

# MATHEMATIK FÜR PHYSIKER 2 / LINEARE ALGEBRA 1

## Übungsblatt 8

### Aufgabe 31: Eigenwerte und Eigenvektoren bestimmen

Diagonalisieren Sie die Matrix  $A \in M(3, \mathbb{R})$  gegeben durch

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 2a & b & a \\ 10 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

für alle  $a, b \in \mathbb{R}$  für die das möglich ist. Bestimmen Sie dazu Eigenwerte und Eigenvektoren von  $A$  und geben Sie dann eine Transformationsmatrix  $S$  explizit an, welche  $A$  mittels  $S^{-1}AS$  in Diagonalgestalt bringt.

### Aufgabe 32: Die Spur

Die Spur einer Matrix  $A = (a_{ij}) \in M(n, \mathbb{K})$  ist definiert durch  $\text{Spur}(A) := \sum_{j=1}^n a_{jj}$ .

- Zeigen Sie, dass  $\text{Spur}(AB) = \text{Spur}(BA)$  für alle  $A, B \in M(n, \mathbb{K})$  gilt.
- Folgern Sie aus (a), dass ähnliche Matrizen und somit alle Matrixdarstellungen eines Endomorphismus  $L : V \rightarrow V$  eines  $n$ -dimensionalen  $\mathbb{K}$ -Vektorraums  $V$  dieselbe Spur haben, die wir dann ebenfalls mit  $\text{Spur}(L)$  bezeichnen.
- Sei  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und  $L \in \mathcal{L}(V)$  diagonalisierbar mit Eigenwerten  $\lambda_1, \dots, \lambda_r$  und geometrischen Vielfachheiten  $n_1, \dots, n_r$ . Drücken Sie  $\text{Spur}(L)$  und  $\det(L)$  durch die Eigenwerte von  $L$  aus.

### Aufgabe 33: Verschiedenes zu Eigenwerten

Sei  $A \in M(n, \mathbb{C})$  und  $\lambda$  ein Eigenwert mit zugehörigem Eigenraum  $E_\lambda \subset \mathbb{C}^n$  der Dimension  $k$ . Zeigen Sie:

- $\lambda$  ist ein Eigenwert von  $A^T$  mit geometrischer Vielfachheit  $k$ .
- Sei  $A$  regulär, dann ist  $\lambda \neq 0$  und  $\lambda^{-1}$  ist Eigenwert von  $A^{-1}$ . Geben Sie den zugehörigen Eigenraum  $E_{\lambda^{-1}}$  von  $A^{-1}$  an.
- Sei  $A$  nilpotent, d.h. es gibt ein  $m \in \mathbb{N}$ , so dass  $A^m = 0$ . Zeigen Sie, dass daraus folgt  $\lambda = 0$ . Wie sieht also das charakteristische Polynom einer nilpotenten Matrix über  $\mathbb{C}$  aus?

### Aufgabe 34: Inverse Matrix als Polynom in $A$

Zeigen Sie mit Hilfe des Satzes von Cayley-Hamilton, dass die Inverse  $A^{-1}$  einer invertierbaren Matrix  $A \in M(n, \mathbb{K})$  durch ein Polynom in  $A$  vom Grad  $n - 1$  gegeben ist, also  $A^{-1} = \sum_{j=0}^{n-1} c_j A^j$  für geeignete  $c_j \in \mathbb{K}$ .

### Aufgabe 35: Kommutator und gemeinsame Diagonalisierbarkeit

Seien  $A, B \in M(n, \mathbb{K})$  diagonalisierbar. Zeigen Sie, dass

$$AB = BA \quad \Leftrightarrow \quad A, B \text{ sind simultan diagonalisierbar,}$$

es also eine invertierbare Matrix  $S \in M(n, \mathbb{K})$  gibt, so dass  $SAS^{-1}$  und  $SBS^{-1}$  Diagonalmatrizen sind.

### Aufgabe 36: Gerschgorin-Kreise und Diagonaldominanz\*

Sei  $A \in M(n, \mathbb{C})$  eine quadratische Matrix mit Einträgen  $a_{ij}$ . Zu jeder Zeile  $j = 1, \dots, n$  definiert man den zugehörigen Gerschgorin-Kreis

$$S_j = \{z \in \mathbb{C} \mid |z - a_{jj}| \leq r_j\}$$

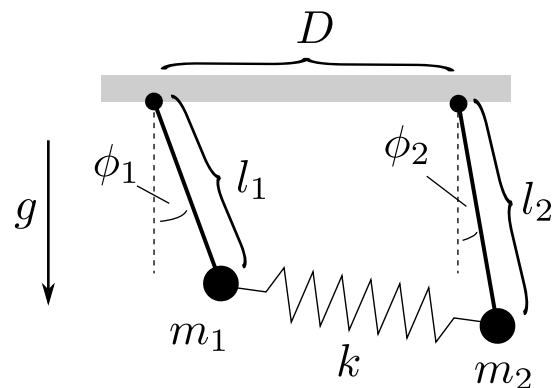
mit

$$\text{Mittelpunkt } a_{jj} \quad \text{und} \quad \text{Radius } r_j = \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n |a_{ji}|.$$

Zeigen Sie, dass die Menge  $\cup_{j=1}^n S_j$  alle Eigenwerte von  $A$  enthält. Folgern Sie daraus, dass strikt diagonaldominante Matrizen invertierbar sind. Eine Matrix heißt strikt diagonaldominant, wenn für alle Zeilen  $r_j < |a_{jj}|$  gilt. Gelten die entsprechenden Aussagen auch wenn man die Rolle von Zeilen und Spalten vertauscht?

### Aufgabe 37: Gekoppelte Pendel\*

Betrachten Sie den nebenstehenden Aufbau: Zwei Massen  $m_1$  und  $m_2$  im Einfluss des Schwerfeldes sind an starren masselosen Stangen der Längen  $l_1$  und  $l_2$  im Abstand  $D$  aufgehängt und können reibungsfrei schwingen. Sie sind durch eine ebenfalls masselose Feder der Federkonstante  $k$  verbunden. Die Ruhelänge der Feder entspricht genau dem Abstand der Massen in der Ruhelage  $\phi_1 = \phi_2 = 0$ .



Leiten Sie zunächst die Bewegungsgleichung für die beiden Winkel  $\phi_1$  und  $\phi_2$  her. Lösen Sie nun die Bewegungsgleichungen für den Fall  $l_1 = l_2 = l$ ,  $m_1 = m_2$  und für kleine Auslenkungen. Linearisieren Sie dazu die Bewegungsgleichungen, d.h. entwickeln Sie zunächst  $\sin \phi \approx \phi$  und  $\cos \phi \approx 1 - \frac{\phi^2}{2}$  und behalten Sie nur Terme linear in  $\phi_1$  oder  $\phi_2$ . Dann lösen Sie die entstehende Gleichung

$$\begin{pmatrix} \ddot{\phi}_1(t) \\ \ddot{\phi}_2(t) \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} \phi_1(t) \\ \phi_2(t) \end{pmatrix}$$

indem Sie die Matrix  $A$  diagonalisieren. Was sind also die "Normalmoden" des Systems und die zugehörigen Frequenzen?

\* Diese Aufgaben sind freiwillige Zusatzaufgaben und dienen zur selbständigen Vertiefung des Stoffes. Sie werden nicht korrigiert und zählen nicht zum Gesamtpool der Aufgaben.

**Abgabe:** Bis spätestens 8.00 Uhr am Freitag den 21.06.2019 im Briefkasten Ihres Tutors bzw. Ihrer Tutorin. Die Briefkästen befinden sich im Gebäude C, Raum links vom Eingang in Ebene 3.