

## Mathematik 2 für Naturwissenschaftler\*innen

Anleitung 14 zur Vorbereitung auf die Vorlesung am 20.06.22

---

### 11.6 Vektorwertige Funktionen

Hängt eine Funktion  $f$  nicht nur von  $n$  Variablen ab, sondern nimmt auch Werte in  $\mathbb{R}^m$  an, also  $\vec{x} \in D \subseteq \mathbb{R}^n$ ,  $f : D \rightarrow \mathbb{R}^m$ ,

$$f(\vec{x}) = \begin{pmatrix} f_1(\vec{x}) \\ \vdots \\ f_m(\vec{x}) \end{pmatrix}, \quad (1)$$

so können wir Begriffe wie Stetigkeit oder Diffbarkeit komponentenweise definieren, d.h. für die (skalaren) Funktionen  $f_1, \dots, f_m$ .

**Notation:** Vektorpfeile über den Funktionsnamen machen's jetzt auch nicht mehr übersichtlicher, also lassen wir sie lieber weg.

Die Idee *Diffbarkeit gleich lineare Approximierbarkeit* funktioniert weiterhin, d.h.

$$f \text{ diffbar in } \vec{x}_0 \quad \Leftrightarrow \quad f(\vec{x}_0 + \vec{h}) = f(\vec{x}_0) + f'(\vec{x}_0) \cdot \vec{h} + o(|\vec{h}|), \quad |\vec{h}| \rightarrow 0. \quad (2)$$

Die Ableitung  $f'(\vec{x}_0)$  ist konsequenterweise eine  $m \times n$ -Matrix,

$$\underbrace{f'(\vec{x}_0)}_{\text{zwei Schreibweisen für die Ableitung}} = \frac{\partial f}{\partial \vec{x}}(\vec{x}_0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(\vec{x}_0) & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(\vec{x}_0) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(\vec{x}_0) & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n}(\vec{x}_0) \end{pmatrix}. \quad (3)$$

**Beispiele:** Sei  $g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  und  $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit

$$g(\vec{x}) = \begin{pmatrix} \cos x_1 \\ \sin x_1 \\ e^{x_2} \\ x_1 x_2 x_3 \end{pmatrix}, \quad f(\vec{y}) = \begin{pmatrix} y_1^2 - y_4 \\ y_2 y_3 \end{pmatrix}. \quad (4)$$

$$f'(\vec{y}) = \dots \quad \text{https://youtu.be/I0DudKuV7gE (1 min)} \quad (5)$$

**Bestimmen Sie selbst**  $g'(\vec{x})$ .

---

Auch die **Kettenregel** gilt weiterhin für  $h = f \circ g$ , wenn  $f : \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^m$  und  $g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$  diffbare Funktionen sind:

$$h'(\vec{x}) = f'(g(\vec{x})) \cdot g'(\vec{x}) \quad \text{https://youtu.be/1-0a2LFWSSo (3 min)} \quad (6)$$

**Beispiel:** Mit den Funktionen aus (4) gilt

$$h'(\vec{x}) = \dots \quad \text{https://youtu.be/TKvwhc0hZCg (2 min)} \quad (7)$$

**Berechnen Sie nun** zum Vergleich die rechte Seite von (6) mit den Funktionen aus (4).

## 11.7 Implizit definierte Funktionen

**Fragestellung:** Wir würden das Gleichungssystem  $F(\vec{x}, \vec{y}) = \vec{0}$ , mit  $\vec{x} \in \mathbb{R}^n$ ,  $\vec{y} \in \mathbb{R}^m$  und  $F(\vec{x}, \vec{y}) \in \mathbb{R}^m$ , gerne nach  $\vec{y}$  auflösen. Ist das eindeutig möglich? Wenn ja, was können wir über  $\vec{y} = f(\vec{x})$  lernen, ohne  $f(\vec{x})$  explizit zu bestimmen?

$$\text{https://youtu.be/pY_PTCpaN2g (6 min)} \quad (8)$$

---

### Beispiele:

(a) Löse die folgende Gleichung in einer Umgebung von  $(x_0, y_0) = (0, -1)$  nach  $y$  auf:

$$\sin^2 x - y^2 + e^x = 0 \quad \text{https://youtu.be/7YNDcJwqQ6o (5 min)} \quad (9)$$

(b) Ist das folgende Gleichungssystem in einer Umgebung von  $(x_0, y_0, z_0) = (0, 0, 0)$ , nach  $y$  und  $z$  auflösbar, definiert dort also Funktionen  $y = f_1(x)$  und  $z = f_2(x)$ ? Falls ja, was ist  $f_1'(0)$  und  $f_2'(0)$ ?

$$\begin{aligned} x^3 + xe^y + \sin z &= 0 \\ z^2 + y \cos x &= 0 \end{aligned} \quad \text{https://youtu.be/oQkYDRDgKw8 (6 min)} \quad (10)$$

---

### Satz. (Implizite Funktionen)

Sei  $M \subseteq \mathbb{R}^{n+m}$  offen,  $F : M \rightarrow \mathbb{R}^m$ .

Sei weiter  $(\vec{x}_0, \vec{y}_0) \in M$  mit  $\vec{x}_0 \in \mathbb{R}^n$  und  $\vec{y}_0 \in \mathbb{R}^m$  gegeben, mit  $F(\vec{x}_0, \vec{y}_0) = \vec{0}$ .

Ferner sei  $F \in C^1(M)$  und  $\det \frac{\partial F}{\partial \vec{y}}(\vec{x}_0, \vec{y}_0) \neq 0$ .

Dann existiert ein  $\varepsilon > 0$ , so dass es genau eine Funktion  $f : \mathbb{R}^n \supset U_\varepsilon(\vec{x}_0) \rightarrow \mathbb{R}^m$  gibt, mit  $f(\vec{x}_0) = \vec{y}_0$  und

$$F(\vec{x}, f(\vec{x})) = \vec{0} \quad \forall \vec{x} \in U_\varepsilon(\vec{x}_0). \quad (11)$$

Weiter gilt  $f \in C^1(U_\varepsilon(\vec{x}_0))$  mit

$$f'(\vec{x}) = - \left[ \frac{\partial F}{\partial \vec{y}}(\vec{x}, f(\vec{x})) \right]^{-1} \frac{\partial F}{\partial \vec{x}}(\vec{x}, f(\vec{x})). \quad (12)$$

**Kurz:**  $F(\vec{x}, \vec{y}) = 0$  ist (lokal) nach  $\vec{y}$  auflösbar bzw.

definiert (lokal) eine eindeutige Funktion  $\vec{y} = f(\vec{x})$ .

$$\text{Überlegen Sie: Welche Form haben die Matrizen } f', \frac{\partial F}{\partial \vec{x}} \text{ und } \frac{\partial F}{\partial \vec{y}}? \quad (13)$$

Wir schauen uns Beispiel (b) nochmal in der Sprache des Satzes an:

$$\text{https://youtu.be/G5yCbppQTQE (7 min)} \quad (14)$$

Warum gilt der Satz, und woher kommt diese Monsterformel für  $f'$ ?

$$\text{https://youtu.be/QLme6v20CLs (5 min)} \quad (15)$$

---