

# Aufgabenlösung

A1

- a) wahr
- b) falsch
- c) falsch
- d) wahr
- e) falsch
- f) wahr

A2

$$f(x, y) = e^{-x^2 + 2xy}$$

$$P = (0, 0)$$

$$f(0, 0) = 1$$

$$\nabla f = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (-2x + 2y) \cdot e^{-x^2 + 2xy} \\ 2x \cdot e^{-x^2 + 2xy} \end{pmatrix}$$

$$\nabla f|_{(0,0)} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$H_f = \begin{pmatrix} ((-2x + 2y)^2 - 2) e^{-x^2 + 2xy} & (4xy - 4x^2 + 2) e^{-x^2 + 2xy} \\ (4xy - 4x^2 + 2) e^{-x^2 + 2xy} & 4x^2 e^{-x^2 + 2xy} \end{pmatrix}$$

$$H_f|_{(0,0)} = \begin{pmatrix} -2 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$T_{f, (0,0)}^3 = f(0, 0) + \nabla f|_{(0,0)} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \frac{1}{2} (x-0, y-0) H_f|_{(0,0)} \begin{pmatrix} x-0 \\ y-0 \end{pmatrix}$$

$$= 1 + \frac{1}{2} (x, y) \begin{pmatrix} -2 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$= 1 + \frac{1}{2} (x, y) \begin{pmatrix} -2x + 2y \\ 2x \end{pmatrix}$$

$$= 1 - x^2 + 2xy$$

$$A3 \quad f(x,y) = 2x^3 - 6xy + y^2 + 4$$

$$\nabla f = \begin{pmatrix} 6x^2 - 6y \\ -6x + 2y \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$H_f = \begin{pmatrix} 12x & -6 \\ -6 & 2 \end{pmatrix}$$

$$(I) \quad 6x^2 = 6y$$

$$(II) \quad 6x = 2y$$

$$x = \frac{1}{3}y \quad \text{in (I)}$$

$$\left(\frac{1}{3}y\right)^2 = y$$

$$y\left(\frac{1}{9}y - 1\right) = 0 \quad \Rightarrow \quad y_1 = 0 \quad P_1(0,0)$$

$$\frac{1}{9}y = 1$$

$$y = 9$$

$$\Rightarrow y_2 = 9 \quad P_2(3,9)$$

$$H_f|_{P_1} = \begin{pmatrix} 0 & -6 \\ -6 & 2 \end{pmatrix}$$

$\det(H_f) < 0 \Rightarrow H_f$  ist indefinit in  $P_1$

$\Rightarrow$  kein lok. Extremum in  $P_1$

$$H_f|_{P_2} = \begin{pmatrix} 36 & -6 \\ -6 & 2 \end{pmatrix}$$

$\det(H_f) > 0 \Rightarrow H_f$  ist definit in  $P_2$

Diagonalisieren liefert positive Eigenwerte  
 $\Rightarrow f$  hat lok. Minimum in  $(3,9)$  Sei  $-23$

44) Seien  $(x_n) := (x_n) := \frac{1}{n}$

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = \lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n, y_n)$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n, y_n) = \frac{5 \frac{1}{n^2} - 2 \frac{1}{n^2}}{7 \frac{1}{n^2} + 3 \frac{1}{n^2}} = \frac{3}{10}$$

Sei  $(x_n) := \frac{1}{n}$ ,  $(y_n) := 0$

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = \lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n, y_n)$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n, y_n) = \frac{5 \frac{1}{n^2}}{7 \frac{1}{n^2}} = \frac{5}{7}$$

Damit der Grenzwert existiert müsste jede Folge gegen den selben Wert konvergieren.

$\Rightarrow$  Der Grenzwert existiert nicht

46

$$f(x, y, z) = x^5 + y^5 + z^5 = 8$$

$$P = (a, b, c)$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 5x^4, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 5y^4, \quad \frac{\partial f}{\partial z} = 5z^4$$

$$\Rightarrow \nabla f = \begin{pmatrix} 5x^4 \\ 5y^4 \\ 5z^4 \end{pmatrix} = 5 \begin{pmatrix} x^4 \\ y^4 \\ z^4 \end{pmatrix}$$

$$T(x, y, z) = f(P) + \langle \nabla f|_{(a,b,c)}, \begin{pmatrix} x-a \\ y-b \\ z-c \end{pmatrix} \rangle$$

$$= a^5 + b^5 + c^5 + \left\langle \begin{pmatrix} 5a^4 \\ 5b^4 \\ 5c^4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x-a \\ y-b \\ z-c \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$= a^5 + b^5 + c^5 + 5a^4(x-a) + 5b^4(y-b) + 5c^4(z-c)$$

$$\text{Sei } T(x, y, z) = 8$$

$$\begin{aligned} 8 &= -4a^5 - 4b^5 - 4c^5 + 5a^4x + 5b^4y + 5c^4z \\ &= \underbrace{-4(a^5 + b^5 + c^5)}_{=8} + 5(a^4x + b^4y + c^4z) \end{aligned}$$

$$= -32 + 5(a^4x + b^4y + c^4z)$$

$$40 = 5(a^4x + b^4y + c^4z)$$

$$\Rightarrow a^4x + b^4y + c^4z = \underline{\underline{8}}$$

$$A7 \quad f(x, y, z) = x + 3yz$$

$$h(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 = 1$$

Nach dem Satz von Weierstraß nimmt  $f$  Minima und Maxima an,  
da  $f$  stetig ist und die Sphäre kompakt.

$$\nabla f = \lambda \nabla h$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 3z \\ 3y \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \\ 2z \end{pmatrix}$$

$$\text{I} \quad 1 = 2\lambda x$$

$$\text{II} \quad 3z = \lambda 2y$$

$$\text{III} \quad 3y = \lambda 2z$$

$$\text{IV} \quad x^2 + y^2 + z^2 - 1 = 0$$

$$\text{II} \cdot y - \text{III} \cdot z$$

$$3zy - \lambda 2y^2 = 0$$

$$- 3yz - \lambda 2z^2 = 0$$

---

$$\lambda (2z^2 - 2y^2) = 0$$

$$\lambda \neq 0 \text{ wegen (I)}$$

$$z^2 = y^2 \quad \text{IV} \quad x^2 + 2z^2 = 1$$

$$I \cdot y - II \cdot x$$

$$y - 2 \cdot xy = 0$$

$$- 3zx - 2 \cdot yx = 0$$

$$\underline{y - 3zx = 0}$$

$$y = 3zx$$

$$(3zx)^2 = z^2$$

$$y z^2 x^2 = z^2 \quad \text{oder } z = 0$$

$$x^2 = \frac{1}{9} \Rightarrow x = \pm \frac{1}{3}$$

$$x^2 + 2z^2 = 1$$

$$\rightarrow \frac{1}{9} + 2z^2 = 1$$

$$z^2 = \frac{4}{9}$$

$$z = \pm \frac{2}{3}$$

Mit (I) folgt:  
für  $x$  und  $z$ :

Wenn  $x > 0$ , dann gilt  $\lambda > 0$ .  
Damit folgt  $y \cdot z > 0$

$$P_1 \left( \frac{1}{3}, \frac{2}{3}, \frac{2}{3} \right), P_2 \left( \frac{1}{3}, -\frac{2}{3}, -\frac{2}{3} \right), P_3 \left( -\frac{1}{3}, -\frac{2}{3}, \frac{2}{3} \right), P_4 \left( -\frac{1}{3}, \frac{2}{3}, -\frac{2}{3} \right)$$

$$P_5(1, 0, 0), P_6(-1, 0, 0)$$

$\left( P_7 \left( -\frac{1}{3}, -\frac{2}{3}, -\frac{2}{3} \right), P_8 \left( -\frac{1}{3}, \frac{2}{3}, \frac{2}{3} \right) \right)$  sind keine Lösung der Lagrange-Gleichung  
(wegen GL (I) und (II))

Mit einsetzen in  $f$  ergeben sich  $P_1, P_2$  als Maxima bei  $\frac{5}{3}$  und  
 $P_3, P_4$  als Minima bei  $-\frac{5}{3}$

A9

$$a) \ddot{x} + 4\dot{x} + 4x = 0$$

Exponentialansatz:

$$x(t) = c \cdot e^{2t}$$

$$\dot{x}(t) = c \cdot 2 \cdot e^{2t}$$

$$\ddot{x}(t) = c \cdot 2^2 \cdot e^{2t}$$

$$2^2 c \cdot e^{2t} + 4 \cdot 2 c e^{2t} + 4 c e^{2t} = 0$$

$$2^2 + 4 \cdot 2 + 4 = 0$$

$$\lambda_{1/2} = \frac{-4 \pm \sqrt{4^2 - 4 \cdot 1 \cdot 4}}{2}$$

$$= \frac{-4}{2} = \underline{\underline{-2}} \Rightarrow \text{Doppelte Nullstelle}$$

$$x(t) = c_1 \cdot e^{-2t} + c_2 t \cdot e^{-2t}$$

b.)

$$(I) \quad \dot{\vec{x}} + D \vec{x} = f(t)$$

$$\begin{pmatrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 4 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ g(t) \end{pmatrix} \quad \text{mit } x_1 \stackrel{!}{=} x \quad \text{und } x_2 = \frac{dx_1}{dt}$$

$$\vec{x}_{H,1} = \begin{pmatrix} e^{-2t} \\ -2e^{-2t} \end{pmatrix}$$

$$\vec{x}_{H,2} = \begin{pmatrix} te^{-2t} \\ e^{-2t} - 2te^{-2t} \end{pmatrix}$$

Ansatz:  $\vec{x} = a(t) \vec{x}_{H,1} + b(t) \vec{x}_{H,2}$

eingesetzt in (I)

$$\dot{a}(t) \vec{x}_{H,1} + a(t) \dot{\vec{x}}_{H,1} + \dot{b}(t) \vec{x}_{H,2} + b(t) \dot{\vec{x}}_{H,2} + D(a(t) \vec{x}_{H,1} + b(t) \vec{x}_{H,2}) = f(t)$$

Da  $a(t) \dot{\vec{x}}_{H,1} + b(t) \dot{\vec{x}}_{H,2} + D(a(t) \vec{x}_{H,1} + b(t) \vec{x}_{H,2})$  die homogene Dgl lösen, fallen diese raus.

$$\Rightarrow \dot{a}(t) \vec{x}_{H,1} + \dot{b}(t) \vec{x}_{H,2} = f(t)$$

Komponentenweise folgt

$$(I) \quad \dot{a}(t) e^{-2t} + \dot{b}(t) t e^{-2t} = 0$$

$$\dot{a}(t) = -\dot{b}(t) \cdot t$$

$$(II) \quad -2\dot{a}(t) e^{-2t} + \dot{b}(t) (e^{-2t} - 2te^{-2t}) = t^{-2} e^{-2t}$$

eingesetzt:

$$2\dot{b}(t) \cdot t + \dot{b}(t) (1 - 2t) = t^{-2}$$

$$\dot{b}(t) = t^{-2}$$

Integrieren liefert

$$b(t) = -\frac{1}{t} + c_1$$

$$a(t) = -c_1(t) + c_2$$

Damit ergibt sich:

$$\begin{aligned}x(t) &= \left(-\ln(t) + c_1\right) e^{-2t} + \left(-\frac{1}{t} + c_2\right) t e^{-2t} \\&= \underbrace{(c_1 - 1)}_{c_1'} e^{-2t} + c_2 t e^{-2t} - \ln(t) e^{-2t} \\&= c_1' e^{-2t} + c_2 t e^{-2t} - \ln(t) e^{-2t}\end{aligned}$$

13

a) 
$$I = \int_0^2 \int_{x^2}^5 xy \, dy \, dx$$

$$= \int_0^2 \left[ \frac{1}{2} x y^2 \right]_{x^2}^5 dx$$

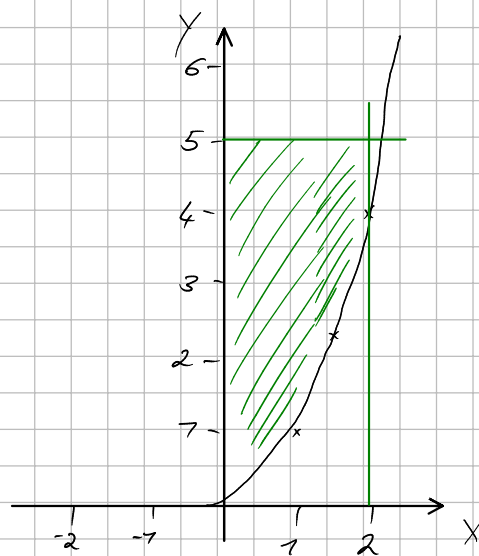
$$= \int_0^2 \left( \frac{25}{2} x - \frac{1}{2} x^5 \right) dx$$

$$= \frac{25}{2} \int_0^2 x \, dx - \frac{1}{2} \int_0^2 x^5 \, dx$$

$$= \frac{25}{2} \left[ \frac{1}{2} x^2 \right]_0^2 - \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{6} x^6 \right]_0^2$$

$$= \frac{59}{3}$$

b)

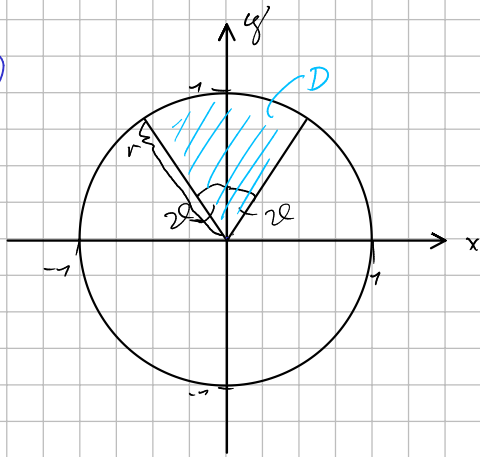


c) 
$$I = \int_0^4 dy \int_0^{\sqrt{y}} xy \, dx + \int_4^5 dy \int_0^2 dx \, xy$$



A10

a)



c)  $s_x = 0$ , „Kuchenseck“ ist Achsensymmetrisch zur  $xy$ -Achse. Damit muss  $s$  auf der  $xy$ -Achse liegen:  $s_x = 0$

$$\begin{aligned} \vec{s} &= \frac{1}{A} \int_0^1 \int_{\frac{\pi}{2}-\alpha}^{\frac{\pi}{2}+\alpha} \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \end{pmatrix} r \, dr \, d\varphi \\ &= \frac{1}{A} \int_0^1 r^2 \, dr \int_{\frac{\pi}{2}-\alpha}^{\frac{\pi}{2}+\alpha} \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \end{pmatrix} d\varphi \\ &= \frac{1}{A} \int_0^1 r^2 \, dr \int_{\frac{\pi}{2}-\alpha}^{\frac{\pi}{2}+\alpha} \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \end{pmatrix} d\varphi \\ &= \frac{1}{A} \int_0^1 r^2 \, dr \begin{pmatrix} \sin(\frac{\pi}{2}+\alpha) - \sin(\frac{\pi}{2}-\alpha) \\ -\cos(\frac{\pi}{2}+\alpha) + \cos(\frac{\pi}{2}-\alpha) \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{A} \int_0^1 r^2 \, dr \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \sin(\alpha) \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{3A} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \sin(\alpha) \end{pmatrix} \\ &= \frac{2}{3A} \begin{pmatrix} 0 \\ \sin(\alpha) \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Mit  $A = \alpha$  ergibt sich dann:

$$s_{xy} = \frac{2}{3\alpha} \cdot \sin(\alpha)$$

$$\text{und } \vec{s} = \frac{2}{3\alpha} \begin{pmatrix} 0 \\ \sin(\alpha) \end{pmatrix}$$

b)

$$\begin{aligned} A_D &= \int_0^1 r \, dr \int_{\frac{\pi}{2}-\alpha}^{\frac{\pi}{2}+\alpha} d\varphi \\ \Leftrightarrow A_D &= \int_0^1 r \, dr \int_0^{2\alpha} d\varphi' \\ &= 2\alpha \int_0^1 r \, dr \\ &= 2\alpha \left[ \frac{1}{2} r^2 \right]_0^1 \\ &= 2\alpha \cdot \frac{1}{2} \\ &= \alpha \quad (FE) \end{aligned}$$

NB:

Für sehr kleine Winkel gilt dann mit der Kleinwinkelnäherung:

$$s_{xy} = \frac{2}{3}$$

A14

$$\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3, \gamma(t) = (\sin(2t), \cos(3t), t^2)$$

$$U: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, U(x_1, x_2, x_3) = \begin{pmatrix} x_2 x_3 \\ x_1 x_3 \\ x_1 x_2 \end{pmatrix}$$

Der Hauptsatz für Wegintegrale gilt hier nur, falls

$\vec{\nabla} \times \vec{U} = 0$ , also wenn  $\vec{U}$  ein Gradientenfeld ist. Physikalisch kann man  $\vec{U}$  dann als konservatives Kraftfeld deuten.

$$\vec{\nabla} \times \vec{U} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x_1} \\ \frac{\partial}{\partial x_2} \\ \frac{\partial}{\partial x_3} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} x_2 x_3 \\ x_1 x_3 \\ x_1 x_2 \end{pmatrix} = 0 \quad \checkmark$$

Damit gilt:

$$\int_Y U ds = F(\gamma(a)) - F(\gamma(b))$$

mit  $\vec{U} = \nabla F$ , also  $\vec{U} = \text{grad} F$ . Desweiteren gilt  $a = 2\pi$  und  $b = 0$

Mit  $F(x_1, x_2, x_3) = x_1 x_2 x_3$  gilt dann:

$$\int_Y U ds = \sin(4\pi) \cdot \cos(6\pi) \cdot 4\pi^2 - \sin(0) \cdot \cos(0) \cdot 0 = 0 //$$

A12

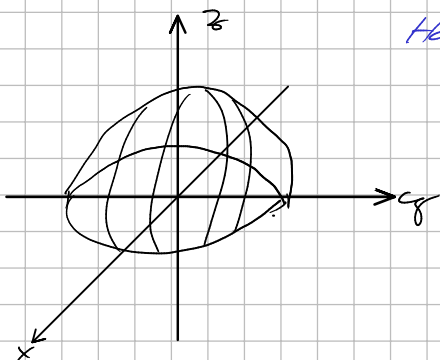
$$z > 0, x^2 + y^2 + z^2 \leq 1$$

$$f(x, y, z) = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$(x(r, \vartheta, \varphi), y(r, \vartheta, \varphi), z(r, \vartheta, \varphi)) = (r \sin(\vartheta) \cos(\varphi), r \sin(\vartheta) \sin(\varphi), r \cos(\vartheta))$$

$$(r, \vartheta, \varphi) \in (0, 1) \times (0, \pi) \times (-\pi, \pi)$$

a)



Halbkugel über der  $x$ - $y$ -Ebene

$$b) \quad r \in (0, 1]; \quad \varrho \in (0, \frac{\pi}{2}); \quad \varphi \in (-\pi, \pi)$$

$$c) \quad f(x, y, z) = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\begin{aligned} x^2 + y^2 + z^2 &= r^2 \sin(\varrho)^2 \cos(\varphi)^2 + r^2 \sin(\varrho)^2 \sin(\varphi)^2 + r^2 \cos(\varrho)^2 \\ &\stackrel{\substack{\text{mit } x = r \sin(\varrho) \cos(\varphi), \\ y = r \sin(\varrho) \sin(\varphi), \\ z = r \cos(\varrho)}}{=} r^2 \sin(\varrho)^2 (\underbrace{\cos(\varphi)^2 + \sin(\varphi)^2}_{=1}) + r^2 \cos(\varrho)^2 \\ &= r^2 (\underbrace{\sin(\varrho)^2 + \cos(\varrho)^2}_{=1}) \\ &= \underline{\underline{r^2}} \end{aligned}$$

Damit gilt

$$\sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = \underline{\underline{r}}$$

Kugel-  
koordinaten

$$\Rightarrow \tilde{f}(r, \varrho, \varphi) = \underline{\underline{\frac{1}{r}}}$$

c)

$$\begin{aligned} \int_W f(x, y, z) \, d(x, y, z) &= \int_W \tilde{f}(r, \varrho, \varphi) \, r^2 \sin(\varrho) \, dr \, d\varrho \, d\varphi \\ &= \int_0^1 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_{-\pi}^{\pi} \frac{1}{r} \, r^2 \sin(\varrho) \, dr \, d\varrho \, d\varphi \\ &= \int_0^1 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_{-\pi}^{\pi} r \sin(\varrho) \, dr \, d\varrho \, d\varphi \\ &= 2\pi \int_0^1 \left[ -r \cos(\varrho) \right]_0^{\frac{\pi}{2}} \, dr \\ &= 2\pi \int_0^1 \left( \underbrace{-r \cos(\frac{\pi}{2})}_{=0} + \underbrace{r \cos(0)}_{=r} \right) \, dr \\ &= 2\pi \left[ \frac{1}{2} r^2 \right]_0^1 \\ &= 2\pi \left( \frac{1}{2} - 0 \right) \\ &= \underline{\underline{\pi}} \end{aligned}$$