

# Mathematik für Informatiker 2

## Kapitel III: Algebraische Strukturen

### § 22 Gruppen und Homomorphismen

#### A) Gruppen

Def. 22.1 (a) Eine **Gruppe** ist ein Paar  $(G, \cdot)$  mit einer Menge  $G$ , die nicht leer ist, und einer zweistelligen Operation  $\cdot : G \times G \rightarrow G : (g, h) \mapsto g \cdot h = gh$ , so dass folgende Axiome gelten:

(G1)  $\forall g, h, k \in G : (g \cdot h) \cdot k = g \cdot (h \cdot k)$  **Assoziativgesetz**

(G2)  $\exists e \in G : \forall g \in G : e \cdot g = g$  **Existenz eines Neutralen**

(G3)  $\forall g \in G \exists g' \in G : g' \cdot g = e$  **Existenz von Inversen**  
 $\downarrow$   
 $g^{-1}$

(b) Eine Gruppe  $(G, \cdot)$  heißt **abelsch**, wenn zudem (G4) gilt:

(G4)  $\forall g, h \in G : g \cdot h = h \cdot g$  **Kommutativgesetz**

(c) Eine Gruppe  $(G, \cdot)$  heißt **endlich**, wenn  $|G| < \infty$ .  
Sonst heißt sie **unendlich**.

#### Bsp. 22.3:

(a)  $(\mathbb{Z}, +)$  ist eine abelsche Gruppe mit Neutralem 0 und  $-g$  als Inverses zu  $g$ .

Genauso:  $(\mathbb{Q}, +)$ ,  $(\mathbb{R}, +)$ ,  $(\mathbb{C}, +)$

Nicht:  $(\mathbb{N}, +)$  keine Gruppe!

(b)  $(\mathbb{Q} \setminus \{0\}, \cdot)$  ist eine abelsche Gruppe mit Neutralem 1 und  $\frac{1}{g}$  als Inverses zu  $g$ .

Genauso:  $(\mathbb{R} \setminus \{0\}, \cdot)$ ,  $(\mathbb{C} \setminus \{0\}, \cdot)$

Nicht:  $(\mathbb{Z} \setminus \{0\}, \cdot)$  ist keine Gruppe

③ Sei  $M$  eine nicht-leere Menge.

Setze:  $Sym(M) := \{ f: M \rightarrow M \mid f \text{ ist bijektiv} \}$

Dann ist  $(Sym(M), \circ)$  eine Gruppe! (symmetrische Gruppe zu  $M$ )

$|M| \geq 3 \Rightarrow (Sym(M), \circ)$  ist nicht abelsch?

Lemma 22.4: Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe.

① Sei  $e \in G$  ein neutrales Element, dann gilt zu den  $g \cdot e = g \quad \forall g \in G$ . Außerdem ist das Neutrale eindeutig bestimmt.

② Sei  $g \in G$  und  $g' \in G$  ein Inverses zu  $g$ , dann gilt auch  $g \cdot g' = e$ . Außerdem ist das Inverse eindeutig bestimmt.

Beweis:

Sei  $g \in G$  und  $g' \in G$  ein Inverses.

Züge:  $g \cdot g' = e$

• ③  $\Rightarrow g'' \in G: g'' \cdot g' = e$

•  $g \cdot g' \stackrel{②}{=} e \cdot (g' \cdot g'') \stackrel{①}{=} (g'' \cdot g') \cdot (g \cdot g') \stackrel{③}{=} g'' \cdot (g' \cdot (g \cdot g'))$

$\stackrel{①}{=} g'' \cdot \underbrace{(g' \cdot g)}_{=e} \cdot g' \stackrel{③}{=} g'' \cdot (e \cdot g') \stackrel{②}{=} g'' \cdot g' = e$

Rest ÜA.

③

Lemma 22.6: Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe,  $g, h, a, b \in G, m, n \in \mathbb{Z}$ .

① Kürzungsregeln:

- $g \cdot a = g \cdot b \Rightarrow a = b$
- $a \cdot g = b \cdot g \Rightarrow a = b$

②  $(g^{-1})^{-1} = g, \quad (g \cdot h)^{-1} = h^{-1} \cdot g^{-1}$

③  $g^n \cdot g^m = g^{n+m}, \quad (g^m)^n = g^{m \cdot n}$  (Potenzgesetze)

$g^n = \underbrace{g \cdot g \cdots g}_{n\text{-mal}}$   
wenn  $n > 0$

$g^{-n} = \underbrace{g^{-1} \cdots g^{-1}}_{n\text{-mal}}$   
wenn  $n > 0$

$g^0 := e$

Potenzgesetze in einer additiven Gruppe  $(G, +)$

Wenn  $(G, +)$  Gruppe,  
dann schreibe

$$(u \cdot g) + (u \cdot g) = (u + u) \cdot g, \quad u \cdot (u \cdot g) = (u \cdot u) \cdot g$$

$u \cdot g$  statt  $g^u$

Beweis:

$$\textcircled{a} \quad g \cdot a = g \cdot b \Rightarrow \underbrace{(g^{-1} \cdot g)}_e \cdot a = g^{-1} \cdot (g \cdot a) = g^{-1} \cdot (g \cdot b) = \underbrace{(g^{-1} \cdot g)}_e \cdot b$$

$$e \cdot a = a \qquad b = e \cdot b$$

$$\textcircled{b} \quad g \cdot g^{-1} \stackrel{2.4}{=} e \Rightarrow g \text{ verhält sich wie das Inverse von } g^{-1}$$

$$\stackrel{\text{Eindeutigkeit}}{\Rightarrow} g = (g^{-1})^{-1}$$

$$\cdot (h^{-1} \cdot g^{-1}) \cdot (g \cdot h) = h^{-1} \cdot (g^{-1} \cdot (g \cdot h)) = h^{-1} \cdot \underbrace{(g^{-1} \cdot g)}_e \cdot h = h^{-1} \cdot (e \cdot h)$$

$$= h^{-1} \cdot h = e \stackrel{2.4}{\Rightarrow} (g \cdot h)^{-1} = h^{-1} \cdot g^{-1}$$

③ ÜA.

□

### B) Untergruppen

Def. 22.7: Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe,  $\emptyset \neq U \subseteq G$ .

Dann heißt  $U$  eine **Untergruppe** von  $G$

$\Leftrightarrow$  ①  $\forall u, v \in U : u \cdot v \in U$  Abgeschlossenheit bzgl. " $\cdot$ "

②  $\forall u \in U : u^{-1} \in U$  " bzgl. Inversen

Notation:  $U \leq G$

Prop. 22.8: Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe und  $U \leq G$ .

Dann ist  $(U, \cdot)$  eine Gruppe mit Neutralem  $e_U$   
und Inversen  $u_G^{-1}$  zu  $u \in U$ .

Beweis:  $\emptyset \neq U \times U \rightarrow U \stackrel{!}{=} \underbrace{U}_{\neq \emptyset}$   $: (u, v) \mapsto u \cdot v$

•  $\textcircled{G1}$  geschw. von  $G$

•  $\textcircled{G2}$ :  $U \neq \emptyset \Rightarrow \exists u \in U \stackrel{\textcircled{1}}{\Rightarrow} u^{-1} \in U \stackrel{\textcircled{2}}{\Rightarrow} u^{-1} \cdot u \in U \stackrel{= e_G}{=} \Rightarrow \forall v \in U : e_G \cdot v = v$

•  $\textcircled{G3}$ :  $u \in U \stackrel{\textcircled{2}}{\Rightarrow} u_G^{-1} \in U \Rightarrow u_G^{-1} \cdot u = e_G = e_U$

□

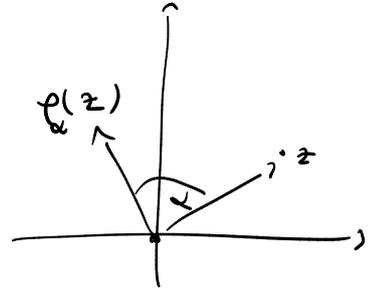
Bsp. 22.9:

(a) Ist  $(G, \cdot)$  eine Gruppe, dann ist  $G \leq G$  und  $\{e_G\} \leq G$   
 (triviale Untergruppen)

(b)  $\{1, -1\} \leq (\mathbb{Q} \setminus \{0\}, \cdot)$

(c)  $\alpha \in \mathbb{R} \Rightarrow \varphi_\alpha : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 : \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \cos(\alpha) \cdot x - \sin(\alpha) \cdot y \\ \sin(\alpha) \cdot x + \cos(\alpha) \cdot y \end{pmatrix}$

Drehung um den Ursprung  
 um den Winkel  $\alpha$



Setze:  $SO(2) := \{ \varphi_\alpha \mid \alpha \in \mathbb{R} \}$   
 $= \{ \varphi_\alpha \mid \alpha \in [0, 2\pi) \}$

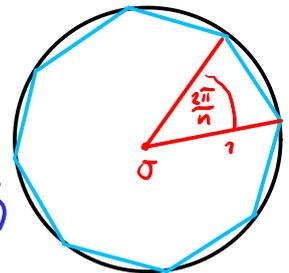
Behau:  $\varphi_\alpha \circ \varphi_\beta = \varphi_{\alpha+\beta} \in SO(2)$ ,  $(\varphi_\alpha)^{-1} = \varphi_{-\alpha} \in SO(2)$

$\Rightarrow SO(2) \leq \text{Sym}(\mathbb{R}^2)$

(d) Sei  $E_n$  das reguläre  $n$ -Eck im  $\mathbb{R}^2$ .

Setze:  $\mathcal{U} := \{ \varphi_\alpha \in SO(2) \mid \varphi_\alpha(E_n) = E_n \}$

Beh:  $\mathcal{U} \leq SO(2)$   $\{ \varphi_\alpha \mid \alpha = k \cdot \frac{2\pi}{n}, k=0, \dots, n-1 \}$



Denn:  $\text{id}_{\mathbb{R}^2} \in \mathcal{U} \leq SO(2) \Rightarrow \mathcal{U} \neq \emptyset$

• Seien  $\varphi_\alpha, \varphi_\beta \in \mathcal{U}$

$\Rightarrow (\varphi_\alpha \circ \varphi_\beta)(E_n) = \varphi_\alpha(\underbrace{\varphi_\beta(E_n)}_{= E_n}) = \varphi_\alpha(E_n) = E_n$

$\Rightarrow \varphi_\alpha \circ \varphi_\beta \in \mathcal{U}$

• Sei  $\varphi_\alpha \in \mathcal{U} \Rightarrow \varphi_\alpha^{-1}(E_n) = \varphi_\alpha^{-1}(\varphi_\alpha(E_n)) = (\varphi_\alpha^{-1} \circ \varphi_\alpha)(E_n) = \text{id}_{\mathbb{R}^2}(E_n) = E_n$

$\varphi_\alpha^{-1} \in \mathcal{U}$

$\Leftarrow$

$E_n = \text{id}_{\mathbb{R}^2}(E_n)$

• Damit:  $\mathcal{U} \leq SO(2)$ .

□

⑤ Sei  $u \in \mathbb{Z}$ .

Dann ist  $u \cdot \mathbb{Z} := \{u \cdot z \mid z \in \mathbb{Z}\}$  ist Untergruppe von  $(\mathbb{Z}, +)$

Beweis:  $0 = u \cdot 0 \in u \cdot \mathbb{Z} \subseteq \mathbb{Z}$ , also:  $u \cdot \mathbb{Z} \neq \emptyset$

• Sei  $u \cdot z, u \cdot z' \in u \cdot \mathbb{Z}$

$$\Rightarrow u \cdot z + u \cdot z' = u \cdot \underbrace{(z+z')}_{\in \mathbb{Z}} \in u \cdot \mathbb{Z} \quad \left. \vphantom{\begin{matrix} \Rightarrow u \cdot z + u \cdot z' = u \cdot \underbrace{(z+z')}_{\in \mathbb{Z}} \in u \cdot \mathbb{Z} \\ \\ \cdot -(u \cdot z) = u \cdot \underbrace{(-z)}_{\in \mathbb{Z}} \in u \cdot \mathbb{Z} \end{matrix}} \right\} \Rightarrow u \cdot \mathbb{Z} \leq \mathbb{Z}$$

$$\cdot -(u \cdot z) = u \cdot \underbrace{(-z)}_{\in \mathbb{Z}} \in u \cdot \mathbb{Z}$$

□

Beachte:  $m, n \in \mathbb{Z} \Rightarrow \left( m \cdot \mathbb{Z} \subseteq n \cdot \mathbb{Z} \Leftrightarrow \begin{matrix} m \text{ ist ein Vielfaches} \\ \text{von } n \\ \Leftrightarrow n \mid m \end{matrix} \right)$

⑥  $(\mathbb{Z}, +) \leq (\mathbb{Q}, +) \leq (\mathbb{R}, +) \leq (\mathbb{C}, +)$

$(\mathbb{Q} \setminus \{0\}, \cdot) \leq (\mathbb{R} \setminus \{0\}, \cdot) \leq (\mathbb{C} \setminus \{0\}, \cdot)$

Lemma 22.11

Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe und  $\mathcal{U}_i \leq G$  mit  $i \in I = \text{Indexmenge}$

Dann:  $\bigcap_{i \in I} \mathcal{U}_i \leq G$

Beweis: ü A. □

Bem. 22.12:

Gilt:  $2 \cdot \mathbb{Z} \cup 3 \cdot \mathbb{Z} \leq \mathbb{Z} \quad ???$

$$\begin{matrix} \cup & & \cup \\ 2 & + & 3 = 5 \\ & & \text{A} \end{matrix} \quad \left. \begin{matrix} \text{kein Vielfaches von 2} \\ \text{kein Vielfaches von 3} \end{matrix} \right\}$$

$2 \cdot \mathbb{Z} \cup 3 \cdot \mathbb{Z}$

Also:  $2\mathbb{Z} \cup 3\mathbb{Z} \not\leq \mathbb{Z}$

Def. 22.12: Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe,  $M \subseteq G$ .

Dann heißt  $\langle M \rangle := \bigcap_{\substack{U \subseteq G \\ M \subseteq U}} U =$  Durchschnitt aller Untergruppen, die  $M$  enthalten  $\leq G$  22.11

das Erzeugnis von  $M$  (in  $G$ ) und ist die kleinste Untergruppe, die  $M$  enthält.

Prop. 22.13 Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe,  $M \subseteq G$ .

Dann:  $\langle M \rangle = \{ g_1^{d_1} \cdots g_n^{d_n} \mid g_1, \dots, g_n \in M, d_1, \dots, d_n \in \mathbb{Z}, n \geq 0 \}$

Beweis:

" $\supseteq$ "  $\left. \begin{array}{l} g_1, \dots, g_n \in M, d_1, \dots, d_n \in \mathbb{Z} \\ M \subseteq U \subseteq G \end{array} \right\} \Rightarrow g_1^{d_1} \cdots g_n^{d_n} \in U$

$\Downarrow$   
 $g_1^{d_1} \cdots g_n^{d_n} \in \bigcap_{\substack{V \subseteq G \\ M \subseteq V}} V = \langle M \rangle$

" $\subseteq$ " Zeige: Rechte Seite ist eine Ugr. von  $G$ , die  $M$  enthält

$\cdot g_1^{d_1} \cdots g_n^{d_n} \in R.S., g_{n+1}^{d_{n+1}} \cdots g_m^{d_m} \in R.S.$

$\Rightarrow \cdot g_1^{d_1} \cdots g_n^{d_n} \cdot g_{n+1}^{d_{n+1}} \cdots g_m^{d_m} \in R.S.$

$\cdot (g_1^{d_1} \cdots g_n^{d_n})^{-1} = g_n^{-d_n} \cdots g_1^{-d_1} \in R.S.$

$\cdot$  Leeres Produkt =  $e_G$  liegt in R.S.

$\Rightarrow R.S. \leq G$

$\cdot g \in M \Rightarrow g^{-1} \in R.S. \Rightarrow M \subseteq R.S.$

Damit:  $\langle M \rangle = \bigcap_{\substack{U \subseteq G \\ M \subseteq U}} U \subseteq R.S.$

□

Bsp. 22.14: Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe und  $g \in G$ .

$$\Rightarrow \langle g \rangle = \bigcup_{\substack{u \in G \\ g \in u}} u = \{g^k \mid k \in \mathbb{Z}\} \quad \text{oder } \underline{\text{zyklische Gruppe}}$$

Konkret:  $G = \mathbb{Z}$ , " $\cdot$ " = "+",  $n \in \mathbb{Z}$

$$\langle n \rangle = \{k \cdot n \mid k \in \mathbb{Z}\} = \{n \cdot z \mid z \in \mathbb{Z}\} = n \cdot \mathbb{Z}$$

Def. 22.15:

Eine Gruppe  $(G, \cdot)$  heißt **zyklisch**, wenn ein  $g \in G$  existiert, s.d.  $G = \langle g \rangle = \{g^k \mid k \in \mathbb{Z}\}$ .

Prop. 22.16:

$$U \leq \mathbb{Z} \Leftrightarrow \exists n \geq 0 : U = \langle n \rangle = n \cdot \mathbb{Z}$$

Zusammenhang: Jede Untergruppe von  $(\mathbb{Z}, +)$  ist zyklisch!

Demo: " $\Leftarrow$ "  $U = n \cdot \mathbb{Z} \Rightarrow U \leq G$  nach Bsp. 22.9.

" $\Rightarrow$ " Sei  $U \leq \mathbb{Z}$ .

1. Fall:  $U = \{0\} \Rightarrow U = \langle 0 \rangle = 0 \cdot \mathbb{Z}$

2. Fall:  $U \neq \{0\} \Rightarrow \exists 0 \neq z \in U \Rightarrow \begin{matrix} z \\ \cap \\ U \end{matrix} \text{ oder } \begin{matrix} -z \\ \cap \\ U \end{matrix} \text{ ist positiv}$

$$\Rightarrow \{m \in \mathbb{N} \mid 0 \neq m \in U\} \neq \emptyset$$

$$\Rightarrow \exists n := \min \{m \in \mathbb{N} \mid 0 \neq m \in U\}$$

Archim. Prinzip

Zu zeigen:  $U \stackrel{!}{=} \langle n \rangle = n \cdot \mathbb{Z}$

$n \in U \Rightarrow n \cdot z \in U \quad \forall z \in \mathbb{Z} \Rightarrow n \cdot \mathbb{Z} \subseteq U$

Sei  $u \in U \stackrel{\text{D.M.R.}}{\Rightarrow} \exists q, r \in \mathbb{Z} : u = q \cdot n + r$   
mit  $0 \leq r < n$

$$\Rightarrow r = \underbrace{u}_{\in U} - \underbrace{q \cdot n}_{\in U} \in U \stackrel{\substack{\text{D.M.R.} \\ u = m \cdot n}}{\Rightarrow} r = 0$$

$$\Rightarrow u = q \cdot n = n \cdot q \in n \cdot \mathbb{Z} \Rightarrow U \subseteq n \cdot \mathbb{Z} \quad \square$$

c) Gruppenhomomorphismen

Def. 22.17 Seien  $(G, \cdot)$  und  $(H, *)$  zwei Gruppen.

Eine Abbildung  $\alpha: G \rightarrow H$  heißt **Gruppenhomomorphismus**

$$\Leftrightarrow \forall g, \tilde{g} \in G : \alpha(g \cdot \tilde{g}) = \alpha(g) * \alpha(\tilde{g})$$

Bsp. 22.18:

a) Sei  $a \in \mathbb{R}$  und betrachte  $(\mathbb{R}, +)$ .

$$\Rightarrow m_a: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto a \cdot x \text{ ist ein G.H.}$$

Denn: Seien  $x, y \in \mathbb{R}$

$$\Rightarrow m_a(x+y) = a \cdot (x+y) = a \cdot x + a \cdot y = m_a(x) + m_a(y)$$

b) Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe und  $\begin{matrix} e \\ \neq \\ g \end{matrix} \in G$ .

$\cdot L_g: G \rightarrow G : h \mapsto g \cdot h$  > sind **kein** G.H.

$\cdot R_g: G \rightarrow G : h \mapsto h \cdot g$

Denn:  $L_g(g \cdot g) = g \cdot (g \cdot g) = g^3$   ~~$\neq$~~

$$L_g(g) \cdot L_g(g) = (g \cdot g) \cdot (g \cdot g) = g^4$$

sonst:  $\begin{matrix} e \cdot g^3 & g \cdot g^3 \\ \Rightarrow & \Rightarrow \\ KR & e = g \end{matrix}$

c) Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe,  $g \in G$ .

Dann ist  $i_g: G \rightarrow G : h \mapsto \begin{matrix} g \cdot h \cdot g^{-1} \\ \neq \\ h \end{matrix}$  ist ein G.H.

(Konjugation mit  $g$ )

Denn: Seien  $h, \tilde{h} \in G$ .

$$\begin{aligned} \Rightarrow i_g(h \cdot \tilde{h}) &= g \cdot (h \cdot \tilde{h}) \cdot g^{-1} = g \cdot h \cdot e \cdot \tilde{h} \cdot g^{-1} = g \cdot h \cdot g^{-1} \cdot g \cdot \tilde{h} \cdot g^{-1} \\ &= (g \cdot h \cdot g^{-1}) \cdot (g \cdot \tilde{h} \cdot g^{-1}) = i_g(h) \cdot i_g(\tilde{h}) \end{aligned}$$

Beachte:  $i_g = R_{g^{-1}} \circ L_g$

## Lemma 22.19

Seien  $\alpha_1: (G_1, \cdot) \rightarrow (G_2, *)$  und  $\alpha_2: (G_2, *) \rightarrow (G_3, \times)$  G.H.

Dann:  $\alpha_2 \circ \alpha_1: (G_1, \cdot) \rightarrow (G_3, \times)$  ist ein G.H.

Beweis:

Seien  $g, h \in G_1$

$$\Rightarrow (\alpha_2 \circ \alpha_1)(g \cdot h) = \alpha_2(\alpha_1(g \cdot h)) \stackrel{\alpha_1 \text{ ist G.H.}}{=} \alpha_2(\alpha_1(g) * \alpha_1(h))$$

$$\stackrel{\alpha_2 \text{ ist G.H.}}{=} \alpha_2(\alpha_1(g)) \times \alpha_2(\alpha_1(h)) = (\alpha_2 \circ \alpha_1)(g) \times (\alpha_2 \circ \alpha_1)(h)$$

$\alpha_2$  ist G.H.

□

## Def. 22.20:

Sei  $\alpha: (G, \cdot) \rightarrow (H, *)$  ein G.H.

Ⓐ  $\alpha$  heißt **Isomorphismus**  $\Leftrightarrow \alpha$  ist **biaktiv**.

Ⓑ Wir sagen  $(G, \cdot)$  und  $(H, *)$  sind **isomorph**,

wenn:  $\exists \alpha: G \rightarrow H$  Isomorphismus

Notation:  $G \cong H$

## Bsp. 22.21:

Ⓐ  $m_a: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}; x \mapsto e \cdot x$  ist Isomorphismus  $\Leftrightarrow e \neq 0$

Dann:  $m_a^{-1} = m_{\frac{1}{a}}$ !

Ⓑ  $i_g: G \rightarrow G; h \mapsto g \cdot h \cdot g^{-1}$  ist ein Isomorphismus

mit  $(i_g)^{-1} = i_{g^{-1}}$

$$\begin{aligned} \text{Dann: } i_{g^{-1}}(i_g(h)) &= (g^{-1}) \cdot (g \cdot h \cdot g^{-1}) \cdot (g^{-1})^{-1} \\ &= \underbrace{g^{-1} \cdot g}_{=e} \cdot h \cdot \underbrace{g^{-1} \cdot (g^{-1})^{-1}}_{=e} = h \end{aligned}$$

$\Rightarrow i_{g^{-1}} \circ i_g = \text{id}_G$ . Umgekehrt genauso. □

Prop. 22.22. Sei  $\alpha: (G, \cdot) \rightarrow (H, *)$  ein Gruppenhomomorphismus.

- (a)  $\alpha(e_G) = e_H$
- (b)  $\alpha(g^{-1}) = \alpha(g)^{-1} \quad \forall g \in G$
- (c)  $\alpha(g^n) = (\alpha(g))^n \quad \forall g \in G \quad \forall n \in \mathbb{Z}$
- (d)  $\alpha$  bijektiv  $\Rightarrow \alpha^{-1}: H \rightarrow G$  ist ein Gruppenhomomorphismus.
- (e)  $U \leq G \Rightarrow \alpha(U) \leq H$  "Bild von  $U$  unter  $\alpha$ "
- (f)  $V \leq H \Rightarrow \alpha^{-1}(V) = \{g \in G \mid \alpha(g) \in V\} \leq G$  "Urbild von  $V$  unter  $\alpha$ "
- (g)  $\text{Im}(\alpha) := \alpha(G) = \{\alpha(g) \mid g \in G\} \leq H$  "Bild von  $\alpha$ "
- (h)  $\text{Ker}(\alpha) := \alpha^{-1}(e_H) = \{g \in G \mid \alpha(g) = e_H\} \leq G$  "Kern ( $\alpha$ )"

Beweis

(a)  $e_H * \cancel{\alpha(e_G)} = \alpha(e_G) = \alpha(e_G \cdot e_G) = \alpha(e_G) * \cancel{\alpha(e_G)}$   
 $\stackrel{\text{KR}}{\Rightarrow} e_H = \alpha(e_G)$

(b)  $\alpha(g^{-1}) * \alpha(g) = \alpha(g^{-1} \cdot g) = \alpha(e_G) \stackrel{\text{a}}{=} e_H \Rightarrow \alpha(g^{-1}) = (\alpha(g))^{-1}$

(c) ①  $n \geq 0$ : Induktion nach  $n$

$\underline{n=0}$ :  $\alpha(g^0) = \alpha(e_G) = e_H = (\alpha(g))^0 \quad \checkmark$

$\underline{n-1 \rightarrow n}$ :  $\alpha(g^n) = \alpha(g^{n-1} \cdot g) = \alpha(g^{n-1}) * \alpha(g) \stackrel{\text{I.H.}}{=} (\alpha(g))^{n-1} * \alpha(g) = (\alpha(g))^n$

②  $\underline{n < 0}$ :  $\Rightarrow -n > 0 \Rightarrow \alpha(g^n) = \alpha((g^{-1})^{-n}) \stackrel{\text{b}}{=} (\alpha(g^{-1}))^{-n} \stackrel{\text{b}}{=} ((\alpha(g))^{-1})^{-n} = (\alpha(g))^n$

(d) Sei  $\alpha$  bijektiv. Sei  $u, v \in H$ . Setze:  $g := \alpha^{-1}(u)$ ,  $h := \alpha^{-1}(v)$

$\Rightarrow \alpha(g) = u, \alpha(h) = v$

$\Rightarrow \alpha^{-1}(u * v) = \alpha^{-1}(\alpha(g) * \alpha(h)) = \alpha^{-1}(\alpha(g \cdot h)) = g \cdot h$   
 $\alpha^{-1}(u) \cdot \alpha^{-1}(v)$

$\Rightarrow \alpha^{-1}$  ist G.H.

(e) Sei  $U \leq G$ . Sei  $u, v \in \alpha(U) \Rightarrow \exists g, h \in U$ :  
 $u = \alpha(g), v = \alpha(h)$

$$\Rightarrow \cdot u * v = \alpha(g) * \alpha(h) = \alpha(\underbrace{g \cdot h}_{\in \mathcal{U}, \text{ weil } \mathcal{U} \leq G}) \in \alpha(\mathcal{U})$$

$$\cdot u^{-1} = \alpha(g)^{-1} \stackrel{\textcircled{b}}{=} \alpha(\underbrace{g^{-1}}_{\in \mathcal{U}, \text{ weil } \mathcal{U} \leq G}) \in \alpha(\mathcal{U})$$

⑦  $\text{cnd}_{\mathcal{U}}$       ⑧ folgt aus ⑦      ⑨ folgt aus ⑦.      ⑩

### Lemma 22.23

Sei G.H.  $\alpha: (G, \cdot) \rightarrow (H, *)$  ist injektiv  $\Leftrightarrow \text{Ker}(\alpha) = \{e_G\}$

Proof:

" $\Rightarrow$ " - 22.22  $\Rightarrow e_H = \alpha(e_G) \Rightarrow e_G \in \text{Ker}(\alpha) \Rightarrow \{e_G\} \subseteq \text{Ker}(\alpha)$

$\cdot g \in \text{Ker}(\alpha) \Rightarrow \alpha(g) = e_H = \alpha(e_G) \stackrel{\text{injektiv}}{\Rightarrow} g = e_G \Rightarrow \text{Ker}(\alpha) = \{e_G\}$

" $\Leftarrow$ " Seien  $g, h \in G$  mit  $\alpha(g) = \alpha(h)$

$$\Rightarrow e_H = \alpha(g)^{-1} * \alpha(h) = \alpha(g^{-1}) * \alpha(h) = \alpha(g^{-1} \cdot h)$$

$$\Rightarrow g^{-1} \cdot h \in \text{Ker}(\alpha) = \{e_G\} \Rightarrow g^{-1} \cdot h = e_G \Rightarrow h = g$$

$\Rightarrow \alpha$  ist injektiv

⑩

### § 23 Die Symmetrische Gruppe $S_n$

#### Def. 23.1

• Eine bijektive Abbildung  $\sigma: \{1, \dots, n\} \rightarrow \{1, \dots, n\}$  heißt eine Permutation.

•  $S_n := \text{Sym}(\{1, \dots, n\}) = \{\sigma: \{1, \dots, n\} \rightarrow \{1, \dots, n\} \mid \text{bijektiv}\}$  heißt die symmetrische Gruppe vom Grad  $n$

• Eine Permutation  $\sigma \in S_n$  ist eindeutig durch ihre Wertetabelle festgelegt.

$$\sigma \hat{=} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & \dots & n-1 & n \\ \sigma(1) & \sigma(2) & \sigma(3) & \sigma(4) & \dots & \sigma(n-1) & \sigma(n) \end{pmatrix}$$

#Spaltenhöhen:  $\overline{n}, \overline{n-1}, \overline{n-2}, \overline{n-3}, \dots, \overline{2}, \overline{1}$

Beachte, es kommt nicht auf die Reihenfolge der Spalten an,

d.h. wenn  $\{1, \dots, n\} = \{a_1, \dots, a_n\}$ , dann

$$\sigma = \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ \sigma(a_1) & \sigma(a_2) & \dots & \sigma(a_n) \end{pmatrix}$$

Bem. 23.2:

•  $(S_n, \circ)$  ist eine Gruppe, wobei  $\circ =$  Verkettung von Abb.

•  $|S_n| = n \cdot (n-1) \cdot (n-2) \cdot \dots \cdot 2 \cdot 1 = n!$

Bsp. 23.3:

•  $n \geq 3 \Rightarrow (S_n, \circ)$  ist nicht abelsch

Seien  $\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & \dots & n \\ 2 & 1 & 3 & 4 & \dots & n \end{pmatrix}$ ,  $\tau = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & \dots & n \\ 2 & 3 & 1 & 4 & \dots & n \end{pmatrix}$

$\Rightarrow (\sigma \circ \tau)(1) = \sigma(\tau(1)) = \sigma(2) = 1 \neq 3$

$(\tau \circ \sigma)(1) = \tau(\sigma(1)) = \tau(2) = 3$

•  $n=3$ :  $\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ ,  $\tau = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \sigma \circ \tau = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix}$   
 $\tau \circ \sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$

Bemerk:  $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$

Bem. 23.4: (Invertieren von Permutationen)

$\sigma = \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ \sigma(a_1) & \sigma(a_2) & \dots & \sigma(a_n) \end{pmatrix} \Rightarrow \sigma^{-1} = \begin{pmatrix} \sigma(a_1) & \sigma(a_2) & \dots & \sigma(a_n) \\ a_1 & a_2 & \dots & a_n \end{pmatrix}$

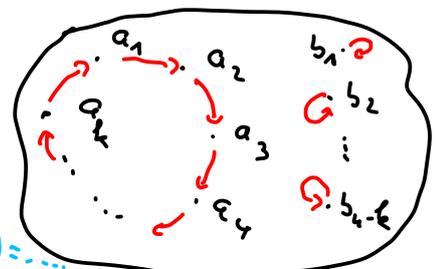
d.h. Invertieren bedeutet die beiden Zeilen tauschen!

z.B.:  $\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \sigma^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix}$

Def. 23.5

(a) Sei  $\{1, \dots, n\} = \{a_1, \dots, a_k\} \cup \{b_1, \dots, b_{n-k}\}$ ,  $k \geq 2$

Dann heißt  $\sigma = \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & \dots & a_{k-1} & a_k & b_1 & \dots & b_{n-k} \\ a_2 & a_3 & \dots & a_k & a_1 & b_1 & \dots & b_{n-k} \end{pmatrix}$



ein  $k$ -Zykel.

$(a_1 a_2 a_3 \dots a_k) = (a_k a_1 a_2 \dots a_{k-1}) = \dots$



Bsp. 23.9

$$g = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 5 & 4 & 3 & 1 \end{pmatrix} \in S_5$$

$$\Rightarrow g = (1\ 2\ 5) \circ (3\ 4)$$

Bsp. 23.10

$$g = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 \\ 3 & 8 & 7 & 1 & 4 & 5 & 6 & 9 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= \underbrace{(1\ 3\ 7\ 6\ 5\ 4)}_{=: \tau} \circ \underbrace{(2\ 8\ 9)}_{=: \pi}$$

$$\tau = (1\ 3\ 7\ 6\ 5\ 4) = (1\ 3)(3\ 7)(7\ 6)(6\ 5)(5\ 4)$$

$i$	$\tau(i)$	$\tau^{-1}(i)$
1	3	3
4	1	1
6	5	5
...	...	...

$$\pi = (2\ 8)(8\ 9)$$

$$\Rightarrow g = \tau \circ \pi = (1\ 3)(3\ 7)(7\ 6)(6\ 5)(5\ 4)(2\ 8)(8\ 9)$$

$$\Rightarrow \text{sgn}(g) = (-1)^7 = -1$$

$$(3\ 7) = (3\ 4)(4\ 5)(5\ 6)(6\ 7)(6\ 5)(5\ 4)(4\ 3)$$

$i$	$\omega(i)$	$\omega^{-1}(i)$
3	7	7
7	3	3
5	5	5
2	2	2

Bsp. 23.11

$$\mathfrak{S}_3 = \left\{ \begin{array}{l} \text{id} \\ \text{"} \\ \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \end{array} \right\}, \left\{ \begin{array}{l} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \\ \text{"} \\ (12) \end{array} \right\}, \left\{ \begin{array}{l} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} \\ \text{"} \\ (13) \end{array} \right\}, \left\{ \begin{array}{l} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} \\ \text{"} \\ (123) \end{array} \right\}, \left\{ \begin{array}{l} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \\ \text{"} \\ (12)(23) \end{array} \right\}, \left\{ \begin{array}{l} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \\ \text{"} \\ (132) \end{array} \right\}, \left\{ \begin{array}{l} \text{"} \\ \text{"} \\ (13)(32) \end{array} \right\}$$

Sgn:  $1, -1, -1, -1, (-1)^2, (-1)^2$

$$\Rightarrow \mathbb{A}_3 = \{ \text{id}, (123), (132) \} \leq \mathfrak{S}_3$$

$$\Rightarrow \mathfrak{S}_3 = \mathbb{A}_3 \cup \mathbb{A}_3 \circ (12)$$

Lemma:  $\mathbb{A}_3 \circ (12) = \{ (12), (123) \circ (12), (132) \circ (12) \}$

$$\left. \begin{array}{l} (123) \circ (132) \\ = (1)(2)(3) = \text{id} \\ (12573)^{-1} \\ = (37521) \end{array} \right\}$$

## § 24 Der Satz von Lagrange und Faktorgruppen

### A) Linksnebenklassen

Notation 24.1: Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe,  $A, B \subseteq G, g \in G$ .

Dann:

- $A \cdot B := \{ a \cdot b \mid a \in A, b \in B \}$
- $g \cdot A := \{ g \cdot a \mid a \in A \} = \text{Linksnebenklasse von } A \text{ bez. } g$

Beachte:  $A, B, C \subseteq G \Rightarrow (A \cdot B) \cdot C = A \cdot (B \cdot C)$

$$\{ a \cdot b \cdot c \mid a \in A, b \in B, c \in C \}$$

Proposition 24.2 Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe,  $U \leq G$ ,  $g, h \in G$

Definieren:  $g \sim h \iff g^{-1}h \in U$

Dann ist  $\sim$  eine Äquivalenzrelation auf  $G$

Erklärung: Äquivalenzklasse von  $g$  bez.  $\sim$  ist  $\bar{g} = g \cdot U = \{g \cdot u \mid u \in U\}$   
" " " " " "  
Linksnebenklasse von  $U$  bez.  $g$

Satz:  $G/U := \{\bar{g} \mid g \in G\} =$  Menge alle Linksnebenklassen von  $U$

$|G:U| := |G/U| =$  Anzahl der Linksnebenklassen von  $U$   
heißt der Index von  $U$  in  $G$ .

Beweis: (A1) Reflexivität:  $g^{-1}g = e \in U \Rightarrow g \sim g$

(A2) Symmetrie:  $g \sim h \Rightarrow g^{-1}h \in U \Rightarrow U \ni (g^{-1}h)^{-1} = h^{-1}(g^{-1})^{-1} = h^{-1}g$   
 $\Rightarrow h \sim g$

(A3) Transitivität:  $g \sim h, h \sim k \Rightarrow g^{-1}h, h^{-1}k \in U$   
 $\Rightarrow U \ni (g^{-1}h) \cdot (h^{-1}k) = g^{-1} \cdot \cancel{h} \cdot h^{-1} \cdot k = g^{-1}k$   
 $\Rightarrow g \sim k$

Zeige auch:  $\bar{g} = \{h \in G \mid h \sim g\} \stackrel{!}{=} gU$

" $\supseteq$ " Sei  $u \in U$ . z.z.:  $g \cdot u \sim g$  (d.h.  $g \cdot u \in \bar{g}$ )

Aber:  $(g \cdot u)^{-1} \cdot g = u^{-1} \cdot \cancel{g^{-1}} \cdot g = u^{-1} \in U \Rightarrow g \cdot u \sim g$

" $\subseteq$ " Sei  $h \in G$  mit  $h \sim g \Rightarrow h^{-1}g \in U$

$\Rightarrow (h^{-1}g)^{-1} \in U \Rightarrow g \cdot U \ni g \cdot (g^{-1}h) = \cancel{g} \cdot g^{-1} \cdot h = h$   
 $g^{-1}(h^{-1})^{-1} = g^{-1}h$

### Korollar 24.3

Sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe und  $U \leq G$ .

Dann:  $\forall g, h \in G$ :  $g \cdot U \cap h \cdot U = \emptyset$  oder  $g \cdot U = h \cdot U$

$$\cdot G = \bigcup_{\lambda \in G/U} \lambda = \bigcup_{\lambda \in G/U} g_\lambda \cdot U$$

wobei  $g_\lambda \in \lambda$  ein Repräsentant der Linksklassen ist.

Bsp. 24.4:  $G = S_3$ ,  $U = A_3$

$$\Rightarrow A_3 = \{id, (123), (132)\} = id \cdot A_3 = (123) \cdot A_3$$

$$(12) \cdot A_3 = \{(12), (12)(123), (12)(132)\} = \{(12), (23), (13)\}$$

$$\Rightarrow \cdot S_3 = A_3 \cup (12) \cdot A_3 = id \cdot A_3 \cup (12) \cdot A_3$$

$$\cdot \frac{S_3}{A_3} = \{A_3, (12) \cdot A_3\} = \{\overline{id}, \overline{(12)}\}$$

Bem. 24.5:  $U \leq G \rightarrow \cdot \bar{e} = e \cdot U = U$

d.h.  $U$  selbst ist immer eine Nebenklasse von  $U$

$$\cdot \forall u \in U: u \cdot U = \{u \cdot v \mid v \in U\} = U$$

Prop. 24.6: Sei  $(G, \cdot) = (\mathbb{Z}, +)$ ,  $U = n \cdot \mathbb{Z}$  für ein  $n \geq 1$ .

Die Linksklassen von  $U$  in  $G$  sind genau die folgenden  $n$  Mengen:

$$\bar{0} = 0 + n\mathbb{Z} = n \cdot \mathbb{Z} = \{n \cdot z \mid z \in \mathbb{Z}\}$$

$$\bar{1} = 1 + n\mathbb{Z} = \{1 + n \cdot z \mid z \in \mathbb{Z}\}$$

$$\bar{2} = 2 + n\mathbb{Z} = \{2 + n \cdot z \mid z \in \mathbb{Z}\} = \{z \in \mathbb{Z} \mid z \text{ hat den Rest } 2 \text{ bei Division durch } n\}$$

$\vdots$

$$\overline{n-1} = (n-1) + n\mathbb{Z} = \{(n-1) + n \cdot z \mid z \in \mathbb{Z}\}$$

Insbesondere:  $|\mathbb{Z} : n\mathbb{Z}| = n$ .

Beweis: • Sei  $m \in \mathbb{Z} \xrightarrow{\text{D.u.R.}} \exists q, r \in \mathbb{Z}, m = q \cdot n + r$  mit  $0 \leq r < n$

$$\Rightarrow (-r) + m = -r + nq + r = n \cdot q \in n\mathbb{Z} = U \Rightarrow r \sim m \Rightarrow m \sim r \Rightarrow m \in \bar{r}$$

• Ang:  $\exists 0 \leq i < j \leq n-1$  mit  $\bar{i} = \bar{j}$ , d.h.  $i \sim j \Rightarrow -i + j \in U = n\mathbb{Z}$

$$n-1 > j \geq j-i \geq 0 \quad \downarrow$$

□

## Notation 24.7

•  $n \geq 1$ ; • Schreibe  $\mathbb{Z}_n$  statt  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$

•  $\bar{a}$  schreibe auch  $\bar{a}_n$

• Seien  $x, y \in \mathbb{Z}$ .

Schreibe:  $x \equiv y \pmod{n}$  "x kongruent y modulo n"

$$:\Leftrightarrow n \mid x - y$$

$(\Rightarrow)$  x und y haben letz. D.v.R. durch n  
derselben Rest

Damit:  $\bar{a}_n = \{x \mid x \equiv a \pmod{n}\}$

## B) Der Satz von Lagrange

### Lemma 24.9

Sei G eine Gruppe,  $U \leq G$  und  $g \in G$ .

Dann:  $L_g: U \longrightarrow g \cdot U: u \longmapsto g \cdot u$  ist **bijektiv**

Inbesondere:  $|U| = |gU|$

### Beweis:

Zeige:  $L_g$  ist injektiv

Seien  $u, u' \in U$  mit

$$L_g(u) = L_g(u') \\ g \cdot u = g \cdot u'$$

$$\stackrel{\text{KR}}{\implies} u = u' \implies L_g \text{ injektiv}$$

Zeige:  $L_g$  ist surjektiv

Sei  $x \in g \cdot U \implies \exists u \in U: x = g \cdot u \stackrel{!}{=} L_g(u) \implies L_g$  ist surjektiv  $\square$

## Satz von Lagrange 24.10

Sei G eine endliche Gruppe und  $U \leq G$ .

Dann:  $|G| = |U| \cdot |G:U|$ . Inbesondere:  $|U|$  und  $|G:U|$  teilen  
von  $|G|$

Beweis:  $|G| < \infty \Rightarrow |G:U| = \underbrace{|G|}_{\substack{|| \\ k}} \cdot |U|^{-1} < \infty$

$\Rightarrow \exists g_1, \dots, g_k \in G : G/U = \{g_1 U, \dots, g_k U\}$

$\Rightarrow G = g_1 U \cup \dots \cup g_k U$

$\Rightarrow |G| = \underbrace{|g_1 U|}_{||U||} + \dots + \underbrace{|g_k U|}_{||U||} \stackrel{24.9}{=} \underbrace{(|U| + \dots + |U|)}_{k \cdot |U|} = k \cdot |U| = |G:U| \cdot |U|$  B

Korollar 24.11

Sei  $G$  eine Gruppe,  $g \in G$ . Setze:  $o(g) := |\langle g \rangle|$  die Ordnung von  $g$ .  
 Wenn  $|G| < \infty$ , dann:  $o(g) \mid |G|$ .

Bem. 24.12:

Beweis:  $\langle g \rangle = \{g^u \mid u \in \mathbb{Z}\} = \{g^{\overset{e}{0}}, g^{\overset{\neq e}{1}}, \dots, g^{\overset{\neq e}{u-1}}\}$   
 Wenn  $o(g) = m < \infty$

$\Rightarrow o(g) = \inf \{k \geq 1 \mid g^k = e\} \in \mathbb{N} \cup \{\infty\}$

Bsp. 24.13

$S_3 = \{id, (12), (23), (13), (223), (132)\}$ ,  $|S_3| = 3! = 6$

$U \leq S_3 \Rightarrow$  Gruppe  $|U| \in \{1, 2, 3, 6\}$

$|U|=1: \Rightarrow U = \{id\}$

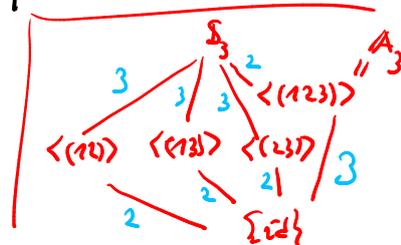
$|U|=6: \Rightarrow U = S_3$

$|U|=2: \Rightarrow \exists id \neq d \in U \Rightarrow 1 \neq o(d) \mid |U|=2$   
 $\Rightarrow o(d)=2 \Rightarrow d^2 = id \Rightarrow d \in \{(12), (23), (13)\}$   
 $\Rightarrow U = \{id, (12)\}$  oder  $U = \{id, (13)\}$  oder  $U = \{id, (23)\}$   
 $\langle (12) \rangle$                        $\langle (13) \rangle$                        $\langle (23) \rangle$

$|U|=3: \Rightarrow id \neq d \in U \Rightarrow 1 \neq o(d) \mid |U|=3$

$\Rightarrow o(d)=3 \Rightarrow d \in \{(123), (132)\}$

$\Rightarrow U = \langle d \rangle = \{id, (123), (132)\} = \langle (123) \rangle$



### c) Faktorgruppe

Satz 24.14

Sei  $(G, \cdot)$  eine abelsche Gruppe,  $U \leq G$ .

Dann:  $\bar{g} \cdot \bar{h} = \overline{g \cdot h} \quad \forall g, h \in G$

$(G/U, \cdot)$  ist eine abelsche Gruppe,  
die sogenannte Faktorgruppe von  $G$  modulo  $U$

Zudem:  $\bar{e} = U$  ist das Neutrale in  $G/U$   
 $(\bar{g})^{-1} = \overline{g^{-1}}$  ist das Inverse zu  $\bar{g}$  in  $G/U$

$\pi: G \rightarrow G/U; g \mapsto \bar{g}$  ist ein surjektiver Gruppenhomom.

Beweis:  $\bar{g} \cdot \bar{h} = \overline{g \cdot h} = \overline{g \cdot h \cdot u \cdot u^{-1}} = \overline{g \cdot h \cdot \underbrace{u \cdot u^{-1}}_U} = \overline{g \cdot h \cdot u} = \overline{g \cdot h}$

Zweites:  $(G/U, \cdot)$  ist abelsche Gruppe

"n"  $u, v \in U$   
 $\hat{u} \hat{u}$   
"u"  $u \in U \Rightarrow u = e \cdot u \in U \cdot U$   
 $\hat{u} \hat{u}$

$(\overline{g \cdot h}) \cdot \bar{k} = \overline{g \cdot h \cdot k} = \overline{(g \cdot h) \cdot k} = \overline{g \cdot (h \cdot k)} = \overline{g \cdot (k \cdot h)} = \overline{g \cdot k \cdot h} = \overline{g \cdot k} \cdot \bar{h}$

$\bar{e} \cdot \bar{g} = \overline{e \cdot g} = \overline{g} = \bar{g} \Rightarrow \bar{e}$  ist ein Neutrales

$\overline{g^{-1}} \cdot \bar{g} = \overline{g^{-1} \cdot g} = \overline{e} = \bar{e} \Rightarrow \overline{g^{-1}}$  ist das Inverse zu  $\bar{g}$

$\bar{g} \cdot \bar{h} = \overline{g \cdot h} = \overline{h \cdot g} = \bar{h} \cdot \bar{g} \Rightarrow G$  abelsch!

$\pi(g \cdot h) = \overline{g \cdot h} = \overline{g} \cdot \bar{h} = \pi(g) \cdot \pi(h) \Rightarrow \pi$  ist Homom.

### Bem. 24.15

Rechenregeln in  $G/U$ :

①  $\bar{g} \cdot \bar{h} = \overline{g \cdot h}$

②  $\overline{g^{-1}} = \overline{g}^{-1}$

③  $\bar{e} = \bar{u} \quad \forall u \in U$  ist das Neutrale in  $G/U$

Rev. 24.16

Für  $n \in \mathbb{Z}$  ist  $(\mathbb{Z}_n, +)$  ist eine abelsche Gruppe,

Wobei:  $\overline{x} + \overline{y} = \overline{x+y}$

Beispiel 24.17

① Rechnen in  $\mathbb{Z}_{12}$ : Wenn jetzt 9 Uhr ist, wie spät ist es in 5 Stunden?

$$\overline{9} + \overline{5} = \overline{9+5} = \overline{14} = \overline{2+1 \cdot 12} = \overline{2} \in \mathbb{Z}_{12}$$

Also, 2 Uhr!

② Rechnen in  $\mathbb{Z}_{24}$ : Wenn jetzt 9 Uhr ist, wie spät war es vor 55 Stunden?

$$\overline{9} - \overline{55} = \overline{9-55} = \overline{-46} = \overline{2-2 \cdot 24} = \overline{2} \in \mathbb{Z}_{24}$$

Also, 2 Uhr

③ Rechnen in  $\mathbb{Z}_7$ : Montag = 1, Dienstag = 2, ..., Sonntag = 7

Wenn heute Montag ist, Welchen Wochentag ist es in 52 Tagen?

$$\overline{1} + \overline{51} = \overline{1+51} = \overline{52} = \overline{3+7 \cdot 7} = \overline{3} \in \mathbb{Z}_7$$

Also: Mittwoch

Beispiel 24.18 Wenn  $G$  nur wenige Elemente hat, kann man die Operation in einer Gruppentabelle festhalten!

z.B.: Rechnen in  $\mathbb{Z}_4$  mit  $n = 2, 3, 4$

+	$\overline{0}$	$\overline{1}$
$\overline{0}$	$\overline{0}$	$\overline{1}$
$\overline{1}$	$\overline{1}$	$\overline{0}$

+	$\overline{0}$	$\overline{1}$	$\overline{2}$
$\overline{0}$	$\overline{0}$	$\overline{1}$	$\overline{2}$
$\overline{1}$	$\overline{1}$	$\overline{2}$	$\overline{0}$
$\overline{2}$	$\overline{2}$	$\overline{0}$	$\overline{1}$

+	$\overline{0}$	$\overline{1}$	$\overline{2}$	$\overline{3}$
$\overline{0}$	$\overline{0}$	$\overline{1}$	$\overline{2}$	$\overline{3}$
$\overline{1}$	$\overline{1}$	$\overline{2}$	$\overline{3}$	$\overline{0}$
$\overline{2}$	$\overline{2}$	$\overline{3}$	$\overline{0}$	$\overline{1}$
$\overline{3}$	$\overline{3}$	$\overline{0}$	$\overline{1}$	$\overline{2}$

# § 25 Ringe und Körper

## A) Ringe

### Definition 25-1

(a) Ein **Ring mit Eins** ist eine nicht-leere Menge  $R$  mit zwei 2-stelligen Operationen  $+: R \times R \rightarrow R$  und  $\cdot: R \times R \rightarrow R$ , so dass folgende Axiome gelten:

①  $(R, +)$  ist eine abelsche Gruppe mit Neutralem  $0$ .

②  $(a \cdot b) \cdot c = a \cdot (b \cdot c) \quad \forall a, b, c \in R$

③  $\exists 1 \in R; \forall a \in R; 1 \cdot a = a \cdot 1 = a$

④  $\forall a, b, c \in R; a \cdot (b + c) = a \cdot b + a \cdot c$   
und  $(b + c) \cdot a = b \cdot a + c \cdot a$  } Distributivgesetze

(b) Ein Ring mit Eins heißt **kommutativ**,  
wenn:  $\forall a, b \in R; a \cdot b = b \cdot a$

(c) Sei  $(R, +, \cdot)$  ein Ring mit Eins und  $a \in R$ .

Dann:  $a$  heißt **Einheit** in  $R$   $\Leftrightarrow \exists a^{-1} \in R; a \cdot a^{-1} = a^{-1} \cdot a = 1$

$\cdot R^* := \{a \in R \mid a \text{ ist Einheit}\}$

### Bsp. 25.3

(a)  $(\mathbb{Z}, +, \cdot)$  ist kommutativer Ring mit 1.

Es gilt:  $\mathbb{Z}^* = \{1, -1\}$

(b) Sei  $M$  eine beliebige Menge und  $(R, +, \cdot)$  ein Ring mit Eins.

Setze:  $\cdot R^M := \{f: M \rightarrow R \mid f \text{ ist Abb.}\}$

$\cdot f + g: M \rightarrow R$  mit  $(f+g)(m) = f(m) + g(m) \quad \forall m \in M$

$\cdot f \cdot g: M \rightarrow R$  mit  $(f \cdot g)(m) = f(m) \cdot g(m) \quad \forall m \in M$

Dann ist  $(R^M, +, \cdot)$  ein **Ring mit Eins**, wobei:

$\cdot 0: M \rightarrow R; m \mapsto 0$  ist das Neutrale bez. der Addition

$\cdot 1: M \rightarrow R; m \mapsto 1$  ist " " " " Multipl.

$$\textcircled{c} \cdot \text{Mat}_2(\mathbb{R}) := \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mid a, b, c, d \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} a+a' & b+b' \\ c+c' & d+d' \end{pmatrix}$$

$$\cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} a \cdot a' + b \cdot c' & a \cdot b' + b \cdot d' \\ c \cdot a' + d \cdot c' & c \cdot b' + d \cdot d' \end{pmatrix}$$

Dann:  $(\text{Mat}_2(\mathbb{R}), +, \cdot)$  ist ein Ring mit Eins, nicht kommutativ.

mit  $\cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  als Neutrales bzgl.  $+$

$\cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  " " " "

## B) Rechenregeln in Ringen

### Lemma 25.4

Sei  $R$  ein Ring mit Eins, dann gelten die üblichen Rechenregeln.

Insbesondere:

Wenn  $1_R = 0_R$ , dann gilt  $R = \{0_R\}$

Beweis:

Sei  $a \in R \Rightarrow a = 1_R \cdot a = 0_R \cdot a = 0_R \Rightarrow R = \{0_R\}$ .  $\square$

### Def. & Prop. 25.5:

Sei  $R$  ein Ring mit Eins und  $S$  ein Teilmenge von  $R$ .

Dann heißt  $S$  ein Unterring oder Teilring von  $R$

$\Leftrightarrow$  ①  $1_R \in S$       ②  $a+b \in S \quad \forall a, b \in S$

③  $-a \in S \quad \forall a \in S$       ④  $a \cdot b \in S \quad \forall a, b \in S$

Ein Unterring ist bzgl.  $+$  und  $\cdot$  immer selbst ein Ring.

### Bsp. 25.6:

Offensiv:  $(\mathbb{C}, +, \cdot)$  ist kommutativer Ring mit Eins.

Setze:  $\mathbb{Z}[i] := \{a + b \cdot i \mid a, b \in \mathbb{Z}\}$  ist ein Unterring von  $\mathbb{C}$ ,  
also selbst ein kommutativer Ring mit Eins (ganze Gaußsche Zahlen).

Dann: ①  $1 + 0 \cdot i \in \mathbb{Z}[i]$       ③  $a + b \cdot i \in \mathbb{Z}[i] \Rightarrow -(a + b \cdot i) = (-a) + (-b) \cdot i \in \mathbb{Z}[i]$

② & ④ Seien  $(a + b \cdot i), (c + d \cdot i) \in \mathbb{Z}[i] \Rightarrow (a + b \cdot i) + (c + d \cdot i) = (a + c) + (b + d) \cdot i \in \mathbb{Z}[i]$   
und  $(a + b \cdot i) \cdot (c + d \cdot i) = (a \cdot c - b \cdot d) + (a \cdot d + b \cdot c) \cdot i \in \mathbb{Z}[i]$ .  $\square$

### C) Körper

Def. 25.7: Ein kommutativer Ring mit Eins  $(R, +, \cdot)$  heißt ein Körper, wenn  $R^* = R \setminus \{0\}$ .

### Bemerkung 25.8:

Sei  $K$  eine nicht-leere Menge und  $+$ :  $K \times K \rightarrow K$ ,  $\cdot$ :  $K \times K \rightarrow K$ .

Dann:  $(K, +, \cdot)$  ist ein Körper

- $\Leftrightarrow$
- ①  $(K, +)$  ist eine abelsche Gruppe
  - ②  $(K \setminus \{0\}, \cdot)$  ist " abelsche Gruppe
  - ③ Distributivgesetze gelten.

### Bsp. 25.9:

- $(\mathbb{Q}, +, \cdot)$ ,  $(\mathbb{R}, +, \cdot)$ ,  $(\mathbb{C}, +, \cdot)$  sind Körper
- $(\mathbb{Z}, +, \cdot)$  ist kein Körper!

### Lemma 25.10

Wenn  $(K, +, \cdot)$  ein Körper ist und  $a, b \in K \setminus \{0\}$ ,

dann gilt:  $a \cdot b \neq 0$ .

### Beweis:

$K \setminus \{0\}$  ist Gruppe bzgl.  $\cdot$   $\Rightarrow K \setminus \{0\}$  ist bzgl.  $\cdot$  abgeschlossen,

d.h. wenn  $a, b \in K \setminus \{0\}$ , dann  $a \cdot b \in K \setminus \{0\}$ .  $\square$

### D) Der Ring $\mathbb{Z}_n$

#### Satz 25.11

Die Menge  $\mathbb{Z}_n = \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} = \{\bar{0}, \bar{1}, \bar{2}, \dots, \overline{n-1}\}$  ist mit der Addition  $\bar{a} + \bar{b} = \overline{a+b}$  und der Multiplikation  $\bar{a} \cdot \bar{b} = \overline{ab}$

ein kommutativer Ring mit Eins  $\bar{1}$ .

Beweis: 24.6  $\Rightarrow (\mathbb{Z}_n, +)$  ist eine abelsche Gruppe

• Zieler • ist Wohldefiniert, d.h. die Definitionen hängen nicht von den gewählten Vertretern  $a$  und  $b$  ab.

Somit  $\bar{a} = \bar{c}$  und  $\bar{b} = \bar{d}$

$$\Rightarrow \exists x \in \mathbb{Z} : a = c + x \cdot n$$

$$\exists y \in \mathbb{Z} : b = d + y \cdot n$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow a \cdot b &= (c + xn) \cdot (d + yn) = c \cdot d + c \cdot y \cdot n + d \cdot x \cdot n + x \cdot n \cdot y \cdot n \\ &= c \cdot d + (cy + dx + xyn) \cdot n \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \overline{a \cdot b} = \overline{c \cdot d}$$

$\Rightarrow$  • ist Wohldefiniert

Der Rest folgt aus 2.

□

Bsp. 25.21

$$\begin{array}{c} \bar{3} \\ \neq \\ \bar{0} \end{array}, \begin{array}{c} \bar{2} \\ \neq \\ \bar{0} \end{array} \in \mathbb{Z}_6$$

$$\Rightarrow \begin{array}{c} \bar{3} \\ \neq \\ \bar{0} \end{array} \cdot \begin{array}{c} \bar{2} \\ \neq \\ \bar{0} \end{array} = \overline{3 \cdot 2} = \bar{6} = \bar{0} \in \mathbb{Z}_6$$

$\Rightarrow \mathbb{Z}_6$  ist keine Körper

Korollar 25.23

$\mathbb{Z}_n$  ist ein Körper  $\Leftrightarrow n$  ist Primzahl

Beweis:

" $\Rightarrow$ " Sei  $n$  keine Primzahl  $\Rightarrow n = a \cdot b$  mit  $1 < a, b < n$   
 $\Rightarrow \bar{a}, \bar{b} \neq \bar{0}$  und  $\bar{a} \cdot \bar{b} = \overline{a \cdot b} = \bar{n} = \bar{0}$   
 $\Rightarrow \mathbb{Z}_n$  ist kein Körper.

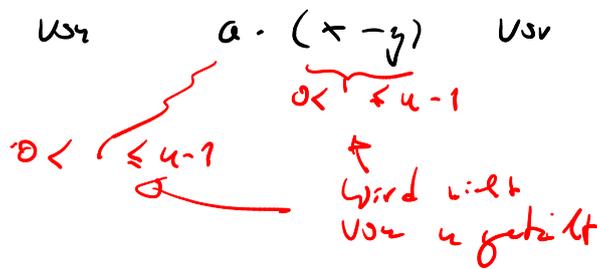
" $\Leftarrow$ " Sei  $n$  eine Primzahl und  $\bar{a} \in \mathbb{Z}_n, 0 < a \leq n-1$   
zu zeigen:  $\bar{a}$  hat ein multiplikatives Inverses

Definieren:  $\alpha: \mathbb{Z}_n \rightarrow \mathbb{Z}_n; \bar{x} \mapsto \overline{a \cdot x} = \overline{a \cdot x}$

Ang:  $\exists \bar{x}, \bar{y} \in \mathbb{Z}_n$  mit  $0 \leq y < x \leq n-1$  und  $\alpha(\bar{x}) = \alpha(\bar{y})$

$$\Rightarrow \overline{a \cdot x} = \overline{a \cdot y} \Rightarrow n \text{ teilt } \underbrace{a \cdot x - a \cdot y}_{a \cdot (x-y)}$$

$\Rightarrow$  die Primzahl  $n$  kommt in der Primfaktorzerlegung



Als:  $\alpha$  ist injektiv

$\Rightarrow \alpha$  ist surjektiv  $\Rightarrow \exists \bar{x}; \alpha(\bar{x}) = \bar{1}$   
 $\overline{a \cdot x} = \bar{1}$   
 $\bar{a} \cdot \bar{x} = \bar{x} \cdot \bar{a}$   
 $\bar{x} = \bar{a}^{-1}$

Beispiel 2S. 24

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{F}_2 = \{0, 1\} & \xrightarrow{\cong} & \mathbb{Z}_2 = \{\bar{0}, \bar{1}\} \\ 0 & \longmapsto & \bar{0} \\ 1 & \longmapsto & \bar{1} \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{F}_p = \{0, 1, \dots, p-1\} & \xrightarrow{\cong} & \mathbb{Z}_p = \{\bar{0}, \dots, \bar{p-1}\} \\ a & \longmapsto & \bar{a} \end{array}$$

*Primzahl*

Beispiel 2S. 6 (d): Sei  $R$  ein kommutativer Ring mit Eins.

Dann läßt sich formalen Ausdruck der Form:

$$\sum_{k=0}^{\infty} a_k \cdot t^k \quad \text{mit } a_k \in R \text{ und } t \text{ eine Veränderliche}$$

eine **formale Potenzreihe** mit **Koeffizienten**  $a_k$  in  $R$ .

Satz 1:  $\mathbb{R}[[t]] := \left\{ \sum_{k=0}^{\infty} a_k \cdot t^k \mid a_k \in \mathbb{R} \right\} =$  Menge aller Potenzreihen über  $\mathbb{R}$

$$\cdot \sum_{k=0}^{\infty} a_k \cdot t^k + \sum_{k=0}^{\infty} b_k \cdot t^k := \sum_{k=0}^{\infty} (a_k + b_k) \cdot t^k$$

$$\cdot \sum_{k=0}^{\infty} a_k \cdot t^k \cdot \sum_{l=0}^{\infty} b_l \cdot t^l := \left( \sum_{k=0}^{\infty} \sum_{l=0}^{\infty} a_k \cdot b_l \cdot t^{k+l} \right) = \sum_{n=0}^{\infty} \left( \sum_{k+l=n} a_k \cdot b_l \right) \cdot t^n$$

"  $\sum_{k=0}^n a_k \cdot b_{n-k}$

$$\cdot \sum_{k=0}^{\infty} a_k \cdot t^k = \sum_{k=0}^{\infty} b_k \cdot t^k \iff a_k = b_k \quad \forall k=0, \dots, \infty$$

Damit:  $(\mathbb{R}[[t]], +, \cdot)$  ist ein kommutativer Ring  
mit  $1_{\mathbb{R}[[t]]} = t^0$

Kurznotation: Wenn  $a_k = 0$  für alle  $k \geq n+1$   
dann schreibe  $\sum_{k=0}^n a_k \cdot t^k$  statt  $\sum_{k=0}^{\infty} a_k \cdot t^k$

## § 26 Der Polynomring $K[t]$

In diesem Abschnitt sei  $K$  stets ein Körper.

### A) Grundlegende Eigenschaften von $K[t]$

#### Def 26.1

Ein formale Potenzreihe der Form  $\sum_{k=0}^n a_k \cdot t^k \in K[[t]]$

heißt ein **Polynom** mit Koeffizienten in  $K$   
in der Veränderlichen  $t$ .

Die Menge aller solcher Polynome

$$K[t] := \left\{ \sum_{k=0}^n a_k \cdot t^k \mid a_k \in K, n \in \mathbb{N} \right\}$$

heißt der **Polynomring** über  $K$  in  $t$ .

Bem. 26.2 Die Addition und Multiplikation in  $K[t]$  liefert

für Polynome  $\sum_{k=0}^n a_k \cdot t^k$  und  $\sum_{k=0}^m b_k \cdot t^k$ :

$$\sum_{k=0}^n a_k \cdot t^k + \sum_{k=0}^m b_k \cdot t^k = \sum_{k=0}^{\max\{m,n\}} (a_k + b_k) \cdot t^k$$

$a_k = 0 \ \forall k > n$   
 $b_k = 0 \ \forall k > m$

$a_n \cdot b_m$   
//  $i = m+n$

$$\sum_{k=0}^n a_k \cdot t^k \cdot \sum_{l=0}^m b_l \cdot t^l = \sum_{i=0}^{n+m} \left( \sum_{k+l=i} a_k \cdot b_l \right) \cdot t^i$$

$$= \sum_{i=0}^{n+m} \left( \sum_{k=0}^i a_k \cdot b_{i-k} \right) \cdot t^i$$

Prop. 26.3

$K[t]$  ist eine Unterring von  $K[t]$ , insbesondere ist  $K[t]$  ein kommutativer Ring mit Einselement  $1 = t^0$ .

Bemerkung 26.4

Schreibe  $3t^2 + 2t + 5$  statt  $3t^2 + 2t^1 + 5t^0$ .

Def. 26.5

Sei  $f = \sum_{k=0}^n a_k \cdot t^k$  mit  $a_n \neq 0$ , dann heißt  $\deg(f) := n$  der Grad von  $f$  und  $lc(f) := a_n$  der Leitkoeffizient von  $f$ .

Setze:  $\deg(0) := -\infty$  und  $lc(0) := 0$ .

Wenn  $lc(f) = 1$ , heißt  $f$  normiert.

Bem. 26.6:  $\deg(f) \leq 0 \iff f$  ist ein konstantes Polynom  
"  $a_0 \cdot t^0$  für ein  $a_0 \in K$

Lemma 26.7: (Gradformeln)

Sei  $f, g \in K[t] \setminus \{0\}$

Dann:  $\deg(f+g) \leq \max\{\deg(f), \deg(g)\}$

$\deg(f \cdot g) = \deg(f) + \deg(g)$

Bsp. 26.8.

$$f = 2t+1, \quad g = -2t+1 \in \mathbb{Q}[t]$$

$$\Rightarrow f+g = 2, \quad \deg(f+g) = 0 < 1 = \max\{\deg(f), \deg(g)\}$$

$$f \cdot g = (2t+1) \cdot (-2t+1) = -4t^2+1, \quad \deg(f \cdot g) = 2 \\ \deg(f) + \deg(g)$$

B) Nullstellen und Division mit Rest

Def. 26.9: Sei  $f = \sum_{k=0}^n a_k \cdot t^k \in K[t]$  und  $\lambda \in K$ .

Setze:  $f(\lambda) := \sum_{k=0}^n a_k \cdot \lambda^k \in K$

Dann heißt  $\lambda$  **Nullstelle** von  $f$ , wenn  $f(\lambda) = 0$ .

Bsp. 26.10.

$$f = t^4 - 4 = t^4 - 4 \cdot t^0 \in \mathbb{R}[t], \quad \lambda = \sqrt{2} \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow f(\lambda) = (\sqrt{2})^4 - 4 = 4 - 4 = 0$$

$\Rightarrow \sqrt{2}$  ist Nullstelle von  $f$

Def. 26.11:

Eine nicht-leere Teilmenge  $I$  von  $K[t]$  heißt ein **Ideal**

von  $K[t]$ , wenn:

- ①  $\forall f, g \in I: f+g \in I$

- ②  $\forall f \in I, h \in K[t]: h \cdot f \in I$

Bsp. 26.11:

$I := \{f \in \mathbb{R}[t] \mid f(1) = 0\}$  ist ein Ideal in  $\mathbb{R}[t]$

Denn: Sei  $f, g \in I, h \in \mathbb{R}[t]$

$$\Rightarrow (f+g)(1) = f(1) + g(1) = 0 + 0 = 0 \Rightarrow f+g \in I$$

$$(h \cdot f)(1) = h(1) \cdot f(1) = h(1) \cdot 0 = 0 \Rightarrow h \cdot f \in I \quad \square$$

Satz 26.13

Seien  $f, g \in K[t] \setminus \{0\}$  und  $I \subseteq K[t]$  ein Ideal.

(a) D.m.R.:  $\exists_1 q, r \in K[t] : f = q \cdot g + r$  mit  $\deg(r) < \deg(g)$

(b) Wenn  $\lambda$  eine Nullstelle von  $f$  ist, dann:

$\exists q \in K[t] : f = q \cdot (t - \lambda)$

"Wir können den Linearfaktor  $t - \lambda$  abspalten."

(c)  $\deg(f) = n \Rightarrow \# \text{ Nullstellen von } f \leq n$

(d)  $\exists_1 \mu \in K[t]$  normiert mit  $I = \{g \cdot \mu \mid g \in K[t]\}$

Beweis: (a) siehe Skript.

(b) Teile  $f$  durch  $t - \lambda$  mit Rest:

$\Rightarrow \exists q, r : f = q \cdot (t - \lambda) + r$  mit  $\deg(r) < \deg(t - \lambda) = 1$

$\Rightarrow \deg(r) \in \{0, -\infty\} \Rightarrow r \in K$

$\Rightarrow 0 = f(\lambda) = q(\lambda) \cdot \underbrace{(\lambda - \lambda)}_{=0} + r = r \Rightarrow f = q \cdot (t - \lambda)$

(c) Induktion:

$n=0$ :  $f$  konstant und  $f \neq 0 \Rightarrow f$  hat keine Nst.

$n-1 \rightarrow n$ : 1. Fall:  $f$  hat keine Nst.  $\Rightarrow \checkmark$

2. Fall:  $f$  hat eine Nst.  $\lambda \Rightarrow \exists q : f = q \cdot (t - \lambda)$

Jede Nst. von  $f$  ist Nst. von  $q$  oder von  $t - \lambda$

$\Rightarrow \# \text{ Nst. von } f \leq 1 + \# \text{ Nst. von } q \leq 1 + n - 1 = n$

$\deg(q) = n - 1$

Ind.

(d) 1. Fall:  $I = \{0\} \Rightarrow$  Wähle  $\mu = 0$

2. Fall:  $I \neq \{0\}$

Wähle  $\mu \in I \setminus \{0\}$  von minimalem Grad und normiert

Zeige:  $I = \{g \cdot \mu \mid g \in K[t]\}$

Sei  $f \in I \xRightarrow{\text{D.m.R.}} \exists q, r : f = q \cdot \mu + r$  mit  $\deg(r) < \deg(\mu)$

$\Rightarrow r = \underbrace{f}_{\in I} - \underbrace{q \cdot \mu}_{\in I} \in I \xRightarrow{\text{minim.}} r = 0$

$f = q \cdot \mu$

□

Bsp. 26. 24;

(a) Teile  $f = t^3 - 1$  durch  $g = t^2 + t$  mit Rest

$$\begin{array}{r} (t^3 - 1) : (t^2 + t) = t - 1 \\ - (t^3 + t^2) \\ \hline -t^2 - 1 \\ - (-t^2 - t) \\ \hline t - 1 =: r \end{array}$$

Also:  $f = \underbrace{(t-1)}_q \cdot g + \underbrace{(t-1)}_r$

(b)  $f = t^3 - 1 \in \mathbb{R}[t] \Rightarrow f(1) = 1^3 - 1 = 0$   
 $\Rightarrow \exists q: f = q \cdot (t-1)$

Berechne q:

$$\begin{array}{r} (t^3 - 1) : (t - 1) = t^2 + t + 1 \\ - (t^3 - t^2) \\ \hline t^2 - 1 \\ - (t^2 - t) \\ \hline t - 1 \\ t - 1 \\ \hline - \end{array}$$

Bem. 26. 15

(a) Ein Polynom  $f \in K[t]$  definiert eine Polynomfunktion:

$$K \rightarrow K: \lambda \mapsto f(\lambda)$$

d.h.  $\gamma: K[t] \rightarrow K^K: f \mapsto (K \rightarrow K: \lambda \mapsto f(\lambda))$

(b)  $K = \mathbb{Z}_2 = \{0, \bar{1}\}; t^2 + t = f \in \mathbb{Z}_2[t]$

$$\left. \begin{array}{l} \mathbb{Z}_2 \rightarrow \mathbb{Z}_2, \bar{x} \mapsto f(\bar{x}) \\ \bar{0} \mapsto \bar{0}^2 + \bar{0} = \bar{0} \\ \bar{1} \mapsto \bar{1}^2 + \bar{1} = \bar{1} + \bar{1} = \bar{0} \end{array} \right\} \text{ ist die Nullfunktion!}$$

$\Rightarrow$  die Polynomfkt zu  $f$  stimmt mit der des Nullpolynoms überein!  
 d.h. Die Polynomfkt. legt das Polynom nicht fest.

(c) Beachte:  $\#K = \infty$ , dann passiert das nicht!

### C) Fundamentalsatz der Algebra

D-f. 26.16

Ⓐ Sei  $\lambda \in K$  und  $f = (t-\lambda)^m \cdot g$  mit  $m \geq 1$  und  $g(\lambda) \neq 0$ .

Dann heißt  $\lambda$  eine **Nullstelle mit Vielfachheit  $m$**  von  $f$ .

Ⓑ Sei  $K \subseteq L$  ein Teilkörper von  $L$  und  $f \in K[t]$ ,  $\deg(f) = n > 0$ .

Wenn es  $b_1, \dots, b_n \in L$  und  $0 \neq c \in K$  mit  $f = c \cdot \underbrace{(t-b_1) \cdots (t-b_n)}_{\text{Z(f)}}$ ,

dann sagen wir  $f$  **zerfällt über  $L$  in Linearfaktoren**.

Ⓒ Ein Körper  $K$  heißt **algebraisch abgeschlossen**, wenn jedes Polynom  $f \in K[t] \setminus K$  über  $K$  in Linearfaktoren zerfällt.

Bsp. 26.17:

$$f = t^4 - 2t^3 + 2t^2 - 2t + 1 = \underbrace{(t-1)^2} \cdot \underbrace{(t^2+1)} \in \mathbb{R}[t]$$

$\Rightarrow \bullet \lambda = 1$  ist eine Nullstelle von Vielfachheit 2 von  $f$ ,

Wird  $t^2+1 \neq 0$

$\bullet f$  zerfällt über  $\mathbb{R}$  nicht in Linearfaktoren,

Wohl aber über  $\mathbb{C}$ :  $f = \underbrace{(t-1) \cdot (t-1)} \cdot \underbrace{(t-i)} \cdot \underbrace{(t+i)}$

### Fundamentalsatz der Algebra 26.18

Ⓐ  $\mathbb{C}$  ist algebraisch abgeschlossen.

Ⓑ Jeder Körper  $K$  ist in einem algebraisch abgeschlossenen Körper enthalten. Der kleinste solche Körper heißt der **algebraische Abschluss  $\bar{K}$**  von  $K$ .

### D) Irreduzible Polynome

D-f. 26.19: Ein nicht-konstantes Polynom  $f \in K[t] \setminus K$

heißt **irreduzibel**, wenn aus  $f = g \cdot h$  stets  $\deg(g) = 0$

oder  $\deg(h) = 0$  folgt.

Bsp. 26.20:

Ⓐ  $f = t^2 + 1 \in \mathbb{R}[t]$  und  $f = g \cdot h$  mit  $\deg(g), \deg(h) \neq 0$

$$\Rightarrow 2 = \underbrace{\deg(f)}_0 = \underbrace{\deg(g)}_0 + \underbrace{\deg(h)}_0 \Rightarrow \deg(g) = 1 \Rightarrow g = a \cdot t + b, a \neq 0$$
$$\Rightarrow g(-\frac{b}{a}) = -\frac{b}{a} \cdot a + b = 0 \Rightarrow f(-\frac{b}{a}) = 0$$

$\stackrel{!}{\Rightarrow} a^2 + 1 = 0$

Also,  $f$  ist irreduzibel!

⑥  $\deg(f) = 1 \Rightarrow f$  ist irreduzibel

Satz über die Primfaktorzerlegung in  $K[t]$  26.21

Jedes nicht-konstante normiertes Polynom in  $K[t]$  lässt sich auf eindeutige Weise als Produkt von normierten irreduziblen Polynomen schreiben!

Bsp. 26.22

$$f = (t-1) \cdot (t-1) \cdot (t^2+1) = \text{PFT in } \mathbb{R}[t]$$

$$= (t-1) \cdot (t-1) \cdot (t-i) \cdot (t+i) = \text{PFT in } \mathbb{C}[t]$$

Satz von der Bezout-Identität 26.23

Seien  $f, g \in K[t]$  zwei normierte teilerfremde Polynome, d.h. sie haben keinen Primfaktor gemeinsam, dann:

$$\exists p, q \in K[t] : 1 = p \cdot f + q \cdot g.$$

Beweis für  $g = t-1$ :

D.W.R.  $\Rightarrow \exists q, r : f = q \cdot (t-1) + r$ , mit  $\deg(r) < \deg(t-1) \stackrel{1}{=} 1$   
 $\Rightarrow r \in K$  ist konstant

Ang:  $r = 0 \Rightarrow f = q \cdot (t-1) = q \cdot g$   
 $\Rightarrow f$  und  $g$  haben Primfaktor  $t-1$  gemeinsam  $\hookrightarrow$

Also,  $r \neq 0 \Rightarrow \frac{1}{r} \cdot f = \frac{q}{r} \cdot (t-1) + \underbrace{\frac{r}{r}}_1$

$$\Rightarrow 1 = \underbrace{\frac{1}{r}}_p \cdot f + \underbrace{\left(-\frac{q}{r}\right)}_{\text{obun } q} \cdot g$$

□

Bem 26.24

$$K(t) := \left\{ \frac{f}{g} \mid f, g \in K[t], g \neq 0 \right\}$$

= Körper der rationalen Funktionen über  $K$

Termin für die Nachklausur

4. 10. , 8<sup>30</sup> - 10<sup>30</sup> Uhr

# KAPITEL IV: Vektorräume und Lineare Abbildungen

GV:  $K$  sei ab jetzt stets ein Körper.

## §27 Rechnen mit Matrizen

### A) Grundlegende Begriffe und Operationen

Def. 27.1 Seien  $m, n \in \mathbb{N}$ ,  $m, n \geq 1$ .

(a) Eine  $m \times n$ -Matrix über  $K$  ist ein Schema der Form

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

mit  $a_{ij} \in K$  für  $i = 1, \dots, m$ ,  $j = 1, \dots, n$

Schreibe kurz:  $A = (a_{ij})_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, n}} = (a_{ij})$

(b)  $\text{Mat}(m \times n, K) := \{ (a_{ij})_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, n}} \mid a_{ij} \in K \}$  = Menge aller  $m \times n$ -Matrizen über  $K$

$\text{Mat}_n(K) := \text{Mat}(n, K) := \text{Mat}(n \times n, K)$  = Menge aller quadratischen  $n \times n$ -Matrizen über  $K$

(c) Sei  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}(m \times n, K)$ .

Dann heißt  $a_i = (a_{i1} \dots a_{in}) \in \text{Mat}(1 \times n, K)$   $i$ -te Zeile von  $A$

und  $a^j = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{pmatrix} \in \text{Mat}(m \times 1, K)$   $j$ -te Spalte von  $A$ .

(d) Sei  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}(m \times n, K)$ .

Setze:  $A^t = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \in \text{Mat}(n \times m, K)$   
 $=: (a'_{ij})_{\substack{i=1, \dots, n \\ j=1, \dots, m}}$

$A^t$  heißt die **Transponierte** von  $A$ .

$$\Downarrow$$

$a'_{ij} = a_{ji}$

(e)  $K^n := \text{Mat}(n \times 1, K) = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mid x_i \in K \right\}$

• Vektor oder Punkt in  $K^n$

•  $x_i = i$ -te Komponente von  $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$

Def. 27.2

③ Seien  $A = (a_{ij}), B = (b_{ij}) \in \text{Mat}(n \times n, K)$  und  $\lambda \in K$ .

Dann:  $A + B := (a_{ij} + b_{ij}) = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \dots & a_{1n} + b_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & \dots & \dots & a_{mn} + b_{mn} \end{pmatrix}$

$\lambda \cdot A := (\lambda \cdot a_{ij}) = \begin{pmatrix} \lambda \cdot a_{11} & \dots & \lambda \cdot a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda \cdot a_{m1} & \dots & \lambda \cdot a_{mn} \end{pmatrix}$   
 $\Downarrow$   
 $\lambda A$

④ Sei  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}(m \times n, K)$  und  $B = (b_{jk}) \in \text{Mat}(n \times p, K)$

Definition:  $A \circ B := (c_{ik})_{\substack{i=1, \dots, m \\ k=1, \dots, p}} \in \text{Mat}(m \times p, K)$

Wobei  $c_{ik} = \sum_{j=1}^n a_{ij} \cdot b_{jk}$

Bsp. 27.3: ①  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \in \text{Mat}(2 \times 3, \mathbb{R}) \ni B = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 0 & 4 & 5 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow A + B = \begin{pmatrix} 1+3 & 0+2 & 2+1 \\ 3+0 & 1+4 & 2+5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 3 \\ 3 & 5 & 7 \end{pmatrix}$

$(-4) \cdot A = \begin{pmatrix} (-4) \cdot 1 & (-4) \cdot 0 & (-4) \cdot 2 \\ (-4) \cdot 3 & (-4) \cdot 1 & (-4) \cdot 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & 0 & -8 \\ -12 & -4 & -8 \end{pmatrix}$

⑤  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \in \text{Mat}(2 \times 3, \mathbb{R}), B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \in \text{Mat}(3 \times 2, \mathbb{R})$

$\Rightarrow A \circ B = \begin{pmatrix} 1 \cdot 2 + 2 \cdot 0 + 3 \cdot 2 & 1 \cdot 1 + 2 \cdot 1 + 3 \cdot 0 \\ 4 \cdot 2 + 5 \cdot 0 + 6 \cdot 2 & 4 \cdot 1 + 5 \cdot 1 + 6 \cdot 0 \end{pmatrix}$

$= \begin{pmatrix} 8 & 3 \\ 20 & 9 \end{pmatrix} \in \text{Mat}(2 \times 2, \mathbb{R})$

$B \circ A = \begin{pmatrix} 2 \cdot 1 + 1 \cdot 4 & 2 \cdot 2 + 1 \cdot 5 \\ 0 \cdot 1 + 1 \cdot 4 & 0 \cdot 2 + 1 \cdot 5 \\ 2 \cdot 1 + 0 \cdot 4 & 2 \cdot 2 + 0 \cdot 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 9 \\ 4 & 5 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \in \text{Mat}(3 \times 3, \mathbb{R})$

$$X = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \Rightarrow A \circ X = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \cdot 1 + 2 \cdot 2 + 3 \cdot 3 \\ 4 \cdot 1 + 5 \cdot 2 + 6 \cdot 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 14 \\ 32 \end{pmatrix}$$

$\uparrow$   
 $\text{Mat}(2 \times 2, K)$

$$X \circ A = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \text{ gibt nicht !!}$$

B) Die Abbildung zu einer Matrix

Def. 27.5 Sei  $A \in \text{Mat}(m \times n, K)$ .

Dann:  $f_A: K^n \rightarrow K^m: x \mapsto A \circ x$

ist die zu  $A$  assoziierte Abbildung.

Bsp. 27.6

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \in \text{Mat}(2 \times 2, \mathbb{R})$$

$$\Rightarrow f_A: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2: \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + 2 \cdot x_2 \\ 3 \cdot x_2 \end{pmatrix}$$

Bem. 27.7

Notizen:  $\delta_{ij} := \begin{cases} 0, & i \neq j \\ 1, & i = j \end{cases}$  Kronecker-Symbol

$e_i := \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \in K^n$   $i$ -ter Einheitsvektor in  $K^n$   
 $\leftarrow i$ -te Zeile,  $i \in \{1, \dots, n\}$   
 $= (\delta_{ji})_{j=1, \dots, n}$

$$\Rightarrow f_A(e_i) = A \circ e_i = \begin{pmatrix} \sum_{j=1}^n a_{1j} \cdot \delta_{ji} \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^n a_{mj} \cdot \delta_{ji} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ \vdots \\ a_{mi} \end{pmatrix} = a^i = i\text{-te Spalte von } A$$

$\Rightarrow A$  rot durch  $f_A$  eindeutig festgelegt!!!

## c) Rechenregeln für Matrizen

### Lemma 27.8

Seien  $x, y \in K^n$ ,  $A, B \in \text{Mat}(n \times n, K)$ ,  $C \in \text{Mat}(n \times p, K)$ ,  $\lambda \in K$ .

a)  $A \circ (x+y) = A \circ x + A \circ y$  und  $\lambda \cdot (A \circ x) = A \circ (\lambda \cdot x)$

b)  $\lambda \cdot (A \circ C) = (\lambda \cdot A) \circ C = A \circ (\lambda \cdot C)$

c)  $f_{A+B} = f_A + f_B$

d)  $f_{\lambda A} = \lambda \cdot f_A$

Beweis: nachrechnen!  $\square$

### Satz 27.9

Seien  $A \in \text{Mat}(m \times n, K)$  und  $B \in \text{Mat}(n \times p, K)$ .

Dann:  $f_{A \circ B} = f_A \circ f_B$

$\underbrace{K^p \rightarrow K^m}$        $\underbrace{K^p \rightarrow K^n}$        $\underbrace{K^p \rightarrow K^n}$

Beweis:

z.z.:  $\forall x \in K^p$  :  $f_{A \circ B}(x) = (f_A \circ f_B)(x)$

$\underbrace{(A \circ B) \circ x}$        $f_A(f_B(x)) = f_A(B \circ x) = \underline{A \circ (B \circ x)}$

$$\cdot (A \circ B) \circ x = \left( \sum_{j=1}^n a_{ij} \cdot b_{jk} \right)_{\substack{i=1, \dots, m \\ k=1, \dots, p}} \circ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \left( \sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} \cdot b_{jk} \cdot x_k \right)_{i=1, \dots, m}$$

$$\cdot A \circ (B \circ x) = A \circ \left( \sum_{k=1}^n b_{jk} \cdot x_k \right)_{j=1, \dots, n} = \left( \sum_{j=1}^n a_{ij} \cdot \sum_{k=1}^n b_{jk} \cdot x_k \right)_{i=1, \dots, m}$$

$$\left( \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ij} \cdot b_{jk} \cdot x_k \right)_{i=1, \dots, m}$$

### Kor. 27.20

Seien  $A \in \text{Mat}(u \times u, K)$ ,  $B \in \text{Mat}(u \times p, K)$ ,  $C \in \text{Mat}(p \times q, K)$ .

Dann:  $A \circ (B \circ C) = (A \circ B) \circ C$

Beweis:

$$f_{A \circ (B \circ C)} \stackrel{27.9}{=} f_A \circ (f_{B \circ C}) \stackrel{27.9}{=} f_A \circ (f_B \circ f_C)$$

$\stackrel{27.7}{=} (A \circ B) \circ C$   
" "  
 $A \circ (B \circ C)$

$$f_{(A \circ B) \circ C} \stackrel{27.9}{=} f_{A \circ B} \circ f_C \stackrel{27.9}{=} (f_A \circ f_B) \circ f_C$$

□

### Lemma 27.11

Seien  $A, B \in \text{Mat}(u \times u, K)$  und  $C, D \in \text{Mat}(u \times p, K)$ .

Dann:  $A \circ (C + D) = A \circ C + A \circ D$

$$(A + B) \circ C = A \circ C + B \circ C$$

Beweis: Wie 27.20. □

### D) Invertierbare Matrizen

Def. 27.12:

Ein Matrix  $A \in \text{Mat}_n(K)$  heißt *invertierbar*,

wenn:  $\exists A^{-1} \in \text{Mat}_n(K) : A^{-1} \circ A = A \circ A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix}$

$\left\{ \begin{array}{l} \text{heißt die} \\ \text{Zurück von } A \end{array} \right.$

$\mathbb{1}_n := (\delta_{ij})_{\substack{i=1, \dots, n \\ j=1, \dots, n}}$   
 $\left\{ \begin{array}{l} \text{Einheitsmatrix} \end{array} \right.$

### Satz 27.13

$GL_n(K) := \{ A \in \text{Mat}_n(K) \mid A \text{ ist invertierbar} \}$  ist bezüglich der Matrixmultiplikation eine Gruppe mit Neutralen  $\mathbb{1}_n$  und  $A^{-1}$  als Inverse zu  $A$ , nicht kommutativ für  $n \geq 2$ .

Beweis:  $A, B \in GL_n(K) \Rightarrow \exists A^{-1}$  und  $B^{-1}$  mit  $A^{-1} \circ A = \mathbb{1}_n = A \circ A^{-1}$   
und  $B^{-1} \circ B = \mathbb{1}_n = B \circ B^{-1}$

$$\Rightarrow (B^{-1} \circ A^{-1}) \circ (A \circ B) = \mathbb{1}_n = (A \circ B) \circ (B^{-1} \circ A^{-1})$$

$$\Rightarrow A \circ B \in GL_n(K)$$

• Assoziativgesetz: 27.10

•  $\mathbb{1}_n$  ist das Neutrale (Kehrelement)

•  $A^{-1}$  ist per Definition das Inverse zu  $A$ .

□

Bemerkung 27.14

Es gilt auch:  $(Mat_n(K), +, \cdot)$  ist ein Ring mit  $\mathbb{1}$ .

# § 28 Vektorräume und lineare Abbildungen

## A) Vektorräume

### Def. 28.1

Ein  $K$ -Vektorraum ist eine nicht-leere Menge zusammen mit zwei 2-stelligen Operationen

$$+ : V \times V \longrightarrow V : (x, y) \mapsto x + y \quad (\text{"Vektoraddition"})$$

und

$$\cdot : K \times V \longrightarrow V : (\lambda, x) \mapsto \lambda \cdot x \quad (\text{"Skalarmultiplikation"})$$

so, dass folgende Axiome gelten:

①  $(V, +)$  ist eine abelsche Gruppe mit Neutralen  $0 = 0_V$ .

②  $\forall x, y \in V$  und  $\forall \lambda, \mu \in K$ :

$$\cdot (\lambda + \mu) \cdot x = \lambda \cdot x + \mu \cdot x$$

$$\cdot \lambda \cdot (x + y) = \lambda \cdot x + \lambda \cdot y$$

$$\cdot (\lambda \cdot \mu) \cdot x = \lambda \cdot (\mu \cdot x)$$

$$\cdot 1 \cdot x = x$$

} verallgemeinertes Distributivgesetz

verallgemeinertes Assoziativgesetz.

### Bsp. 28.2

①  $K^0 := \{0\}$  mit  $0+0=0$  und  $\lambda \cdot 0 = 0 \forall \lambda$

ist ein Vektorraum, der Nullraum.

②  $K$  ist ein  $K$ -Vektorraum bet. der Addition und Multiplikation des Körpers.

③  $\mathbb{R}$  ist auch ein  $\mathbb{Q}$ -Vektorraum und  $\mathbb{C}$  ein  $\mathbb{R}$ -Vektorraum.

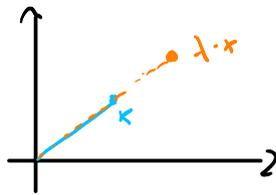
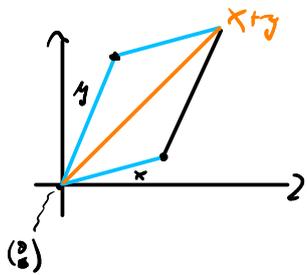
④  $\text{Mat}(n \times n, K)$  ist ein  $K$ -Vektorraum mit Null  $= \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$   
mit Addition und Skalarmultiplikation wie in 27.2.

⑤  $K^n = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mid x_i \in K \right\} = \text{Mat}(n \times 1, K)$  ist ein  $K$ -Vektorraum  
mit Komponentenweiser Addition und Skalarmultiplikation!

z.B.:  $\mathbb{R}^n$  ist  $\mathbb{R}$ -VR,  $\mathbb{C}^n$  ist  $\mathbb{C}$ -VR,  $\mathbb{F}_2^n$  ist ein  $\mathbb{F}_2$ -VR

z.B.:  $\mathbb{F}_2^3 = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$  ist  $\mathbb{F}_2$ -VR

z.B.: in  $\mathbb{R}^2$



④ Sei  $M$  eine Menge und  $V$  ein  $K$ -VR.

Setze:  $V^M := \{ f: M \rightarrow V \mid f \text{ ist Abbildung} \}$

•  $f+g: M \rightarrow V$  mit  $(f+g)(m) = f(m) + g(m) \in V$

•  $\lambda \cdot f: M \rightarrow V$  mit  $(\lambda \cdot f)(m) = \lambda \cdot f(m) \in V$

Dann  $V^M$  ist ein  $K$ -Vektorraum.

z.B.:  $M = \mathbb{N}$ ,  $K = \mathbb{R}$

Dann ist  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}} = \{ a: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R} \mid a \text{ Abb.} \} = \{ (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid a_n \in \mathbb{R} \}$

ist der Vektorraum der Folgen über  $\mathbb{R}$

mit komponentenweise Addition und Skalarmultiplikation.

⑤  $K[t] = \{ \sum_{k=0}^n a_k t^k \mid a_k \in K, n \in \mathbb{N} \}$ , die Polynomring,  
ist ein  $K$ -VR mit der Addition und Skalarmultiplikation  
aus 26.1.

Lemma 28.3

①  $\forall x \in V: 0_K \cdot x = 0_V$

$\forall \lambda \in K: \lambda \cdot 0_V = 0_V$

②  $\lambda \cdot x = 0 \implies \lambda = 0_K \text{ oder } x = 0_V$

③  $\forall x \in V: (-1) \cdot x = -x$

Beweis:

①  $0_V + 0_K \cdot x = 0_K \cdot x = (0_K + 0_K) \cdot x = 0_K \cdot x + 0_K \cdot x$

$\implies 0_V = 0_K \cdot x$   
 $\text{KR}$

Analog:  $\lambda \cdot 0_V = 0_V$

- ⑥ Sei  $\lambda \cdot x = 0_V$   
 1. Fall:  $\lambda = 0_K \Rightarrow$  fertig  
 2. Fall:  $\lambda \neq 0_K \Rightarrow \exists \lambda^{-1} \in K \Rightarrow \lambda^{-1} \cdot 0_V = \lambda^{-1} \cdot (\lambda \cdot x)$   
 $x = 1 \cdot x = (\lambda^{-1} \cdot \lambda) \cdot x$
- ⑦  $(-1) \cdot x + x = (-1) \cdot x + 1 \cdot x = (-1+1) \cdot x = 0_K \cdot x \stackrel{⑥}{=} 0_V$   
 $\Rightarrow (-1) \cdot x = -x$

## B) Unterräume

Def. 28.4 Sei  $V$  ein  $K$ -VR und  $U \subseteq V$ .

Dann:  $U$  heißt ein **Unterraum** von  $V$

- $\Leftrightarrow$
- ①  $x+y \in U \quad \forall x,y \in U$
  - ②  $\lambda \cdot x \in U \quad \forall \lambda \in K, x \in U$

Notation:  $U \leq V$

Prop. 28.5:

$U \leq V \Rightarrow U$  ist ein  $K$ -VR (bet. + und  $\cdot$  auf  $V$ )

Beweis:

$x \in U \Rightarrow -x = (-1) \cdot x \in U \Rightarrow U$  ist bet. Inverse abgeschlossen  
 $\Rightarrow (U, +)$  ist Untergruppe von  $(V, +)$ , also eine abelsche Gruppe

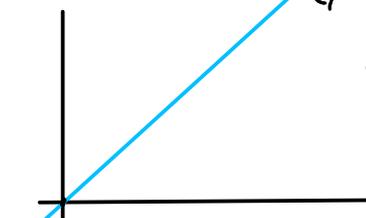
• Rest überträgt sich von  $V$ .

Disp. 28.6

①  $\{0_V\} \leq V$  und  $V \leq V$  (triviale Unterräume)

②  $G = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid y = u \cdot x \right\}$   
 $= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ ux \end{pmatrix} \mid x \in \mathbb{R} \right\} \leq \mathbb{R}^2$

$G =$  Gerade durch das Ursprung mit Steigung  $u$

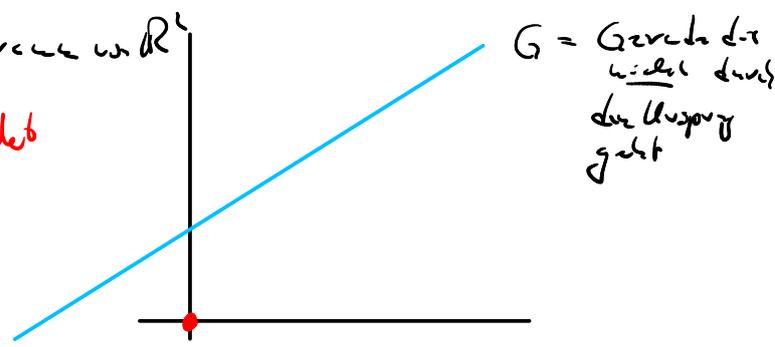


Dann:  $\begin{pmatrix} x \\ ux \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} y \\ uy \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+y \\ ux+uy \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+y \\ u \cdot (x+y) \end{pmatrix} \in G$

$\lambda \cdot \begin{pmatrix} x \\ ux \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda x \\ \lambda ux \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda x \\ u \cdot \lambda x \end{pmatrix} \in G$

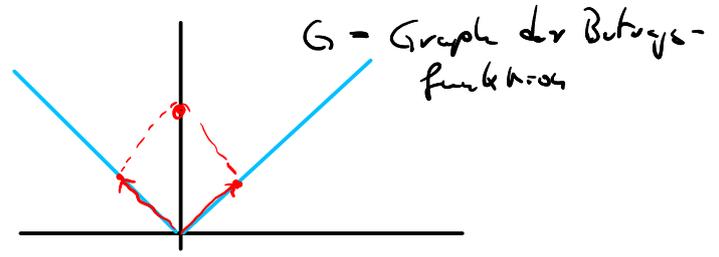
c) Dann ist  $G$  kein Unterraum von  $\mathbb{R}^2$

Weil der Nullvektor  $(0)$  nicht in  $G$  enthalten ist !!!



d) Dann ist  $G$  kein Unterraum von  $\mathbb{R}^2$ ,

denn:  $\underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}}_G + \underbrace{\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}}_G = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} \notin G$



e)  $U = \{ (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid a_n \in \mathbb{R}, (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \text{ ist konvergent} \} \subseteq \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$   
}  
Grenzwertvektoren

f) Sei  $I \subseteq \mathbb{R}$  ein Intervall.

$\Rightarrow \cdot \mathcal{C}(I, \mathbb{R}) = \{ f: I \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ stetig} \} \subseteq \mathbb{R}^I$   
 $\cdot \mathcal{C}^k(I, \mathbb{R}) = \{ f: I \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ ist } k\text{-mal stetig diffbar} \} \subseteq \mathcal{C}(I, \mathbb{R})$

g)  $P_n := \{ \sum_{k=0}^n a_k \cdot t^k \mid a_k \in K \} \subseteq K[t]$

Lemma 28.7:

Der Durchschnitt beliebig vieler Unterräume von  $V$  ist ein Unterraum von  $V$ .

Beweis:

Sei  $U_i \subseteq V$  für  $i \in I$ . Setze:  $U := \bigcap_{i \in I} U_i$ .

$0_V \in U_i \quad \forall i \in I \quad \Rightarrow \quad 0_V \in \bigcap_{i \in I} U_i = U \quad \Rightarrow \quad U \neq \emptyset$

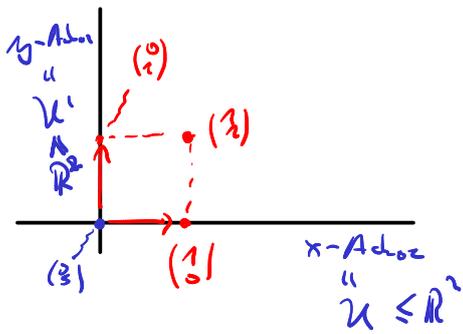
Seien  $x, y \in U$  und  $\lambda \in K$ .

$\hookrightarrow x, y \in U_i \quad \forall i \in I \quad \xRightarrow{U_i \subseteq V} \quad x+y \in U_i \quad \text{und} \quad \lambda \cdot x \in U_i \quad \forall i \in I$

$\Rightarrow \quad x+y, \lambda \cdot x \in \bigcap_{i \in I} U_i = U$

□

Bem. 28-8:



$u \cup u' \neq \mathbb{R}^2$   
denn:  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \notin u \cup u'$

c) Die lineare Hülle und Summe von Unterräumen

Def. 28-9 Sei  $V$  ein  $K$ -VR.

a)  $x \in V$  heißt eine **Linearkombination** von  $x_1, \dots, x_k \in V$   
 $\Leftrightarrow \exists \lambda_1, \dots, \lambda_k \in K : x = \lambda_1 \cdot x_1 + \lambda_2 \cdot x_2 + \dots + \lambda_k \cdot x_k$

b) Sei  $M \subseteq V$ .

Dann heißt  $\text{Lin}(M) := \langle M \rangle := \bigcap_{\substack{U \subseteq V \\ M \subseteq U}} U \stackrel{28-8}{\subseteq} V$   
 (das kleinste Unterraum von  $V$ , der  $M$  enthält)

die **lineare Hülle** oder das **Erzeugnis** von  $M$ .

Bem. 28-10:

$\text{Lin}(\emptyset) = \bigcap_{U \subseteq V} U = \{0_V\}$

Prop. 28-11

Sei  $V$  ein  $K$ -VR und  $\emptyset \neq M \subseteq V$ .

Dann:  $\text{Lin}(M) = \left\{ \sum_{k=1}^n \lambda_k \cdot x_k \mid \lambda_k \in K, x_k \in M, n \geq 1 \right\}$   
 = Menge aller endlichen Linearkombinationen von Elementen in  $M$

Beweis: Satz:  $U := \left\{ \sum \dots \right\} =$  rechte Seite.

" $\supseteq$ " Seien  $\lambda_k \in K$  und  $x_k \in M$  für  $k=1, \dots, n$

$\Rightarrow \lambda_1 \cdot x_1 + \dots + \lambda_n \cdot x_n$  ist in jedem Unterraum enthalten, der  $M$  enthält

$\Rightarrow \bigcap_{M \subseteq U} U \Rightarrow U \subseteq \text{Lin}(M)$

" $\subseteq$ "  $M \neq \emptyset$  und  $M \subseteq U$ , weil  $x \in M \Rightarrow 1 \cdot x \in U$ . Also,  $U \neq \emptyset$

$\cdot \sum \lambda_k x_k \in U, \sum \mu_l y_l \in U \Rightarrow \sum \lambda_k x_k + \sum \mu_l y_l \in U, \lambda \cdot \sum \lambda_k x_k = \sum \lambda \cdot \lambda_k x_k \in U$

Bsp. 28.12

a)  $M = \{x_1, \dots, x_n\} \subseteq V$  endlich

$\Rightarrow \text{Lin}(M) = \left\{ \sum_{k=1}^n \lambda_k \cdot x_k \mid \lambda_1, \dots, \lambda_n \in K \right\}$

Insbesondere:  $\text{Lin}(x) = \{ \lambda \cdot x \mid \lambda \in K \}$

b)  $x_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, x_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$

$\Rightarrow \text{Lin}(x_1, x_2) = \left\{ \lambda \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \mid \lambda, \mu \in \mathbb{R} \right\}$

$= \left\{ \begin{pmatrix} \lambda \\ \mu \end{pmatrix} \mid \lambda, \mu \in \mathbb{R} \right\} = \mathbb{R}^2$

c)  $x = \begin{pmatrix} 1 \\ \mu \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \Rightarrow \text{Lin}(x) = \left\{ \lambda \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ \mu \end{pmatrix} \mid \lambda \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} \lambda \\ \mu \lambda \end{pmatrix} \mid \lambda \in \mathbb{R} \right\}$

Gerade mit Steigung  $\mu$

d)  $\text{Lin}(t^0, t^1, \dots, t^k) = \mathbb{P}_k$

Prop. 28.13

Seien  $U, U'$  zwei Unterräume von  $V$ .

Dann:  $U + U' := \{u + u' \mid u \in U, u' \in U'\} \stackrel{!}{=} \text{Lin}(U \cup U') \subseteq V$

(Summe von  $U$  und  $U'$ )  $\neq$  Summe von  $U$  und  $U'$  ersetzt bei Vektorräumen die Vereinigung!

Beweis:

" $\subseteq$ "

$u, u' \in U \cup U' \Rightarrow \lambda \cdot u + \mu \cdot u' \in \text{Lin}(U \cup U') \quad \forall \lambda \in U, u' \in U'$

" $\supseteq$ "

$\sum_{i=1}^k \lambda_i \cdot u_i + \sum_{j=1}^l \mu_j \cdot u'_j \in \text{Lin}(U \cup U')$

$\underbrace{\sum_{i=1}^k \lambda_i \cdot u_i}_{\substack{u \\ \in U}} + \underbrace{\sum_{j=1}^l \mu_j \cdot u'_j}_{\substack{u' \\ \in U'}} \in U + U'$

□

Bem. 28.14.

$U_1, \dots, U_n \subseteq V \Rightarrow U_1 + \dots + U_n := \{u_1 + \dots + u_n \mid u_i \in U_i\} = \text{Lin}(U_1 \cup \dots \cup U_n)$

Bsp. 28.15

$$U = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right), \quad U' = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \subseteq \mathbb{R}^3$$

Behaupte:  $\forall x \in U + U' : \exists u \in U, u' \in U' : x = u + u'$

Frage: ist die Darstellung **eindeutig**?

Antwort: i. a. **NEIN!**

$$\text{z.B.: } x = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}}_U + \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}}_{U'} = \underbrace{\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_U + \underbrace{\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}}_{U'}$$

Def. 28.16

Seien  $U_1, \dots, U_n$  Unterräume von  $V$  und  $U = U_1 + \dots + U_n$ .

Dies heißt  $U$  die **direkte Summe** von  $U_1, \dots, U_n$

$$:\Leftrightarrow \forall x \in U \exists! u_1 \in U_1, \dots, u_n \in U_n : x = u_1 + \dots + u_n$$

Notation:  $U = U_1 \oplus \dots \oplus U_n$

Prop. 28.17

Seien  $U, U', W \subseteq V$ .

Dann:  $W = U \oplus U' \Leftrightarrow$  ①  $W = U + U'$   
②  $U \cap U' = \{0\}$

Beweis:

" $\Rightarrow$ " -  $W = U \oplus U' \stackrel{\text{Def.}}{\Rightarrow} W = U + U' \Rightarrow$  ①

Sei  $x \in U \cap U' \Rightarrow x = \underbrace{x}_U + \underbrace{0}_{U'} = \underbrace{0}_U + \underbrace{x}_{U'}$

$\Rightarrow$   $x = 0 \Rightarrow$  ②  
*Eindeutigkeit der Darstellung*

" $\Leftarrow$ " - ①  $\Rightarrow W = U + U'$

Sei  $x \in W$  und  $x = x_1 + x'_1 = x_2 + x'_2$  mit  $x_1, x_2 \in U$   
 $x'_1, x'_2 \in U'$

z.z.:  $x_1 = x_2$  und  $x'_1 = x'_2$

$\Rightarrow \underbrace{x_1 - x_2}_{\in U} = \underbrace{x'_2 - x'_1}_{\in U'} \in U \cap U' = \{0\} \Rightarrow x_1 - x_2 = 0, x'_2 - x'_1 = 0$   
 $\Rightarrow x_1 = x_2, x'_2 = x'_1$

Bsp. 28.17

$$\mathcal{U} = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right), \quad \mathcal{U}' = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \subseteq \mathbb{R}^3$$

Zeige:  $\mathcal{U} \cap \mathcal{U}' = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$

Sei  $x \in \mathcal{U} \cap \mathcal{U}'$

$$\Rightarrow \left. \begin{array}{l} \exists \lambda \in \mathbb{R} : x = \lambda \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda \\ \lambda \\ \lambda \end{pmatrix} \\ \exists \mu \in \mathbb{R} : x = \mu \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mu \\ \mu \\ 0 \end{pmatrix} \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} \lambda = \mu \\ 0 \end{array}$$

$$\downarrow \\ x = \begin{pmatrix} \lambda \\ \lambda \\ \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Also:  $\mathcal{U} + \mathcal{U}' \stackrel{!}{=} \mathcal{U} \oplus \mathcal{U}'$

### D) Lineare Abbildungen

Def. 28.19: Seien  $V$  und  $W$  zwei  $K$ -Vektorräume.

Ⓐ  $f: V \rightarrow W$  heißt  $K$ -lineare Abbildung oder Vektorraumhomomorphismus

$$:\Leftrightarrow \textcircled{1} \forall x, y \in V : f(x+y) = f(x) + f(y)$$

$$\textcircled{2} \forall \lambda \in K, x \in V : f(\lambda \cdot x) = \lambda \cdot f(x)$$

$$\Leftrightarrow \forall x, y \in V, \lambda, \mu \in K : f(\lambda \cdot x + \mu \cdot y) = \lambda \cdot f(x) + \mu \cdot f(y)$$

Ⓑ Sei  $f: V \rightarrow W$  eine lineare Abbildung.

Wenn  $f$  injektiv ist, heißt  $f$  ein Monomorphismus.

" " surjektiv " " " " Epimorphismus.

" " bijektiv " " " " Isomorphismus.

Wenn  $V=W$ , dann heißt  $f$  ein Endomorphismus.

" " und  $f$  ist bijektiv, dann heißt  $f$  ein Automorphismus.

Ⓒ  $V$  und  $W$  heißen isomorph  $:\Leftrightarrow \exists f: V \rightarrow W$  Isomorphismus.

Notation:  $V \cong W$

$$\textcircled{D} \text{Hom}_K(V, W) := \{ f: V \rightarrow W \mid f \text{ ist } K\text{-linear} \} \subseteq W^V$$

$$\text{End}_K(V) := \text{Hom}_K(V, V) = \text{Menge aller Endomorphismen von } V \subseteq V^V$$

Bsp. 28.20

②  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} : \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto x_1 - x_2$  ist  $\mathbb{R}$ -linear

Deutl.  $f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}\right) = f\left(\begin{pmatrix} x_1 + y_1 \\ x_2 + y_2 \end{pmatrix}\right) = (x_1 + y_1) - (x_2 + y_2)$

$f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) + f\left(\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}\right) = (x_1 - x_2) + (y_1 - y_2) = x_1 - x_2 + y_1 - y_2$

$f\left(\lambda \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) = f\left(\begin{pmatrix} \lambda x_1 \\ \lambda x_2 \end{pmatrix}\right) = \lambda x_1 - \lambda x_2 = \lambda \cdot (x_1 - x_2) = \lambda \cdot f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right)$

③  $D: \mathcal{C}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R}) : f \mapsto f'$

ist eine lineare Abbildung, weil  $(f+g)' = f' + g'$   
und  $(\lambda \cdot f)' = \lambda \cdot f'$

④  $f: \mathbb{R}[t] \rightarrow \mathbb{R}^{\mathbb{N}} = \{(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid a_n \in \mathbb{R}\}$

$\sum_{k=0}^n b_k \cdot t^k \mapsto (b_0, b_1, \dots, b_n, 0, \dots)$

ist eine lineare Abbildung, sogar ein **Isomorphismus**,

mit  $\mathcal{Z}_m(f) = \{(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid a_n \in \mathbb{R}, \text{ nur endlich viele } a_n \text{ sind } \neq 0\}$   
= Unterraum der Abbilder der Folgen in  $\mathbb{R}$

Also:  $\mathbb{R}[t] \cong \mathcal{Z}_m(f)$

⑤  $d: \mathbb{R}[t] \rightarrow \mathbb{R}[t] : \sum_{k=0}^n a_k \cdot t^k \mapsto \sum_{k=1}^n k \cdot a_k \cdot t^{k-1}$

die **formale Ableitung**, ist eine  $\mathbb{R}$ -lineare Abbildung.

Lemma 28.22

Seien  $U, V, W$   $K$ -Vektorräume,  $f \in \text{Hom}_K(U, V)$ ,  $g \in \text{Hom}_K(V, W)$ ,  
 $x_1, x_2, \dots, x_n \in U$ ,  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$ .

①  $f(0_U) = 0_V$  und  $f(-x) = -f(x)$

②  $f(\lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_n x_n) = \lambda_1 f(x_1) + \dots + \lambda_n f(x_n)$

③  $f$  bijektiv  $\Rightarrow f^{-1}: V \rightarrow U$  ist  $K$ -linear

④  $g \circ f$  ist  $K$ -linear

⑤  $\text{Hom}_K(V, W) \leq V^W$ , insbesondere ist  $\text{Hom}_K(V, V)$  ein  $K$ -Vektorraum.

Beweis: ① 28.22, weil  $f$  G.H. ② 28.22, weil  $f$  G.H. ③ wie 28.22 ④ wie 28.22 ⑤ ÜA. B

Prop. 28.23

$A \in \text{Mat}(n \times n, K) \Rightarrow f_A: K^n \rightarrow K^n; x \mapsto A \cdot x$  ist  $K$ -linear

Beweis:

$$\cdot f_A(x+y) = A \cdot (x+y) \stackrel{27.8}{=} A \cdot x + A \cdot y = f_A(x) + f_A(y)$$

$$\cdot f_A(\lambda x) = A \cdot (\lambda x) \stackrel{27.8}{=} \lambda \cdot (A \cdot x) = \lambda \cdot f_A(x)$$

□

Bsp. 28.24

(a) Fall:  $n=1$ .  $\Rightarrow A=(a)$  mit  $a \in K$

$\Rightarrow f_A: K \rightarrow K; x \mapsto a \cdot x$  (Multiplikation mit  $a$ ) ist  $K$ -linear.

(b)  $A = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} = \lambda \cdot \mathbb{1}_2$ ,  $\lambda > 1$ .

$$\Rightarrow f_A: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2; \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda x \\ \lambda y \end{pmatrix} = \lambda \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

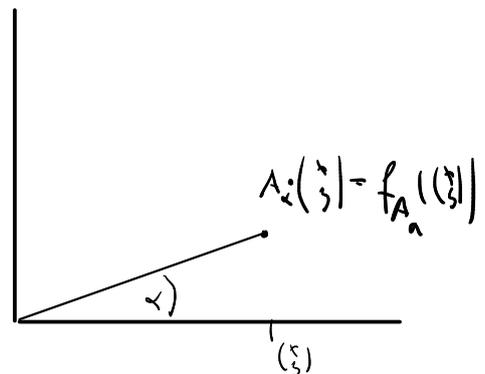
"Streckung um den Faktor  $\lambda$ "

(c)  $\alpha \in \mathbb{R}$  und  $A_\alpha = \begin{pmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow f_{A_\alpha}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2; \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto A_\alpha \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(\alpha) \cdot x - \sin(\alpha) \cdot y \\ \sin(\alpha) \cdot x + \cos(\alpha) \cdot y \end{pmatrix}$$

ist eine Drehung um den Winkel  $\alpha$  (um  $|\alpha|$ ) gegen Uhrzeigersinn

und ist  $\mathbb{R}$ -linear!



(d)  $\text{pr}: K^n \rightarrow K^m$  mit  $n \geq m$   
 $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$   
 $\text{in}: K^m \rightarrow K^n$  mit  $n \leq m$   
 $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$   
 sind  $K$ -linear.

Prop. 28.25

Seien  $V, W$   $K$ -VRen und  $f: V \rightarrow W$  sei  $K$ -linear.

(a)  $u \subseteq V \Rightarrow f(u) \subseteq W$

(b)  $u \subseteq W \Rightarrow f^{-1}(u) \subseteq V$

(c)  $\text{Im}(f) \subseteq W$

(d)  $\text{Ker}(f) = \{x \in V \mid f(x) = 0_W\} \subseteq V$

Beweis: wie 22.22  $\square$

Bsp. 28.26

$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}; \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto x_1 - x_2$  (siehe Bsp. 28.21)

Zeige:  $\text{Ker}(f) = \left\{ \begin{pmatrix} \lambda \\ \lambda \end{pmatrix} \mid \lambda \in \mathbb{R} \right\}$

" $\supseteq$ "  $f\left(\begin{pmatrix} \lambda \\ \lambda \end{pmatrix}\right) = \lambda - \lambda = 0 \Rightarrow \begin{pmatrix} \lambda \\ \lambda \end{pmatrix} \in \text{Ker}(f)$

" $\subseteq$ " Sei  $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \text{Ker}(f) \Rightarrow 0 = f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) = x_1 - x_2$   
 $\Rightarrow x_1 = x_2 =: \lambda \Rightarrow x = \begin{pmatrix} \lambda \\ \lambda \end{pmatrix}$

Zeige:  $\text{Im}(f) = \mathbb{R}$

" $\subseteq$ " ✓

" $\supseteq$ " Sei  $y \in \mathbb{R}$  beliebig gegeben.

Setze:  $x := \begin{pmatrix} y \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \Rightarrow f(x) = y - 0 = y$   
 $\uparrow$   
 $\text{Im}(f)$

Prop. 28.27

Sei  $f: V \rightarrow W$  linear.

Dann:  $f$  ist injektiv  $\Leftrightarrow \text{Ker}(f) = \{0_V\}$

Beweis: 22.23  $\square$

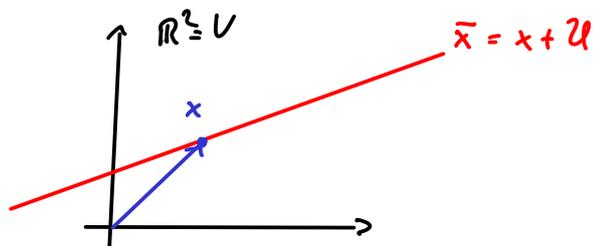
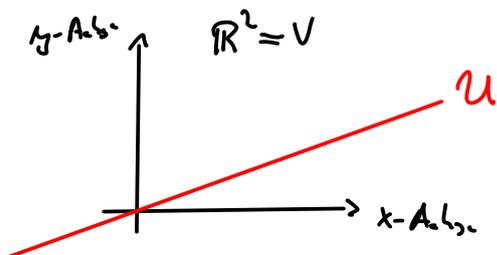
## F) Faktorräume

Def. 28.28 (vgl. 24.2)

Sei  $V$  ein  $k$ -VR und  $\mathcal{U} \leq V$ .

Ⓐ Für  $x \in V$  heißt  $\bar{x} := x + \mathcal{U} = \{x + u \mid u \in \mathcal{U}\}$  die **Restklasse** oder **Nebenklasse** von  $x$  modulo  $\mathcal{U}$ .

Ⓑ  $V/\mathcal{U} := \{\bar{x} \mid x \in V\} = \{x + \mathcal{U} \mid x \in V\}$  heißt der **Faktorraum** von  $V$  modulo  $\mathcal{U}$ .



Lemma 28.29

Sei  $V$  ein  $k$ -VR und  $\mathcal{U} \leq V$ .

Dann gilt in  $V/\mathcal{U}$ :

Ⓐ Entweder  $\bar{x} = \bar{y}$ , oder  $\bar{x} \cap \bar{y} = \emptyset$ .

Ⓑ  $\bar{x} = \bar{y} \iff x - y \in \mathcal{U}$

$\bar{x} = \bar{0} \iff x \in \mathcal{U}$

Ⓒ  $\left. \begin{array}{l} \bar{x} = \bar{x}' \\ \bar{y} = \bar{y}' \end{array} \right\} \Rightarrow \overline{x+y} = \overline{x'+y'}, \quad \overline{\lambda \cdot x} = \overline{\lambda \cdot x'}$

Beweis: Ⓐ siehe 24.2

Ⓑ Lt. 1

Ⓒ  $\bar{x} = \bar{x}' \Rightarrow x - x' \in \mathcal{U}$

$\bar{y} = \bar{y}' \Rightarrow y - y' \in \mathcal{U}$

$\Rightarrow (x-x') + (y-y') \in \mathcal{U}$

$\lambda \cdot (x-x') \in \mathcal{U}$

$\lambda x - \lambda x'$

$\Rightarrow \overline{\lambda x} = \overline{\lambda x'}$

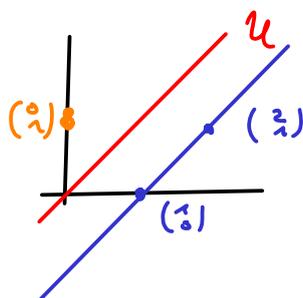
□

Bsp. 28.30

Sei  $V = \mathbb{R}^2$ ,  $\mathcal{U} = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$

$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mathcal{U} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} + \mathcal{U} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \end{pmatrix} \in \mathcal{U}$

$\neq$   
 $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} + \mathcal{U}$ , weil  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} \notin \mathcal{U}$



### Satz 28.31

Sei  $V$  ein  $K$ -VR und  $\mathcal{U} \leq V$ .

Dann ist  $V/\mathcal{U}$  ein  $K$ -VR durch

$$\bar{x} + \bar{y} := \overline{x+y} \quad \text{und} \quad \lambda \cdot \bar{x} := \overline{\lambda \cdot x}.$$

Zudem,  $\pi: V \rightarrow V/\mathcal{U}: x \mapsto \bar{x}$  ist ein Epimorphismus

mit  $\ker(\pi) = \mathcal{U}$ . (Restklassenabbildung)

Beweis: 28.30  $\Rightarrow +$  und  $\cdot$  sind wohldefiniert!

•  $(V/\mathcal{U}, +)$  ist eine abelsche Gruppe wegen 24.14

• Für  $\bar{x}, \bar{y} \in V/\mathcal{U}$ ,  $\lambda, \mu \in K$  gelten:

$$\bullet (\lambda + \mu) \cdot \bar{x} = \overline{(\lambda + \mu) \cdot x} = \overline{\lambda x + \mu x} = \lambda \cdot \bar{x} + \mu \cdot \bar{x}$$

$$\bullet \lambda \cdot (\bar{x} + \bar{y}) = \lambda \cdot \overline{(x+y)} = \overline{\lambda \cdot (x+y)} = \overline{\lambda x + \lambda y} = \lambda \cdot \bar{x} + \lambda \cdot \bar{y}$$

$$\bullet (\lambda \cdot \mu) \bar{x} = \overline{(\lambda \cdot \mu) \cdot x} = \overline{\lambda \cdot (\mu \cdot x)} = \lambda \cdot \overline{\mu \cdot x} = \lambda \cdot (\mu \cdot \bar{x})$$

$$\bullet 1 \cdot \bar{x} = \overline{1 \cdot x} = \bar{x}$$

• Also:  $(V/\mathcal{U}, +, \cdot)$  ist  $K$ -VR.

$$\bullet \left. \begin{aligned} \pi(x+y) &= \overline{x+y} = \bar{x} + \bar{y} = \pi(x) + \pi(y) \\ \pi(\lambda \cdot x) &= \overline{\lambda \cdot x} = \lambda \cdot \bar{x} = \lambda \cdot \pi(x) \end{aligned} \right\} \Rightarrow \pi \text{ ist linear}$$

• Sei  $\bar{x} \in V/\mathcal{U} \Rightarrow \bar{x} = \pi(x) \in \text{Im}(\pi) \Rightarrow \pi$  ist surjektiv

•  $x \in \ker(\pi) \Leftrightarrow \bar{0} = \pi(x) = \bar{x} \stackrel{28.30}{\Leftrightarrow} x \in \mathcal{U}$

Also:  $\ker(\pi) = \mathcal{U}$ .

13

### Bem. 28.33

Um im Faktorraum rechnen zu können, braucht man nur die folgenden Rechenregeln:

①  $\bar{0} = 0 + \mathcal{U} = \mathcal{U}$  ist der Nullvektor von  $V/\mathcal{U}$

②  $\bar{x} + \bar{y} = \overline{x+y}$       ③  $\lambda \cdot \bar{x} = \overline{\lambda \cdot x}$

④  $\bar{x} = \bar{y} \Leftrightarrow x - y \in \mathcal{U}$

# Homomorphiesatz 28.33

Sei  $f: V \rightarrow W$  eine  $k$ -lineare Abb.: Umy.

Dann:  $\bar{f}: \frac{V}{\ker(f)} \xrightarrow{\cong} \text{Im}(f)$  ist ein **Isomorphismus**.

$\cup$   $\bar{x} \xrightarrow{\quad} f(x)$

Insbesondere:  $\frac{V}{\ker(f)} \cong \text{Im}(f)$ .

Beweis:

Zeige:  $\bar{f}$  ist wohldefiniert.

Sei  $\bar{x} = \bar{y}$ . z.z.:  $f(x) = f(y) \Leftarrow$

$$\hookrightarrow x - y \in \ker(f) \Rightarrow 0 = f(x - y) = f(x) - f(y)$$

Zeige:  $\bar{f}$  ist linear

$$\bar{f}(\lambda \cdot \bar{x} + \mu \cdot \bar{y}) = \bar{f}(\overline{\lambda \cdot x + \mu \cdot y}) = f(\lambda x + \mu y) \stackrel{\text{f linear}}{=} \lambda \cdot f(x) + \mu \cdot f(y) \\ \parallel \\ \lambda \cdot \bar{f}(\bar{x}) + \mu \cdot \bar{f}(\bar{y})$$

Zeige:  $\bar{f}$  ist surjektiv

$$\text{Sei } y \in \text{Im}(f) \Rightarrow \exists x \in V: y = f(x) \Rightarrow \bar{f}(\bar{x}) = f(x) - y \\ \Rightarrow y \in \text{Im}(\bar{f})$$

Zeige:  $\bar{f}$  ist injektiv

$$\bar{x} \in \ker(\bar{f}) \Leftrightarrow 0 = \bar{f}(\bar{x}) = f(x) \Leftrightarrow x \in \ker(f)$$

$\updownarrow$

$$\bar{x} = \bar{0} \in \frac{V}{\ker(f)}$$

Also:  $\ker(\bar{f}) = \{\bar{0}\} \Rightarrow \bar{f}$  ist injektiv.

□

## F) Direkte Komplemente

Def. 28.34

Sei  $V$  ein  $K$ -VR und  $U, U' \leq V$ .

$U'$  heißt ein **direktes Komplement** von  $U$

$$(\Leftrightarrow) \quad V = U \oplus U'$$

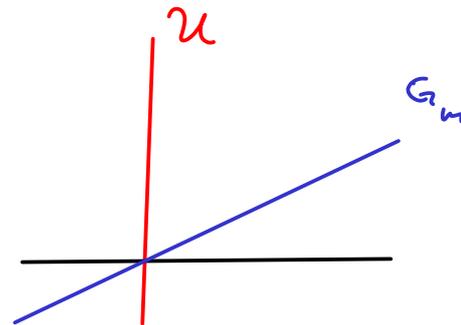
$$\text{d.h. } V = U + U' \text{ und } U \cap U' = \{0\}.$$

Bsp. 28.35

$$V = \mathbb{R}^2, \quad U = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = y\text{-Achse}$$

$$G_m = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ m \end{pmatrix} \right) = \text{Gerade mit Steigung } m \text{ durch den Ursprung}$$

ist ein direktes Komplement von  $U$



$$\text{denn: } \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = x \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ m \end{pmatrix} + (y - mx) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow U + G_m = \mathbb{R}^2$$

$$G_m \cap U = \{0\}$$

Bemerk. **direkte Komplemente sind nicht eindeutig!**

Prop. 28.36

$$V = U \oplus U' \Rightarrow \pi_1: U' \xrightarrow{\cong} V/U: x \mapsto \bar{x}$$

ist ein **Isomorphismus**

Insbesondere, je zwei direkte Komplemente von  $U$  sind isomorph zueinander!

Beweis:  $\pi_1$  als Einschränkung der Restklassenabbildung linear.

$$\cdot \bar{x} \in V/U \Rightarrow \exists y \in U, z \in U': x = y + z \Rightarrow z = x - y \Rightarrow \bar{z} = \overline{x - y} = \bar{x} - \bar{y} = \bar{x}$$

$$\cdot y \in \ker(\pi_1) \Rightarrow \bar{0} = \pi_1(y) = \bar{y} \Rightarrow y \in U \cap U' = \{0\}$$

$$U' \Rightarrow y = 0 \Rightarrow \ker(\pi_1) = \{0\} \Rightarrow \pi_1 \text{ injektiv}$$

$$\pi_1(z) \Rightarrow \pi_1 \text{ surjektiv}$$

$\square$

# § 29 Basen von Vektorräumen

GV: in § 29 sei  $V$  stets ein  $K$ -Vektorraum.

## A) Linear unabhängige Familien von Vektoren

Def. 29.1: Sei  $I$  eine beliebige Menge.

(a) Ein Tupel der Form  $F = (x_i)_{i \in I}$  mit  $x_i \in V$  heißt eine **Familie von Vektoren**.

Setze:  $|F| := |I|$  und nenne  $F$  **endlich**, wenn  $|F| < \infty$

(b)  $x \in F = (x_i)_{i \in I} \iff \exists i \in I: x = x_i$

(c) Für  $F = (x_i)_{i \in I}$  und  $G = (y_j)_{j \in J}$  setze:  $F = G \iff x_i = y_j \forall i \in I$

(d) Für  $J \subseteq I$  nenne  $F' = (x_i)_{i \in J}$  eine **Teilfamilie** von  $F = (x_i)_{i \in I}$ .  
Schreib:  $F' \subseteq F$

(e)  $\text{Lin}(F) := \text{Lin}(\{x_i \mid i \in I\}) =$  lineare Hülle von  $F$ .

Bsp. 29.2

Sei  $I = \{1, 2, 3\}$  und  $x_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, x_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, x_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 = V$

$\Rightarrow F = (x_1, x_2, x_3) = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \supseteq (x_1, x_2) = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) =: F'$   
 $|F| = 3, \quad |\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \}| = 2$  Teilfamilie von  $F$

Bem. 29.3

(a) Eine Familie kann Vektoren **mehrfach** enthalten!

(b) Ist  $I$  eine geordnete Menge, dann ordnen wir die Familie in derselben Weise. z.B.:  $\left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \neq \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$   
 $\begin{matrix} x_1 & x_2 & x_3 & & y_1 & y_2 & y_3 \end{matrix}$

(c) Typischerweise:  $I = \{1, 2, \dots, n\}$  für ein  $n \geq 1$ .

Def. 29.4

(a) Eine endliche Familie  $(x_1, \dots, x_n)$  in  $V$  heißt **linear unabhängig**

$\iff (\lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_n x_n = 0 \implies \lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0)$

(b) Eine endliche Familie  $(x_1, \dots, x_n)$  in  $V$  heißt **linear abhängig**

$\iff \exists \lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$  nicht alle null:  $\lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_n x_n = 0$

- (c) Eine Familie  $F$  in  $V$  heißt **linear unabhängig**  
 $\Leftrightarrow \forall F' \subseteq F$  mit  $|F'| < \infty$ :  $F'$  ist **linear unabhängig**
- (d) Eine Familie  $F$  in  $V$  heißt **linear abhängig**  
 $\Leftrightarrow \exists F' \subseteq F$  mit  $|F'| < \infty$ :  $F'$  ist **linear abhängig**.

Bsp. 29.5

(a)  $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, e_n = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in K^n$  sind **linear unabhängig**

Dann:  $\begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = \lambda_1 \cdot e_1 + \dots + \lambda_n \cdot e_n = \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix} \Rightarrow \lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0$

(b)  $F = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$  Familie im  $\mathbb{R}^2$ , ist **linear abhängig**

Dann:  $1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + (-1) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

(c)  $e_k = (\delta_{k,n})_{n \in \mathbb{N}} = (0, \dots, 0, \underset{k}{1}, 0, \dots) \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$

$\Rightarrow F = (e_k)_{k \in \mathbb{N}}$  ist **linear unabhängig**

Dann: Seien  $k_1, \dots, k_n \in \mathbb{N}$  mit  $k_1 < k_2 < \dots < k_n$

und  $\lambda_1 \cdot e_{k_1} + \dots + \lambda_n \cdot e_{k_n} = 0 = (0, \dots)$

$(0, \dots, \lambda_1, \dots, \lambda_2, \dots, \lambda_n, 0, \dots)$

$\Rightarrow \lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0$

□

Lemma 29.6

Sei  $F = (x_i)_{i \in I}$  eine Familie in  $V$ .

(a)  $0 \in F \Rightarrow F$  ist **linear abhängig**.

(b)  $\exists i \neq j$  mit  $x_i = x_j \Rightarrow F$  ist **linear abhängig**

(c)  $F$  ist **linear abhängig**  $\Leftrightarrow \exists x \in F$ :  $x$  ist **Linearkombination** von Vektoren in  $F \setminus \{x\}$

Beweis:

(a)  $1 \cdot 0 = 0 \Rightarrow F$  **lin. abh.** (b)  $1 \cdot x_i + (-1) \cdot x_j = 0 \Rightarrow F$  ist **lin. abh.**

© " $\Rightarrow$ "  $F$  lin. abh.  $\Rightarrow J \subseteq I$  endlich und  $\lambda_i \in K$  nicht alle 0

s.l.  $\sum_{i \in J} \lambda_i \cdot x_i = 0$

$\Rightarrow \exists j \in J; \lambda_j \neq 0 \Rightarrow x_j = \sum_{\substack{i \in J \\ i \neq j}} -\frac{\lambda_i}{\lambda_j} \cdot x_i$

" $\Leftarrow$ " Sei  $x_j = \sum_{\substack{i \in J \\ i \neq j}} \lambda_i \cdot x_i$  mit  $J \subseteq I$  endlich

$\Rightarrow 1 \cdot x_j + \sum_{\substack{i \in J \\ i \neq j}} (-\lambda_i) \cdot x_i = 0 \Rightarrow F$  lin. unabh. □

Bsp. 29.7:  $F = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$  lin. abh. in  $\mathbb{R}^2$

Beweis:  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = (-1) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

Notation 29.8:

Sei  $F = (x_i)_{i \in I}$  Familie von Vektoren in  $V$ .

Schreibweise:  $\sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i$ , um auszudrücken, dass nur endlich viele der  $\lambda_i$  ungleich null sind, d.h. dass es sich um eine endliche Linearkomb. handelt.

Lemma 29.9:

Sei  $B = (x_i)_{i \in I}$  eine linear unabhängige Familie in  $V$  mit  $\text{Lin}(B) \neq \emptyset$ .

Wenn  $x \in V \setminus \text{Lin}(B)$ , dann  $(x, x_i)_{i \in I}$  ist linear unabhängig.

Beweis:

Sei  $\lambda \cdot x + \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i = 0$ . z.z.:  $\lambda = 0 \wedge \lambda_i = 0 \forall i \in I$

Ang:  $\lambda \neq 0 \Rightarrow x = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} -\frac{\lambda_i}{\lambda} \cdot x_i \in \text{Lin}(B) \downarrow$  Also:  $\lambda = 0$

Damit:  $\sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i = \underbrace{\lambda \cdot x}_{=0} + \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i = 0 \Rightarrow \lambda_i = 0 \forall i \in I$  □

## B) Erzeugendensystem und Basen

### Def. 29.10

Sei  $F$  eine Familie von Vektoren in  $V$ .

①  $F$  heißt ein **Erzeugendensystem** von  $V$

$$:\Leftrightarrow V = \text{Lin}(F)$$

$\Leftrightarrow$  jeder Vektor in  $V$  ist eine Linearkomb. von Vektoren in  $F$ .

②  $F$  heißt eine **Basis** von  $V$

$:\Leftrightarrow F$  ist ein **linear unabhängiges Erzeugendensystem** von  $V$

③  $V$  heißt **endlich erzeugt**  $:\Leftrightarrow V$  hat ein **endliches Erzeugendensystem**

### Bsp. 29.11

$$\textcircled{a} e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, e_n = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in K^n$$

$\Rightarrow B = (e_1, \dots, e_n)$  ist Basis des  $K^n$  (**kanonische Basis** oder **Standardbasis** des  $K^n$ )

Durch:  $B$  ist l.u. unabh. (siehe 29.5)

$$\cdot \text{ Sei } x \in K^n \Rightarrow x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = x_1 \cdot e_1 + \dots + x_n \cdot e_n$$

$\Rightarrow B$  ist EZS von  $K^n$ .

$$\textcircled{b} E_i^j = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & 1 & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \leftarrow i \in \text{Mat}(n \times n, K)$$

$\uparrow$   
 $\downarrow$   
 $j$

$\Rightarrow B = (E_i^j \mid \substack{i=1, \dots, n \\ j=1, \dots, n})$  ist eine Basis von  $\text{Mat}(n \times n, K)$

③  $F = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$  ist ein EZS von  $\mathbb{R}^2$ , aber keine Basis

denn:  $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow F$  ist EZS

$\cdot F$  nach 29.5 nicht l.u. unabh., also keine Basis.

$$\textcircled{d} \quad e_k = (0, \dots, 0, \underset{k}{1}, 0, \dots) \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$$

$\Rightarrow B = (e_k)_{k \in \mathbb{N}}$  ist lin. unabh., aber kein EZS von  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$

Durch:  $(a_n)_{n \in \mathbb{N}} = \sum_{n \in \mathbb{N}} a_n \cdot e_n$  ist keine endliche Lin. Komb.

z.B.:  $(1, 1, 1, \dots)$  ist sicher keine endl. Lin. Komb. der  $e_0, e_1, \dots$

$$\textcircled{e} \quad \underline{V = \mathbb{C}, K = \mathbb{R}};$$

Die Familie  $(1, i)$  ist eine Basis von  $\mathbb{C}$  als  $\mathbb{R}$ -VR.

Durch: EZS:  $x + iy \in \mathbb{C}$  beliebig

$$x \cdot 1 + y \cdot i$$

lin. unabh.:  $\lambda \cdot 1 + \mu \cdot i = 0$

$$\lambda + i\mu \quad (\Leftrightarrow) \quad \lambda = \mu = 0$$

$$\textcircled{f} \quad B = (t^0, t^1, t^2, t^3, \dots) = (t^n)_{n \in \mathbb{N}} \text{ ist eine Basis von } K[t]$$

Prop. 29.12

Für eine Familie  $B$  von Vektoren in  $V$  sind gleichwertig:

①  $B$  ist eine Basis von  $V$ .

②  $B$  ist ein minimales EZS von  $V$ .

③  $B$  ist eine maximal linear unabhängige Familie in  $V$ .

Dabei:

$B$  heißt minimales EZS, wenn keine echte Teilfamilie ein EZS von  $V$  ist!

$B$  heißt maximal lin. unabhängig, wenn  $B$  zu keiner lin. unabh. Familie in  $V$  echt enthalten ist.

Beweis: Sei  $B = (x_i)_{i \in I}$ .

(1)  $\Rightarrow$  (2): Sei  $B$  Basis von  $V$ .  $\Rightarrow B$  ist ein EZS von  $V$ .

Sei  $J \subsetneq I$ .

Ang.:  $(x_i)_{i \in J}$  ist EZS von  $V$

Wähle  $i \in I \setminus J \Rightarrow x_i \in V = \text{Lin}((x_j)_{j \in J})$

$$\Rightarrow \exists \lambda_j \in K; x_i = \sum_{\substack{j \in J \\ \text{endlich}}} \lambda_j x_j$$

$$\Rightarrow x_i + \sum_{\substack{j \in I \\ \text{endlich}}} (-\lambda_j) \cdot x_j = 0 \quad \downarrow B \text{ lin. unabh.}$$

Also:  $B$  ist min. EZS von  $V$ .

(2)  $\Rightarrow$  (3): Sei  $B$  ein min. EZS von  $V$ .

Zeige:  $B$  ist lin. unabh.

Ang.: nicht.  $\Rightarrow \exists \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i x_i = 0$ , nicht alle  $\lambda_i = 0$

$$\Rightarrow \exists j; \lambda_j \neq 0 \Rightarrow x_j = \sum_{\substack{i \in I \\ i \neq j \\ \text{endlich}}} -\frac{\lambda_i}{\lambda_j} x_i \in \text{Lin}((x_j)_{\substack{j \in I \\ j \neq i}})$$

$$\Rightarrow \text{Lin}((x_j)_{\substack{j \in I \\ j \neq i}}) = \text{Lin}(B) = V \quad \downarrow B \text{ minimal}$$

Zeige:  $B$  maximal lin. unabh.

Sei  $x \in V$  und  $x \notin B$   
"  $\text{Lin}(B)$

$$\Rightarrow \exists \lambda_i \in K; x = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i$$

$\Rightarrow (x, x_i | i \in I)$  ist lin. unabh.

$\Rightarrow B$  maximal lin. unabh.

(3)  $\Rightarrow$  (1); Sei  $B$  maximal lin. unabh.

z.z.:  $B$  ist ein EZS von  $V$ .

Aufg.:  $B$  ist kein EZS von  $V$

$\Rightarrow \exists x \in V \setminus \text{Lin}(B)$

$\Rightarrow (x, x_i (i \in I))$  ist lin. unabhängig

29.9

$\downarrow$   $B$  maximal lin. unabh.

$\square$

Bsp. 29.14

$B = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$  ist eine Basis von  $\mathbb{R}^2$

Durch:  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \frac{x_1+x_2}{2} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{x_1-x_2}{2} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow B$  ist ein EZS von  $\mathbb{R}^2$ ,  
und offensichtlich minimal!

Beh. 29.15

(a)  $V$  endlich erzeugt  $\xrightarrow{29.13}$   $V$  hat eine Basis  
 $\uparrow$   
Werte aus dem EZS  
Elemente raus!

(b) Nullkorollar speziell für einen VR  $V$  zeigt:

- jedes EZS enthält eine Basis.
- jede lin. unabh. Familie ist in einer Basis enthalten.
- jeder VR hat eine Basis.
- jeder Unterraum hat ein Komplement!

### C) Eindeutige Darstellbarkeit bezüglich einer Basis

#### Prop. 29.16

$B$  ist eine **Basis** von  $V$

$\Leftrightarrow$  Jeder Vektor von  $V$  kann auf **eindeutige Weise** als **Linearkombination** von Vektoren in  $B$  geschrieben werden.

#### Beweis

" $\Rightarrow$ " Sei  $B$  eine Basis von  $V$

$\Rightarrow B$  ist ein EZS von  $V$

$\Rightarrow$  Jeder Vektor in  $V$  ist Lin.-Komb. von Vektoren in  $B$ .

$$\text{Sei nun } x = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda'_i \cdot x_i \quad (*)$$

$$\text{z.z. } \forall i \in I : \lambda_i = \lambda'_i.$$

$$(*) \Rightarrow 0 = x - x = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i - \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda'_i \cdot x_i = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} (\lambda_i - \lambda'_i) \cdot x_i$$

$$\text{B lin. unabh.} \Rightarrow \lambda_i - \lambda'_i = 0 \quad \forall i \in I \Rightarrow \lambda_i = \lambda'_i \quad \forall i \in I$$

" $\Leftarrow$ " Jeder Vektor in  $V$  ist lin. Komb. von Vektoren in  $B$

$\Rightarrow B$  ist ein EZS von  $V$ .

$0 \in V$  lässt sich auf eindeutige Weise als Lin.-Komb. von Vektoren in  $B$  schreiben!

$$\Rightarrow \left( \text{wenn } \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i = 0 \Rightarrow \lambda_i = 0 \quad \forall i \in I \right)$$

$\Rightarrow B$  lin. unabh.

#### Bsp. 29.17

$B = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$  ist Basis von  $V = \mathbb{R}^2$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \frac{x_1 + x_2}{2} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{x_1 - x_2}{2} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

diese Darstellung ist eindeutig!!!

□

Satz 29.18 (Existenz- und Eindeutigkeitsatz für lin. Abb.)

Seien  $V$  und  $W$  zwei  $K$ -VRn,  $B = (x_i)_{i \in I}$  eine Basis von  $V$   
und  $F = (y_i)_{i \in I}$  eine Familie von Vektoren in  $W$ .

Dann:  $\exists_1 f: V \xrightarrow{\text{linear}} W$  mit  $f(x_i) = y_i \quad \forall i \in I$

Insbesondere, zwei lineare Abb. sind gleich, sobald sie auf einer Basis übereinstimmen!

Beweis:

$$\text{Sei } x \in V \Rightarrow \exists_1 \lambda_i \in K : x = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i$$

$$\text{Definiere: } f(x) := \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot y_i \quad \text{"Lineare Fortsetzung"}$$

Zeige:  $f$  ist  $K$ -linear

$$\text{Seien } x = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i, \quad x' = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda'_i \cdot x_i, \quad \lambda, \mu \in K.$$

$$\Rightarrow \lambda x + \mu x' = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} (\lambda \cdot \lambda_i + \mu \cdot \lambda'_i) \cdot x_i$$

$$\Rightarrow f(\lambda x + \mu x') = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} (\lambda \cdot \lambda_i + \mu \cdot \lambda'_i) \cdot y_i$$

$$\lambda \cdot \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot y_i + \mu \cdot \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda'_i \cdot y_i$$

$$\parallel \\ \lambda \cdot f(x) + \mu \cdot f(x')$$

Also:  $f$  ist  $K$ -linear und  $f(x_i) = y_i \quad \forall i \in I$

Eindeutigkeit: Sei  $g: V \rightarrow W$  linear mit  $g(x_i) = y_i$ . z.z.:  $f = g$

$$\text{Sei } x = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i \Rightarrow f(x) = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot y_i = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot g(x_i) = g\left(\sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i\right) = g(x) \Rightarrow f = g \quad \square$$

## Bem. 29.19

Satz 29.19 sagt:

Die Werte einer linearen Abb. können auf einer Basis beliebig vorgegeben werden - es wird dann immer genau eine lin. Abb. geben, die das erfüllt!

## Bsp. 29.20

$B = \left( \underset{\substack{\uparrow \\ x_1}}{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}}, \underset{\substack{\uparrow \\ x_2}}{\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}} \right)$  ist Basis von  $\mathbb{R}^2$ ,  $y_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $y_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$

$\Rightarrow_{29.18} \exists_1 f: \mathbb{R}^2 \xrightarrow{\text{lin.}} \mathbb{R}^2$  mit  $f(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  und  $f(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}) = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$

In der Tat:  $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 2x - y \\ x \end{pmatrix}$  tut's !!!

## Kor. 29.21

Jede lineare Abbildung  $f: K^n \rightarrow K^m$  ist von der Form

$f = f_A$  für eine eindeutig bestimmte Matrix  $A \in \text{Mat}(m \times n, K)$ .

## Beweis:

Betrachte die kanonische Basis  $B = (e_1, \dots, e_n)$  von  $K^n$ .

Setze:  $a^i := f(e_i) \in K^m$  und  $A = (a^1 \dots a^n) \in \text{Mat}(m \times n, K)$ .

$\Rightarrow f_A(e_i) = A \circ e_i = a^i = f(e_i) \quad \forall i = 1, \dots, n$

$\Rightarrow_{29.18} f_A = f$ .

Ende:  $A$  ist eindeutig nach 27.7.

# § 30 Endlich-dimensionale Vektorräume

GV:  $V$  sei ein endlich-erzeugter  $K$ -Vektorraum

## A) Der Austauschsatz von Steinitz

### Austauschlemma 30.1

Sei  $B = (x_1, \dots, x_n)$  eine Basis von  $V$ ,  $y = \sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot x_i$  und  $\lambda_j \neq 0$  für ein  $j$ .

Dann ist  $(x_1, \dots, x_{j-1}, y, x_{j+1}, \dots, x_n)$  auch eine Basis von  $V$ .  
 $=: F$

Beweis:

$$\lambda_j \neq 0 \Rightarrow x_j = \frac{1}{\lambda_j} \cdot y - \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n \frac{\lambda_i}{\lambda_j} \cdot x_i \in \text{Lin}(F)$$

$$\Rightarrow V = \text{Lin}(x_1, \dots, x_n, y) = \text{Lin}(F)$$

$\Rightarrow F$  ist ein EZS von  $V$

Zielp:  $F$  ist lin. unabh.

$$0 = \mu_j \cdot y + \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n \mu_i \cdot x_i = \mu_j \cdot \sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot x_i + \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n \mu_i \cdot x_i$$

$$= \mu_j \cdot \lambda_j \cdot x_j + \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n (\mu_j \cdot \lambda_i + \mu_i) \cdot x_i$$

$\Rightarrow$  lin. unabh.  $\mu_j \cdot \lambda_j = 0$  und  $\mu_j \cdot \lambda_i = -\mu_i \quad \forall \substack{i=1, \dots, n \\ i \neq j}$

$\Downarrow \lambda_j \neq 0$   
 $\mu_j = 0$  || 0

$\Downarrow \mu_i = 0 \quad \forall i \neq j$

$\Rightarrow F$  ist linear unabhängig, also eine Basis von  $V$ . (c)

### Bsp. 30.2

$E = (e_1, \dots, e_n)$  kanonische Basis im  $K^n$ ,  $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in K^n$  mit  $x_j \neq 0 \Rightarrow e_j$  kann durch  $x$  ersetzt werden.

z.B.:  $x = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \Rightarrow (x, e_2, e_3)$  und  $(e_1, x, e_3)$  sind Basen des  $\mathbb{R}^3$  !!!

## Austauschsatz von Steinitz 30.3

Sei  $(x_1, \dots, x_n)$  eine Basis von  $V$  und  $(g_1, \dots, g_r)$  sei lin. unabh.

Dann lassen sich  $x_1, \dots, x_n$  so umnummerieren, dass die Familie

$(g_1, \dots, g_r, x_{r+1}, \dots, x_n)$  eine Basis von  $V$  ist.

Insbesondere:  $r \leq n$ .

Beweis: Induktion nach  $r$ :

$r=0$ : ✓

$r-1 \mapsto r$ : Ind.  $\Rightarrow$  nach Umnummerieren gilt  $(g_1, \dots, g_{r-1}, x_{r+1}, \dots, x_n)$  ist eine Basis von  $V$ !

$$\Rightarrow \exists \lambda_i \in K : g_r = \lambda_1 g_1 + \dots + \lambda_{r-1} g_{r-1} + \lambda_r x_r + \dots + \lambda_n x_n$$

$$\text{Aq: } \lambda_r = \dots = \lambda_n = 0$$

$$\Rightarrow g_r = \lambda_1 g_1 + \dots + \lambda_{r-1} g_{r-1} \Rightarrow (g_1, \dots, g_r) \text{ ist lin. abh.} \downarrow$$

$$\text{Also: } \exists j \in \{r, \dots, n\} : \lambda_j \neq 0$$

(Umnummerieren: o.E.:  $j=r$ )

$$\Rightarrow \text{30.1 } (g_1, \dots, g_r, x_{r+1}, \dots, x_n) \text{ Basis von } V. \quad \square$$

## Kor. 30.5 (Basiserweiterungsatz)

Ist  $(g_1, \dots, g_r)$  lin. unabh. in  $V$ , dann lässt sich diese Familie zu einer Basis von  $V$  ergänzen.

Beweis:

Wähle eine Basis  $(x_1, \dots, x_n)$  von  $V$  und wende 30.3 an.  $\square$

## Kor. 30.6

Jeder Unterraum  $U$  von  $V$  hat ein direktes Komplement.

Beweis: Wähle eine Basis  $(x_1, \dots, x_r)$  von  $U$  und ergänze sie zu einer Basis  $(x_1, \dots, x_n)$  von  $V$ . Dann ist  $U' = \text{Lin}(x_{r+1}, \dots, x_n)$  ein Komplement von  $U$ .

## B) Dimension eines endlich-erzeugten Vektorraumes

### Satz 30.7:

① Sei  $V$  ein endlich-erzeugter  $K$ -VR.

Dann sind je zwei Basen von  $V$  gleichmächtig und endlich.

② Ist  $V$  nicht endlich-erzeugt, dann ist jede Basis von  $V$  unendlich.

### Beweis:

①  $V$  endlich erzeugt  $\Rightarrow V$  hat eine endliche Basis  
 $B = (x_1, \dots, x_n)$

o.F.:  $n =$  minimale Anzahl an Elementen einer Basis!

Sei nun  $B'$  eine zweite Basis von  $V$ .

Ang:  $|B'| > n$

$\Rightarrow$  Wähle  $y_1, \dots, y_{n+1} \in B'$

$\Rightarrow (y_1, \dots, y_{n+1})$  ist lin. unabhängig

$\Rightarrow$   
30.4  
Strukt  
 $n+1 \leq n \quad \downarrow$

Also:  $|B'| \leq n \quad \Rightarrow |B'| = n = |B|$   
 $\forall$  ~~Minimalität~~  $n$

② Hätte  $V$  eine endliche Basis  $B$ , dann wäre  $B$  ein endl.  $\Sigma$  S. ③

### Def. 30.8:

$\dim_K V := \begin{cases} \#B = |B| & \text{für eine Basis } B \text{ von } V, \\ \infty & \text{wenn } V \text{ endl. erz.} \\ & \text{sonst} \end{cases}$

Wenn  $\dim_K V < \infty$ , dann heißt  $V$  endlich-dimensional.

### Kor. 30.9

Sei  $\dim_k V = n$ ,  $E$  ein  $\Sigma$ ZS von  $V$ ,  $F$  lin. unabh. in  $V$ .

Dann:  $|E| \geq n$  und  $|F| \leq n$ .

Zudem: Gleichheit gilt genau dann wenn die Familie eine Basis ist.

### Bsp. 30.10

(a)  $\dim_k V = 0 \iff V = \text{Lin}(\emptyset) = \{0\}$

(b)  $\dim_k(K^n) = n$ , dann  $E = (e_1, \dots, e_n)$  ist eine Basis von  $K^n$ .

(c)  $\dim_{\mathbb{Q}}(\mathbb{Q}) = \dim_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}) = \dim_{\mathbb{C}}(\mathbb{C}) = \dim_k(k) = 1$

$\dim_{\mathbb{Q}}(\mathbb{R}) = \infty$ ,  $\dim_{\mathbb{R}}(\mathbb{C}) = 2$ , weil  $(1, i)$  ist Basis von  $\mathbb{C}$  als  $\mathbb{R}$ -VR

(d)  $P_n = \text{Lin}(\underbrace{t^0, t^1, t^2, \dots, t^n}_{\text{Basis von } P_n}) \Rightarrow \dim_k(P_n) = n+1$

### Satz 30.11

Sei  $B = (x_1, \dots, x_n)$  eine Basis von  $V$ ,  $E = (e_1, \dots, e_n)$  kanon. Basis von  $K^n$ .

Dann:  $\exists_1 \phi_B: V \xrightarrow{\cong} K^n$  linear mit  $\phi_B(x_i) = e_i$  für  $i=1, \dots, n$

### Beweis:

• 29.18  $\Rightarrow \exists_1 \phi_B$  wie oben, das linear ist

• 29.18  $\Rightarrow \exists_1 \phi^B: K^n \rightarrow V$  linear mit  $\phi^B(e_i) = x_i$  für  $i=1, \dots, n$

### Zudem:

29.18  $\Rightarrow \exists_1 V \xrightarrow{\text{lin.}} V : x_i \mapsto x_i$ , nämlich  $\phi^B \circ \phi_B$  und  $\text{id}_V$   
 $\exists_1 K^n \xrightarrow{\text{lin.}} K^n : e_i \mapsto e_i$ , nämlich  $\phi_B \circ \phi^B$  und  $\text{id}_{K^n}$

$\Rightarrow \phi^B \circ \phi_B = \text{id}_V$  und  $\phi_B \circ \phi^B = \text{id}_{K^n}$

$\Rightarrow \phi_B$  ist Isomorphismus mit  $\phi_B^{-1} = \phi^B$

Korv. 30.12

$$V \cong W$$

$$\iff \dim_K(V) = \dim_K(W) (< \infty)$$

Beweis:

" $\Rightarrow$ "  $\phi: V \xrightarrow{\cong} W$ ,  $B = (x_1, \dots, x_n)$  Basis von  $V$

$\Rightarrow \phi(B) = (\phi(x_1), \dots, \phi(x_n))$  Basis von  $W$

$\Rightarrow \dim_K V = n = \dim_K(W)$

" $\Leftarrow$ "  $\exists \text{ s.d. } n \xrightarrow{\uparrow} V \cong K^n \subseteq W \Rightarrow V \cong W$

$n = \dim_K(V) = \dim_K(W)$

QED

Bsp. 30.13

$$V = \mathbb{R}^{\mathbb{R}} = \{ f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ Abs.} = \cos, \sin \}$$

$\Rightarrow \mathcal{U} = \text{Lin}(\cos, \sin) = \{ a \cdot \cos + b \cdot \sin \mid a, b \in \mathbb{R} \}$

Beh:  $\dim_{\mathbb{R}} \mathcal{U} = 2$ , weil  $(\cos, \sin)$  ist Basis von  $\mathcal{U}$

z.z:  $(\cos, \sin)$  ist lin. unabh. eig.

Annahme:  $\lambda \cdot \cos + \mu \cdot \sin = 0$   $\leftarrow$  Nullfunktion

$\Rightarrow \lambda \cdot \cos(0) + \mu \cdot \sin(0) = 0$   $\leftarrow$  Zahl 0

$\lambda \cdot 1 + \mu \cdot 0 = \lambda$

$\lambda \cdot \cos(\frac{\pi}{2}) + \mu \cdot \sin(\frac{\pi}{2}) = 0$   $\leftarrow$  Zahl 0

$\lambda \cdot 0 + \mu \cdot 1 = \mu$

$\Rightarrow (\cos, \sin)$  ist lin. unabh. eig.

QED

Also:  $\mathcal{U} \cong \mathbb{R}^2$

# (1) Dimensionsformeln

## Lemma 30.24

Sei  $\dim_K V < \infty$  und  $U \leq V$ .

Dann:  $\dim_K U \leq \dim_K V$

Beweis: Steinitz-B

## Satz 30.25:

Sei  $\dim_K V < \infty$  und  $U, U' \leq V$ .

Dann:  $\dim_K (U + U') = \underbrace{\dim_K(U)}_{r+s} + \underbrace{\dim_K(U')}_{r+t} - \underbrace{\dim_K(U \cap U')}_{r} = r+s+t$

Beweis:

Wähle eine Basis  $B_{U \cap U'} := (x_1, \dots, x_r)$  von  $U \cap U'$ .

Ergänze sie zu Basis  $B_U := (x_1, \dots, x_r, y_1, \dots, y_s)$  von  $U$

" " " Basis  $B_{U'} := (x_1, \dots, x_r, z_1, \dots, z_t)$  von  $U'$

Beh:  $B := (x_1, \dots, x_r, y_1, \dots, y_s, z_1, \dots, z_t)$  ist Basis von  $U + U'$

• Sei  $x \in U$  und  $x' \in U'$

$$\Downarrow \\ \exists \kappa = \sum \mu_i \cdot x_i + \sum \mu'_j \cdot y_j, \quad \kappa' = \sum \lambda_i \cdot x_i + \sum \lambda'_k \cdot z_k$$

$$\Rightarrow \kappa + \kappa' = \sum (\mu_i + \lambda_i) \cdot x_i + \sum \mu'_j \cdot y_j + \sum \lambda'_k \cdot z_k \in \text{Lin}(B)$$

$\Rightarrow B$  ist EZS von  $U + U'$

• Zurück:  $B$  ist linear unabh.

Ausatz:  $\sum_{i=1}^r \lambda_i \cdot x_i + \sum_{j=1}^s \mu_j \cdot y_j + \sum_{k=1}^t \nu_k \cdot z_k = 0$  ⊕

$$\Rightarrow \underbrace{\sum \lambda_i \cdot x_i}_{\in U} + \underbrace{\sum \mu_j \cdot y_j}_{\in U'} = - \sum \nu_k \cdot z_k$$

$\in U \cap U'$   
"  $\text{Lin}(x_1, \dots, x_r)$

$$\Rightarrow \exists \lambda'_1, \dots, \lambda'_r: \sum \lambda_i \cdot x_i + \sum \mu_j \cdot y_j = \sum \lambda'_i \cdot x_i + \sum 0 \cdot y_j$$

$$\Rightarrow B_n \text{ lin. unabh.} \quad \lambda_i = \lambda_i' \quad \forall i=1, \dots, r, \quad \mu_j = 0 \quad \forall j=1, \dots, s$$

$$\Rightarrow \sum \lambda_i x_i + \sum \mu_j z_j = 0 \quad \Rightarrow \quad \lambda_i = 0 \quad \forall i, \quad \mu_j = 0 \quad \forall j$$

B

Bsp. 30.16

$$U = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \subseteq \mathbb{R}^3, \quad U' = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \subseteq \mathbb{R}^3$$

$$\Rightarrow U \cap U' = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right), \quad U + U' = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \mathbb{R}^3$$

$$\Rightarrow \dim_{\mathbb{R}}(U + U') = 3$$

$$\dim_{\mathbb{R}}(U) + \dim_{\mathbb{R}}(U') - \dim_{\mathbb{R}}(U \cap U') = 2 + 2 - 1$$

Kor. 30.17

Sei  $\dim_{\mathbb{K}} V < \infty$ ,  $U, U' \subseteq V$ .

Dann sind gleichwertig:

(a)  $V = U \oplus U'$

(b)  $V = U + U'$  und  $U \cap U' = \{0\}$

(c)  $V = U + U'$  und  $\dim_{\mathbb{K}} V = \dim_{\mathbb{K}} U + \dim_{\mathbb{K}} U'$

(d)  $U \cap U' = \{0\}$  und  $\dim_{\mathbb{K}} V = \dim_{\mathbb{K}} U + \dim_{\mathbb{K}} U'$

Beweis: 30.25 + 28.17. B

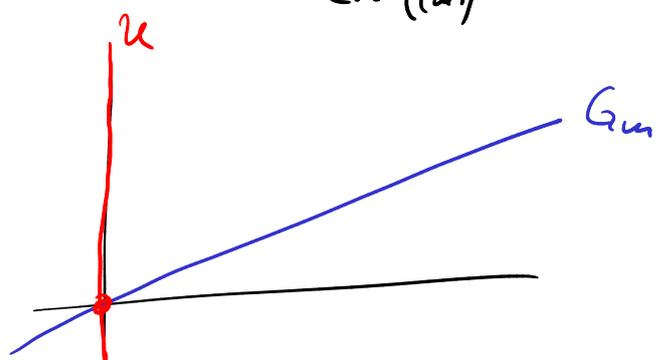
Bsp. 30.18

$V = \mathbb{R}^2$ ,  $U = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = y\text{-Achse}$ ,  $G_m = \text{Gerade mit Steigung } m \text{ durch den Ursprung} = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ m \end{pmatrix} \right)$

$$\dim_{\mathbb{R}} U + \dim_{\mathbb{R}} G_m = 1 + 1 = \dim_{\mathbb{R}} V$$

$$U \cap G_m = \{0\}$$

$$\Rightarrow U \oplus G_m = \mathbb{R}^2$$



### Kor. 30.19

Sei  $\dim_K(V) < \infty$  und  $U \leq V$ .

Dann:  $\dim_K(V/U) = \dim_K(V) - \dim_K(U)$

### Beweis:

Sei  $U'$  ein Komplement von  $U$  in  $V$

$\Rightarrow V = U \oplus U'$  und  $V/U \cong U'$

28.36

$\Rightarrow \dim_K(V) = \dim_K(U) + \dim_K(U') = \dim_K(U) + \dim_K(V/U)$

30.17

### Bemerkung 30.20

Sei  $V$  ein  $K$ -VR,  $U \leq V$  mit Basis  $(x_1, \dots, x_r)$ .

Dann sind für  $(y_1, \dots, y_s)$  gleichwertig:

(a)  $(x_1, \dots, x_r, y_1, \dots, y_s)$  ist eine Basis von  $V$

(b)  $(y_1, \dots, y_s)$  ist eine Basis eines Komplements von  $U$

(c)  $(\bar{y}_1, \dots, \bar{y}_s)$  ist eine Basis von  $V/U$ .

### Satz 30.21

Sei  $f: V \rightarrow W$  linear und  $\dim_K(V) < \infty$ .

Dann:  $\dim_K(V) = \dim_K(\text{Ker}(f)) + \dim_K(\text{Im}(f))$

### Beweis:

Isomorphiesatz  $\Rightarrow \frac{V}{\text{Ker}(f)} \cong \text{Im}(f)$

$\Rightarrow \dim_K(\frac{V}{\text{Ker}(f)}) \stackrel{30.19}{=} \dim_K(V) - \dim_K(\text{Ker}(f))$

$\stackrel{\parallel}{=} \dim_K(\text{Im}(f))$

### Bsp. 30.22

$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} : \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto x_1 - x_2 \Rightarrow \text{Ker}(f) = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right), \text{Im}(f) = \mathbb{R}$

$\Rightarrow \dim_{\mathbb{R}}(\text{Ker}(f)) = 1, \dim_{\mathbb{R}}(\text{Im}(f)) = 1$

# D) Bijektivität linearer Abbildungen

Kor. 30.23

Seien  $V$  und  $W$  zwei VRa mit  $\dim_K V = \dim_K W < \infty$   
und  $f: V \rightarrow W$  linear.

Dann sind gleichwertig:

Ⓐ  $f$  ist bijektiv

Ⓑ  $f$  ist injektiv

Ⓒ  $f$  ist surjektiv.

Beweis

Ⓐ  $\Rightarrow$  Ⓑ:  $f$  injektiv  $\Rightarrow \ker(f) = \{0\}$

$$\Rightarrow \dim_K W = \dim_K V = \underbrace{\dim_K \ker(f)}_{=0} + \dim_K \operatorname{Im}(f) = \dim_K \operatorname{Im}(f)$$

$\Rightarrow \operatorname{Im}(f) = W \Rightarrow f$  ist surjektiv

Ⓒ  $\Rightarrow$  Ⓑ:  $f$  surjektiv  $\Rightarrow \operatorname{Im}(f) = W$

$$\Rightarrow \dim_K W = \dim_K V = \dim_K \ker(f) + \dim_K \operatorname{Im}(f) = \dim_K \ker(f) + \dim_K W$$

$\Rightarrow \dim_K \ker(f) = 0 \Rightarrow \ker(f) = \{0\} \Rightarrow f$  ist injektiv.

□

Kor. 30.24

$A, B \in \operatorname{Mat}_n(K)$  mit  $A \circ B = \mathbb{1}_n \Rightarrow B \circ A = \mathbb{1}_n$  und  $A \in \operatorname{GL}_n(K)$

Beweis

$$A \circ B = \mathbb{1}_n \Rightarrow f_{A \circ B} = f_{\mathbb{1}_n} = \operatorname{id}_{K^n}$$

"  $\Rightarrow f_A$  surjektiv &  $f_B$  injektiv

$\Rightarrow f_A$  &  $f_B$  bijektiv und sie sind invers zueinander

$$\Rightarrow f_{\mathbb{1}_n} = \operatorname{id}_{K^n} = f_B \circ f_A = f_{B \circ A} \Rightarrow B \circ A = \mathbb{1}_n \quad \square$$

# § 3.1 Lineare Abbildungen und Matrizen

- GV:
- $B = (b_1, \dots, b_n)$  Basis von  $V$
  - $D = (d_1, \dots, d_m)$  " "  $W$
  - $E = (e_1, \dots, e_n)$  kanonische Basis von  $K^n$
  - $F = (f_1, \dots, f_m)$  " " "  $K^m$

## A) Matrixdarstellung linearer Abbildungen

Def. 3.1.1 Sei  $f: V \rightarrow W$   $K$ -linear.

①  $x \in V \xrightarrow{2.9.16} \exists_1 \lambda_1, \dots, \lambda_n \in K : x = \lambda_1 \cdot b_1 + \dots + \lambda_n \cdot b_n$

Setze:  $M_B(x) := \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix} \in K^n$  heißt Koordinatenvektor von  $x$  bez.  $B$

②  $\forall j = 1, \dots, n : \exists_1 a_{1j}, \dots, a_{mj} \in K : f(b_j) = a_{1j} \cdot d_1 + \dots + a_{mj} \cdot d_m$

Setze:  $M_D^B(f) := \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \in \text{Mat}(m \times n, K)$  heißt die Matrixdarstellung von  $f$  bez.  $B$  und  $D$

$\underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix}}_{M_B(f(b_1))} \quad \dots \quad \underbrace{\begin{pmatrix} a_{1n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{pmatrix}}_{M_B(f(b_n))}$

### Bsp. 3.1.2

①  $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in K^n \Rightarrow M_E(x) = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = x$

$x_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \end{pmatrix} + x_2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \end{pmatrix} + \dots + x_n \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} = x_1 \cdot e_1 + \dots + x_n \cdot e_n$

②  $V = \mathbb{R}^2, B = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right), x = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \end{pmatrix}, E = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$

$\Rightarrow x = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \end{pmatrix} = \boxed{2} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \boxed{2} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow M_B(x) = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$

③  $V = \mathbb{R}^2$  mit  $B = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ ,  $W = \mathbb{R}^3$  mit  $D = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$

$f: V \rightarrow W$  linear mit  $f(b_1) = 3 \cdot d_1 - 4 \cdot d_2 + 6 \cdot d_3, f(b_2) = 3 \cdot d_1 - 3 \cdot d_2 + 4 \cdot d_3$

$\Rightarrow M_D^B(f) = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ -4 & -3 \\ 6 & 4 \end{pmatrix}$

①  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}(m \times n, \mathbb{R})$  und  $f_A: K^n \rightarrow K^m: x \mapsto A \cdot x$

$\Rightarrow M_F(f_A) = A$

deun:  $f_A(e_j) = A \cdot e_j = j\text{-te Spalte von } A$   
 $= a_{1j} \cdot f_1 + \dots + a_{mj} \cdot f_m$

Bewe. 31.3

30.11  $\Rightarrow \phi_B: V \xrightarrow{\cong} K^n$  mit  $\phi_B(x) = M_B(x)$

deun:  $\phi_B(b_j) = e_j \Rightarrow \phi_B(x) = \phi_B\left(\sum_{j=1}^n x_j b_j\right) = \sum_{j=1}^n x_j \cdot \phi_B(b_j)$   
 $M_B(x) = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \sum_{j=1}^n x_j \cdot e_j$   
 Wenn  $x = \sum_{j=1}^n x_j b_j$

Prop. 31.4

Sei  $f: V \rightarrow W$   $K$ -linear und  $x \in V$ .

Dann:  $M_D(f(x)) = M_D(f) \circ M_B(x)$

Beweis:

Sei  $x = \sum_{j=1}^n \lambda_j \cdot b_j$ , d.h.  $M_B(x) = \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix}$  und  $M_D(f) = (a_{ij})$

$\Rightarrow f(x) = f\left(\sum_{j=1}^n \lambda_j \cdot b_j\right) = \sum_{j=1}^n \lambda_j \cdot f(b_j) = \sum_{j=1}^n \lambda_j \cdot \sum_{i=1}^m a_{ij} \cdot d_i$

$= \sum_{i=1}^m \left( \sum_{j=1}^n \lambda_j \cdot a_{ij} \right) \cdot d_i$

$\Rightarrow M_D(f(x)) = M_D(f) \circ M_B(x)$

interzeile von  $(a_{ij}) \circ \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix}$

Bsp. 31.5

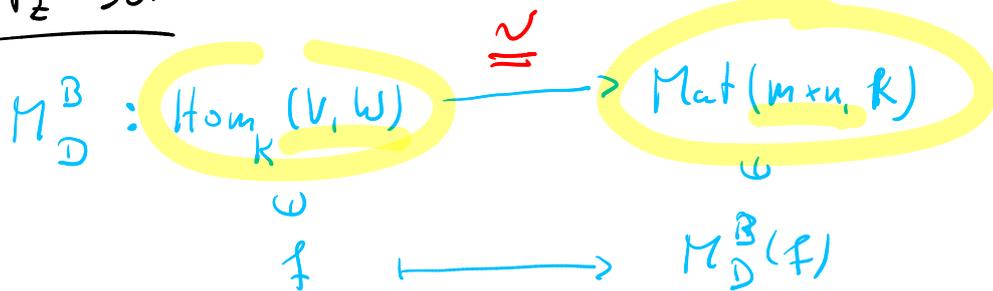
$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  mit  $M_D^B(f) = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ -4 & -3 \\ 6 & 4 \end{pmatrix}$  aus 27.2

Sei  $x = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \Rightarrow M_D^B(x) = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$  und  $x = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + (-1) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow M_D(f(x)) = M_D^B(f) \cdot M_D^B(x) = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ -4 & -3 \\ 6 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow f(x) = 0 \cdot d_1 - 1 \cdot d_2 + 2 \cdot d_3 = 0 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - 1 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$

Satz 30.6



Beweis:

Seien  $f, g \in \text{Hom}_K(V, W)$  und  $\lambda, \mu \in K$

z.z.:  $M_D^B(\lambda f + \mu g) = \lambda \cdot M_D^B(f) + \mu \cdot M_D^B(g)$

Sei  $M_D^B(f) = (a_{ij}), M_D^B(g) = (b_{ij})$

$\Rightarrow (\lambda f + \mu g)(b_j) = \lambda \cdot f(b_j) + \mu \cdot g(b_j) = \lambda \cdot \sum_{i=1}^m a_{ij} \cdot d_i + \mu \cdot \sum_{i=1}^m b_{ij} \cdot d_i$   
 $= \sum_{i=1}^m (\lambda \cdot a_{ij} + \mu \cdot b_{ij}) \cdot d_i$

$\Rightarrow M_D^B(\lambda f + \mu g) = \lambda \cdot (a_{ij}) + \mu \cdot (b_{ij})$

Also:  $M_D^B$  ist linear!

z.z.:  $M_D^B$  ist surjektiv.

Sei  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}(m \times n, K)$  beliebig.  
 $\Rightarrow \exists$  lin. Abb.  $f: V \rightarrow W$  mit  $f(b_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} \cdot d_i$  für  $j=1, \dots, n$

$\Rightarrow \exists_1 f \in \text{Hom}_K(V, W)$  mit  $M_D^B(f) = A$ .

□

Bem. 31.7

$f \in \text{Hom}_K(K^n, K^m) \Rightarrow A_f \in \text{Mat}(m \times n, K)$  mit  $j$ -ter Spalte  $f(e_j)$  für  $j=1, \dots, n$

$$\Rightarrow M_f^E : \text{Hom}_K(K^n, K^m) \xrightarrow{\cong} \text{Mat}(m \times n, K)$$

$$\begin{matrix} \psi \\ \downarrow \\ f \end{matrix} \longmapsto \begin{matrix} \psi \\ \downarrow \\ A_f \end{matrix}$$

hat die Inverse

$$\text{Mat}(m \times n, K) \xrightarrow{\psi^{-1}} \text{Hom}_K(K^n, K^m)$$

$$\begin{matrix} \psi \\ \downarrow \\ A \end{matrix} \longmapsto \begin{matrix} \psi \\ \downarrow \\ f_A \end{matrix}$$

Lemma 31.8

Sei  $f \in \text{Hom}_K(U, V)$  und  $g \in \text{Hom}_K(V, W)$ ,  $B, C, D$  Basen von  $U, V, W$ .

Dann:  $M_D^B(g \circ f) = M_D^C(g) \circ M_C^B(f)$

$\begin{matrix} \text{Mat}(m \times n, K) & \circ & \text{Mat}(n \times r, K) \\ \uparrow & & \uparrow \\ M_D^C(g) & & M_C^B(f) \end{matrix}$

Beweis:

Sei  $B = (b_1, \dots, b_n) \Rightarrow M_B^B(b_j) = e_j$

$$\Rightarrow M_D^B(g \circ f) \circ e_j = M_D^B(g \circ f) \circ M_B^B(b_j) \stackrel{31.4}{=} M_D^B((g \circ f)(b_j))$$

$\parallel$   
 $M_D^B(g(f(b_j)))$

$$M_D^C(g) \circ \left( M_C^B(f) \circ M_B^B(b_j) \right) \stackrel{31.4}{=} M_D^C(g) \circ M_C^B(f(b_j))$$

$\parallel$   
 $M_D^C(g) \circ M_C^B(f)$

$$\left( M_D^C(g) \circ M_C^B(f) \right) \circ \underbrace{M_B^B(b_j)}_{=e_j} = \text{j-te Spalte von } \underbrace{M_D^C(g) \circ M_C^B(f)}$$

Bem. 31.9

Sei  $V$  eine  $n$ -dim- $K$ -Ringe mit Operationen

$$+ : V \times V \longrightarrow V$$

$$\cdot : K \times V \longrightarrow V$$

$$0 : V \times V \longrightarrow V$$

so, dass

①  $(V, +, \cdot)$  ist  $K$ -VR

②  $(V, +, 0)$  ist Ring mit 1

③  $\lambda \cdot (v \circ x) = (\lambda \cdot v) \circ x = v \circ (\lambda \cdot x) \quad \forall \lambda \in K, v, x \in V$

Dann heißt  $(V, +, \cdot, 0, 1)$  eine  $K$ -Algebra.

Eine Abb.  $f: V \rightarrow W$  zwischen zwei  $K$ -Algebren heißt

ein  $K$ -Algebraisomorphismus, wenn

$$\left. \begin{array}{l} \cdot f(x+y) = f(x) + f(y) \\ \cdot f(x \circ y) = f(x) \circ f(y) \\ \cdot f(\lambda \cdot x) = \lambda \cdot f(x) \\ \cdot f(1_V) = 1_W \\ \cdot f \text{ ist bijektiv} \end{array} \right\} \forall x, y \in V, \lambda \in K$$

Kor. 31.10

$$f, g \in \text{End}_K(V) = \text{Hom}_K(V, V)$$

$$\Rightarrow M_B^B(g \circ f) = \pi_B^B(g) \circ \pi_B^B(f)$$

$$\Rightarrow M_B^B : \text{End}_K(V) \rightarrow \text{Mat}_n(K) \text{ ist ein } K\text{-Algebraisomorphismus}$$

Insbesondere:  $(\text{End}_K(V), +, \cdot, 0, 1)$  und  $(\text{Mat}_n(K), +, \cdot, 0, 1)$   
sind  $K$ -Algebren!

## B) Basenwechsel

### Definition 31.11

Seien  $B = (b_1, \dots, b_n)$  und  $B' = (b'_1, \dots, b'_n)$  Basen von  $V$ .

Dann:

$$b_j = a_{1j} \cdot b'_1 + \dots + a_{nj} \cdot b'_n$$

Setze:

$$T_{B'}^B := \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \in \text{Mat}_n(K) \text{ heißt Basenwechsel}$$

bezüglich  $(B, B')$

$$\equiv M_{B'}^B(\text{id}_V)$$

### Lemma 31.13

Es gilt:

$$\left(T_{B'}^B\right)^{-1} = T_B^{B'} \in \text{GL}_n(K)$$

Beweis:

$$T_B^{B'} \circ T_{B'}^B = M_B^{B'}(\text{id}_V) \circ M_{B'}^B(\text{id}_V) = M_B^B(\text{id}_V \circ \text{id}_V) = M_B^B(\text{id}_V)$$

$$\Rightarrow T_{B'}^B \in \text{GL}_n(K) \text{ und } \left(T_{B'}^B\right)^{-1} = T_B^{B'}$$

$\mathbb{1}_n$

$\square$

### Satz 31.14

Seien  $B$  &  $B'$  Basen von  $V$ ,  $D$  &  $D'$  Basen von  $W$   
und  $f \in \text{Hom}_K(V, W)$ .

Dann:

$$M_{D'}^{B'}(f) = T_{D'}^D \circ M_D^B(f) \circ T_B^{B'}$$

Beweis:

$$T_{D'}^D \circ M_D^B(f) \circ T_B^{B'} = M_{D'}^D(\text{id}_W) \circ M_D^B(f) \circ M_B^{B'}(\text{id}_V)$$

$$= M_{D'}^{B'}(\text{id}_W \circ f \circ \text{id}_V) = M_{D'}^{B'}(f)$$

$\square$

Bsp. 31.26  $V = \mathbb{R}^2$ ,  $W = \mathbb{R}^3$ ,  $B = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ ,  $D = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$

$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  mit  $\Pi_D^B(f) = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ -4 & -3 \\ 6 & 4 \end{pmatrix}$

Ziel! Bestimme  $\Pi_F^E(f) =: A$ , dann:  $f = f_A$

D.h.  $\Pi_F^E(f) = \Pi_F^D \circ \Pi_D^B(f) \circ \Pi_B^E$

(1) Bestimme  $\Pi_F^D$

$\Pi_F^D = M_F^D(\text{id}_{\mathbb{R}^3}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$   
 Spalten = Basis  $D$

(2) Bestimme  $\Pi_B^E$

$\Pi_E^B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \Pi_B^E = \left( \Pi_E^B \right)^{-1}$

$\frac{1}{1 \cdot 1 - 2 \cdot 2} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}^{-1}$

$\begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$

(3)  $\Pi_F^E(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ -4 & -3 \\ 6 & 4 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$

$= \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x_1 \\ x_2 - x_2 \\ x_2 \end{pmatrix}$

### C) Rang von Matrizen

Def. 31.17

(a)  $f \in \text{Hom}_K(V, W) \Rightarrow \text{rang}(f) := \dim_K(\text{Im}(f))$  heißt Rang von  $f$

(b)  $A \in \text{Mat}(m \times n, K) \Rightarrow \text{rang}(A) := \text{rang}(f_A)$   
 $= \dim_K(\text{Lin}(a^1, \dots, a^n))$   
 = maximale Anzahl an lin.-unabhängigen Spalten in  $A$   
 Spalten von  $A$

Bem. 31.18

$$\textcircled{a} f \in \text{Hom}_K(V, W) \implies \text{rang}(f) = \dim_K \text{Zim}(f) = \dim_K V - \dim_K \text{Ker}(f)$$

$\uparrow$   $\dim_K(W)$   $\uparrow$   $\dim_K(V)$

$$\implies \text{rang}(f) \leq \min \{ \dim_K(V), \dim_K(W) \}$$

$$\textcircled{b} A \in \text{Mat}(n \times n, K) \implies \text{rang}(A) \leq \min \{ n, n \}$$

Bsp. 31.19

$$\text{rang} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0, \quad \text{rang} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 1, \quad \text{rang} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 2$$

Satz 31.20

$$A \in \text{Mat}_n(K) \text{ ist invertierbar} \iff \text{rang}(A) = n$$

Zusatz: die Spalten einer invertierbaren Matrix sind eine Basis des  $K^n$ .

Beweis:

$$A \text{ invertierbar} \iff f_A : K^n \rightarrow K^n \text{ ist bijektiv}$$

$$\iff f_A \text{ ist surjektiv} \iff \text{Zim}(f_A) = K^n$$

$$\iff \dim_K(K^n) = \dim_K \text{Zim}(f_A) = \text{rang}(f_A) = \text{rang}(A)$$

$\uparrow$   $n$

□

Prop. 31.21

$$f \in \text{Hom}_K(V, W) \implies \text{rang}(f) = \text{rang}(M_D^B(f))$$

Beweis:

$$f_{M_D^B(f)} = \phi_D \circ f \circ \phi_B^{-1}$$

$$\begin{array}{ccc} x \in V & \xrightarrow{f} & W \ni y = f(x) \\ \downarrow \phi_B & \uparrow \phi_B^{-1} & \downarrow \phi_D \\ \pi_B(x) \in K^n & \xrightarrow{f_{M_D^B(f)}} & K^n \ni \pi_D(y) = \pi_D(f(x)) \end{array}$$

$$\Rightarrow \text{rang}(M_D^B(f)) = \dim_k(\text{Im}(f_{M_D^B(f)})) = \dim_k(\text{Im}(\phi \circ f \circ \phi^{-1}))$$

$$= \dim_k(\phi_D(f(\underbrace{\phi_B^{-1}(K^1)}_{=V}))) = \dim_k(\phi_D(f(V)))$$

$$\stackrel{\phi_D \text{ Isom.}}{=} \dim_k(f(V)) = \dim_k(\text{Im}(f)) = \text{rang}(f) \quad \square$$

Bsp. 31.22

Sei  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  aus Bsp. 31.2,

$$\text{d.h. } M_D^B(f) = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ -4 & -3 \\ 6 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \text{rang}(f) = \text{rang}(M_D^B(f)) = 2$$

Satz 31.23

Sei  $f: V \rightarrow W$  linear mit  $\text{rang}(f) = r$ .

Dann:  $\exists B$  Basis von  $V$ ,  $D$  Basis von  $W$  so, dass

$$M_D^B(f) = \left( \begin{array}{c|c} I_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)$$

Beweis:

Wähle ein Komplement  $U$  von  $\ker(f)$  in  $V$

$$\Rightarrow \begin{array}{ccc} U & \xrightarrow{\cong} & V / \ker(f) & \xrightarrow{\cong} & \text{Im}(f) \\ \downarrow \cong & & \downarrow \cong & & \downarrow \cong \\ U & \xrightarrow{f|_U} & V & \xrightarrow{f} & W \end{array}$$

Sei  $(d_1, \dots, d_r)$  eine Basis von  $\text{Im}(f)$ . Setze:  $b_i := (f|_U)^{-1}(d_i)$

$\Rightarrow (b_1, \dots, b_r)$  eine Basis von  $U$ . Sei  $(b_{r+1}, \dots, b_n)$  Basis von  $\ker(f)$

$\Rightarrow B = (b_1, \dots, b_n)$  ist Basis von  $V$ . Ergänze  $(d_1, \dots, d_r)$  zu Basis  $D$  von  $W$

$$\Rightarrow f(b_j) = \begin{cases} d_j, & j=1, \dots, r \\ 0, & j=r+1, \dots, n \end{cases} \Rightarrow M_D^B(f) = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \square$$

Kor. 31.24

$A \in \text{Mat}(m \times n, K)$  mit  $\text{rang}(A) = r$

$\Rightarrow \exists S \in \text{GL}_m(K), T \in \text{GL}_n(K)$ :

$$S \circ A \circ T = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{1}_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)$$

Beweis

31.23  $\Rightarrow \exists B$  Basis von  $K^m, D$  Basis von  $K^n$ ;

$$\Pi_D^B(f_A) = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{1}_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$T_D^F \circ \Pi_F^E(f_A) \circ T_E^B = \underbrace{T_D^E}_S \circ A \circ \underbrace{T_E^B}_T$$

(2)

Kor. 31.25

(a) Sei  $A \in \text{Mat}_n(K)$ .

Dann:  $A$  ist invertierbar  $\Leftrightarrow A^t$  ist invertierbar

(b) Sei  $A \in \text{Mat}(m \times n, K)$ .

Dann,  $\text{rang}(A) = \text{rang}(A^t)$ .

max. Anzahl lin. unabh. Spalten von  $A$

max. Anzahl lin. unabh. Zeilen von  $A$

Beweis:

(a)  $\Rightarrow$   $A$  invertierbar  $\Rightarrow \exists B \in \text{Mat}_n(K) ; B \circ A = \mathbb{1}_n = A \circ B$

$$\Rightarrow (A \circ B)^t = \mathbb{1}_n^t = (B \circ A)^t$$

$$\begin{array}{ccc} \parallel & \parallel & \parallel \\ B^t \circ A^t & \mathbb{1}_n & A^t \circ B^t \end{array}$$

$\Rightarrow A^t$  ist invertierbar

" $\Leftarrow$ " analog.

$$\textcircled{b} \quad r = \text{rang}(A) \stackrel{31.24}{\Rightarrow} \exists S \in GL_m(K), T \in GL_n(K) : S \circ A \circ T = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{1}_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow (S \circ A \circ T)^t = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{1}_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)^t \begin{array}{l} \} r \\ \} n-r \end{array}$$

$$\parallel \\ T^t \circ A^t \circ S^t$$

$$\parallel \\ \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{1}_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right) \begin{array}{l} \} r \\ \} n-r \end{array}$$

$$\Rightarrow \text{rang}(T^t \circ A^t \circ S^t) = r$$

$$\parallel \\ \text{rang}(A^t)$$

□

Multiplikation  
mit invertierbaren  
Matrizen ändert den Rang nicht!

Bsp. 31.26

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

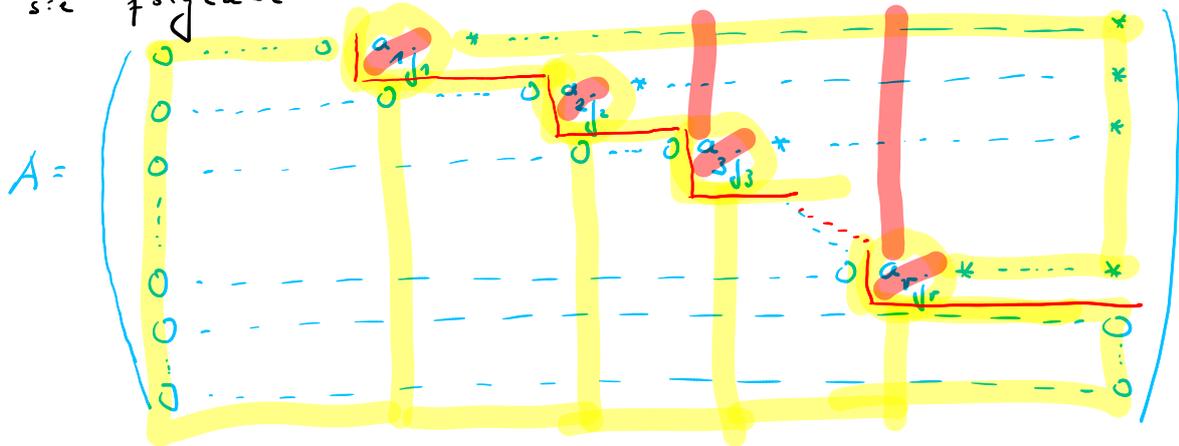
$$\Rightarrow A^t = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 3 & 2 & 3 \\ 5 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{rang}(A) = 3 = \text{rang}(A^t)$$

# § 32 Der Gauß-Algorithmus

## Def. 32.1

Eine Matrix  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}(m \times n, K)$  ist in **Zeilen-Stufen-Form** (kurz **ZSF**), wenn sie folgende Gestalt hat:



Wobei  $a_{1j_1}, \dots, a_{rj_r} \neq 0$  heißen die **Pivot-Elemente** von  $A$ .

Bemerkung:  $\text{rang}(A) = r$

Eine ZSF von  $A$  heißt **reduziert**, wenn die Pivots alle  $1$  sind und in den Spalten oberhalb der Pivots nur  $0$  steht.

## Bsp. 32.3

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$\cap$   
 $\text{Mat}(4 \times 5, \mathbb{R})$

ist in **reduzierte ZSF**  
( $\text{rang}(A) = 3$ )

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 1 \end{pmatrix}$$

$\cap$   
 $\text{Mat}(4 \times 5, \mathbb{R})$

ist in **ZSF**,  
aber nicht **reduziert**  
( $\text{rang}(A) = 4$ )

$$C = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$\cap$   
 $\text{Mat}(4 \times 5, \mathbb{R})$

ist **nicht** in **ZSF**  
ABER! tausch 1. & 2.  
Zeile, dann ist die Matrix  
in **ZSF** !!!

Def. 32.4 Sei:  $\lambda \in K$ ,  $1 \leq i, j \leq n$  mit  $i \neq j$ .

Ⓐ  $S_i(\lambda) := \mathbb{1}_n + (\lambda - 1) \cdot E_i^i = \begin{pmatrix} \lambda & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots \\ 0 & & & & 1 \end{pmatrix} \in \text{Mat}_n(K)$

Ⓑ  $Q_i^j(\lambda) := \mathbb{1}_n + \lambda \cdot E_i^j = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \lambda & \\ & & & \ddots \\ 0 & & & & 1 \end{pmatrix} \leftarrow i \in \text{Mat}_n(K)$

Ⓒ  $P_i^j := \mathbb{1}_n - E_i^i - E_j^j + E_i^j + E_j^i = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 0 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 0 \\ & & & & & \ddots \\ 0 & & & & & & 1 \end{pmatrix} \leftarrow i, j \in \text{Mat}_n(K)$

$\rightarrow$  Permutationsmatrix.

Sie heißen **Elementarmatrizen**.

Bem. 32.5 (Elementare Zeilen- und Spaltenoperationen)  $A \in \text{Mat}(m \times n, K)$

- Ⓘ  $S_i(\lambda) \circ A$  geht aus  $A$  hervor, indem die  $i$ -te Zeile mit  $\lambda$  multipliziert wird.
  - Ⓙ  $Q_{ij}(\lambda) \circ A$  geht aus  $A$  hervor, indem zur  $i$ -ten Zeile das  $\lambda$ -fache der  $j$ -ten Zeile addiert wird.
  - Ⓚ  $P_{ij} \circ A$  geht aus  $A$  hervor, indem die  $i$ -te und  $j$ -te Zeile vertauscht werden.
- ↑  
elementare Zeilenoperationen

- Ⓛ  $A \circ S_j(\lambda)$  geht aus  $A$  hervor, indem die  $j$ -te Spalte mit  $\lambda$  multipliziert wird.
  - Ⓜ  $A \circ Q_{ij}(\lambda)$  geht aus  $A$  hervor, indem zur  $j$ -ten Spalte das  $\lambda$ -fache der  $i$ -ten Spalte addiert wird.
  - Ⓨ  $A \circ P_{ij}$  geht aus  $A$  hervor, indem die  $i$ -te und  $j$ -te Spalte vertauscht werden.
- ↑  
elementare Spaltenoperationen

Prop. 32.6

- Ⓐ  $S_i(\frac{1}{\lambda}) \circ S_i(\lambda) = \mathbb{1}_n$
  - Ⓑ  $Q_{ij}(\frac{1}{\lambda}) \circ Q_{ij}(\lambda) = \mathbb{1}_n$
  - Ⓒ  $P_{ij} \circ P_{ij} = \mathbb{1}_n$
- }  $\Rightarrow$  Elementarmatrizen sind **invertierbar!**

Beweis: Nachrechnen. □

Satz 32.7

Jede Matrix  $A \in \text{Mat}(m \times n, K)$  kann durch endlich viele elementare Zeilenoperationen in **reduzierte ZSF** überführt werden,

d.h.  $\exists$  Elementarmatrizen  $T_1, \dots, T_k$ , s.d.  $T_1 \circ \dots \circ T_k \circ A = \text{rZSF}(A)$

Bem. 32.8:

Die reduzierte ZSF einer Matrix  $A$  ist **eindeutig** und wir schreiben dafür **rZSF(A)**.

Bsp. 32.9

$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & -3 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 1 & 4 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{I} \leftrightarrow \text{II}} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -3 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 1 & 4 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III} \rightarrow \text{III} + \text{I}} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -3 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & -2 & 4 & 5 \end{pmatrix}$

$\xrightarrow{\text{III} \rightarrow \text{III} + (-2) \cdot \text{II}} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -3 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{I} \rightarrow (-1) \cdot \text{I}, \text{II} \rightarrow (-1) \cdot \text{II}, \text{III} \rightarrow (-1) \cdot \text{III}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$\xrightarrow{\text{II} \rightarrow \text{II} + 3 \cdot \text{III}, \text{I} \rightarrow \text{I} + 2 \cdot \text{III}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{I} \rightarrow \text{I} + (-3) \cdot \text{II}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \text{rZSF}(A)$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & -3 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 1 & 4 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{I} \leftrightarrow \text{III}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 4 & 3 \\ -1 & 1 & -3 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{II} \rightarrow \text{II} + \text{I}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & -2 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\text{II} \leftrightarrow \text{III}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & -2 & 4 & 5 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III} \rightarrow \text{III} + (-2) \cdot \text{II}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\begin{matrix} \text{II} \rightarrow (-1) \cdot \text{II} \\ \text{III} \rightarrow (-1) \cdot \text{III} \end{matrix}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} \text{II} \rightarrow \text{II} + 3 \cdot \text{III} \\ \text{I} \rightarrow \text{I} + (-3) \cdot \text{III} \end{matrix}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\text{I} \rightarrow \text{I} + (-1) \cdot \text{II}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \text{rZSF}(A)$$

Also:  $\text{rang}(A) = \text{rang}(\text{rZSF}(A)) = 3$

### Lemma 32.11

Elementare Zeilen- und Spaltenoperationen ändern den Rang nicht.

### Satz 32.14

Sei  $A \in \text{Mat}_n(K)$ .

Dann sind äquivalent:

- (a)  $A$  ist invertierbar
- (b)  $\text{rZSF}(A) = \mathbb{1}_n$
- (c)  $\exists$  Elementarmatrizen  $T_1, \dots, T_k : T_k \circ \dots \circ T_1 \circ A = \mathbb{1}_n$
- (d)  $\exists$  "  $T_1', \dots, T_k' : A = T_1' \circ \dots \circ T_k'$

Insbesondere, die Elementarmatrizen erzeugen die  $GL_n(K)$ .

Beachte:

$$T_k \circ \dots \circ T_1 \circ A = \mathbb{1}_n \stackrel{= A^{-1}}{=} \mathbb{1}_n$$

$$\Rightarrow T_k \circ \dots \circ T_1 \circ (A | \mathbb{1}_n) = (T_k \circ \dots \circ T_1 \circ A | T_k \circ \dots \circ T_1 \circ \mathbb{1}_n) = (\mathbb{1}_n | T_k \circ \dots \circ T_1)$$

$\in \text{Mat}(n \times 2n, K) \qquad \qquad \qquad = \mathbb{1}_n$

$$(\mathbb{1}_n | A^{-1})$$

Bsp. 32.16

Zurückum  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \in \text{Mat}_3(\mathbb{R})$

A	$\mathbb{1}_3$	
$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\text{III} \rightarrow \text{III} - \text{I}$
$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\text{III} \rightarrow \text{III} + \text{II}$
$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{aligned} \text{I} &\rightarrow \text{I} - \text{III} \\ \text{II} &\rightarrow \text{II} - \text{III} \end{aligned}$
$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$	$\text{I} \rightarrow \text{I} - \text{II}$
$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$	

$= A^{-1}$

$\Rightarrow A^{-1} \circ A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Kor. 32.17

A lässt sich durch elementare Zeilen- und Spaltenoperationen in Normalform  $\left( \begin{array}{c|c} \mathbb{1}_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)$  mit  $r = \text{rang}(A)$  überführen.

Bsp. 32.17

Spaltenoperationen

Zeilensps. $\rightarrow \mathbb{1}_3$	A	$\mathbb{1}_3$
$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\text{Z: III} \rightarrow \text{III} + \text{I}$
$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$	$\text{S: III} \rightarrow \text{III} + \text{I}$
$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$	

$\Rightarrow S \circ A \circ T = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{1}_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)$

Bsp. 32.21

$$U = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \subseteq \mathbb{R}^5$$

Berechne eine Basis von  $U$ !

Schreibe die Vektoren als **Zeilen** in eine Matrix und berechne eine ZSF:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 1 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & -4 & -4 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{\text{II} \rightarrow \text{II} - \text{I} \\ \text{III} \rightarrow \text{III} + \text{II}}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & -4 & -4 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III} \rightarrow \text{III} + 2 \cdot \text{II}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow U = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \text{ hat Basis } \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

Bem. 32.22

$$A \in \text{Mat}(n \times n, K) \Rightarrow f_A : K^n \rightarrow K^n : x \mapsto A \cdot x$$

$$\Rightarrow \dim_K \text{Ker}(f_A) = \dim_K K^n - \dim_K \text{Im}(f_A) = n - \text{rang}(A)$$

Damit:

- $f_A$  ist injektiv  $\Leftrightarrow \text{rang}(A) = n$
- $f_A$  ist surjektiv  $\Leftrightarrow \text{rang}(A) = n$
- $f_A$  ist bijektiv  $\Leftrightarrow \text{rang}(A) = n = n$

Bsp. 32.24

$$f_A : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^3 \text{ mit}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 1 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & -4 & -4 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{Gauß}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{rang}(A) = 2$$

$\Rightarrow f_A$  nicht injektiv, nicht surjektiv.

3  
v  
1  
5

# § 33 Lineare Gleichungssysteme

## Def. 33.1

① Ein **lineares Gleichungssystem** über  $K$

$$(LGS) \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

besteht aus  $m$  Gleichungen in  $n$  Unbekannten  $x_1, \dots, x_n$  mit Koeffizienten  $a_{ij}, b_i \in K$ .

Wenn  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}(m \times n, K)$ ,  $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \in K^m$  und  $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$

dann hat (LGS) die Form:  $A \cdot x = b$

②  $A = (a_{ij})$  heißt die **Koeffizientenmatrix** von  $A \cdot x = b$ ,  
 $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$  heißt die **Inkompatibilität** von  $A \cdot x = b$ ,

$$(A|b) = \left( \begin{array}{ccc|c} a_{11} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & b_m \end{array} \right) \in \text{Mat}(m \times (n+1), K)$$

heißt die **erweiterte Koeffizientenmatrix** von  $A \cdot x = b$

③ (LGS) heißt **homogen** :  $(\Leftrightarrow) b = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$

Sonst heißt (LGS) **inhomogen**.

④  $A \cdot x = 0$  heißt das zu  $A \cdot x = b$  gehörende **homogene LGS**.

⑤  $c = \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} \in K^n$  heißt **Lösung** von  $A \cdot x = b$  :  $(\Leftrightarrow) A \cdot c = b$

Setze:  $\text{Lös}(A, b) := \{ c \in K^n \mid A \cdot c = b \} = \text{Lösungsraum von } A \cdot x = b$

Bem. 33.2  $A \in \text{Mat}(m \times n, K)$ ,  $b \in K^m$

$$\text{⑥ } \text{Lös}(A, 0) = \{ c \in K^n \mid \underbrace{A \cdot c}_{= f_A(c)} = 0 \} = \text{Ker}(f_A) \leq K^n$$

$$\Rightarrow \dim_K \text{Lös}(A, 0) = \dim_K \text{Ker}(f_A) = n - \text{rang}(A)$$

⑥  $A \cdot x = b$  hat eine Lösung

$$\Leftrightarrow \exists c \in K^4; b = A \cdot c = f_A(c) \in \text{Zun}(f_A)$$

$$\Leftrightarrow b \in \text{Zun}(f_A)$$

Bsp. 33.3

$$x_1 + 2x_2 + x_3 = 1$$

$$2x_1 + 3x_2 = 1$$

$$x_2 - x_3 = 0$$

$$\Rightarrow A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(A|b) = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \underline{x_3 = x_2} \quad , \quad \underline{x_1 = \frac{1}{2} - \frac{3}{2} \cdot x_2} = \frac{1}{2} - \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{3} = 0$$

$$\left. \begin{array}{l} \left( \frac{1}{2} - \frac{3}{2} \cdot x_2 \right) + 2x_2 + x_2 = 1 \\ \frac{1}{2} + \frac{3}{2} x_2 \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{3}{2} x_2 = \frac{1}{2} \Rightarrow x_2 = \frac{1}{3}$$

Also:  $\text{Lös}(A, b) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix} \right\}$

Satz 33.4

$$A \cdot x = b \text{ ist lösbar} \Leftrightarrow \text{rang}(A) = \text{rang}(A|b)$$

Beweis:

$$A \cdot x = b \text{ ist lösbar} \Leftrightarrow b \in \text{Zun}(f_A) = \text{Lin}(a^1, \dots, a^n)$$

$$\Leftrightarrow b \text{ ist eine Linearkombination von } a^1, \dots, a^n$$

$$\Leftrightarrow \text{Zun}(f_A) = \text{Lin}(a^1, \dots, a^n) = \text{Lin}(a^1, \dots, a^n, b) = \text{Zun}(f_{(A|b)})$$

$$\Leftrightarrow \text{rang}(A) = \text{rang}(A|b)$$

Satz 33.5

$$A \cdot c = b \Rightarrow \text{Lös}(A, b) = \left\{ c + y \mid y \in \text{Lös}(A, 0) \right\} = c + \text{Lös}(A, 0)$$

$\uparrow$   
 ist ein  
 affines Rechte

Beweis:

$$\begin{aligned} \text{"}\supset\text{" } A \cdot y = 0 &\Rightarrow A \cdot (c+y) = A \cdot c + A \cdot y = b + 0 = b \\ &\Rightarrow c+y \in \text{Lös}(A, b) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{"}\subseteq\text{" } z \in \text{Lös}(A, b) &\Rightarrow y := z - c \Rightarrow A \cdot y = A \cdot z - A \cdot c = b - b = 0 \\ &\Rightarrow y \in \text{Lös}(A, 0) \text{ und } z = c + (z - c) = c + y \end{aligned} \quad \square$$

Lemma 33.6

$(A'|b')$  geht aus  $(A|b)$  hervor durch elementare Zeilenoperationen

$$\Rightarrow \text{Lös}(A', b') \stackrel{!}{=} \text{Lös}(A, b)$$

D.h. elementare Zeilenoperationen ändern die Lösungsmenge nicht!

Beweis

Beachte: vsv.  $\Rightarrow \exists S \in GL_n(K) : S \circ (A|b) = (A'|b')$

$$\begin{aligned} \text{"}\supset\text{" } c \in \text{Lös}(A|b) &\Rightarrow A \cdot c = b \Rightarrow \begin{matrix} S \circ A \cdot c = S \circ b \\ \parallel \\ A' \cdot c = b' \end{matrix} \\ &\Rightarrow c' \in \text{Lös}(A', b') \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{"}\subseteq\text{" } c \in \text{Lös}(A|b) &\Rightarrow \begin{matrix} A' \cdot c = b' = S \circ b \\ \parallel \\ S \circ A \cdot c \end{matrix} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \begin{matrix} S^{-1} \circ S \circ A \cdot c \\ \parallel \\ A \cdot c \end{matrix} = S^{-1} \circ S \circ b = b \Rightarrow c \in \text{Lös}(A, b) \quad \square$$

Bsp. 33.10

Löse:

$$\begin{aligned} x_1 + x_2 + x_3 - 2 \cdot x_4 &= 1 \\ x_1 + x_2 - x_3 &= -1 \\ 3x_1 + 3x_2 + x_3 - 4 \cdot x_4 &= 1 \end{aligned}$$

① Stelle erweiterte Koeffizientenmatrix auf und bestimme die rZSF

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -2 & | & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & | & -1 \\ 3 & 3 & 1 & -4 & | & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{III} \rightarrow 3 \cdot \text{I}]{\text{II} \rightarrow \text{II} - \text{I}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -2 & | & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 2 & | & -2 \\ 0 & 0 & -2 & 2 & | & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III} \rightarrow \text{III} - \text{II}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -2 & | & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 2 & | & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & | & 5 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\text{II} \cdot \frac{1}{-2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -2 & | & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{I} \rightarrow \text{I} - \text{II}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} = \text{rZSF}(A)$$

$\text{rang}(A) = 2 = \text{rang}(A|b)$

② Füge so viele Nullzeilen ein, dass alle Pivots auf der Diagonalen stehen

$$\xrightarrow{\text{I} \rightarrow \text{I} - \text{II}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

Streiche ggf. Nullzeilen am Ende oder füge welche ein, so dass die unndere Restrit quadratisch wird!

③ Ersetze die Nullen auf der Diagonale durch -1:

$$\xrightarrow{\text{I} \rightarrow \text{I} - \text{II}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & -1 & | & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & | & 5 \end{pmatrix} \Rightarrow x = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Basis von  $\text{Lös}(A, 0)$ 
= Spivotaler Lösung von  $Ax=b$

ist die allgemeine Lösung

Also:  $\text{Lös}(A, b) = c + \text{Lös}(A, 0)$

$$= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$$

Bsp. 33.12 Berechne  $\text{Ker}(f_A)$  für  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow f_A: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$

Berechne  $\text{Ker}(f_A) = \{x \in \mathbb{R}^4 \mid 0 = f_A(x) = A \cdot x\} = \text{Lös}(A, 0)$

① Erweitere Koeffizientenmatrix für  $A \cdot x = 0$ , berechne rESF:

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{II} \leftrightarrow \text{II} - \text{I}} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{III} \leftrightarrow \text{III} + 2 \cdot \text{II}} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 6 & 0 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\text{III} \rightarrow \frac{1}{6} \cdot \text{III}} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\begin{array}{l} \text{I} \rightarrow \text{I} - \text{III} \\ \text{II} \rightarrow \text{II} - 3 \cdot \text{III} \end{array}} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{I} \rightarrow \text{I} - 2 \cdot \text{II}}$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) = \text{rESF}(A|0)$$

② Füge Nullzeilen und spalte ggf. weiche

$$\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right)$$

③ Diagonalelement, die 0 sind in -1 ändern

$$\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \text{Lös}(A, 0) = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

$\text{Ker}(f_A)$

Bsp. 33.14 Berechne  $T_{B'}^B$  für  $B = \left( \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right) \right)$ ,  $B' = \left( \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \right)$

d.h.  $a \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + c \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$b \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + d \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} b \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$B'$		$B$		
1	-1	1	1	
2	0	1	-1	$\underline{II} \mapsto \underline{II} - 2 \cdot \underline{I}$
1	-1	2	1	
0	2	-1	-3	$\underline{II} \mapsto \frac{1}{2} \cdot \underline{II}$
1	-1	1	1	$\underline{I} \mapsto \underline{I} + \underline{II}$
0	1	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{3}{2}$	
1	0	$\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	
0	1	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{3}{2}$	
$\underline{II}_2$		$\underline{II}_B$		

Bsp. 33.16

$$f: K^3 \rightarrow K^2: \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x+y+z \\ x-z \end{pmatrix}, \quad B = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$D = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$$

Berechnen  $\pi_D^B(f)$

$D$		$f(B)$			
1	1	2	2	1	
1	-1	0	1	-1	$\underline{II} \mapsto \underline{II} - \underline{I}$
1	1	2	2	1	
0	-2	-2	-1	-2	$\underline{II} \mapsto (-\frac{1}{2}) \cdot \underline{II}$
1	1	2	2	1	$\underline{I} \mapsto \underline{I} - \underline{II}$
0	1	1	$\frac{1}{2}$	1	
1	0	1	$\frac{3}{2}$	0	
0	1	1	$\frac{1}{2}$	1	
$\underline{II}_2$		$\pi_D^B(f)$			

Bsp. 33.21

Finde eine Matrix  $A$ , s. d.

$$\text{Lös}(A, 0) = \text{Lin} \left( \left( \begin{array}{c} 1 \\ 2 \\ 1 \end{array} \right), \left( \begin{array}{c} 0 \\ 1 \\ 0 \end{array} \right) \right) \subseteq \mathbb{R}^3$$

$b_1 \quad b_2 \quad =: U$

Beachte:

$$A \cdot b_1 = 0 \quad \wedge \quad A \cdot b_2 = 0$$

$$\begin{array}{c} \uparrow \\ (A \cdot b_1)^t = 0^t \\ \uparrow \\ b_1^t \circ A^t \end{array} \quad \begin{array}{c} \uparrow \\ (A \cdot b_2)^t = 0^t \\ \uparrow \\ b_2^t \circ A^t \end{array}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \circ A^t = \begin{pmatrix} b_1^t \\ b_2^t \end{pmatrix} \circ A^t = \begin{pmatrix} 0^t \\ 0^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \dots \\ 0 & \dots \end{pmatrix}$$

Ausatz: Schreibe die Erzeuger als **Zeilvektoren** in Matrix  $B$  und löse  $B \cdot x = 0$  und transponiere die Lösung:

$$\textcircled{1} \quad \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{I \rightarrow I - 2II}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\textcircled{2} \quad \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \text{Lös}(B, 0) = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right) \Rightarrow A = (1 \ 0 \ -1)$$

$\overset{A^t}{\uparrow}$

d.h.  $U$  ist der Lösungsraum von  $x_1 - x_3 = 0$

Bsp. 33.24

$$U = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \subseteq \mathbb{R}^3, \quad U' = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x + y + z = 0 \right\} \subseteq \mathbb{R}^3$$

Berechne den Durchschnitt  $U \cap U'$ !

① Berechne "Gleichungen" für beide Untervektoren

②: 33.22  $\Rightarrow U = \text{Lös}(A, 0)$  mit  $A = (1 \ 0 \ -1)$

③: D-f  $\Rightarrow U' = \text{Lös}(A', 0)$  mit  $A' = (1 \ 1 \ 1)$

② Werte der Gleichungen zusammen und Löse das LGS

$$\left( \begin{array}{ccc|c} A & 0 \\ A' & 0 \end{array} \right) = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{II} - \text{I} \cdot 1} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\text{Nullzeilen einfügen}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{Diagonalelemente } 0 \text{ zu } -1} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \mathcal{U} \cap \mathcal{U}' = \text{Lös} \left( \begin{array}{c} A \\ A' \end{array}, 0 \right) = \text{Lin} \left( \begin{array}{c} -1 \\ 2 \\ -1 \end{array} \right)$$

# § 34 Die Determinante

## A) Leibniz-Formel für Determinanten

Def. 34.1 Sei  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}_n(K)$ .

Dann heißt  $\det(A) := \sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn}(\sigma) \cdot a_{1\sigma(1)} \cdot a_{2\sigma(2)} \cdots a_{n\sigma(n)}$

die Determinante von  $A$ .

Bsp. 34.2:

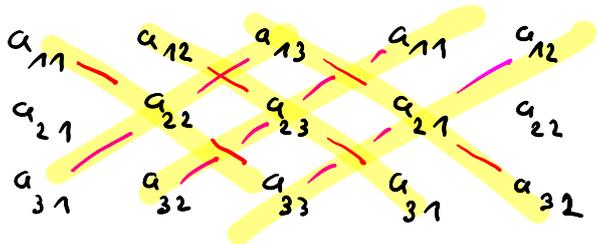
$n=1$ :  $A = (a_{11}) \Rightarrow \det(A) = a_{11}$

$n=2$ :  $S_2 = \{id, (12)\} \Rightarrow \det(A) = \text{sgn}(id) \cdot a_{1id(1)} \cdot a_{2id(2)} + \text{sgn}((12)) \cdot a_{12} \cdot a_{21}$

$= a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} \cdot a_{21}$

$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$

$n=3$ :



$id$      $(123)$      $(132)$

$(13)$      $(23)$      $(12)$

Regel von Sarrus

$\det(A) = a_{11} \cdot a_{22} \cdot a_{33} + a_{12} \cdot a_{23} \cdot a_{31} + a_{13} \cdot a_{21} \cdot a_{32}$

$- a_{31} \cdot a_{22} \cdot a_{13} - a_{32} \cdot a_{23} \cdot a_{11} - a_{33} \cdot a_{21} \cdot a_{12}$

z.B.:  $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 5 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & 0 & 5 \\ -1 & 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \det(A) = 2 \cdot 5 \cdot 1 + 0 \cdot 0 \cdot (-1) + 1 \cdot 0 \cdot 0 - (-1) \cdot 5 \cdot 1 - 0 \cdot 0 \cdot 2 - 1 \cdot 0 \cdot 0 = 10 + 5 = 15$

Prop. 34.3

$\det \begin{pmatrix} a_{11} & & * \\ & \ddots & \\ 0 & & a_{nn} \end{pmatrix} = a_{11} \cdot a_{22} \cdot \dots \cdot a_{nn} = \det \begin{pmatrix} a_{11} & & 0 \\ & \ddots & \\ * & & a_{nn} \end{pmatrix}$

Beweis:

$$\det(A) = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn}(\sigma) \cdot a_{1\sigma(1)} \cdots a_{n\sigma(n)}$$

$\sigma \neq \text{id} \Rightarrow$

$\exists i : i < \sigma(i) \Rightarrow a_{i\sigma(i)} = 0$

$\exists j : j > \sigma(j) \Rightarrow a_{j\sigma(j)} = 0$

□

z.B.:

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} = 1 \cdot 4 \cdot 6 = 24$$

Lemma 34.5

$$\det(A) = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn}(\sigma) \cdot a_{\sigma(1)1} \cdot a_{\sigma(2)2} \cdots a_{\sigma(n)n}$$

Beweis:

$$\det(A) = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn}(\sigma) \cdot a_{\sigma(1)1} \cdots a_{\sigma(n)n}$$

$$= \sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn}(\sigma) \cdot a_{\sigma^{-1}(1)\sigma(1)} \cdots a_{\sigma^{-1}(n)\sigma(n)}$$

$\{1, \dots, n\}$   
 $\{\sigma^{-1}(1), \dots, \sigma^{-1}(n)\}$

$$= \sum_{\pi \in S_n} \text{sgn}(\pi) \cdot a_{\pi(1)1} \cdots a_{\pi(n)n}$$

$$= \sum_{\pi \in S_n} \text{sgn}(\pi) \cdot a_{\pi(1)1} \cdots a_{\pi(n)n}$$

□

Prop. 34.6

$$\det(A) = \det(A^t)$$

Beweis:

$$A = (a_{ij}) \text{ und } A^t = (a'_{ij}) \Rightarrow a'_{ij} = a_{ji}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \det(A^t) &= \sum_{d \in \mathfrak{S}_n} \operatorname{sgn}(d) \cdot a'_{1d(1)} \cdots a'_{nd(n)} \\ &= \sum_{d \in \mathfrak{S}_n} \operatorname{sgn}(d) \cdot a_{d(1)1} \cdots a_{d(n)n} \stackrel{34.5}{=} \det(A) \end{aligned}$$

B) Determinanten als Volumenformen

Def. 34.8 Seien  $V$  und  $W$  zwei  $k$ -VR.

①  $f: \underbrace{V \times \cdots \times V}_{n\text{-mal}} \rightarrow W$  heißt **multilinear**

$\Leftrightarrow f$  ist **linear** in jeder Komponente

$$\underline{\text{d.h.}} \cdot f(x_1, \dots, x_i + y_i, \dots, x_n) = f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_n) + f(x_1, \dots, y_i, \dots, x_n)$$

$$\cdot f(x_1, \dots, \lambda \cdot x_i, \dots, x_n) = \lambda \cdot f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_n)$$

② Eine multilinäre Abb.  $f: V^n \rightarrow W$  heißt **alternierend**,

wenn  $f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_j, \dots, x_n) = 0$  falls  $x_i = x_j$  für ein  $i \neq j$ .

Lemma 34.9 Sei  $f: V^n \rightarrow W$  alternierend multilinear und  $d \in \mathfrak{S}_n$ .

Dann  $f(x_{d(1)}, \dots, x_{d(n)}) = \operatorname{sgn}(d) \cdot f(x_1, \dots, x_n)$

Beweis:

Spezialfall:  $d = (ij)$

$$0 \stackrel{f \text{ alternierend}}{=} f(x_1, \dots, \underset{i}{x_i + x_j}, \dots, \underset{j}{x_i + x_j}, \dots, x_n)$$

$$= \underbrace{f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_i, \dots, x_n)}_{=0} + \underbrace{f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_j, \dots, x_n) + f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_i, \dots, x_n)}_{=0}$$

$$\Rightarrow \underbrace{f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_i, \dots, x_n)}_{=0} = - f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_j, \dots, x_n) = \operatorname{sgn}(d) \cdot f(x_1, \dots, x_n)$$

$\overset{=0}{\underbrace{f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_j, \dots, x_n)}} \checkmark$

$f(x_{d(1)}, \dots, x_{d(n)})$

Allgemein:  $d = \tau_1 \circ \dots \circ \tau_k$  mit  $\tau_i$  Transpositionen

$$\begin{aligned} \Rightarrow f(x_{d(1)}, \dots, x_{d(n)}) &= f(x_{\tau_1 \circ \dots \circ \tau_k(1)}, \dots, x_{\tau_1 \circ \dots \circ \tau_k(n)}) \\ &= (-1) \cdot f(x_{\tau_2 \circ \dots \circ \tau_k(1)}, \dots, x_{\tau_2 \circ \dots \circ \tau_k(n)}) \\ &\vdots \\ &= (-1)^k \cdot f(x_1, \dots, x_n) = \text{sgn}(d) \cdot f(x_1, \dots, x_n). \end{aligned}$$

□

Bemerkung 34.20

Schreibe:  $\text{Mat}_n(K) \cong K^n + \dots + K^n = (K^n)^n$

$$A = (a_{ij}) \cong (a^1, \dots, a^n)$$

↓  
Spaltenvektoren von A

Satz 34.11

a)  $\det: \text{Mat}_n(K) \longrightarrow K : A \mapsto \det(A)$

ist eine **alternierende multilineare Abbildung** mit  $\det(I_n) = 1$ .

b) Wenn  $f: \text{Mat}_n(K) \rightarrow K$  **alternierend multilinear** ist,  
dann  $f(A) = f(I_n) \cdot \det(A) \quad \forall A \in \text{Mat}_n(K)$ .

heißt **kolummense Form**

Beweis:

c) Seien  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}_n(K)$  und  $b^i = \begin{pmatrix} b_{i1} \\ \vdots \\ b_{in} \end{pmatrix} \in K^n$

Satz:  $C := \begin{pmatrix} a^1 & \dots & a^{i-1} & \lambda \cdot a^i + \mu \cdot b^i & a^{i+1} & \dots & a^n \end{pmatrix} \in \text{Mat}_n(K)$

$B := \begin{pmatrix} a^1 & \dots & a^{i-1} & b^i & a^{i+1} & \dots & a^n \end{pmatrix} \quad (\lambda \cdot a_{i1}^i + \mu \cdot b_{i1}^i)$

$$\Rightarrow \det(C) = \sum_{d \in S_n} \text{sgn}(d) \cdot a_{d(1)1} \dots a_{d(i-1) i-1} \cdot (\lambda a_{d(i) i} + \mu b_{d(i) i}) \cdot a_{d(i+1) i+1} \dots a_{d(n) n}$$

$$= \lambda \cdot \sum_{d \in S_n} \text{sgn}(d) \cdot a_{d(1)1} \dots a_{d(i) i} \dots a_{d(n) n} + \mu \cdot \sum_{d \in S_n} \text{sgn}(d) \cdot a_{d(1)1} \dots b_{d(i) i} \dots a_{d(n) n}$$

$$= \lambda \cdot \det(A) + \mu \cdot \det(B)$$

Also:  $\det$  ist **multilinear**!

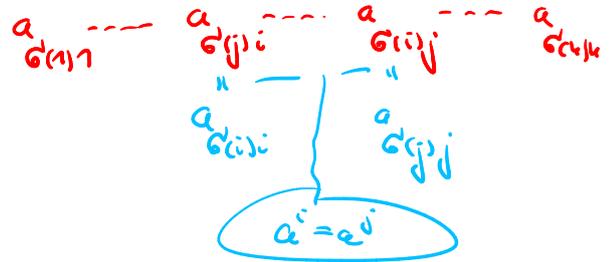
Zu zeigen: det ist alternierend.

$S_{\sigma}$ :  $A = (a^1 \dots a^n) \in \text{Mat}_n(K)$  mit  $a^i = a^j$  für ein  $i \neq j$ .

$\Rightarrow \tau = (ij)$  eine Transposition und  $S_{\sigma} = A_{\sigma} \cup A_{\sigma \tau}$

$$\Rightarrow \det(A) = \sum_{\sigma \in A_n} a_{\sigma(1)1} \dots a_{\sigma(n)n} = \sum_{\sigma \in A_n} \underbrace{a_{\sigma \tau(1)1} \dots a_{\sigma \tau(n)n}}_0$$

$$= 0$$



Klein:  $\det(\mathbb{1}_n) = 1 \cdot \dots \cdot 1 = 1$

$S_{\sigma}$ :  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}_n(K)$

$$\Rightarrow f(A) = f(a^1 \ a^2 \ \dots \ a^n) = f\left(\sum_{i=1}^n a_{i1} e_i \quad a^2 \ \dots \ a^n\right)$$

$$= \sum_{j_1=1}^n a_{j_1 1} f(e_{j_1} \ a^2 \ \dots \ a^n) = \sum_{j_1=1}^n a_{j_1 1} \cdot \sum_{j_2=1}^n a_{j_2 2} \cdot f(e_{j_1} \ e_{j_2} \ a^3 \ \dots \ a^n)$$

$$\dots = \sum_{j_1, j_2, \dots, j_n=1}^n a_{j_1 1} \cdot a_{j_2 2} \cdot \dots \cdot a_{j_n n} \cdot \underbrace{f(e_{j_1} \ e_{j_2} \ \dots \ e_{j_n})}_{=0 \text{ falls } j_1, \dots, j_n \text{ nicht paarweise verschieden}}$$

$$= \sum_{j_1, j_2, \dots, j_n=1}^n a_{j_1 1} \cdot a_{j_2 2} \cdot \dots \cdot a_{j_n n} \cdot f(e_{j_1} \ e_{j_2} \ \dots \ e_{j_n})$$

$\{j_1, \dots, j_n\} = \{1, \dots, n\}$

d.h.  $\exists \sigma \in S_n : \sigma(1) = j_1, \dots, \sigma(n) = j_n$

$$= \sum_{\sigma \in S_n} \underbrace{a_{\sigma(1)1} \ \dots \ a_{\sigma(n)n}}_{= \text{sgn}(\sigma) \cdot f(e_1 \ \dots \ e_n)} \cdot f(e_{\sigma(1)} \ \dots \ e_{\sigma(n)})$$

$$= \text{sgn}(\sigma) \cdot f(e_1 \ \dots \ e_n)$$

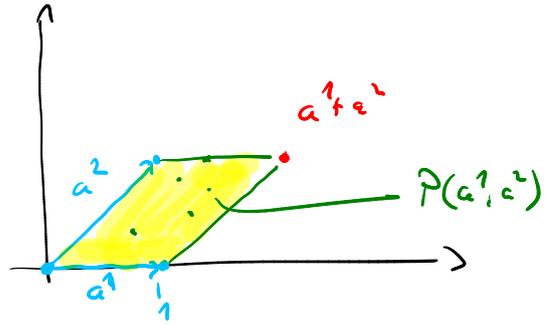
$$= \text{sgn}(\sigma) \cdot f(\mathbb{1}_n)$$

$$= f(\mathbb{1}_n) \cdot \det(A)$$

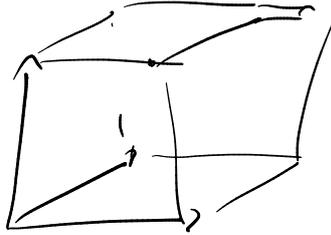
Bemerkung 34.12

$$A = (a^1 \dots a^u) \in \text{Mat}_u(K) \implies P(a^1, \dots, a^u) = \left\{ \sum_{i=1}^u \lambda_i a_i \mid 0 \leq \lambda_i \leq 1 \right\}$$

Bsp.:  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$



• dim = 3:



Beh:  $\text{Volumen}(P(a^1, \dots, a^u)) = \det(A)$

C) Der Gauß-Algorithmus zur Berechnung der Determinante

Korollar 34.13 Sei  $A \in \text{Mat}_n(K)$  und  $\lambda \in K$ .

- a) Vertauschung zweier Spalten von  $A$  ändert um das Vorzeichen der Determinante.
- b) Multiplikation einer Spalte von  $A$  mit  $\lambda$  ändert  $\det(A)$  um den Faktor  $\lambda$ .
- c) Addition des  $\lambda$ -fachen einer Spalte von  $A$  zu einer anderen Spalte von  $A$  ändert die Determinante nicht.
- d) Enthält  $A$  eine Nullspalte, dann ist  $\det(A) = 0$ .
- e) Sind zwei Spalten von  $A$  gleich, dann ist  $\det(A) = 0$ .

Beweis:

a) Lemma 34.9

b) Multilinearität

$$\det(a^1 \dots \boxed{a^i + \lambda a^j} \dots a^u) = \det(a^1 \dots a^i \dots a^j \dots a^u) + \lambda \cdot \det(a^1 \dots \underbrace{a^i}_{\substack{\uparrow \\ i}} \dots \underbrace{a^i}_{\substack{\uparrow \\ j}} \dots a^u) = 0$$

$= \det(A)$

d) folgt aus b) mit  $\lambda = 0$

e)  $\det$  ist alternierend



Kor. 34.14

Alles in 34.13 gilt auch für Zeilen statt Spalten.

Beweis:  $\det(A) = \det(A^t)$  B

Bsp. 34.16

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 5 & 6 \\ 1 & 2 & 3 \\ 7 & 8 & 0 \end{pmatrix} \in \text{Mat}_3(\mathbb{R})$$

Berechnen:  $\det(A)$

Gauß:

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 5 & 6 \\ 1 & 2 & 3 \\ 7 & 8 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{d} = -1]{\text{I} \leftrightarrow \text{II}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{III} \rightarrow \text{III} - 7 \cdot \text{I}]{\substack{\text{II} \rightarrow \text{II} - 4 \cdot \text{I} \\ \text{III} \rightarrow \text{III} - 7 \cdot \text{I}}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -3 & -6 \\ 0 & -6 & -21 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow[\text{III} \rightarrow \text{III} - 2 \cdot \text{II}]{} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -3 & -6 \\ 0 & 0 & -9 \end{pmatrix} =: A'$$

$$\Rightarrow \det(A) = d \cdot \det(A') = (-1) \cdot (1 \cdot (-3) \cdot (-9)) = -27$$

Bsp. 34.17

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & \dots & n \\ 1 & 0 & 1 & \dots & n-1 \\ 2 & 1 & 0 & \dots & n-2 \\ 3 & 2 & 1 & \dots & n-3 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ n & n-1 & n-2 & \dots & 0 \end{pmatrix} \in \text{Mat}_{(n+1) \times (n+1)}(\mathbb{R})$$

$$\begin{aligned} & \text{I} \rightarrow \text{I} - \text{II} \\ & \text{II} \rightarrow \text{II} - \text{III} \\ & \vdots \\ & n-2 \rightarrow n-2 - (n-1) - n \end{aligned}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -1 & -1 & & & & -1 & 1 \\ n & n-1 & \dots & \dots & \dots & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} & \text{letzte Spalte} = \text{letzte} + 1. \\ & \text{vorletzte Spalte} = \text{vorletzte} + 1. \\ & \vdots \end{aligned}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ -1 & -2 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ -1 & & & -2 & 0 \\ n & & & * & n \end{pmatrix} = A'$$

$$\Rightarrow \det(A) = \det(A') = (-1) \cdot n \cdot (-2)^{n-1}$$

# D) Der Determinantenmultiplikationssatz

Satz 34.19:  $\det(A \circ B) = \det(A) \cdot \det(B)$

Beweis:

Halte  $A$  fest:

$$f: \text{Mat}_n(K) \longrightarrow K: B \longmapsto \det(A \circ B)$$

①  $f$  ist multilinear.

Klar, weil  $A$  linear auf die Spalten von  $B$  wirkt

②  $f$  ist alternierend

$$b^i = b^j \Rightarrow A \circ B \text{ hat Spalte } i: A \circ b^i \\ \text{Spalte } j: A \circ b^i$$

$$\Rightarrow \det(A \circ B) = f(B)$$

Also: 34.12  $\Rightarrow$

$$\det(A \circ B) = f(\mathbb{1}_n) \cdot \det(B) \\ \det(A) \cdot \det(B)$$

□

Bsp. 34.20:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 6 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \det(A) = \det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = (1 \cdot 3) \cdot (1 \cdot 1 - 2 \cdot 2) = 3$$

$$5 \cdot 3 - 6 \cdot 2 = 15 - 12 = 3$$

Kor. 34.21

$A \in \text{Mat}_n(K)$  ist invertierbar  $\Leftrightarrow \det(A) \neq 0$

Insbesondere gilt dann:  $\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$

## Beweis

" $\Rightarrow$ " Sei  $A$  invertierbar

$$\Rightarrow \det(A) \cdot \det(A^{-1}) = \det(A \circ A^{-1}) = \det(I_n) = 1$$

$$\Rightarrow \det(A) \neq 0 \quad \text{und} \quad \det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$$

" $\Leftarrow$ " Sei  $A$  nicht invertierbar  $\Rightarrow \text{rang}(A) < n$ .

$\Rightarrow$  es gibt eine Spalte von  $A$ , die eine Linearkombination der anderen Spalten ist.

$\Rightarrow$  ich kann  $A$  durch elementare Spaltenoperationen vom Typ II in eine Matrix  $A'$  mit einer Nullspalte überführen

$$\Rightarrow \det(A) = \det(A') = 0$$

□

Bsp. 34.22

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} \Rightarrow \det(A) = 1 \cdot 1 \cdot 3 - 3 \cdot 2 \cdot 2 = 3 - 12 = -9$$

$$\Rightarrow A \text{ ist invertierbar} \quad \text{und} \quad \det(A^{-1}) = -\frac{1}{9}$$

Bemerkung 34.23

$$\det: (GL_n(K), \circ) \longrightarrow (K \setminus \{0\}, \cdot)$$
  
$$\cup$$
  
$$A \longmapsto \det(A)$$

erfüllt:  $\det(A \circ B) = \det(A) \cdot \det(B)$

d.h.  $\det$  ist eine Gruppenhomomorphismus.

E) Kästchensatz

Satz 34.24:

$$\det \begin{pmatrix} B & C \\ 0 & D \end{pmatrix} = \det(B) \cdot \det(D)$$

Beweis:

$$\cdot \begin{pmatrix} B & C \\ 0 & D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbb{1}_k & 0 \\ 0 & D \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} B & C \\ 0 & \mathbb{1}_k \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \det \begin{pmatrix} B & C \\ 0 & D \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} \mathbb{1}_k & 0 \\ 0 & D \end{pmatrix} \cdot \det \begin{pmatrix} B & C \\ 0 & \mathbb{1}_k \end{pmatrix}$$

$\underbrace{\det(\mathbb{1}_k)}_{=1} \cdot \det(D) \cdot \underbrace{\det(\mathbb{1}_k)}_{=1} \cdot \det(B)$

$$\cdot f: \text{Mat}_k(K) \rightarrow K: D' \mapsto \det \begin{pmatrix} \mathbb{1}_k & 0 \\ 0 & D' \end{pmatrix}$$

ist multilinear und alternierend

$$\Rightarrow \det \begin{pmatrix} \mathbb{1}_k & 0 \\ 0 & D \end{pmatrix} = f(D) = f(\mathbb{1}_k) \cdot \det(D) = \det(D)$$

34.11  $\underbrace{f(\mathbb{1}_k)}_1$

$$\cdot g: \text{Mat}_k(K) \rightarrow K: B' \mapsto \det \begin{pmatrix} B' & C \\ 0 & \mathbb{1}_k \end{pmatrix}$$

ist multilinear und alternierend

$$\Rightarrow \det \begin{pmatrix} B & C \\ 0 & \mathbb{1}_k \end{pmatrix} = g(B) = g(\mathbb{1}_k) \cdot \det(B) = \det(B)$$

$\underbrace{g(\mathbb{1}_k)}_{=1}$

Bsp. 34.25 (Vandermonde Matrix)

$$\det \begin{pmatrix} 1 & a_0 & a_0^2 & \dots & a_0^{n-1} & a_0^n \\ 1 & a_1 & a_1^2 & \dots & a_1^{n-1} & a_1^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & a_n & a_n^2 & \dots & a_n^{n-1} & a_n^n \end{pmatrix} \in \text{Mat}_{n+1}(K)$$

- letzte Spalte  $- a_0 \cdot \text{vorletzte}$   
 - n-te Spalte  $- a_0 \cdot (n-1)\text{-te Spalte}$   
 - 2. Spalte  $- a_0 \cdot 1.\text{Spalte}$

Seien  $a_0, \dots, a_n \in K$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & a_0^{n-1} - a_0^{n-1} & a_0^n - a_0^n \\ 1 & a_1 - a_0 & \dots & a_1^{n-1} - a_0^{n-1} & a_1^n - a_0^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & a_n - a_0 & \dots & a_n^{n-1} - a_0^{n-1} & a_n^n - a_0^n \end{pmatrix}$$

$\underbrace{a_0^{n-1} - a_0^{n-1}}_0$   
 $\underbrace{a_0^n - a_0^n}_0$   
 $\underbrace{a_1^{n-1} - a_0^{n-1}}_{a_1^{n-1} - a_0^{n-1}}$   
 $\underbrace{a_1^n - a_0^n}_{a_1^n - a_0^n}$   
 $\underbrace{a_n^{n-1} - a_0^{n-1}}_{a_n^{n-1} - a_0^{n-1}}$   
 $\underbrace{a_n^n - a_0^n}_{a_n^n - a_0^n}$

$$\stackrel{\text{Kästchen-}}{=} \det(1) \cdot \det \begin{pmatrix} a_1 - a_0 & \dots & a_1^{n-1} - a_0^{n-1} & a_1^n - a_0^n \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_n - a_0 & \dots & a_n^{n-1} - a_0^{n-1} & a_n^n - a_0^n \end{pmatrix}$$

$$= (a_n - a_0) \cdot \dots \cdot (a_1 - a_0) \det \begin{pmatrix} 1 & a_1 & \dots & a_1^{n-2} & a_1^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & a_n & \dots & a_n^{n-2} & a_n^{n-1} \end{pmatrix}$$

$$= \prod_{j=0}^{n-1} (a_n - a_j) \cdots (a_1 - a_j) = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (a_j - a_i)$$

$$= \prod_{0 \leq i < j \leq n} (a_j - a_i) \quad \left\{ \begin{array}{l} = 0, \text{ falls } \exists i \neq j: a_i = a_j \\ \neq 0, \text{ sonst.} \end{array} \right.$$

Woher kommt die Vandermonde Interpolation

Gegeben  $a_0, a_1, a_2$  und  $b_0, b_1, b_2$ .

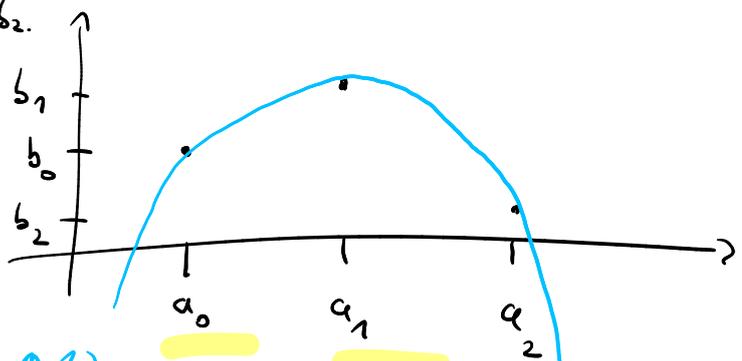
Gesucht:

Eine Polynomfunktion

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  vom Grad

höchstens 2 mit:

$$f(a_i) = b_i \text{ für } i=0,1,2.$$



Antwort:  $f = x_0 + x_1 \cdot t + x_2 \cdot t^2$  mit  $x_0, x_1, x_2 \in \mathbb{R}$  gegeben

$$\Rightarrow 1 \cdot x_0 + a_0 \cdot x_1 + a_0^2 \cdot x_2 = f(a_0) = b_0$$

$$1 \cdot x_0 + a_1 \cdot x_1 + a_1^2 \cdot x_2 = f(a_1) = b_1$$

$$1 \cdot x_0 + a_2 \cdot x_1 + a_2^2 \cdot x_2 = f(a_2) = b_2$$

$\Rightarrow$  Erweitere Koeffizientenmatrix

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & a_0 & a_0^2 & b_0 \\ 1 & a_1 & a_1^2 & b_1 \\ 1 & a_2 & a_2^2 & b_2 \end{array} \right) \quad \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

Wenn  $A$  invertierbar ist, dann ist  $A^{-1} \cdot b$  die eindeutige Lösung des LGS

Vandermonde  $\Rightarrow A$  ist immer invertierbar!!!

F) Satz über die Adjunkte

Def. 34.26

Sei  $A = (a_{ij}) = (a^1 \ a^2 \ \dots \ a^n) \in \text{Mat}_n(K)$ ,  $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} \in K^n$ .

$A_i(b) := (a^1 \ \dots \ a^{i-1} \ b \ a^{i+1} \ \dots \ a^n)$

$A_i(e_j) = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & 0 & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{j-1,1} & \dots & 1 & \dots & a_{j-1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & 0 & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \leftarrow j$

$S_{ji}(A) := \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & 0 & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & 0 & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \leftarrow j$

$A_{ji} := \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1,i-1} & | & a_{1,i+1} & \dots & a_{1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{j-1,1} & \dots & a_{j-1,i-1} & | & a_{j-1,i+1} & \dots & a_{j-1,n} \\ \hline a_{j+1,1} & \dots & a_{j+1,i-1} & | & a_{j+1,i+1} & \dots & a_{j+1,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{n,i-1} & | & a_{n,i+1} & \dots & a_{n,n} \end{pmatrix}$

Lemma 34.27:  $\det(A_i(e_j)) = \det(S_{ji}(A)) = (-1)^{i+j} \cdot \det(A_{ji})$

Def. 34.28

Sei  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}_n(K)$ .

Satz 34.28:  $a_{ij}^\# := (-1)^{i+j} \cdot \det(A_{ji})$

$A^\# := (a_{ij}^\#)_{i,j=1,\dots,n} \in \text{Mat}_n(K)$  heißt die **Adjunkte** von A.

Satz 34.29

$A^\# \circ A = A \circ A^\# = \det(A) \cdot \mathbb{1}_n$

Bew:

Sei  $A^\# \circ A = (c_{ik})_{i,k=1,\dots,n}$

$\Rightarrow c_{ik} = \sum_{j=1}^n a_{ij}^\# \cdot a_{jk}$

$= \sum_{j=1}^n a_{jk} \cdot \det(a^1 \ \dots \ e_j \ \dots \ a^n) = \det(a^1 \ \dots \ \underbrace{\sum_{j=1}^n a_{ij}^\# e_j}_{a^k} \ \dots \ a^n)$   
 $= \det(a^1 \ \dots \ a^k \ \dots \ a^n) = \begin{cases} \det(A), & c=k \\ 0 & c \neq k \end{cases}$

Kor. 34.30

$$A \text{ ist invertierbar} \implies A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \cdot A^{\#}$$

Kor. 34.21:

Für  $A \in \text{Mat}_n(K)$  sind die folgenden Aussagen gleichwertig:

- (a)  $A$  ist invertierbar
- (b)  $\text{rang}(A) = n$
- (c)  $\det(A) \neq 0$
- (d)  $f_A$  ist bijektiv
- (e)  $f_A$  ist injektiv
- (f)  $f_A$  ist surjektiv
- (g)  $\text{rZSF}(A) = \mathbb{1}_n$
- (h)  $A$  ist Produkt endlich vieler Elementarmatrizen.
- (i)  $\exists B \in \text{Mat}_n(K) : A \circ B = \mathbb{1}_n$
- (j) Spalten und Zeilen von  $A$  sind Basis von  $K^n$ .

Bsp. 34.32

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \implies A^{\#} = \begin{pmatrix} \boxed{d} & \boxed{-b} \\ \boxed{-c} & \boxed{a} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

$$\implies A^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \cdot \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} = \frac{1}{\det(A)} \cdot A^{\#}$$

(2) Laplacescher Entwicklungssatz

Satz 34.33

$$(a) \det(A) = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} \cdot a_{ij} \cdot \det(A_{ij})$$

(Entwicklung nach der  $i$ -ten Zeile)

$$(b) \det(A) = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} \cdot a_{ij} \cdot \det(A_{ij})$$

(Entwicklung nach der  $j$ -ten Spalte)

Beweis:  $A \circ A^{\#} = (c_{ik}) \implies \det(A) = c_{ii} = \sum_{j=1}^n a_{ij} \cdot \boxed{a_{ji}^{\#}} = (-1)^{i+j} \cdot \det(A_{ij})$

Bsp. 34.34

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 1 & 3 & 4 \\ 2 & 5 & 3 \end{pmatrix}$$

+	-	+	-	+	...
-	+	-	+	-	...
+	-				
-	+				
...	...				

$$\begin{aligned} \Rightarrow \det(A) &= 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} - 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} + 2 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \quad \text{Entwicklung nach der 2. Spalte} \\ &= 0 \cdot \cancel{\det \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 5 & 3 \end{pmatrix}} - 2 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} + 0 \cdot \cancel{\det \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}} \quad \text{Entwicklung nach der 1. Zeile} \\ &= -2 \cdot (1 \cdot 3 - 2 \cdot 4) = +10. \end{aligned}$$

Satz 34.36 (Cramersche Regel)

Sei  $A \in \text{Mat}_n(K)$  invertierbar und  $b \in K^n$ .

Dann gibt für die eindeutige Lösung  $x \in K^n$  von  $Ax = b$ :

$$x_i = \frac{1}{\det(A)} \cdot \det(A_i(b)) = \frac{1}{\det(A)} \cdot \det \begin{pmatrix} a^1 & \dots & b & \dots & a^n \\ \vdots & & \uparrow & & \vdots \\ \text{i-te Spalte} \end{pmatrix}$$

Beweis: Es gilt  $x = A^{-1} \cdot b = \frac{1}{\det(A)} \cdot A^{\#} \cdot b$

$$\Rightarrow x_i = \frac{1}{\det(A)} \cdot \sum_{j=1}^n a_{ij}^{\#} \cdot b_j = \frac{1}{\det(A)} \cdot \sum_{j=1}^n \det(A_i(e_j)) \cdot b_j$$

$$= \frac{1}{\det(A)} \cdot \sum_{j=1}^n \det \begin{pmatrix} a^1 & \dots & e_j & \dots & a^n \\ \vdots & & \uparrow & & \vdots \\ \text{i-te Spalte} \end{pmatrix} \cdot b_j$$

$$= \frac{1}{\det(A)} \cdot \det \left( a^1 \dots a^{i-1} \underbrace{\sum_{j=1}^n b_j \cdot e_j}_{=b} a^{i+1} \dots a^n \right)$$

# § 35 Endomorphismen und ihre Eigenwerte

GV:  $V$  sei ein  $n$ -dim.  $K$ -VR mit  $n < \infty$ .

## A) Invarianten unter Konjugation

Def. 35.2

$A, B \in \text{Mat}_n(K)$  heißen **konjugiert**, wenn:

$$\exists T \in \text{GL}_n(K) : B = T^{-1} \circ A \circ T$$

Bem. 35.3

① Konjugation ist eine Äquivalenzrelation auf  $\text{Mat}_n(K)$ .

②  $f \in \text{End}_K(V) = \text{Hom}_K(V, V) \cong K\text{-Algebra}$ ,  $B$  und  $D$  zwei Basen von  $V$

$$\Rightarrow M_B^B(f) = T_B^D \circ M_D^D(f) \circ T_D^B$$

$$T^{-1} \circ M_D^D(f) \circ T$$

$$T = T_D^B$$

$\Rightarrow M_B^B(f)$  und  $M_D^D(f)$  sind **konjugiert**.

Def. 35.4

Sei  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}_n(K)$

$$\textcircled{a} \chi_A := \det(t \cdot \mathbb{1}_n - A) \in K[t] = K(t) \\ \in \text{Mat}_n(K[t]) \subseteq \text{Mat}_n(K(t))$$

heißt das **charakteristische Polynom** von  $A$

$$\textcircled{b} \text{Spur}(A) := a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn} = \text{Summe der Diagonaleinträge}$$

heißt die **Spur** von  $A$ .

Bsp. 35.4:  $A = \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 6 & 3 \end{pmatrix} \Rightarrow t \cdot \mathbb{1}_2 - A = \begin{pmatrix} t-5 & -2 \\ -6 & t-3 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \chi_A := \det(t \cdot \mathbb{1}_2 - A) = (t-5) \cdot (t-3) - (-6) \cdot (-2) = t^2 - 8t + 3 \\ \text{Spur}(A) = 5+3 = (5-3 - 6 \cdot 2) = \det(A)$$

Prop. 35.6

Sei  $A \in \text{Mat}_n(K)$ .

Dann  $\chi_A = t^n + \alpha_{n-1} \cdot t^{n-1} + \alpha_{n-2} \cdot t^{n-2} + \dots + \alpha_1 \cdot t + \alpha_0 \in K[t]$

mit  $\alpha_{n-1} = -\text{Spur}(A)$  und  $\alpha_0 = (-1)^n \cdot \det(A)$

Beweis

Sei  $t \cdot \mathbb{1}_n - A = (p_{ij})_{i,j=1,\dots,n}$  mit  $p_{ij} \in K[t]$

$\Rightarrow p_{ii} = t - a_{ii}$ ,  $p_{ij}$  ist konstant für  $i \neq j$ .

$$\Rightarrow \chi_A = \det(t \cdot \mathbb{1}_n - A) = \det((p_{ij}))$$

$$= (t - a_{11}) \dots (t - a_{nn}) + \sum_{i \neq j \in \mathbb{S}_n} \text{sgn}(\sigma) \cdot p_{i\sigma(1)} \dots p_{i\sigma(n)}$$

mindestens 2x ist das Indizes nicht identisch, d.h. mindestens zwei  $p_{ij}$  sind konstant

deg ist  $\leq n-2$

$$= t^n + (-a_{11} - a_{22} - \dots - a_{nn}) \cdot t^{n-1} + \boxed{\text{grad} \leq n-2} + \boxed{\text{grad} \leq n-2}$$

$$= t^n - \text{Spur}(A) \cdot t^{n-1} + \text{Terme wenn Grad} \leq n-2.$$

Zudem:  $\chi_A(0) = \det(0 \cdot \mathbb{1}_n - A) = \det(-A)$   
" " " " " "  
" " " " " "  
 $\alpha_0 = (-1)^n \det(A)$   
 $0^n + \alpha_{n-1} \cdot 0^{n-1} + \dots + \alpha_1 \cdot 0 + \alpha_0 = \alpha_0$

③

Prop. 35.8

Seien  $A, B \in \text{Mat}_n(K)$  konjugiert.

Dann  $\chi_A = \chi_B$ ,  $\text{Spur}(A) = \text{Spur}(B)$ ,  $\det(A) = \det(B)$ .

Beweis

$$B = T^{-1} \circ A \circ T \Rightarrow T^{-1} \circ (t \cdot \mathbb{1}_n - A) \circ T = t \cdot T^{-1} \mathbb{1}_n T - T^{-1} A T = t \cdot \mathbb{1}_n - B$$

$$\Rightarrow \chi_B = \det(t \cdot \mathbb{1}_n - B) = \det(T^{-1} \circ (t \cdot \mathbb{1}_n - A) \circ T)$$

$$= \det(T^{-1}) \cdot \det(t \cdot \mathbb{1}_n - A) \cdot \det(T) = \chi_A$$

④

Def. 35.9Sei  $f \in \text{End}_K(V)$  und  $B$  eine Basis von  $V$ .

- Dann:
- (a)  $\chi_f := \chi_{\Pi_B^B(f)}$  heißt charakteristisches Polynom von  $f$
  - (b)  $\det(f) := \det(\Pi_B^B(f))$  heißt die Determinante von  $f$
  - (c)  $\text{Spur}(f) := \text{Spur}(\Pi_B^B(f))$  heißt die Spur von  $f$

Beachte: Wegen 35.8 ist die Definition unabhängig von der gewählten Basis.

Bsp. 35.20

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2: \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 5x + 2y \\ 6x + 3y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 6 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\text{d.h. } \Pi_E^E(f) = \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 6 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\text{Betrachte die Basis: } B = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$\Rightarrow \Pi_B^B(f) = \begin{pmatrix} 7 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \quad (\text{Nachrechnen!!!})$$

$$\text{Dann: } \chi_f = \chi_{\Pi_E^E(f)} = \det \begin{pmatrix} t-5 & -2 \\ -6 & t-3 \end{pmatrix} = (t-5)(t-3) - (-4) \cdot (-6) \\ = t^2 - 8t + 3$$

$$\cdot \chi_f = \chi_{\Pi_B^B(f)} = \det \begin{pmatrix} t-7 & -2 \\ -2 & t-1 \end{pmatrix} = (t-7)(t-1) - (-2) \cdot (-2) \\ = t^2 - 8t + 3$$

B) Eigenwerte, Eigenvektoren, EigenräumeDef. 35.11Sei  $f \in \text{End}_K(V)$ ,  $A \in \text{Mat}_n(K)$ 

- (a)  $\lambda \in K$  heißt **Eigenwert** von  $f$   $\Leftrightarrow \exists \alpha x \in V: f(x) = \lambda \cdot x$   
 Dann heißt  $x$  ein **Eigenvektor** von  $f$  zum Eigenwert  $\lambda$ .  
 Setze:  $\text{Eig}(f, \lambda) := \{x \in V \mid f(x) = \lambda \cdot x\} = \text{Eigenraum von } f \text{ zu } \lambda$ .
- (b)  $\lambda \in K$  heißt **Eigenwert** von  $A$   $\Leftrightarrow \exists \alpha x \in K^n: A \cdot x = \lambda \cdot x$   
 Dann heißt  $x$  ein **Eigenvektor** von  $A$  zum Eigenwert  $\lambda$ .  
 Setze:  $\text{Eig}(A, \lambda) := \{x \in K^n \mid A \cdot x = \lambda \cdot x\} = \text{Eigenraum von } A \text{ zu } \lambda$ .

Bem. 35.12

$V = \mathbb{R}^n$ ,  $f \in \text{End}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}^n)$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$  mit  $f(x) = \lambda \cdot x$

- ①  $\lambda > 1$ :  $f$  streckt den Vektor  $x$  um den Faktor  $\lambda$
- ②  $0 < \lambda < 1$ :  $f$  staucht den Vektor  $x$  um den Faktor  $\lambda$
- ③  $\lambda < 0$ : dann spiegelt  $f$  zusätzlich am Ursprung

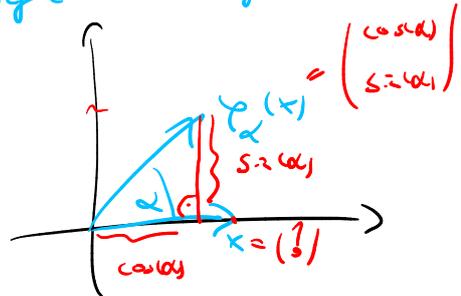
Bsp. 35.23

①  $\dim V = 1$ : jeder Vektor  $\neq 0$  ist ein Eigenvektor!  
 $\exists \lambda \in K; \forall x \in V: f(x) = \lambda \cdot x$

②  $\dim V \geq 2$ :  $f \in \text{End}_K(V)$  muss keinen Eigenwert haben!!!

Bsp.  $V = \mathbb{R}^2$ ,  $\varphi_\alpha =$  Drehung um den Ursprung um den Winkel  $\alpha$  gegen die Uhrzeigersinn

$\Rightarrow \prod_{\mathbb{R}}^{\mathbb{R}}(f) = \begin{pmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{pmatrix}$



Zudem:  $\varphi_\alpha$  hat genau dann einen Eigenwert und Eigenvektoren, wenn  $\alpha$  ein ganzzahliges Vielfaches von  $\pi$  ist.

Bem. 35.24

①  $f(x) = \lambda \cdot x \iff (f - \lambda \cdot \text{id})(x) = 0 \iff x \in \text{Ker}(f - \lambda \cdot \text{id})$

• Damit:

$\text{Eig}(f, \lambda) = \{x \in V \mid f(x) = \lambda \cdot x\} = \{x \in V \mid x \in \text{Ker}(f - \lambda \cdot \text{id})\} = \text{Ker}(f - \lambda \cdot \text{id})$

Insbesondere:  $\text{Eig}(f, \lambda)$  ist ein  $K$ -Vektorraum, ein Unterraum von  $V$ .

$\text{Eig}(A, \lambda) = \text{Eig}(f_A, \lambda) = \text{Ker}(f_A - \lambda \cdot \text{id}) = \text{Ker}(f_{A - \lambda \cdot \mathbb{1}_n})$   
 $= \text{Lös}(A - \lambda \cdot \mathbb{1}_n, 0) = \text{Lös}(\lambda \cdot \mathbb{1}_n - A, 0)$

⑥  $\chi_f(A, \lambda)$  ist  $f$ -invariant.

c) Eigenwerte als Nullstellen des charakteristischen Polynoms

Satz 35.15

①  $\lambda$  ist ein **Eigenwert** von  $f \in \text{End}_K(V) \iff \chi_f(\lambda) = 0$

②  $\lambda$  ist ein **Eigenwert** von  $A \in \text{Mat}_n(K) \iff \chi_A(\lambda) = 0$

Inbesondere:  $f$  und  $A$  haben **höchstens  $n$  Eigenwerte**.

Beweis:

$\lambda$  ist EW von  $f \iff \{0\} \neq \text{Eig}(f, \lambda) = \text{Ker}(\lambda \cdot \text{id}_V - f)$

$\iff \lambda \cdot \text{id}_V - f$  ist nicht injektiv

$\iff \lambda \cdot \text{id}_V - f$  ist nicht bijektiv

$\iff 0 = \det(\lambda \cdot \text{id}_V - f) = \chi_f(\lambda)$

Bsp. 35.16

①  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \in \text{Mat}_3(\mathbb{Q})$

$\in \text{Mat}_3(\mathbb{Q}[t]) \cong \text{Mat}_3(\mathbb{Q}(t))$

Bestimme  $\chi_A$ :

$$t \cdot \mathbb{1}_3 - A = \begin{pmatrix} t & -1 & -1 \\ 1 & t-2 & -1 \\ 1 & -1 & t-2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{\text{II} \leftrightarrow \text{II} - \frac{1}{t} \cdot \text{I} \\ \text{III} \leftrightarrow \text{III} - \frac{1}{t} \cdot \text{I}}} \begin{pmatrix} t & -1 & -1 \\ 0 & t-2+\frac{1}{t} & -1+\frac{1}{t} \\ 0 & -1+\frac{1}{t} & t-2+\frac{1}{t} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} t & -1 & -1 \\ 0 & \frac{t^2-2t+1}{t} & \frac{-t+1}{t} \\ 0 & \frac{-t+1}{t} & \frac{t^2-2t+1}{t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t & -1 & -1 \\ 0 & \frac{(t-1)^2}{t} & \frac{t-1}{t} \\ 0 & \frac{t-1}{t} & \frac{(t-1)^2}{t} \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\text{III} \leftrightarrow \text{III} + \frac{1}{t-1} \cdot \text{II}} \begin{pmatrix} t & -1 & -1 \\ 0 & \frac{(t-1)^2}{t} & \frac{t-1}{t} \\ 0 & 0 & \frac{(t-1)^2-1}{t} \end{pmatrix}$$

$$\frac{t^2-2t+1-1}{t} = \frac{t^2-2t}{t} = t-2$$

$$\Rightarrow \chi_A = \det(t \cdot \mathbb{1}_3 - A) = t \cdot \frac{(t-1)^2}{t} \cdot (t-2) = (t-1)^2 \cdot (t-2)$$

$\Rightarrow 1$  und  $2$  sind die Null. von  $\chi_A$  und damit die EW von  $A$ .

Bestimmen der Eigenwerte  $\lambda_j(A, 1)$  zu  $\mathbb{C} \cup 1$

Lsg  $(1 \cdot A_3 - A, 0)$

$$\left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{\text{II} \rightarrow \text{II} - \text{I} \\ \text{III} \rightarrow \text{III} - \text{I}}} \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{I} \rightarrow (-1) \cdot \text{I}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Lsg  $(2 \cdot A_3 - A, 0)$

$$\Rightarrow \lambda_j(A, 1) = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$$

Bestimmen der Eigenwerte  $\lambda_j(A, 2)$  zu  $\mathbb{C} \cup 2$

$$\left( \begin{array}{ccc|c} -2 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{\text{II} + \text{II} - \frac{1}{2} \cdot \text{I} \\ \text{III} + \text{III} - \frac{1}{2} \cdot \text{I}}} \left( \begin{array}{ccc|c} -2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{\text{II} \rightarrow \text{II} + \text{III} \\ \text{I} \rightarrow (-\frac{1}{2}) \cdot \text{I} \\ \text{III} \rightarrow (-2) \cdot \text{III}}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Lsg  $(A - 2 \cdot A_3)$

$$\xrightarrow{\text{I} \rightarrow \text{I} + \frac{1}{2} \cdot \text{II}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{I} \rightarrow \text{I} + \text{II}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \lambda_j(A, 2) = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$$

b)  $A_\alpha = \begin{pmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{pmatrix} = \text{Drehmatrix}$

$$\Rightarrow \chi_{A_\alpha} = \det \begin{pmatrix} t - \cos(\alpha) & \sin(\alpha) \\ -\sin(\alpha) & t - \cos(\alpha) \end{pmatrix} = (t - \cos(\alpha))^2 + \sin^2(\alpha) \stackrel{!}{=} 0$$

$$\Leftrightarrow (t - \cos(\alpha))^2 = -\sin^2(\alpha)$$

$$\Leftrightarrow t - \cos(\alpha) = \pm i \cdot |\sin(\alpha)|$$

$\mathbb{R} \quad ? \quad \Leftrightarrow \sin(\alpha) = 0$

$\alpha \in \pi \cdot \mathbb{Z}$

Also  $A_\alpha$  hat reelle Eigenwerte

$$\Leftrightarrow \alpha \in \pi \cdot \mathbb{Z}$$

② Sei  $0 \neq y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$  und  $f =$  Spiegelung an der Geraden durch  $y$  und  $0$

Bestimmen die EW von  $f$ ,

$B = (y, x)$  ist Basis von  $\mathbb{R}^2$ ,  
weil lin. unabh.

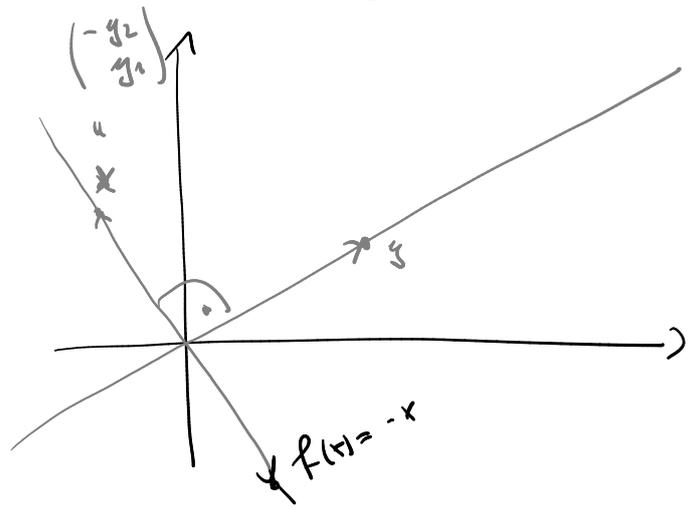
$$f(y) = y = 1 \cdot y + 0 \cdot x$$

$$f(x) = -x = 0 \cdot y + (-1) \cdot x$$

$$\Rightarrow \Pi_B^B(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \chi_f = \det \begin{pmatrix} t-1 & 0 \\ 0 & t+1 \end{pmatrix} = (t-1) \cdot (t+1)$$

$\Rightarrow$  EW von  $f$  sind  $1$  und  $-1$ .



Kor. 3.8.17

$$\left. \begin{array}{l} A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & * \\ 0 & \lambda_n \end{pmatrix} \\ \text{oder} \\ A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ * & \lambda_n \end{pmatrix} \end{array} \right\} \Rightarrow \chi_A = (t - \lambda_1) \cdots (t - \lambda_n)$$

und die EW von  $A$  sind  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$

Beweis

$$\det \begin{pmatrix} t - \lambda_1 & * \\ 0 & t - \lambda_n \end{pmatrix} = (t - \lambda_1) \cdots (t - \lambda_n)$$

$\square$

# D) Diagonalisierbarkeit

Def. 35.18

- (a)  $f$  heißt **diagonalisierbar**  $\Leftrightarrow \exists$  Basis von  $V : M_B^B(f) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_r \end{pmatrix}$
- (b)  $A$  " "  $\Leftrightarrow \exists T \in GL_n(K) : T^{-1} \circ A \circ T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_r \end{pmatrix}$

Lemma 35.19

Seien  $\lambda_1, \dots, \lambda_r$  seien paarweise verschiedene Eigenwerte von  $f \in \text{End}_K(V)$  und  $x_1, \dots, x_r$  seien zugehörige Eigenvektoren.

Dann:  $(x_1, \dots, x_r)$  ist linear unabhängig.

Beweis: Induktion nach  $r$ :

$r=1$ :  $x_1 \neq 0$  als Eigenvektor  $\Rightarrow (x_1)$  ist lin. unabh.

$r-1 \rightarrow r$ : Sei  $\mu_1 x_1 + \dots + \mu_r x_r = 0$   $\text{z.z.: } \mu_1 = \dots = \mu_r = 0$

$$\begin{aligned} 0 &= f(0) = f(\mu_1 x_1 + \dots + \mu_r x_r) = \mu_1 f(x_1) + \dots + \mu_r f(x_r) \\ &= \mu_1 \lambda_1 x_1 + \dots + \mu_r \lambda_r x_r \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 0 &= \lambda_r \cdot 0 = \lambda_r \cdot (\mu_1 x_1 + \dots + \mu_r x_r) \\ &= \mu_1 \lambda_r x_1 + \dots + \mu_r \lambda_r x_r \end{aligned}$$

$$\Rightarrow 0 = 0 - 0 = \mu_1 (\lambda_1 - \lambda_r) x_1 + \dots + \mu_{r-1} (\lambda_{r-1} - \lambda_r) x_{r-1}$$

Ind.  
 $(x_1, \dots, x_{r-1})$   
ist lin. unabh.

$$\mu_1 (\lambda_1 - \lambda_r) = \dots = \mu_{r-1} (\lambda_{r-1} - \lambda_r) = 0$$

$$\Rightarrow 0 = \mu_1 = \dots = \mu_{r-1}$$

$$\Rightarrow 0 = \mu_1 x_1 + \dots + \mu_r x_r = \mu_r x_r \neq 0$$

$$\Rightarrow \mu_r = 0$$

$\Rightarrow (x_1, \dots, x_r)$  ist lin. unabh.

□

# Satz 35.20

Für  $f \in \text{End}_K(V)$  sind  $\Leftrightarrow$ :

(a)  $f$  ist diagonalisierbar

(b)  $V$  hat eine Basis aus Eigenvektoren von  $f$ .

(c) Seien  $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in K$  die paarweise verschiedenen EWe von  $f$ .

Dann:  $V = \Sigma_{ij}(f, \lambda_1) \oplus \dots \oplus \Sigma_{ij}(f, \lambda_r)$

(d) Seien  $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in K$  die paarweise verschiedenen EWe von  $f$ .

Dann:  $\dim_K V = \dim_K \Sigma_{ij}(f, \lambda_1) + \dots + \dim_K \Sigma_{ij}(f, \lambda_r)$

## Beweis

(a)  $\Leftrightarrow$  (b):  $f$  diagonalisierbar  $\Leftrightarrow \exists B$  Basis von  $V$ :  $\Pi_B^B(f) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_r \end{pmatrix}$

d.h.  $f(x_i) = \lambda_i \cdot x_i$

d.h.  $x_i$  ist EV von  $f$  zu  $\lambda_i$

(b)  $\Rightarrow$  (d): Sei  $B_i$  eine Basis von  $\Sigma_{ij}(f, \lambda_i)$

$\Rightarrow B := B_1 \cup \dots \cup B_r$  ist Basis von  $V$

Wegen  $\dim_K V = \sum_{i=1}^r \dim_K \Sigma_{ij}(f, \lambda_i)$  reicht es zu zeigen

dass  $B$  linear unabhängig ist!

Auswahl:  $0 = \sum_{i=1}^r \sum_{j=1}^{u_i} \mu_{ij} \cdot x_{ij} = \lambda_1 y_1 + \dots + \lambda_r y_r$   $\otimes$

$= y_i \in \Sigma_{ij}(f, \lambda_i)$

Lemma 35.19  $\Rightarrow (y_i | i=1, \dots, r, y_i \neq 0)$  ist linear unabhängig

$\Rightarrow y_1 = \dots = y_r = 0$   $\otimes$

$\Rightarrow 0 = y_i = \sum_{j=1}^{u_i} \mu_{ij} x_{ij} \Rightarrow \mu_{ij} = 0 \forall i, j$

Also  $B$  lin. unabh.  $\Rightarrow B$  Basis von EVen.

lin. unabh.



Bsp. 35.24

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{4 \times 4}(\mathbb{Q})$$

$$\Rightarrow \chi_A = \det(t \cdot \mathbb{1}_4 - A) = \det \begin{pmatrix} t-2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & t-1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & t-2 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & t-1 \end{pmatrix}$$

$$= (t-2) \cdot (t-1) \cdot (t-2) \cdot (t-1) = (t-2)^2 \cdot (t-1)^2$$

$\Rightarrow$  1 und 2 sind die Eigenwerte von A.

Bestimmen eine Basis von  $\Sigma_{\lambda}(A, 2)$

$$(2 \cdot \mathbb{1}_4 - A | 0) = \left( \begin{array}{cccc|cccc} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{I \leftrightarrow IV} \left( \begin{array}{cccc|cccc} -1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\substack{IV \rightarrow IV - II \\ I \rightarrow (-1) \cdot I}} \left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & -1 & -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{I \rightarrow I + II} \left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\substack{-1 \text{ auf} \\ \text{Diagonale}}} \left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \Sigma_{\lambda}(A, 2) = \text{Lös}(2 \cdot \mathbb{1}_4 - A, 0) = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$$

$$\Rightarrow \dim_{\mathbb{R}} \Sigma_{\lambda}(A, 2) = 2$$

ist Basis von  $\Sigma_{\lambda}(A, 2)$

Berechnen eine Basis für  $\Sigma_{\lambda}(A, 1)$

$$(1 \cdot \mathbb{1}_4 - A | 0) \rightarrow \left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \Sigma_{\lambda}(A, 1) = \text{Lös}(1 \cdot \mathbb{1}_4 - A, 0) = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \Rightarrow \dim_{\mathbb{R}} \Sigma_{\lambda}(A, 1) = 2$$

ist Basis von  $\Sigma_{\lambda}(A, 1)$

Also:  $4 = \dim_{\mathbb{R}} \mathcal{E}_j(A, 2) + \dim_{\mathbb{R}} \mathcal{E}_j(A, -1)$   
 $\Rightarrow A$  ist diagonalisierbar!

Zudem:  $T = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \in GL_4(\mathbb{R})$

und  $T^{-1} \circ A \circ T = \begin{pmatrix} 2 & & & \\ & 2 & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$

□

# Kapitel V: Euklidische und unitäre Räume

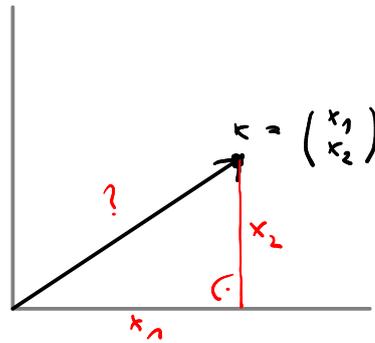
GV:  $\mathbb{K}$  sei der Körper  $\mathbb{R}$  oder  $\mathbb{C}$ .

## § 36 Euklidische und unitäre Räume

### 36.0 Motivation (Euklidische Geometrie in der Ebene $\mathbb{R}^2$ )

• Länge von Vektoren

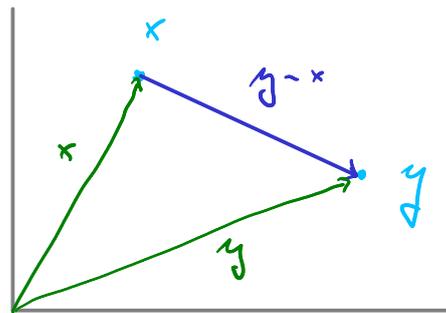
$$\begin{aligned} (?)^2 &= x_1^2 + x_2^2 \\ \Rightarrow ? &= \sqrt{x_1^2 + x_2^2} \\ &\stackrel{!}{=} \|x\|_2 \end{aligned}$$



• Abstände von Punkten

$$d(x, y) = \|y - x\|_2 = \|x - y\|_2$$

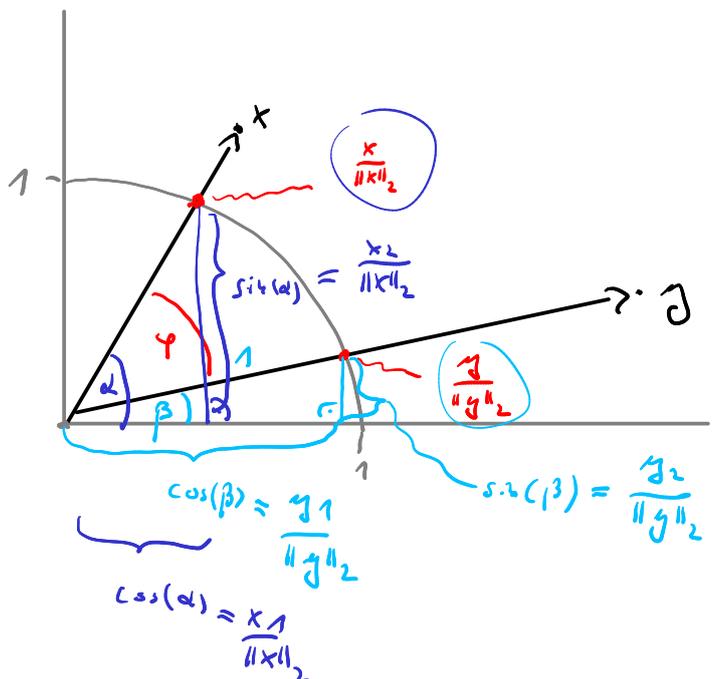
Abstand von x zu y



• Winkel zwischen Vektoren

$$\varphi = \alpha - \beta$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \cos(\varphi) &\approx \cos(\alpha - \beta) \\ &= \cos(\alpha) \cdot \cos(-\beta) - \sin(\alpha) \cdot \sin(-\beta) \\ &= \cos(\alpha) \cdot \cos(\beta) + \sin(\alpha) \cdot \sin(\beta) \\ &= \frac{x_1}{\|x\|_2} \cdot \frac{y_1}{\|y\|_2} + \frac{x_2}{\|x\|_2} \cdot \frac{y_2}{\|y\|_2} \\ &= \frac{\langle x, y \rangle}{\|x\|_2 \cdot \|y\|_2} \end{aligned}$$



Skalarprodukt:  $\langle x, y \rangle = x_1 \cdot y_1 + x_2 \cdot y_2$

# A) Skalarprodukte

Def. 36.1 Sei  $V$  ein  $\mathbb{K}$ -VR.

Eine Abbildung  $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$  heißt **Skalarprodukt**

$\Leftrightarrow$  ①  $\langle x, \lambda \cdot y + \mu \cdot z \rangle = \lambda \cdot \langle x, y \rangle + \mu \cdot \langle x, z \rangle \quad \forall x, y, z \in V$   
 $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$   
 (linear in 2. Komponente)

②  $\langle x, y \rangle = \overline{\langle y, x \rangle} \quad \forall x, y \in V$  (Antisymmetrie)

③  $\langle x, x \rangle \geq 0$  und  $(\langle x, x \rangle = 0 \Leftrightarrow x = 0)$   
 $\mathbb{R}$   
 (Definitheit)

Ein  $\mathbb{R}$ -VR mit Skalarprodukt heißt ein **euklidischer Raum**,  
 ein  $\mathbb{C}$ -VR " " " " **unitärer Raum**.

## Bsp. 36.2

a) Kanonische Skalarprodukt auf  $\mathbb{R}^n$   
 $\langle x, y \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} \right\rangle = \sum_{i=1}^n x_i \cdot y_i = x_1 \cdot y_1 + x_2 \cdot y_2 + \dots + x_n \cdot y_n$

Definitheit:  $\langle x, x \rangle = \sum_{i=1}^n x_i^2 \geq 0$

$\stackrel{||}{=} 0 \Leftrightarrow x_i^2 = 0 \Leftrightarrow x_i = 0 \Leftrightarrow x = 0$   
 $\forall i=1, \dots, n$

b) Kanonische Skalarprodukt auf  $\mathbb{C}^n$

$\langle x, y \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} \right\rangle = \sum_{i=1}^n \overline{x_i} \cdot y_i$

Antisymmetrie:  $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n \overline{x_i} \cdot y_i = \overline{\sum_{i=1}^n x_i \cdot \overline{y_i}} = \overline{\langle y, x \rangle}$

Definitheit:  $\langle x, x \rangle = \sum_{i=1}^n \overline{x_i} \cdot x_i \geq 0$   
 $0 \leq |x_i|^2 \in \mathbb{R}$

c)  $V = \mathcal{C}([0,1], \mathbb{R})$  und  $\langle f, g \rangle := \int_0^1 f(x) \cdot g(x) dx$

ist ein Skalarprodukt

### Bem. 36.3

• Beachte:  $\lambda \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \lambda = \bar{\lambda}$

$$\langle \lambda x + \mu y, z \rangle = \bar{\lambda} \cdot \langle x, z \rangle + \bar{\mu} \cdot \langle y, z \rangle = \lambda \cdot \langle x, z \rangle + \mu \cdot \langle y, z \rangle$$

$\lambda, \mu \in \mathbb{R}$

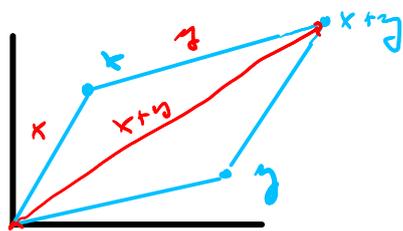
•  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}_n(\mathbb{R})$   
 $\Rightarrow \bar{A}^t = A^t$

### B) Die euklidische Norm und das Skalarprodukt

Def. 36.4 Sei  $V$  ein  $K$ -VR.

Eine Abbildung  $\|\cdot\|: V \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$  heißt eine **Norm** auf  $V$

- $(\Leftrightarrow)$  ①  $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$  (Definitheit)
- ②  $\|\lambda \cdot x\| = |\lambda| \cdot \|x\|$  (Homogenität)
- ③  $\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\|$  ( $\Delta$ -Ungleichung)



Ein  $K$ -VR mit Norm heißt ein **normierter Raum**.

### Satz 36.6 (Cauchy-Schwarz'sche Ungleichung)

Sei  $V$  ein VR mit Skalarprodukt  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ .

Dann gilt:  $|\langle x, y \rangle| \leq \sqrt{\langle x, x \rangle} \cdot \sqrt{\langle y, y \rangle}$

Zudem: " $=$ "  $\Leftrightarrow (x, y)$  ist linear abhängig!

Beweis: o.z.Z.:  $x \neq 0 \neq y$

Sei  $\lambda \in K. \Rightarrow 0 \leq \langle x - \lambda \cdot y, x - \lambda \cdot y \rangle =$

$$= \langle x, x \rangle - \bar{\lambda} \cdot \langle y, x \rangle - \lambda \cdot \langle x, y \rangle + \underbrace{\bar{\lambda} \cdot \lambda}_{=|\lambda|^2} \cdot \langle y, y \rangle$$

$$= \langle x, x \rangle - \bar{\lambda} \cdot \overline{\langle x, y \rangle} - \lambda \cdot \langle x, y \rangle + \bar{\lambda} \cdot \lambda \langle y, y \rangle$$

$$\text{Wähle } \lambda := \frac{\overline{\langle x, y \rangle}}{\langle y, y \rangle}$$

$$\frac{|\langle x, y \rangle|^2}{\langle y, y \rangle}$$

$$\Rightarrow 0 \leq \langle x, x \rangle - \frac{\langle x, y \rangle \cdot \overline{\langle x, y \rangle}}{\langle y, y \rangle} - \frac{\overline{\langle x, y \rangle}}{\langle y, y \rangle} \cdot \langle x, y \rangle + \frac{\langle x, y \rangle \cdot \overline{\langle x, y \rangle}}{\langle y, y \rangle \cdot \langle y, y \rangle} \cdot \langle y, y \rangle$$

$$= \langle x, x \rangle - \frac{|\langle x, y \rangle|^2}{\langle y, y \rangle}$$

$$\Rightarrow |\langle x, y \rangle|^2 \leq \langle x, x \rangle \cdot \langle y, y \rangle \quad \text{Dann Wurzel ziehen.}$$

□

### Satz 36.7

Sei  $V$  ein euklidischer oder unitärer Raum.

Dann ist  $\| \cdot \| : V \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0} : x \mapsto \sqrt{\langle x, x \rangle}$  eine Norm

(die euklidische Norm zum Skalarprodukt  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ )

Es gilt dann  $|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\|$  (Cauchy-Schwarz)

Beweis:

$$\textcircled{2} \quad \| \lambda \cdot x \| = \sqrt{\langle \lambda \cdot x, \lambda \cdot x \rangle} = \sqrt{\underbrace{\bar{\lambda} \cdot \lambda}_{|\lambda|^2} \cdot \langle x, x \rangle} = |\lambda| \cdot \sqrt{\langle x, x \rangle} = |\lambda| \cdot \|x\|$$

$$\textcircled{1} \quad \|x\| = 0 \iff \langle x, x \rangle = 0 \iff x = 0$$

$$\textcircled{3} \quad \|x + y\|^2 = \langle x + y, x + y \rangle = \langle x, x \rangle + \langle x, y \rangle + \underbrace{\langle y, x \rangle}_{\langle x, y \rangle} + \langle y, y \rangle$$

$$= \|x\|^2 + \langle x, y \rangle + \overline{\langle x, y \rangle} + \|y\|^2$$

$$= \|x\|^2 + 2 \cdot \operatorname{Re}(\langle x, y \rangle) + \|y\|^2$$

$$\leq \|x\|^2 + 2 \cdot |\langle x, y \rangle| + \|y\|^2$$

$$\stackrel{\text{CS}}{\leq} \|x\|^2 + 2 \cdot \|x\| \cdot \|y\| + \|y\|^2 = (\|x\| + \|y\|)^2$$

Wurzel ziehen  
 $\Downarrow$   
 $\Delta$ -Ungl. □

Bsp. 1  $\cdot \|x\|_2 = \sum_{i=1}^n x_i^2$  ist euklidische Norm auf  $\mathbb{R}^n$

$\cdot \|x\|_2 = \sum_{i=1}^n \underbrace{|x_i|^2}_{x_i \cdot x_i}$  " " " " "  $\mathbb{C}^n$

Bem. 36.8 (Winkel in euklidischen Räumen)

Seien  $x, y \in V \setminus \{0\}$ .

$$\stackrel{CS}{\Rightarrow} |\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\|$$

$$\Rightarrow \frac{|\langle x, y \rangle|}{\|x\| \cdot \|y\|} \leq 1$$

$$\Rightarrow -1 \leq \frac{\langle x, y \rangle}{\|x\| \cdot \|y\|} \leq 1$$

$\underbrace{\quad}_{\cos(\alpha)}$  für ein eindeutiges  $\alpha \in [0, \pi]$

Definition:  $\angle(x, y) = \alpha$

c) Orthogonalbasen und Parsevalsche Gleichung

Def. 36.9

Sei  $V$  ein euklidischer oder unitärer Raum.

①  $x$  heißt orthogonal zu  $y \iff \langle x, y \rangle = 0$

Schreibe:  $x \perp y$

②  $M$  heißt orthogonal auf  $N \iff x \perp y \quad \forall \begin{matrix} x \in M \\ y \in N \end{matrix}$

Schreibe:  $M \perp N$

③ Für  $U \leq V$  heißt  $U^\perp := \{x \in V \mid x \perp y \quad \forall y \in U\}$   
heißt das orthogonale Komplement von  $U$ .

### Lemma 36.10

Es gilt:  $U^\perp \subseteq V$ .

Beweis:

Seien  $x, y \in U^\perp$ ,  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$  und  $z \in U$ .

$$\Rightarrow \langle \lambda \cdot x + \mu \cdot y, z \rangle = \lambda \cdot \underbrace{\langle x, z \rangle}_{=0} + \mu \cdot \underbrace{\langle y, z \rangle}_{=0} = 0$$

$$\Rightarrow \lambda \cdot x + \mu \cdot y \in U^\perp$$

□

### Def. 36.11

Sei  $V$  ein euklidischer oder unitärer Raum,  $B = (x_i | i \in I)$  Familie in  $V$ .

Ⓐ  $B$  heißt **orthogonal**  $\Leftrightarrow \langle x_i, x_j \rangle = 0 \quad \forall i, j \in I \text{ mit } i \neq j$

Ⓑ  $B$  heißt **orthonormal**  $\Leftrightarrow \langle x_i, x_j \rangle = \begin{cases} 0 & , i \neq j \\ 1 & , i = j \end{cases}$

$\Leftrightarrow B$  ist orthogonal und  $\|x_i\| = 1 \quad \forall i \in I$

Ⓒ  $B$  ist eine **Orthonormalbasis (ONB)**

$\Leftrightarrow B$  ist eine Basis und orthonormal.

### Bsp. 36.12

$E = (e_1, \dots, e_n)$  kanonische Basis des  $\mathbb{K}^n$  ist bez. des Standardinnerproduktes eine **ONB**, da  $\langle e_i, e_j \rangle = \begin{cases} 0 & , i \neq j \\ 1 & , i = j \end{cases}$

Lemma 36.13 Sei  $B$  ist eine orthogonale Familie in  $V \setminus \{0\}$ .

Dann ist  $B$  linear unabhängig.

Beweis:

Aussetz:  $\sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i = 0$

( $B = (x_i | i \in I)$ )

$$\Rightarrow 0 = \langle x_j, 0 \rangle = \langle x_j, \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i \rangle = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot \langle x_j, x_i \rangle$$

$$= \lambda_j \cdot \underbrace{\langle x_j, x_j \rangle}_{\neq 0}$$

$$\Rightarrow \lambda_j = 0 \quad \forall j \in I \quad \square$$

$\begin{cases} 0 & , i \neq j \\ \neq 0 & , i = j \end{cases}$

Prop. 36.24 (Parsevalsche Gleichung)

Sei  $B = (x_i | i \in I)$  eine **ONB** von  $V$  und  $x \in V$ .

Dann: 
$$x = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \langle x_i, x \rangle \cdot x_i$$

Zus.: Nur endlich viele der  $\langle x_i, x \rangle$  sind  $\neq 0$ .

Beweis:

Ausg.  $x = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i$

Z.z.:  $\lambda_j = \langle x_j, x \rangle \quad \forall j \in I$

$$\langle x_j, x \rangle = \langle x_j, \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot x_i \rangle = \sum_{\substack{i \in I \\ \text{endlich}}} \lambda_i \cdot \underbrace{\langle x_j, x_i \rangle}_{\begin{cases} 0, & i \neq j \\ 1, & i = j \end{cases}} = \lambda_j$$

D) Orthogonalisierungsverfahren von Gram-Schmidt

Satz 36.16 (Gram-Schmidt)

Sei  $B = (x_1, \dots, x_n)$  eine Basis des euklidischen bzw. unitären Raums  $V$ .

Dann:  $\exists B' = (z_1, \dots, z_n)$  **ONB** von  $V$

s.d.  $\forall k = 1, \dots, n: \text{Lin}(x_1, \dots, x_k) = \text{Lin}(z_1, \dots, z_k)$

Beweis: Konstruieren die  $z_k$  rekursiv:

$r=1$ :  $z_1 := \frac{x_1}{\|x_1\|} \Rightarrow \text{Lin}(z_1) = \text{Lin}(x_1) \quad \checkmark$   
und  $\|z_1\| = 1$

$1, \dots, r \mapsto r+1$ : Seien  $(z_1, \dots, z_r)$  ein orthogonales Familien mit  $\text{Lin}(z_1, \dots, z_r) = \text{Lin}(x_1, \dots, x_r)$ .

Setze:  $y_{r+1} := x_{r+1} - \sum_{i=1}^r \langle z_i, x_{r+1} \rangle z_i \neq 0$   $\text{Lin}(x_1, \dots, x_{r+1})$   
" "

$z_{r+1} := \frac{y_{r+1}}{\|y_{r+1}\|} \Rightarrow \|z_{r+1}\| = 1, \text{Lin}(z_1, \dots, z_{r+1})$

Zuige wdh:  $\langle z_i, z_{r+1} \rangle = 0 \quad \forall i=1, \dots, r, \text{ d.h. } z_i \perp z_{r+1}$

$$\langle z_i, z_{r+1} \rangle = \frac{1}{\|y_{r+1}\|} \langle z_i, y_{r+1} \rangle = \frac{1}{\|y_{r+1}\|} \left( \langle z_i, x_{r+1} \rangle - \sum_{j=1}^r \langle z_j, x_{r+1} \rangle \cdot z_j \right)$$

$$= \frac{1}{\|y_{r+1}\|} \left( \langle z_i, x_{r+1} \rangle - \langle z_i, \sum_{j=1}^r \langle z_j, x_{r+1} \rangle z_j \rangle \right)$$

$$= \frac{1}{\|y_{r+1}\|} \left( \langle z_i, x_{r+1} \rangle - \sum_{j=1}^r \langle z_j, x_{r+1} \rangle \cdot \langle z_i, z_j \rangle \right)$$

$$= \frac{1}{\|y_{r+1}\|} \left( \langle z_i, x_{r+1} \rangle - \langle z_i, x_{r+1} \rangle \cdot \langle z_i, z_i \rangle \right) = 0$$

(2)

Bsp. 36.20

Sei  $B = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} \right)$  Basis des  $\mathbb{R}^3$ ,  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  Standardskalarprodukt.

Ziel: Überführe  $B$  in eine ONB  $B' = (z_1, z_2, z_3)$   
s.d.  $\text{Lin}(x_1, \dots, x_k) = \text{Lin}(z_1, \dots, z_k) \quad \forall k=1, 2, 3.$

①  $z_1 = \frac{x_1}{\|x_1\|} = \frac{1}{\sqrt{1^2+0^2+1^2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$

②  $y_2 = x_2 - \langle z_1, x_2 \rangle \cdot z_1$   
 $= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \left( 1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} + 1 \cdot 0 + 1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \right) \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$   
 $= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{2}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

$z_2 := \frac{y_2}{\|y_2\|} = \frac{y_2}{1} = y_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

③  $y_3 = x_3 - \langle z_1, x_3 \rangle \cdot z_1 - \langle z_2, x_3 \rangle \cdot z_2$   
 $= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} - \frac{4}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} - 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$

$$z_3 = \frac{y_3}{\|y_3\|} = \frac{1}{\sqrt{(-2)^2 + 0^2 + 2^2}} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{2\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

Also,  $B' = (z_1, z_2, z_3) = \left( \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \right)$  ist ONB von  $\mathbb{R}^3$

## E) Orthogonalität und unitäre Matrizen

$$\begin{aligned} z &= x + i \cdot y, \quad x, y \in \mathbb{R} \\ \bar{z} &= x - i \cdot y \end{aligned}$$

Def 36.21:

Ⓐ  $A \in \text{Mat}_n(\mathbb{R})$  heißt **orthogonal**  $\Leftrightarrow A^t \circ A = \mathbb{1}_n$  (d.h.  $A^{-1} = A^t$ )

Sätze:  $O(n) := \{A \in \text{Mat}_n(\mathbb{R}) \mid A^t \circ A = \mathbb{1}_n\}$  heißt die **orthogonale Gruppe**

Ⓑ  $A \in \text{Mat}_n(\mathbb{C})$  " **unitär**  $\Leftrightarrow A^* \circ A = \mathbb{1}_n$  (d.h.  $A^{-1} = A^*$ )  
 $\hookrightarrow A^* := \overline{A^t}$

Sätze:  $U(n) := \{A \in \text{Mat}_n(\mathbb{C}) \mid A^* \circ A = \mathbb{1}_n\}$  heißt die **unitäre Gruppe**.

Prop. 36.22

$A$  orthogonal oder unitär  $\Rightarrow |\det(A)| = 1$

Beweis:

$$\det(\overline{A^t}) \cdot \det(A) = \det(A^*) \cdot \det(A) = \det(A^* \circ A) = \det(\mathbb{1}_n) = 1$$

$$\det(A^t) \cdot \det(A) = \overline{\det(A)} \cdot \det(A) = |\det(A)|^2 \quad \square$$

Prop. 36.23

Für eine Matrix  $A \in \text{Mat}_n(\mathbb{K})$  sind  $\Leftrightarrow$ :

Ⓐ  $A$  ist **orthogonal** bzw. **unitär**

Ⓑ  $A$  ist **invertierbar** mit  $A^{-1} = A^*$

Ⓒ Die **Spalten** von  $A$  sind eine **ONB** von  $\mathbb{K}^n$  bzw. Standardbasis.

Ⓓ Die **Zeilen** von  $A$  " " **ONB** " " " " "

Beweis: (a)  $\Leftrightarrow$  (b) : Definition

(b)  $\Leftrightarrow$  (c):  $A = (a^1 \dots a^4) \Rightarrow A^* = \bar{A}^t = \begin{pmatrix} (\bar{a}^1)^t \\ \vdots \\ (\bar{a}^4)^t \end{pmatrix}$

$\Rightarrow A^* \circ A = (b_{ij})_{i,j=1,\dots,4}$  mit  $b_{ij} = (\bar{a}^i)^t \circ a^j = \langle a^i, a^j \rangle$

Also:  $A^* \circ A = \mathbb{1}_4 \Leftrightarrow \langle a^i, a^j \rangle = \begin{cases} 0, & i \neq j \\ 1, & i = j \end{cases}$

$\Leftrightarrow$  Spalten sind ONB.

(b)  $\Leftrightarrow$  (d) : analog.

□

Bsp. 36.24:  $\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$  ist orthogonal, weil die Spalten eine ONB sind!

Kor. 36.25:

$(O(u,0)$  und  $(U(u,0))$  sind Untergruppen von  $(GL_n(\mathbb{C}), \circ)$

Beweis:

Seien  $A, B \in O(u)$  bzw.  $U(u)$

$\Rightarrow (A \circ B)^* \circ (A \circ B) = (\bar{A} \circ \bar{B})^t \circ (A \circ B) = (\bar{B}^t \circ \bar{A}^t) \circ (A \circ B)$   
 $= \bar{B}^t \circ (\underbrace{\bar{A}^t \circ A}_{\mathbb{1}_n}) \circ B = \bar{B}^t \circ B = \mathbb{1}_n \Rightarrow A \circ B \in O(u)$   
bzw.  $U(u)$

$(A^{-1})^* = (A^*)^* = (\bar{A}^t)^t = A = (A^{-1})^{-1}$

$\Rightarrow A^{-1} \in O(u)$  bzw.  $U(u)$ .

□

Bem. 36.26:

$\det : O(2) \longrightarrow \{1, -1\}$  ist eine Gruppenhomomorphismus

$$\Rightarrow O(2) = \underbrace{SO(2)}_{\substack{\text{"} \\ \{A \in O(2) \mid \det(A) = 1\} \\ \text{"} \\ \text{Kern}(\det) \subseteq O(2)}} \cup \underbrace{(O(2) \setminus SO(2))}_{\substack{\text{"} \\ \{A \in O(2) \mid \det(A) = -1\}}}$$

Es gilt:

$$\bullet SO(2) = \left\{ \begin{pmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{pmatrix} \mid \alpha \in [0, 2\pi) \right\}$$

$\stackrel{!!}{=} T(\alpha) =$  Drehung um den Winkel  $\alpha$   
um den Ursprung gegen Uhrzeigersinn

$$\bullet O(2) \setminus SO(2) = \left\{ \begin{pmatrix} \cos(\alpha) & \sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & -\cos(\alpha) \end{pmatrix} \mid \alpha \in [0, 2\pi) \right\}$$

$\stackrel{!!}{=} S(\alpha) =$  Spiegelung an der Achse  
 $\text{Lin} \left( \begin{pmatrix} \cos(\frac{\alpha}{2}) \\ \sin(\frac{\alpha}{2}) \end{pmatrix} \right)$

F) Orthogonale Summen und orthogonale Projektoren

Def. 36.27

Sei  $V$  ein euklidischer oder unitärer Raum.

Dann:  $V$  besitzt orthogonale Summen von  $U_1, \dots, U_n \subseteq V$   
 $\Leftrightarrow V = U_1 \oplus \dots \oplus U_n$  und  $U_i \perp U_j \quad \forall i \neq j$ .

Schreibe dann:  $V = U_1 \perp \dots \perp U_n$ .

Prop. 36.29:

$U \subseteq V$  mit  $\dim_{\mathbb{K}} V < \infty$

$\Rightarrow$

$$V = U \perp U^\perp$$

Beweis: Zeige:  $V = U \oplus U^\perp$  (dann folgt, weil  $U \perp U^\perp$ )

z.z.:  $U \cap U^\perp = \{0\}$

$$\text{Sei } x \in U \cap U^\perp \implies \underbrace{\langle x, x \rangle}_{=0} = 0 \implies x=0$$

z.z.:  $V \subseteq U + U^\perp$

Sei  $\tilde{B} = (x_1, \dots, x_k)$  Basis von  $U$ . Ergänze  $\tilde{B}$  zu Basis  $B = (x_1, \dots, x_n)$  von  $V$  und wende Gram-Schmidt auf  $B$  an und erhalte Basis  $B' = (z_1, \dots, z_n)$

$$\implies \text{Lin}(z_1, \dots, z_k) = \text{Lin}(x_1, \dots, x_k) = U$$

$$\text{und } z_j \perp z_i \quad \forall j = k+1, \dots, n, \quad i = 1, \dots, k$$

$$\implies z_{k+1}, \dots, z_n \in \text{Lin}(z_1, \dots, z_k)^\perp = U^\perp$$

$$\implies V = \text{Lin}(z_1, \dots, z_n) = \underbrace{\text{Lin}(z_1, \dots, z_k)}_U + \underbrace{\text{Lin}(z_{k+1}, \dots, z_n)}_{U^\perp}$$

□

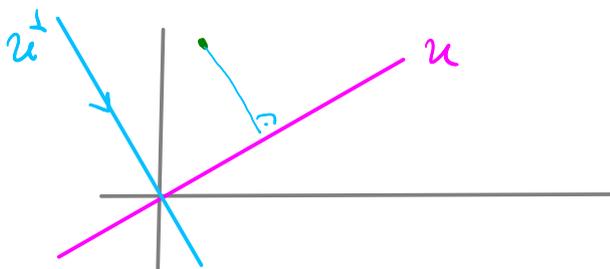
Bem 36.29

Sei  $V$  ein endl.-dim. euklidischer oder unitärer Raum und  $U \subseteq V$ .

$$\text{Dann: } \pi_U : V \rightarrow V : x = \underbrace{u}_U + \underbrace{u^\perp}_{U^\perp} \longmapsto u$$

heißt die orthogonale Projektion auf  $U$

$$\implies \text{Im}(\pi_U) = U, \quad \text{Ker}(\pi_U) = U^\perp$$



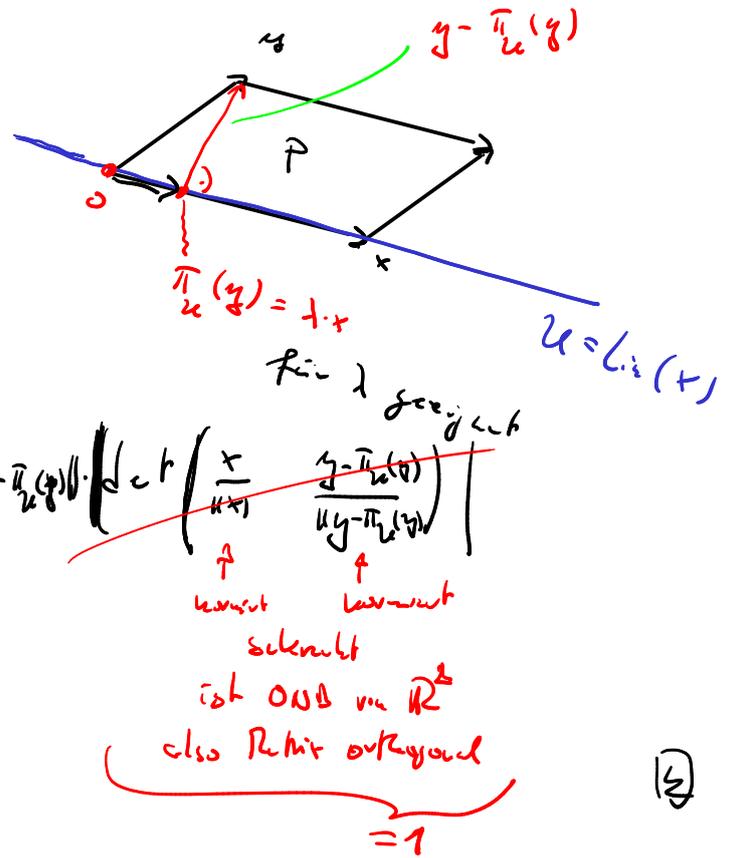
Bem 36.30 (Determinante als Volumenformel)

Zeige:  $V(P) = |\det(x, y)|$

•  $V(P) = \|x\| \cdot \|y - \pi_U(y)\|$

•  $|\det(x, y)| = |\det(x, y - \lambda x)|$

$= |\det(x, y - \pi_U(y))| = \|x\| \cdot \|y - \pi_U(y)\| \cdot \left| \det \begin{pmatrix} x & y - \pi_U(y) \\ \|x\| & \|y - \pi_U(y)\| \end{pmatrix} \right|$



§ 37 Spektralsatz und Hauptachsentransformationen

GL:  $V$  sei ein endl.-dim. euklidischer oder unitärer Raum

A) Die adjungierte Abbildung

Satz 37.1

Sei  $f \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ . Dann:  $\exists_1 f^* \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  s.d.

$\forall x, y \in V: \langle f(x), y \rangle = \langle x, f^*(y) \rangle$

$B = (x_1, \dots, x_n)$

$f^*$  heißt die zu  $f$  adjungierte Abbildung und für eine ONB von  $V$

gilt:  $f^*(y) = \sum_{i=1}^n \langle f(x_i), y \rangle \cdot x_i$

Beweis:

Existenz von  $f^*$ : Definiere  $f^*: V \rightarrow V$  durch  $f^*(y) = \sum_{i=1}^n \langle f(x_i), y \rangle \cdot x_i$

für ein feste ONB  $B = (x_1, \dots, x_n)$ .

$\Rightarrow f^*$  ist linear, weil  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  linear in der 2. Komponente.

Zielerweis:  $\langle f(x), y \rangle = \langle f(\sum_{i=1}^n \langle x_i, x \rangle \cdot x_i), y \rangle$

$$= \left\langle \sum_{i=1}^n \langle x_i, x \rangle \cdot f(x_i), y \right\rangle = \sum_{i=1}^n \overline{\langle x_i, x \rangle} \cdot \langle f(x_i), y \rangle$$

$$= \sum_{i=1}^n \langle x, x_i \rangle \cdot \langle f(x_i), y \rangle = \left\langle x, \sum_{i=1}^n \langle f(x_i), y \rangle \cdot x_i \right\rangle$$

$$= \langle x, f^*(y) \rangle$$

Eindeutigkeit von  $f^*$

Sei  $h \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  mit  $\langle f(x), y \rangle = \langle x, h(y) \rangle \quad \forall x, y$

$$\Rightarrow h(y) = \sum_{i=1}^n \langle x_i, h(y) \rangle \cdot x_i = \sum_{i=1}^n \langle f(x_i), y \rangle \cdot x_i = f^*(y)$$

$$\Rightarrow h = f^* \quad \square$$

Korollar 37.2

$$f^{**} = f$$

Beweis:

$$\langle f^*(x), y \rangle = \langle y, f^*(x) \rangle = \langle f(y), x \rangle = \langle x, f(y) \rangle$$

□

Def. 37.3

Für  $A \in \text{Mat}_n(\mathbb{K})$  heißt  $A^* = \overline{A}^t$  die Adjungierte von  $A$ .  
 (Für  $A \in \text{Mat}_n(\mathbb{R})$  gilt  $A^* = A^t$ .)

Korollar 37.4

$B$  eine ONB von  $V$  und  $f \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$

$$\Rightarrow M_B^B(f^*) = \left( M_B^B(f) \right)^*$$

Beweis:  $M_B^B(f) = (a_{ij})_{i,j}$  und  $M_B^B(f^*) = (b_{ji})_{j,i}$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^n a_{ij} \cdot x_i = f(x_j) = \sum_{i=1}^n \langle x_i, f(x_j) \rangle \cdot x_i \quad (1)$$

$$\sum_{j=1}^n b_{ji} \cdot x_j = f^*(x_i) = \sum_{j=1}^n \langle x_j, f^*(x_i) \rangle \cdot x_j \quad (2)$$

$$\Rightarrow \overline{a_{ij}} = \overline{\langle x_i, f(x_j) \rangle} = \langle f(x_j), x_i \rangle = \langle x_j, f^*(x_i) \rangle \stackrel{(2)}{=} b_{ji} \quad \square$$

Bsp. 37.5  $V = \mathbb{C}^2$ , Standardinnerprodukt,  $E =$  kanonische Basis

$$f: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^2; \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 2x + 4y \\ 2y - 4x \end{pmatrix}$$

Ziel: bestimme  $f^*$

$$f(e_1) = \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \end{pmatrix}, f(e_2) = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow M_E^E(f) = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -4 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow M_E^E(f^*) = (M_E^E(f))^* = \begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 4 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow f^*: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^2; \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 4 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x - 4y \\ 4x + 2y \end{pmatrix}$$

B) Spektraltheorie für selbstadjungierte Endomorphismen

Def. 37.6

(a)  $f \in \text{End}_K(V)$  heißt selbstadjungiert oder hermitesch

$$\Leftrightarrow f^* = f, \text{ d.h. } \langle f(x), y \rangle = \langle x, f(y) \rangle \quad \forall x, y \in V$$

(b)  $A \in \text{Mat}_n(\mathbb{C})$  heißt hermitesch  $\Leftrightarrow A^* = A$ .

Prop. 37.7:

Sei  $B$  eine ONB von  $V$  und  $f \in \text{End}_K(V)$ .

Dann:  $f$  ist selbstadjungiert  $\Leftrightarrow M_B^B(f)$  ist hermitesch

Beweis:

$$f \text{ selbstadjungiert} \Leftrightarrow f^* = f \Leftrightarrow \underbrace{\Pi_B^B(f^*)}_{\|B \circ B\|} = \underbrace{\Pi_B^B(f)}_{(\Pi_B^B(f))^*}$$

$\Leftrightarrow \Pi_B^B(f)$  ist hermitisch

□

Lemma 37.8

Sei  $f \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  selbstadjungiert.

Dann:  $\chi_f \in \mathbb{R}[t]$  und  $\chi_f$  zerfällt über  $\mathbb{R}$  in Linearfaktoren

Insbesondere: alle Eigenwerte von  $f$  sind **reelle Zahlen**.

$\text{Mat}_n(\mathbb{C})$   
u

Beweis:

Wähle eine ONB  $B$  von  $V$  und setze  $A := \Pi_B^B(f) \in \text{Mat}_n(\mathbb{K})$

Beachte:  $\chi_f = \chi_A$

Beachte:  $\exists \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{C} : \chi_A = (t - \lambda_1) \dots (t - \lambda_n)$

$\Rightarrow \lambda_i$  ist ein Eigenwert von  $A$  über  $\mathbb{C}$

$\Rightarrow \exists \alpha x \in \mathbb{C}^n : Ax = \lambda_i \cdot x$

$\bar{A}^t = A^* = A$

Z.z.:  $\lambda_i \in \mathbb{R}$

$\lambda_i \cdot (\bar{x}^t \circ x) = \bar{x}^t \circ (\lambda_i x) = \bar{x}^t \circ Ax = \bar{x}^t \circ \bar{A}^t \circ x$   
 $\langle x, x \rangle \neq 0$

$\parallel$   
 $(Ax)^t \circ x$

$\parallel$   
 $(\lambda_i \cdot x)^t \circ x$

$\bar{\lambda}_i \cdot (\bar{x}^t \circ x)$

$\Rightarrow \lambda_i = \bar{\lambda}_i \Rightarrow \lambda_i \in \mathbb{R}$

□

# Spektralsatz für selbstadjungierte Endomorphismen 37.9

Sei  $f \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$ .

Dann sind (1),

(a)  $f$  ist **selbstadjungiert**

(b)  $V$  hat eine **ONB** aus **Eigenvektoren** von  $f$   
und alle **Eigenwerte** sind **reelle Zahlen**.

(c)  $\exists$  **ONB**  $B$  von  $V$ :  $M_B^B(f) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{R})$

d.h.  $f$  ist **diagonalisierbar** bez. **ONB** mit **reellen Eigenwerten**

Beweis: (1)  $\Leftrightarrow$  (c): klar.

(a)  $\Rightarrow$  (b): Beweis durch Induktion nach  $n = \dim_{\mathbb{K}}(V)$ :

$n=1$ : klar, weil  $\forall x \in V \Rightarrow \left(\frac{x}{\|x\|}\right)$  ist **ONB** und  $\frac{x}{\|x\|}$  ist **EV**

$n-1 \mapsto n$ :  $\chi_f$  zerfällt über  $\mathbb{R}$  in **Linearfaktoren** (wegen 37.8)

$$\Rightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}: \chi_f(\lambda) = 0$$

$$\Rightarrow \lambda \text{ ist ein } \text{EW von } f$$

$$\Rightarrow \exists \neq x \in V: f(x) = \lambda \cdot x$$

$$\text{Setze: } U := \text{Lin}(x) \Rightarrow \dim_{\mathbb{K}} U = 1$$

$$\Rightarrow \dim_{\mathbb{K}} U^\perp = n - \dim_{\mathbb{K}} U = n - 1$$

$$\text{Zeige: } f(U^\perp) \subseteq U^\perp. \quad \text{Sei } y \in U^\perp$$

$$\langle f(y), x \rangle = \langle y, f^*(x) \rangle = \langle y, f(x) \rangle$$

$$= \langle y, \lambda \cdot x \rangle = \lambda \cdot \underbrace{\langle y, x \rangle}_{=0} = \lambda \cdot 0 = 0$$

$$\Rightarrow f(y) \in U^\perp \Rightarrow f(U^\perp) \subseteq U^\perp$$

Also:  $f|_{U^\perp}: U^\perp \rightarrow U^\perp$  ist eine **Endomorphismus**

$$\begin{aligned} \Rightarrow \langle f_{U^\perp}(v), w \rangle &= \langle f(v), w \rangle = \langle v, f^*(w) \rangle = \langle v, f(w) \rangle = \langle v, f_{U^\perp}(w) \rangle \\ &\Rightarrow f_{U^\perp} \text{ ist selbstadjungiert.} \end{aligned}$$

Induktion  $\Rightarrow \exists$  ONB  $B' = (x_2, \dots, x_n)$  von  $U^\perp$   
 aus EVen von  $f|_{U^\perp}$  und die  
 EV  $\lambda_2, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$

d.h.  $f|_{U^\perp}(x_i) = \lambda_i x_i$  für  $i=2, \dots, n$   
 $\parallel$   
 $f(x_i)$

Setze  $x_1 := \frac{x}{\|x\|} \Rightarrow \|x_1\| = 1$  und  $x_1 \perp x_i \forall i \geq 2$

$\Rightarrow B = (x_1, x_2, \dots, x_n)$  ist ONB von  $V$  aus  
 EVen von  $f$  und die Eigenwerte sind reell.

(b)  $\Rightarrow$  (c): Sei  $B = (x_1, \dots, x_n)$  eine ONB aus EVen von  $f$   
 mit EVen  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$ .

$$\Rightarrow (M_B^B(f))^* = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}^* = \begin{pmatrix} \overline{\lambda_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \overline{\lambda_n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$\parallel$   
 $M_B^B(f)$

$\stackrel{37.7}{\Rightarrow} f$  ist selbstadjungiert.

□

Korollar 37.10

Sei  $A \in \text{Mat}_n(K)$  *symmetrisch* (falls  $K=\mathbb{R}$ ) oder *hermitesch* (falls  $K=\mathbb{C}$ ).

Dann  $\exists T \in O(n)$  bzw.  $T \in U(n)$  mit

$$T^* \circ A \circ T = T^{-1} \circ A \circ T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

*d.h.  $A = T \circ (\Lambda) \circ T^*$   
 heißt die  
 Eigenwertzerlegung  
 von  $A$*

mit  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$

Insbesondere: symmetrische bzw. hermitesche Matrizen sind  
 diagonalisierbar und haben nur *reelle* Eigenwerte.

Beweis: Wende 37.9 auf  $f_A$  an und setze  $T = T_B^B$ .

□

Bsp. 27.11

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \quad \text{symmetrisch.}$$

Ziel: Bestimme  $T \in O(3)$  :  $T^t \circ A \circ T = \begin{pmatrix} 2 & & \\ & -1 & \\ & & -1 \end{pmatrix}$

① Bestimme  $\chi_A$ :

$$\chi_A = \det \begin{pmatrix} t & -1 & 1 \\ 1 & t & -1 \\ -1 & 1 & t \end{pmatrix} = t^3 - 2 - 3t = (t-2) \cdot (t+1)^2$$

Also:  $-1$  und  $2$  sind die EWe von  $A$

② Bestimme die Eigenräume

$$\text{Eig}(A, 2) = \text{Lös} \left( 2 \cdot \mathbb{1}_3 - A, 0 \right) \stackrel{\text{Gauß}}{=} \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \right)$$

$$\text{Eig}(A, -1) = \text{Lös} \left( -\mathbb{1}_3 - A, 0 \right) \stackrel{\downarrow}{=} \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -1 & -1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right)$$

③ Bestimme ONB's der Eigenräume unter Ben Gram-Schmidt

3.1 Eig}(A, 2):  $x_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$   
 $z_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}$

3.2 Eig}(A, -1):  $x_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, x_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$   
 $z_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix}$

$$y_3 = x_3 - \langle z_2, x_3 \rangle \cdot z_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$z_3 = \frac{1}{\|y_3\|} \cdot y_3 = \frac{1}{\sqrt{\frac{3}{2}}} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ -1 \end{pmatrix} = \sqrt{\frac{2}{3}} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$$

Dann:  $T = \begin{pmatrix} z_1 & z_2 & z_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & -\frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$   
 $\Rightarrow T^t \circ A \circ T = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

Satz 37.12 (Spektralzerlegung selbstadjungierter Endomorphismen)

Sei  $f \in \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$  selbstadjungiert und  $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R}$  die paarweise verschiedenen Eigenwerte von  $f$ .

Ferner bezeichnen  $\pi_i : V \rightarrow V$  die orthogonale Projektion auf  $\text{Eig}(f, \lambda_i)$ .

Dann: ①  $f = \lambda_1 \cdot \pi_1 + \dots + \lambda_r \cdot \pi_r$  (Spektralzerlegung von  $f$ )

und ②  $V = \text{Eig}(f, \lambda_1) \perp \dots \perp \text{Eig}(f, \lambda_r)$

Beweis:

② Spektralsatz  $\Rightarrow \exists$  ONB von  $V$  aus Eigenvektoren von  $f$

$$\Rightarrow V = \text{Eig}(f, \lambda_1) \oplus \dots \oplus \text{Eig}(f, \lambda_r)$$

und  $\text{Eig}(f, \lambda_i) \perp \text{Eig}(f, \lambda_j)$  für  $i \neq j$ .

① Sei  $x \in V \Rightarrow \exists_1 x_i \in \text{Eig}(f, \lambda_i) : x = x_1 + \dots + x_r$

$$\Rightarrow \pi_j(x_i) = \begin{cases} x_i, & i=j \\ 0, & i \neq j \end{cases} \text{ weil } x_i \in \text{Eig}(f, \lambda_i) \perp$$

$$\Rightarrow \pi_j(x) = \pi_j(x_1) + \dots + \pi_j(x_r) = x_j$$

$$\Rightarrow (\lambda_1 \cdot \pi_1 + \dots + \lambda_r \cdot \pi_r)(x) = \lambda_1 \cdot \pi_1(x) + \dots + \lambda_r \cdot \pi_r(x)$$

$$= \lambda_1 \cdot x_1 + \lambda_2 \cdot x_2 + \dots + \lambda_r \cdot x_r$$

$$= f(x_1) + f(x_2) + \dots + f(x_r) = f(x_1 + \dots + x_r) = f(x)$$

□

C) Hauptachsentransformationen für quadratische Formen

Def. 37.13

Sei  $V$  ein  $\mathbb{R}$ -VR.

①  $b : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  heißt **bilinear**

$\Leftrightarrow b$  linear in beiden Komponenten ist

$$\text{d.h. } b(\lambda x + \mu y, z) = \lambda \cdot b(x, z) + \mu \cdot b(y, z)$$

$$b(x, \lambda y + \mu z) = \lambda \cdot b(x, y) + \mu \cdot b(x, z)$$

② Ein bilinear Abb.  $b : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  heißt **symmetrisch**

$$\Leftrightarrow b(x, y) = b(y, x) \quad \forall x, y \in V.$$

In dem Fall heißt  $q_b : V \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto b(x, x)$

die **quadratische Form** zu  $b$ .

Lemma 37.14 (Polarisierung der Bilinearform)

$$b(x, y) = \frac{1}{2} \cdot (q_b(x+y) - q_b(x) - q_b(y))$$

Bsp. 37.15

① Skalarprodukte auf  $\mathbb{R}$ -VRen sind symmetrische Bilinearformen.

②  $A \in \text{Mat}_n(\mathbb{R})$  **symmetrisch**

$$\Rightarrow b_A : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} : (x, y) \mapsto x^t \cdot A \cdot y$$

ist eine **symmetrische Bilinearform**.

Klar:  $b_A$  bilinear, weil Matrixprodukt linear

$$b_A(x, y) = x^t \cdot A \cdot y \stackrel{A=A^t}{=} x^t \cdot A^t \cdot y \stackrel{\substack{\text{wird} \\ \text{als } \mathbb{R}\text{-Vektor}}}{=} (x^t \cdot A^t \cdot y)^t$$

$$= y^t \cdot A^{tt} \cdot x^{tt} = y^t \cdot A \cdot x = b_A(y, x)$$

Bemerk:  $q_A = q_{b_A} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto x^t \cdot A \cdot x = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} \cdot x_i \cdot x_j$

# Hauptachsentransformation 37.16

Sei  $A \in \text{Mat}_n(\mathbb{R})$  eine symmetrische Matrix.

Dann:  $\exists$  ONB  $B = (x_1, \dots, x_n)$  von  $\mathbb{R}^n$  (bez. Standarddotprodukt)

s.d.  $A \cdot x_i = \lambda_i \cdot x_i$  für  $i=1, \dots, n$

und  $q_A(x) = \sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot \langle x_i, x \rangle^2$

Die Vektoren  $x_i$  werden die **Hauptachsen** von  $q_A$  genannt.

Beweis: Spektralsatz für symm. Matrizen

$\Rightarrow \exists$  ONB  $B = (x_1, \dots, x_n)$  von  $\mathbb{R}^n$ ;  $A \cdot x_i = \lambda_i \cdot x_i$   
 (d.h.  $T = (x_1 | \dots | x_n) \Rightarrow T^t \cdot A \cdot T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$ )

Sei nun  $x \in \mathbb{R}^n \xrightarrow{\text{Paral.}} x = \sum_{i=1}^n \langle x_i, x \rangle \cdot x_i$

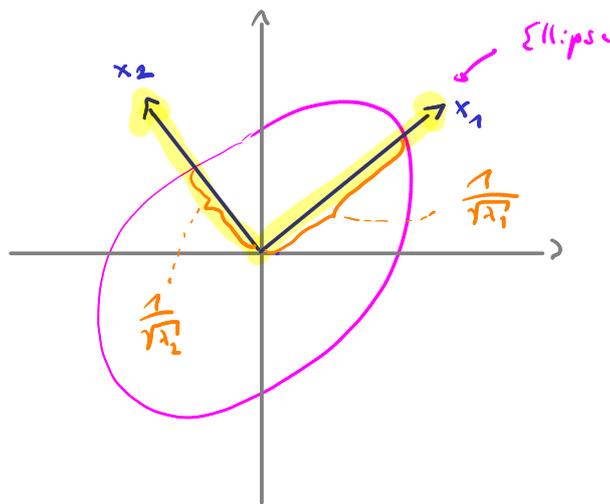
$$\begin{aligned} \Rightarrow q_A(x) &= x^t \cdot A \cdot x = x^t \cdot A \cdot \sum_{i=1}^n \langle x_i, x \rangle \cdot x_i \\ &= \sum_{i=1}^n \langle x_i, x \rangle \cdot \underbrace{x^t \cdot A \cdot x_i}_{= \lambda_i \cdot x_i} = \sum_{i=1}^n \langle x_i, x \rangle \cdot \lambda_i \cdot \underbrace{x_i^t \cdot x_i}_{= \langle x_i, x_i \rangle} \\ &= \sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot \langle x_i, x \rangle^2 \end{aligned}$$

## Bemerkung 37.17 (Geometrische Interpretation)

Sei  $A \in \text{Mat}_n(\mathbb{R})$  symmetrisch.

$\Rightarrow S_{q_A} = \{ y \in \mathbb{R}^n \mid q_A(y) = 1 \}$

$T^t \cdot A \cdot T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$ ,  $T = \underbrace{(x_1 \dots x_n)}_{O(n)}$



Bemerkung: Wenn  $b_A$  Skalarprodukt ist, dann ist  $S_{q_A}$  die Einheitskugel in  $\mathbb{R}^n$  bez. der Norm  $\sqrt{q_A}$ , die zu  $b_A$  gehört.

## 1) Positiv definite symmetrische und hermitesche Matrizen

### Def. 37.18:

- Ⓐ Eine **symmetrische** Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}(\mathbb{R})$  heißt
- **positiv definit**  $:\Leftrightarrow x^t \cdot A \cdot x > 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$
  - **negativ definit**  $:\Leftrightarrow x^t \cdot A \cdot x < 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$
  - **indefinit**  $:\Leftrightarrow \exists x, y \in \mathbb{R}^n: \begin{cases} x^t \cdot A \cdot x > 0 \\ y^t \cdot A \cdot y < 0 \end{cases}$

- Ⓑ Eine **hermitesche** Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}(\mathbb{C})$  heißt
- **positiv definit**  $:\Leftrightarrow \bar{x}^t \cdot A \cdot x > 0 \quad \forall x \in \mathbb{C}^n$
  - **negativ definit**  $:\Leftrightarrow \bar{x}^t \cdot A \cdot x < 0 \quad \forall x \in \mathbb{C}^n$
  - **indefinit**  $:\Leftrightarrow \exists x, y \in \mathbb{C}^n: \begin{cases} \bar{x}^t \cdot A \cdot x > 0 \\ \bar{y}^t \cdot A \cdot y < 0 \end{cases}$

- Ⓒ Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}(\mathbb{R})$  und  $A(k)$  entstehe aus  $A$  durch das Streichen der letzten  $n-k$  Zeilen & Spalten.  
Dann heißt  $A(k)$  die  **$k$ -te Hauptmatrix** und  $\det(A(k))$  die  **$k$ -te Hauptminor** von  $A$ .

### Bem. 37.19

$A$  ist **negativ definit**  $\Leftrightarrow -A$  ist **positiv definit**

### Satz 37.21 (Hauptsatz - Kriterien)

Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}(\mathbb{R})$  symmetrisch bzw. hermitesch.

Dann sind  $\Leftrightarrow$ :

- $A$  ist **positiv definit**
- Alle **Eigenwerte** von  $A$  sind **positiv**.
- Alle **Hauptminoren** von  $A$  sind **positiv**.

Bsp. 37.23:

$$A = \begin{pmatrix} 7 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \text{ ist positiv definit}$$

Beweis:

- $A(1) = (7) \Rightarrow \det(A(1)) = 7 > 0$
- $A(2) = \begin{pmatrix} 7 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \Rightarrow \det(A(2)) = 7 \cdot 3 - 1 \cdot 1 = 20 > 0$
- $A(3) = A \Rightarrow \det(A(3)) = \det(A) = 7 \cdot 3 \cdot 1 - 1 \cdot 7 - 1 = 13 > 0$

Lemma 37.20

Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}(\mathbb{K})$  symmetrisch bzw. hermitesch und  $T \in GL_n(\mathbb{K})$ .

Dann:  $A$  ist positiv definit  $\Leftrightarrow T^* \circ A \circ T$  ist positiv definit  
ist symmetrisch bzw. hermitesch

Beweis:

Beachte: •  $(T^* \circ A \circ T)^* = T^* \circ A^* \circ T^{**} = T^* \circ A \circ T$   
 $A = A^*$

•  $\mathbb{K}^n \setminus \{0\} = \{T \cdot x \mid x \in \mathbb{K}^n \setminus \{0\}\}$   
 $T$  ist invertierbar

Dann:

$A$  ist pos. definit  $\Leftrightarrow \bar{x}^t \circ A \circ x > 0 \quad \forall x \in \mathbb{K}^n \setminus \{0\}$

$\Leftrightarrow (\overline{T \circ x})^t \circ A \circ (T \circ x) > 0 \quad \forall x \in \mathbb{K}^n \setminus \{0\}$

$\Leftrightarrow \bar{x}^t \circ (T^* \circ A \circ T) \circ x > 0 \quad \forall x \in \mathbb{K}^n \setminus \{0\}$

$\Leftrightarrow T^* \circ A \circ T$  ist positiv definit. (3)

Bem. 37.22:

- $A$  ist negativ definit  $\Leftrightarrow$  alle EWe sind negativ
- $A$  ist indefinit  $\Leftrightarrow$   $A$  hat einen positiven und einen negativen Eigenwert

Bem. 37.24

$A \in \text{Mat}_n(\mathbb{R})$  symmetrisch und pos. definit

$\Leftrightarrow b_A$  ist Skalarprodukt.

Beweis von 37.21

(a)  $\Leftrightarrow$  (b):

•  $A = A^* \rightarrow \exists T \in O(n)$  bzw.  $U(n) : T^* \circ A \circ T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$   
 $T^{-1} \circ A \circ T$

$\Rightarrow \lambda_1, \dots, \lambda_n$  sind die EWs von  $A$

• " $\Rightarrow$ " Sei  $A$  positiv definit

$\Rightarrow \lambda_i = \bar{x}_i^t \circ A \circ x_i > 0$

• " $\Leftarrow$ "  $T \in O(n)$  bzw.  $U(n) \Rightarrow B = (x_1, \dots, x_n)$  ist ONB von  $\mathbb{K}^n$

Sei  $x \in \mathbb{K}^n$ , t.t.:  $\bar{x}^t \circ A \circ x > 0$

Sei  $\Pi_B(x) = \begin{pmatrix} \mu_1 \\ \vdots \\ \mu_n \end{pmatrix}$ , d.h.  $x = \sum_{i=1}^n \mu_i \cdot x_i$

Beh:  $T = T_E^B$

$\Rightarrow T \circ \Pi_B(x) = T_E^B \circ \Pi_B(x) = T_E(x) = x$

$\Rightarrow \bar{x}^t \circ A \circ x = \overline{(T \circ \Pi_B(x))}^t \circ A \circ (T \circ \Pi_B(x))$

$= \overline{\Pi_B(x)}^t \circ \overline{T}^t \circ A \circ T \circ \Pi_B(x)$

$= (\overline{\mu_1}, \dots, \overline{\mu_n}) \circ \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} \mu_1 \\ \vdots \\ \mu_n \end{pmatrix}$

$= \sum_{i=1}^n \lambda_i \underbrace{\overline{\mu_i} \mu_i}_{|\mu_i|^2} = \sum_{i=1}^n \underbrace{\lambda_i}_{>0} \cdot \underbrace{|\mu_i|^2}_{>0} > 0$   
für mindestens ein  $i$

$\Rightarrow A$  ist positiv definit.

②  $\Rightarrow$  ①: Bemerkung: mit ② können wir auch ⑤ voraussetzen.

•  $A$  hermitisch und  $T \in O(n)$  bzw.  $U(n)$ :

Symm. oder

$$T^* \circ A \circ T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} \text{ und } \lambda_i > 0 \quad i=1, \dots, n$$

$$T^{-1} \circ A \circ T$$

$\Rightarrow$

$A$  pos. definit

$$\det(A) = \det(T^{-1} \circ A \circ T) = \lambda_1 \cdots \lambda_n > 0$$

$\det(A)$

•  $A(k) \in \text{Mat}_k^s(k)$  ist symmetrisch bzw. hermitisch und  $A(k)$  ist positiv definit,

denn, für  $u \in K^k$  gilt

$$\underline{u^t \circ A(k) \circ u} = \underline{(u_1, \dots, u_k, 0, \dots, 0)} \circ \underline{A} \circ \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_k \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} > 0$$

$A$  pos. definit.

Damit:  $\det(A(k)) > 0$

$\uparrow$   
s.o.

③  $\Rightarrow$  ②: Induktion nach  $n$ :

$n=1$ :  $A = (a_{11})$  mit  $a_{11} = \det(A) > 0$  und  $a_{11}$  ist EW von  $A$

$\Rightarrow$   $A$  ist pos. definit

③  $\Leftrightarrow$  ②

$n-1 \rightarrow n$ :  $A(n-1)$  hat  $n-1$  pos. Hauptw.-w.

$\Rightarrow$  Ind.  $A(n-1)$  ist pos. definit

•  $A(n-1)$  symmetrisch bzw. hermitisch

$\Rightarrow S \in O(n-1)$  bzw.  $U(n-1)$ :  $S^{-1} \circ A(n-1) \circ S = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_{n-1} \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \lambda_1, \dots, \lambda_{n-1}$  sind die EW von  $A(n-1)$

$\Rightarrow$   $\lambda_1, \dots, \lambda_{n-1} > 0$

③  $\Leftrightarrow$  ②

• Satz c:  $T = \left( \begin{array}{c|c} S & \begin{matrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{matrix} \\ \hline 0 \dots 0 & 1 \end{array} \right) \in \text{GL}(K)$

$\Rightarrow T^* \circ A \circ T = \left( \begin{array}{c|c} S^* A (n-1) S & \begin{matrix} a_1 \\ \vdots \\ a_{n-1} \end{matrix} \\ \hline \bar{a}_1 \dots \bar{a}_{n-1} & a_n \end{array} \right) \in \mathbb{R}$

• Satz c:  $C = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{1}_{n-1} & \begin{matrix} c_1 \\ \vdots \\ c_{n-1} \end{matrix} \\ \hline 0 \dots 0 & 1 \end{array} \right)$  mit  $c_i = -\frac{a_i}{\lambda_i}$  für  $i=1, \dots, n-1$

$\Rightarrow E := (T \circ C)^* \circ A \circ (T \circ C) = C^* \circ T^* \circ A \circ T \circ C$   
 $= C^* \circ \left( \begin{array}{c|c} \begin{matrix} \lambda_1 & 0 \\ \vdots & \vdots \\ 0 & \lambda_{n-1} \end{matrix} & \begin{matrix} a_1 \\ \vdots \\ a_{n-1} \end{matrix} \\ \hline \bar{a}_1 \dots \bar{a}_{n-1} & a_n \end{array} \right) \circ C = \left( \begin{array}{c|c} \lambda_1 & 0 \\ \vdots & \vdots \\ 0 & \lambda_n \end{array} \right)$   
 mit  $\lambda_n \in \mathbb{R}$  geeignet!

$\Rightarrow E$  ist symmetrisch. Ltw. berechnet mit Eigenwerten  $\lambda_1, \dots, \lambda_n > 0$ , dann  $\lambda_n \cdot \lambda_{n-1} \dots \lambda_1 = \det(E)$

$\Rightarrow E$  ist pos. definit  
 (2) (3) (4)  
 $\Rightarrow A$  ist pos. definit.

$\det(A) \cdot \det((T \circ C)^*) \cdot \det(T \circ C)$   
 $\det(A) \cdot \det(T \circ C) \cdot \det(T \circ C)$   
 $\det(A) \cdot |\det(T \circ C)|^2 \geq 0$

(2)

# § 38 Singulärwertzerlegung

## Satz 38.1

Sei  $A \in \text{Mat}(m \times n, \mathbb{R})$  vom Rang  $r$ .

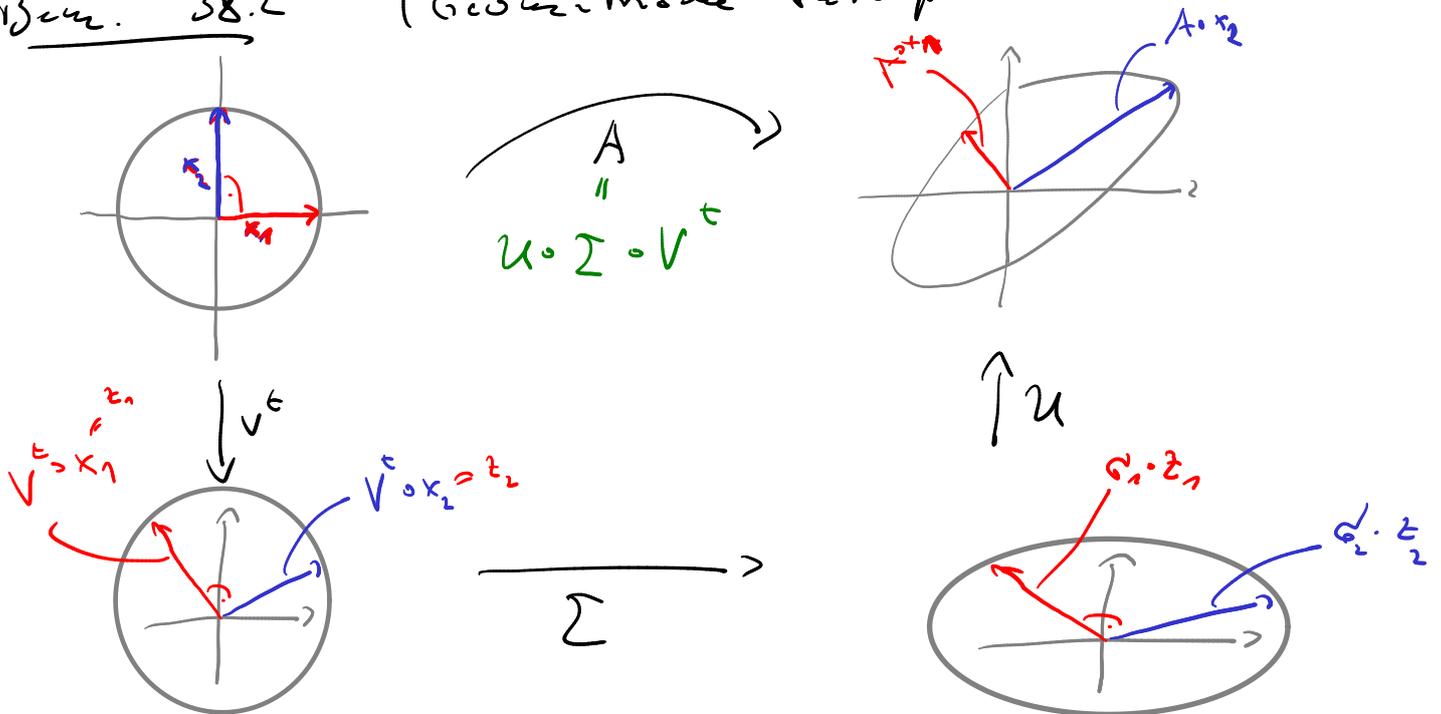
Dann:  $\exists U \in O(m)$  und  $V \in O(n)$  und  $d_1 \geq \dots \geq d_r > 0$

so dass:  $A = U \circ \Sigma \circ V^t$  Singulärwertzerlegung von  $A$

mit  $\Sigma = \left( \begin{array}{c|c} d_1 & 0 \\ \vdots & \\ 0 & d_r \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right) \in \text{Mat}(m \times n, \mathbb{R})$

- Spalten von  $U$  = linke Singulärvektoren
- " "  $V$  = rechte " "
- $d_1, \dots, d_r$  heißen Singulärwerte von  $A$

## Bem. 38.2 (Geometrische Interpretation)



Bemerkung:  $U = (x_1 \dots x_m)$ ,  $V = (y_1 \dots y_n)$

$$\Rightarrow A = U \circ \Sigma \circ V^t = \sum_{i=1}^r d_i \cdot \underbrace{x_i \circ y_i^t}_{\in \text{Mat}(m \times n, \mathbb{R})}$$

hat Rang 1

•  $A \circ y_i = d_i \cdot x_i \quad \forall i=1, \dots, r$

Beweis 38.3

a)  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}(\mathbb{R})$   $\left\{ \begin{array}{l} + \text{ pos. definit} \\ \text{symmetrisch} \end{array} \right\} \Rightarrow \exists T \in O(n) : T^t \circ A \circ T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$   
 $\Rightarrow U = T$  und  $V = T$  und  $\lambda_i = \sigma_i$

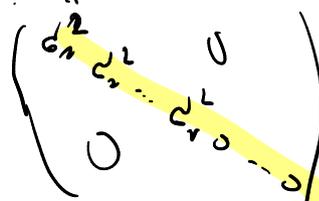
b)  $A$  symm.  $\Rightarrow$  Singulärwert = Beträge der Eigenwerte  $\sigma_i$

c)  $A = U \circ \Sigma \circ V^t$  Singulärwertzerlegung von  $A$

$$\Rightarrow A^t \circ A = (U \circ \Sigma \circ V^t)^t \circ (U \circ \Sigma \circ V^t)$$
$$= \underbrace{V^{tt}}_{=I} \circ \Sigma^t \circ \underbrace{U^t \circ U}_{=I} \circ \Sigma \circ V^t$$

$$= V \circ (\Sigma^t \circ \Sigma) \circ V^t$$

hat EW  $\sigma_1^2, \dots, \sigma_r^2$  und ev. 0



$\Rightarrow$  die  $\sigma_i$  hängen nur von  $A$  ab!

Gilt auch für  $A \circ A^t$ !

Lemma 38.4

Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}(\mathbb{R})$ .

Dann:  $A^t \circ A$  ist **symmetrisch**

• alle EW von  $A^t \circ A$  sind nicht-negativ

•  $\text{rang}(A^t \circ A) = \text{rang}(A)$

Gilt alles auch für  $A \circ A^t$ .

Beweis:

•  $(A^t \circ A)^t = A^t \circ A^{tt} = A^t \circ A \Rightarrow A^t \circ A$  symmetrisch

• Sei  $\lambda$  EW von  $A^t \circ A$  mit Eigenvektor  $x^t \in \mathbb{R}$ .

$$\Rightarrow \lambda \cdot \underbrace{\langle x, x \rangle}_{= \|x\|^2 > 0} = \lambda \cdot x^t \circ x = x^t \circ (\lambda x) = x^t \circ A^t \circ A \circ x = \langle Ax, Ax \rangle \geq 0$$
$$\Rightarrow \lambda \geq 0$$

- Zwänge:  $\text{Ker}(A^t \circ A) = \text{Ker}(A)$   
 "⊇"  $x \in \text{Ker}(A) \Rightarrow A^t \circ A \circ x = A^t \circ 0 = 0 \Rightarrow x \in \text{Ker}(A^t \circ A)$   
 "⊆"  $x \in \text{Ker}(A^t \circ A) \Rightarrow A^t \circ A \circ x = 0$   
 $\Rightarrow 0 = x^t \circ A^t \circ A \circ x = \langle Ax, Ax \rangle = \|Ax\|^2$   
 $\Rightarrow Ax = 0 \Rightarrow x \in \text{Ker}(A)$ .

• Also:  $\text{rang}(A^t \circ A) = n - \dim_{\mathbb{R}}(\text{Ker}(A^t \circ A))$   
 $= n - \dim_{\mathbb{R}}(\text{Ker}(A)) = \text{rang}(A)$ .  $\square$

Beweis von 38.1

Spektralsatz  
 symmetrisch auf  $A^t \circ A$  }  $\Rightarrow \exists V \in O(n) : V^t \circ A^t \circ A \circ V = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_r \\ & & & 0 \end{pmatrix}$   
 mit  $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R}$  EWe von  $A^t \circ A$

$\Rightarrow$  u.E.  $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \lambda_3 \geq \dots \geq \lambda_r > \lambda_{r+1} = \dots = \lambda_n = 0$

38.4  
 $\text{rang}(A) = \text{rang}(A^t \circ A)$   
 und alle EWe  $\geq 0$

$\Rightarrow A^t \circ A = V \circ \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_r \\ & & & 0 \end{pmatrix} \circ V^t$

Setze:  $d_i := \sqrt{\lambda_i} > 0$  für  $i=1, \dots, r$

$x_i := \frac{1}{d_i} \cdot A \cdot y_i$  für  $i=1, \dots, r$  wobei  $V = (y_1 \dots y_n)$

$\Rightarrow \langle x_i, x_j \rangle = \frac{1}{d_i \cdot d_j} \cdot (A \cdot y_i)^t \circ (A \cdot y_j)$   
 $= \frac{1}{d_i \cdot d_j} \cdot y_i^t \circ \underbrace{A^t \circ A \circ y_j}_{\lambda_j \cdot y_j} = \frac{\lambda_j}{d_i \cdot d_j} \cdot y_i^t \circ y_j = \begin{cases} 0, & i \neq j \\ 1, & i = j \end{cases}$

$\Rightarrow (x_1, \dots, x_r)$  ist orthogonormal

$\Rightarrow$  ergänze zu ONB  $(x_1, \dots, x_n)$  mit GS

• Schrei  $u = (x_1, \dots, x_n) \in \mathcal{O}(V_2)$

Dann:  $U \circ \Sigma \circ V^t = \sum_{i=1}^r \underbrace{e_i \cdot x_i \cdot y_i^t}_{= A y_i} = \sum_{i=1}^r A \circ y_i \circ y_i^t$

$= \sum_{i=1}^n A \circ y_i \circ y_i^t = A \circ \underbrace{\sum_{i=1}^n y_i \circ y_i^t}_{\mathbb{1}_n} = A \circ \underbrace{\mathbb{1}_n}_A$

$A^t \circ A y_i = 0$   
für  $i = r+1, \dots, n$   
 $\Rightarrow A y_i = 0$

(3)

Kor. 38.5

Zu 38.1 gilt:

- $\text{Im}(A) = \text{Lin}(x_1, \dots, x_r)$
- $\text{Ker}(A) = \text{Lin}(y_{r+1}, \dots, y_n)$

Bsp. 38.7

Berechne eine SWZ von  $A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

(1)  $A^t \circ A = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}(\mathbb{R})$

(2)  $\chi_{A^t \circ A} = \begin{vmatrix} t-1 & 1 & 0 \\ 1 & t-2 & -1 \\ 0 & -1 & t-1 \end{vmatrix} = t \cdot (t-1) \cdot (t-3)$

$\Rightarrow A^t \circ A$  hat die EW  $0, 1, 3$

$\Rightarrow A$  hat Singulärwerte  $\sqrt{1} = 1, \sqrt{3}$

(3) Berechne die Eigenräume von  $A^t \circ A$  zu  $0, 1, 3$

$\text{Eig}(A^t \circ A, 3) = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)_{z_1}, \quad \text{Eig}(A^t \circ A, 1) = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right)_{z_2}, \quad \text{Eig}(A^t \circ A, 0) = \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)_{z_3}$

④ Bestimme für jede Eigenraum eine ONB mit GS

$$\left. \begin{aligned} y_1 &:= \frac{1}{\|z_1\|} \cdot z_1 = \frac{1}{\sqrt{6}} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} \\ y_2 &:= \frac{1}{\|z_2\|} \cdot z_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \\ y_3 &:= \frac{1}{\|z_3\|} \cdot z_3 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned} \right\} \Rightarrow V = (y_1 \ y_2 \ y_3) = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{2}{\sqrt{6}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{6}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}$$

ON  
O(3)

$$\left. \begin{aligned} x_1 &= \frac{1}{d_1} \cdot A \circ y_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \\ x_2 &= \frac{1}{d_2} \cdot A \circ y_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix} \end{aligned} \right\} \Rightarrow U = (x_1 \ x_2)$$

"  $\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$

Nachrechnung:  $U \circ \begin{pmatrix} d_1 & 0 & 0 \\ 0 & d_2 & 0 \\ \sum & & \end{pmatrix} \circ V^T = A$

⑤