

4. Projektiver Raum und Grassmannsche

4.1 Projektiver Raum

4.1.1 Def (Projektiver Raum)

Sei V ein K -Vektorraum.

$$\mathbb{P}(V) = \{U \subset V \mid U \text{ 1-dim Unterraum}\}$$

heißt der projektive Raum zu V .

Falls $V = K^{n+1}$ schreiben wir

$$\mathbb{P}^n := \mathbb{P}_K^n := \mathbb{P}(K^{n+1}) = \{ \text{1-dim Unterräume} \\ \text{von } K^{n+1} \}$$

$$= \{ \text{Hyperplan durch } 0 \text{ in } K^{n+1} \}, \text{ er}$$

heißt der n -dimensionale projektive Raum.

4.1.2 Def

Seien $x, y \in K^{n+1} \setminus \{0\}$.

Setze $x \sim y \iff \exists \lambda \in K \setminus \{0\} : x = \lambda y$

4.1.3 Lemma

Die Relation aus 4.1.2 ist eine Äquivalenzrelation.

Beweis: Mit $\lambda=1$ folgt $x \sim x$, also die Reflexivität.

Sei $x \sim y \Rightarrow \exists \lambda \neq 0: x = \lambda y \Rightarrow$

$y = \frac{1}{\lambda} x \Rightarrow y \sim x \Rightarrow$ Symmetrie.

Sei $x \sim y, y \sim z \Rightarrow \exists \lambda, \mu \neq 0:$

$x = \lambda y, y = \mu z \Rightarrow x = (\lambda\mu) z$ und

$\lambda\mu \neq 0 \Rightarrow x \sim z \Rightarrow$ Transitivität \square

4.1.4 Notation: Für einen Punkt $(x_0, \dots, x_n) \in K^{n+1} \setminus \{0\}$ ist die Äquivalenzklasse $(x_0 : \dots : x_n) = \frac{[(x_0, \dots, x_n)]}{(x_0, \dots, x_n)}$

Man nennt dies die homogenen Koordinaten.

4.1.5 Lemma

$$\mathbb{P}(K^{n+1}) = K^{n+1} \setminus \{0\} / \sim$$

Beweis: $K^{n+1} \setminus \{0\} / \sim \longrightarrow \mathbb{P}(K^{n+1})$
 $(x_0 : \dots : x_n) \longmapsto \langle (x_0, \dots, x_n) \rangle$

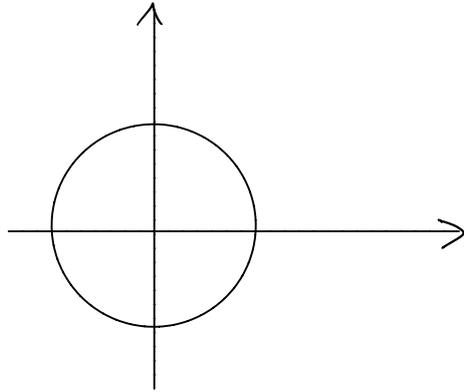
Wohldefiniert: $x \sim y \Rightarrow \langle x \rangle = \langle y \rangle$

Surjektiv: Für jeden Unterraum wähle einen Erzeuger.

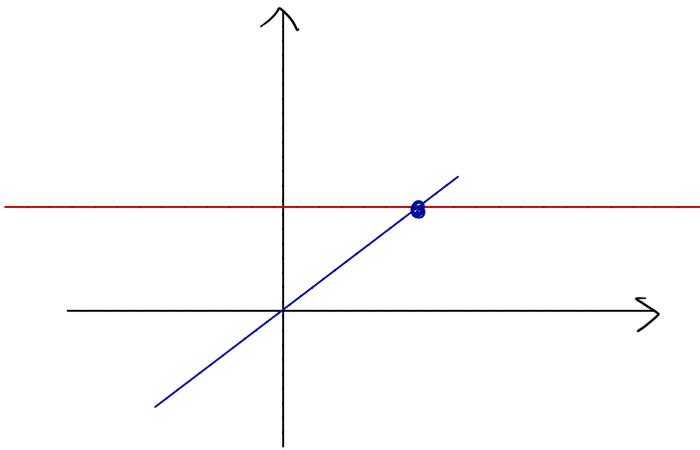
Injektiv: $\langle x \rangle = \langle y \rangle \Rightarrow x \sim y.$ \square

Bsp:

1) $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^1$



Identifiziere gegenüberliegende Punkte.



Jede Gerade durch 0 schneidet die rote Gerade $\{y=1\}$ in einem Punkt,

außer der Geraden

$\{y=0\}$. Für sie fügen wir einen Punkt ∞ hinzu.

$$\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^1 = \mathbb{R} \cup \{\infty\}.$$

2) In \mathbb{R}^3 sei ein Betrachter mit Auge im 0-Punkt. Jeder Punkt auf dem Boden (\mathbb{R}^2) legt eine Gerade fest (durch Anschauen). Es fehlen die zum Boden

parallelen Geraden durch 0.

Daher ist $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2 = \mathbb{R}^2 \cup \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^1$,

wir können den Horizont als projektive Gerade auffassen.

4.1.6 Def (Affine Karten)

Setze $U_i := \{(x_0 : \dots : x_n) \mid x_i \neq 0\} \subset \mathbb{P}_{\mathbb{K}}^n$

die i -te (affine) Karte des \mathbb{P}^n .

Wohldefiniert: falls $x \sim y$ mit $x_i \neq 0$,
dann ist auch $y_i \neq 0$.

Wir können U_i mit \mathbb{K}^n identifizieren:

$$\varphi_0: U_0 \longrightarrow \mathbb{K}^n \\ (x_0 : \dots : x_n) \longmapsto \left(\frac{x_1}{x_0}, \dots, \frac{x_n}{x_0} \right)$$

$$\left(\text{bzw. } \varphi_i: U_i \longrightarrow \mathbb{K}^n \right. \\ \left. (x_0 : \dots : x_n) \longmapsto \left(\frac{x_0}{x_i}, \dots, \frac{x_{i-1}}{x_i}, \dots, \frac{x_n}{x_i} \right) \right)$$

Wohldefiniert: $x \sim y \Rightarrow \exists \lambda \neq 0: x = \lambda y$

$$\Rightarrow \frac{x_i}{x_0} = \frac{\lambda y_i}{\lambda y_0} = \frac{y_i}{y_0}$$

Bijektiv: Die Umkehrabbildung ist

$$K^n \longrightarrow U_0 \quad \text{denn}$$

$$(z_1, \dots, z_n) \longmapsto (1 : z_1 : \dots : z_n)$$

$$(z_1, \dots, z_n) \longmapsto (1 : z_1 : \dots : z_n) \longmapsto \left(\frac{z_1}{1}, \dots, \frac{z_n}{1} \right) = (z_1, \dots, z_n)$$

und

$$(x_0 : \dots : x_n) \longmapsto \left(\frac{x_1}{x_0}, \dots, \frac{x_n}{x_0} \right) \longmapsto \left(1 : \frac{x_1}{x_0} : \dots : \frac{x_n}{x_0} \right) = (x_0 : \dots : x_n).$$

Das Komplement $\mathbb{P}^n \setminus U_0 =$

$$\{ (x_0 : \dots : x_n) \mid x_0 = 0 \} =$$

$$\mathbb{P}(\{x_0 = 0\}) \cong \mathbb{P}^{n-1}.$$

Damit haben wir eine Identifikation

$$\mathbb{P}^n = K^n \cup \mathbb{P}^{n-1}$$

$\mathcal{U} = \{ (U_i, \psi_i) \mid i=0, \dots, n \}$ heißt der

Standardatlas von \mathbb{P}^n , es gilt

$$\mathbb{P}^n = \bigcup U_i.$$

Bemerkung: Dabei handelt es sich um einen Begriff aus der Theorie der Mannigfaltigkeiten. Eine

Mannigfaltigkeit "sieht lokal aus wie \mathbb{R}^n ", Bsp. Erdoberfläche.

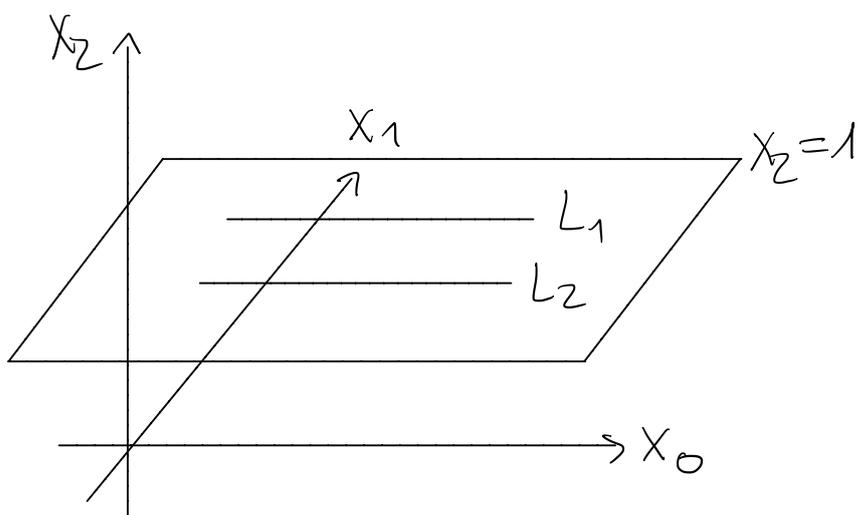
Mit einem Atlas werden verschiedene Bereiche einer Mannigfaltigkeit (z.B. der Erde) durch Karten abgedeckt, die wie \mathbb{R}^n sind.

Bsp (Kartenwechsel)

Perspektivisches Zeichnen ist der Übergang von einer Karte zur anderen.

Sei $n=2$.

Parallele Geraden in einer Karte schneiden sich im Horizont, bzw. in der anderen Karte.

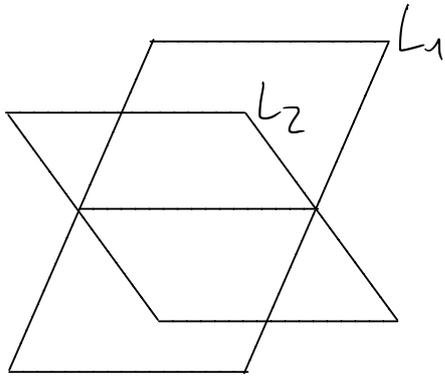


Wir identifizieren die Karte $U_2 = \{x_2 \neq 0\}$ mit $\{x_2 = 1\} \subset \mathbb{R}^3$.

Ein Punkt P auf L_1 entspricht der Geraden durch O und P .

ganz L_1 entspricht der Ebene, die von O und L_1 aufgespannt wird.

Für die parallelen Geraden L_1, L_2 erhalten wir



Wenn wir dieses Bild mit $U_0 = \{x_0 = 1\}$ schneiden, sehen wir den Schnittpunkt.

In Koordinaten:

$$\text{Sei } L_1 = \{(t:1:1) \mid t \in \mathbb{R}\}$$

$$L_2 = \{(t:2:1) \mid t \in \mathbb{R}\}$$

Für $t \neq 0$ sind die Punkte $(1:1/t:1/t)$ bzw. $(1:2/t:1/t)$, für $t \rightarrow \infty$ erhalten wir als Schnittpunkt in U_0 den Punkt $(1:0:0)$.

Für Parallelen anderer Steigung, z.B.

$$L_1 = \{(t:t:1)\}, \quad L_2 = \{(t:1+t:1)\}$$

erhalten wir für $t \rightarrow \infty$ den

Schnittpunkt $(1:1:0)$.

Für jede Steigung gibt es also

einen unendlich fernen Schnittpunkt
des Geradenstrahls im Horizont.

4.1.7 Def Sei $\mathbb{P}(V) \cong \mathbb{P}_K^n$ ein

n -dimensionaler projektiver Raum.

Ein linearer Unterraum der Dimension

d ist die Menge der Punkte

$\mathbb{P}(W)$, wobei $W \subset V$ ein $d+1$ -

dimensionaler Unterraum ist.

4.2 Grassmannsche

4.2.1 Def (Grassmannsche)

$G(k, n) := \{ M \subset K^n \text{ Unterraum} \mid \dim M = k \}$

heißt die Grassmannsche (Varietät
oder Mannigfaltigkeit).

Bsp: $G(1, n) = \mathbb{P}_K^{n-1}$

4.2.2 Satz (Einbettung der Grassmannschen
in einen projektiven
Raum)

$G(k, n) \hookrightarrow \mathbb{P}(\wedge^k K^n) :$

$(v_1, \dots, v_k) \mapsto [v_1 \wedge \dots \wedge v_k]$

ist wohldefiniert und eine Bijektion auf die zerlegbaren Elemente.

4.2.3 Lemma:

Sei $m \leq \dim V = n$, $0 \neq \alpha \in \wedge^m V$.

$$\phi_\alpha: V \rightarrow \wedge^{m+1} V: v \mapsto v \wedge \alpha$$

Es gilt:

(v_1, \dots, v_r) Basis von $\text{Ker}(\phi_\alpha) \Rightarrow$

$$\alpha = v_1 \wedge \dots \wedge v_r \wedge \beta \text{ mit } \beta \in \wedge^{m-r} V.$$

Insbesondere ist α zerlegbar \Leftrightarrow

$$\dim(\text{Ker}(\phi_\alpha)) = m.$$

Beweis:

Ergänze v_1, \dots, v_r zu einer Basis

v_1, \dots, v_n von V . Dann gilt

$$\alpha = \sum_{i_1 < \dots < i_m} c_{i_1 \dots i_m} v_{i_1} \wedge \dots \wedge v_{i_m}$$

$$\text{und } 0 = v_j \wedge \alpha = \sum_{i_1 < \dots < i_m} c_{i_1 \dots i_m} v_j \wedge v_{i_1} \wedge \dots \wedge v_{i_m}$$

$$= \sum_{\substack{i_1 < \dots < i_m \\ i_l \neq j}} c_{i_1 \dots i_m} v_j \wedge v_{i_1} \wedge \dots \wedge v_{i_m}$$

\Rightarrow

$c_{i_1 \dots i_m} = 0 \quad \forall$ Indizes i_1, \dots, i_m mit $j \notin \{i_1, \dots, i_m\}$.

Also $v_1 \wedge \alpha = \dots = v_r \wedge \alpha = 0 \quad \Rightarrow$

$c_{i_1 \dots i_m} = 0 \quad \forall i_1, \dots, i_m$ mit $\{1, \dots, r\} \notin \{i_1, \dots, i_m\}$.

Damit können wir $v_1 \wedge \dots \wedge v_r$ aus jedem Summanden von α rausziehen und erhalten $\alpha = v_1 \wedge \dots \wedge v_r \wedge \beta$ mit $\beta \in \wedge^{m-r} V$.

Sei $\dim(\ker(\phi_\alpha)) = m$. Durch die vorherige Aussage erhalten wir $\alpha = v_1 \wedge \dots \wedge v_m \circ C$ ist zerlegbar.

Sei umgekehrt $\alpha = v_1 \wedge \dots \wedge v_m$ zerlegbar. Da $\alpha \neq 0$ sind v_1, \dots, v_m linear unabhängig. Ergänze sie

zu einer Basis v_1, \dots, v_n .

Es gilt $v_i \wedge \alpha = 0 \quad i=1, \dots, m$

$$\Rightarrow \langle v_1, \dots, v_m \rangle \subset \text{Ker}(\phi_\alpha).$$

$$\text{Sei } v \in \text{Ker}(\phi_\alpha), \quad v = \sum_{i=1}^n d_i v_i$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow 0 &= v \wedge \alpha = \left(\sum_{i=1}^n d_i v_i \right) \wedge \alpha = \\ &= \sum_{i=1}^n d_i (v_i \wedge \alpha) = \sum_{i=m+1}^n d_i v_i \wedge \alpha \\ &= \sum_{i=m+1}^n d_i v_i \wedge v_1 \wedge \dots \wedge v_m \end{aligned}$$

Bis auf Umsortierung sind die Summanden Elemente einer Basis von $\wedge^{m+1} V$, daher folgt $d_i = 0$
 $i = m+1, \dots, n$

$$\Rightarrow v \in \langle v_1, \dots, v_m \rangle$$

$$\Rightarrow \dim \text{Ker}(\phi_\alpha) = m. \quad \square$$

Beweis vom Satz über die Einsetzung der Grassmannschen, 4.2.2:

Wohldefiniert: Seien $v_1, \dots, v_k, v_1', \dots, v_k'$ Basen des k -dimensionalen Unterraums $U \in G(k, n)$.

$$\exists a_{ij} \in K: v_i' = \sum_{j=1}^k a_{ij} v_j \quad i=1, \dots, k.$$

Der Basiswechsel $A = (a_{ij})$ erfüllt $\det(A) \neq 0$.

Aus 3.2.2 (Koordinatendarstellung) folgt

$$v_1' \wedge \dots \wedge v_k' = \det(A) \cdot v_1 \wedge \dots \wedge v_k$$

In $\mathbb{P}(A^k V)$ gilt also

$$[v_1' \wedge \dots \wedge v_k'] = [v_1 \wedge \dots \wedge v_k].$$

Wir geben eine Umkehrabbildung auf den zerlegbaren Elementen an:

$$[v_1 \wedge \dots \wedge v_k] \mapsto \text{Ker}(\phi_{v_1, \dots, v_k})$$

Aus 4.2.3 folgt

$$\dim(\text{Ker}(\phi_{v_1, \dots, v_k})) = k, \text{ also}$$

$$\text{ist } \text{Ker}(\phi_{v_1, \dots, v_k}) \in G(k, n).$$

Da der Kern nicht von einem skalaren Vielfachen abhängt, ist die Umkehrabbildung wohldefiniert.

Aus 4.2.3 folgt, daß es die

Umkehrabbildung ist.

□

4.2.4 Def (Plückerkoordinaten)

Sei $U = \langle v_1, \dots, v_k \rangle$ ein Unterraum
in $G(k, n)$, sei
 $v_i = \sum a_{ij} e_j$.

Wir schreiben die (a_{ij}) als Zeilen
in die Matrix A und erhalten
als Koordinaten in $P(\wedge^k V)$
die Determinanten der Matrizen aus
den Spalten i_1, \dots, i_k (3.2.2,
Koordinatendarstellung).
Dies nennt man die Plückerkoordinaten
von U .

Bsp: $U = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$

liefert $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ und

die Plückerkoordinaten

$$12 \quad 13 \quad 14 \quad 23 \quad 24 \quad 34$$

$$(1 : 1 : 1 : 0 : 0 : 0).$$

4.2.5 Satz (Grassmannsche als Mannigfaltigkeit)

$$G(k, n) = \bigcup_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} G(k, n) \cap U_{i_1, \dots, i_k}$$

wobei U_{i_1, \dots, i_k} die affinen Karten des $\mathbb{P}(1^k V)$ bezeichnet.

$$\begin{aligned} G(k, n) \cap U_{i_1, \dots, i_k} &\cong \text{Mat}(k \times (n-k), K) \\ &\cong K^{k \cdot (n-k)} \end{aligned}$$

Insbesondere ist $G(k, n)$ eine $k \cdot (n-k)$ -dimensionale Mannigfaltigkeit im $\binom{n}{k} - 1$ -dimensionalen projektiven Raum $\mathbb{P}(1^k V)$.

Beweis:

Sei U ein Unterraum in $G(k, n)$.
Sei A eine Matrix mit Basisvektoren von U als Zeilen.
Wir können A in reduzierte Zeilenstufenform bringen, ohne den Zeilenraum U zu ändern.

Die Pivotspalten haben dann $\det \neq 0$.

Damit liegt U in U_{i_1, \dots, i_k} für die die Pivotspalten i_1, \dots, i_k und die erste Gleichheit folgt.

Seien $\subseteq 1, \dots, k$ die Pivotspalten,
i.e. $A \sim \left(\begin{array}{c|ccc} \mathbb{1}_k & b_{1k+1} & \dots & b_{1n} \\ & \vdots & & \vdots \\ & b_{kk+1} & \dots & b_{kn} \end{array} \right)$

Damit ist $G(k, n) \cap U_{1, \dots, k} \stackrel{\cong}{=} \cong$

$\text{Mat}(k \times (n-k), K) \cong K^{k \cdot (n-k)}$

□