwickeln, welches sind dann die Lösungen des obigen Differentialgleichungssystems, falls wir \mathcal{S} auf Glieder niedrigerer Ordnung beschränken?

2. Die Reihenentwicklung des Säkularteils der Störungsfunktion mit Vernachlässigung der Glieder 4. und höherer Ordnung.

Bei der Durchführung der Reihenentwicklung für

$$\mathcal{J} = [\frac{1}{r_{01}}] = A_{00} (L, L', \xi_i, \eta_i, \xi'_i, \eta'_i)$$

in eine Potenzreihe $\mathcal{R}(L, \dots, \eta'_i)$ machen wir Gebrauch von unserer früheren Feststellung (), dass r_{01} invariant ist gegen Translation und Vorzeichenwechsel der Variablen w_i . Da wir hier nach ξ_i, η_i entwickeln, stellen wir zuerst fest, welche Transformationen der ξ_i, η_i denen der w_i entsprechen. Da

$$\xi_i = \sqrt{2p_i} \cos w_i$$

$$\eta_i = \sqrt{2p_i} \sin w_i$$

ist, so entsprechen den drei Transformationen

$$1) w_i | w_i + \varepsilon$$

$$2) w_i | w_i + \pi$$

$$3) w_i | -w_i$$