

## Mathematik II für Naturwissenschaftler\*innen

Anleitung zur Vorbereitung auf die Vorlesung am 07.05.20

---

### 10.4 Quadratische Formen

Wir zeichnen eine Ellipse...

$$\frac{x^2}{9} + \frac{y^2}{4} = 1 \quad \text{https://youtu.be/md3fb8-Kx4E (3 min)} \quad (1)$$

... und eine Hyperbel:

$$\frac{x^2}{9} - \frac{y^2}{4} = 1 \quad \text{https://youtu.be/ZKubJ0feuxQ (5 min)} \quad (2)$$

**Zeichnen Sie selbst:**

$$4x^2 + y^2 = 1 \quad \text{und} \quad y^2 - 4x^2 = 1. \quad (3)$$

Leider erkennen wir momentan nicht auf einen Blick, was

$$5x^2 - 2xy + 5y^2 = 1 \quad (4)$$

beschreibt. In all diesen Gleichungen ist die linke Seite eine sogenannte *quadratische Form*, und die stehen in Eins-zu-eins-Zusammenhang mit den symmetrischen Matrizen:

$$\text{https://youtu.be/mAA0rrCKfkM (6 min)} \quad (5)$$

**Übrigens:** Wir können quadratische Formen sowohl mit Matrixprodukten als auch als (kanonisches) Skalarprodukt schreiben,

$$q_A(\vec{x}) = \vec{x}^T A \vec{x} = \langle \vec{x}, A \vec{x} \rangle. \quad (6)$$

**Überlegen Sie selbst:** Wie sieht die symmetrische Matrix  $A \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$  aus, die zu

$$q_A(\vec{x}) = x_1^2 - x_2^2 + 3x_4^2 + 6x_1x_3 - 4x_2x_4 \quad \text{gehört?} \quad (7)$$

---

Zweidimensionale quadratische Formen beschreiben Kegelschnitte.

Genauer: Ist  $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  symmetrisch, so beschreibt  $q_A(\vec{x}) = 1$

- eine Ellipse, wenn  $A$  zwei positive EWe hat,
- eine Hyperbel, wenn  $A$  einen positiven und einen negativen EW hat,
- zwei parallele Geraden, wenn ein EW Null ist, und der andere positiv.

Für Diagonalformen – die gehören zu Diagonalmatrizen – sehen wir das sofort.

$$\text{Wirklich? } \text{https://youtu.be/Y2aPiTn3EsY (3 min)} \quad (8)$$

Für allgemeine  $A$  hilft uns die folgende Aussage.

**Lemma.** Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  symmetrisch und  $U = (\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_n)$  orthogonal. Mit

$$\vec{x} = \sum_{j=1}^n y_j \vec{u}_j, \quad \vec{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \quad (9)$$

gilt dann

$$q_A(\vec{x}) = q_B(\vec{y}), \quad \text{wobei } B = U^T A U. \quad (10)$$

Warum? <https://youtu.be/HPPsZ6dx2YQ> (2 min) (11)

Und wie hilft das jetzt? <https://youtu.be/0k36xXlz7Ks> (5 min) (12)

Nun können wir

$$5x_1^2 - 2x_1x_2 + 5x_2^2 = 1 \quad \text{zeichnen.} \quad \text{https://youtu.be/-nlyGJvxpcw} \quad (4 \text{ min}) \quad (13)$$

**Überlegen Sie selbst:** Was für Kegelschnitte werden durch

$$10x_1x_2 - x_1^2 - x_2^2 = 1 \quad \text{und} \quad 4x_1^2 - 4x_1x_2 + x_2^2 = 1 \quad (14)$$

beschrieben? Geben Sie nur den Typ an (Ellipse, Hyperbel,...). Sie müssen sie nicht zeichnen.

---

Bei unserer Diskussion von Kegelschnitten war es wichtig, zu wissen, welche Vorzeichen eine quadratische Form annehmen kann. Das motiviert die folgende Definition für symmetrische Matrizen bzw. quadratische Formen.

**Definition:** (Definitheit)

Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  symmetrisch,  $\vec{x} \in \mathbb{R}^n$ .  $A$ , beziehungsweise die quadratische Form  $q_A$ , heißt:

- positiv definit  $\Leftrightarrow q_A(\vec{x}) > 0 \quad \forall \vec{x} \neq \vec{0}$
- positiv semidefinit  $\Leftrightarrow q_A(\vec{x}) \geq 0 \quad \forall \vec{x}$
- negativ definit  $\Leftrightarrow q_A(\vec{x}) < 0 \quad \forall \vec{x} \neq \vec{0}$
- negativ semidefinit  $\Leftrightarrow q_A(\vec{x}) \leq 0 \quad \forall \vec{x}$
- indefinit  $\Leftrightarrow \exists \vec{x}_1, \vec{x}_2$  mit  $q_A(\vec{x}_1) > 0$  und  $q_A(\vec{x}_2) < 0$

**Überlegen Sie:** Wie hängt Definitheit mit den Eigenwerten der Matrix zusammen?