

Satz von Picard-Lindelöf

Beweis (Forts.)

Satz: $G \subset \mathbb{R}^n$ Gebiet

$v: G \rightarrow \mathbb{R}^n$ lok. Lip.

$$(AWP) \begin{cases} \underline{\dot{x}} = \underline{v}(\underline{x}) \\ \underline{x}(0) = \underline{x}_0 \end{cases}$$

Ex: $\exists x: (-\delta, \delta) \rightarrow \mathbb{R}^n$ Lsg.
von (AWP)

Eind.:

Lsg. ist eind. auf $(-\delta, \delta)$,

d.h. $\tilde{x}: I \rightarrow \mathbb{R}^n$ Lsg.

Intervall ($0 \in I$)

dann $\tilde{x}(t) = x(t) \quad \forall t \in (-\delta, \delta) \cap I$.

Bew: BFPS,

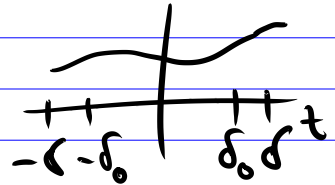
$$\bar{\Phi}[\varphi](t) = x_0 + \int_0^t v(\varphi(t')) dt'$$

$\delta, \delta_0 < \delta$ bel.

$$[-\delta_0, \delta_0]$$

$$(-\delta, \delta)$$

$$\delta_1 < \delta_2$$



$$x_1(t) = x_2(t) \quad \forall |t| \leq \delta_1$$
$$x(t) = x_2(t) \quad \text{hängt nicht von } \delta_0$$

$$x: (-\delta, \delta) \rightarrow \mathbb{R}^n$$

Lsg. des (AWP). Also \Rightarrow Ex.

Eind. $\tilde{x}: I \rightarrow \mathbb{R}^n$, $0 \in I$

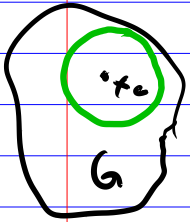
$$\dot{\tilde{x}} = v(\tilde{x}), \quad \tilde{x}(0) = x_0.$$

$$x \Big|_{[-\delta_0, \delta_0] \cap I} = \tilde{x} \Big|_{[-\delta_0, \delta_0] \cap I}$$

$$\Rightarrow x \Big|_{(-\delta, \delta) \cap I} = \tilde{x} \Big|_{(-\delta, \delta) \cap I} \quad \square$$

Bem 8.17 a) SPL liefert "lokale Existenz" oder "Kurzzeit-Existenz"

b) untere Schranke an die "Lebensdauer" der Lsg.



$$\delta(x_0) = \min \left\{ \frac{1}{L(x_0)}, \frac{r(x_0)}{M(x_0)} \right\}$$

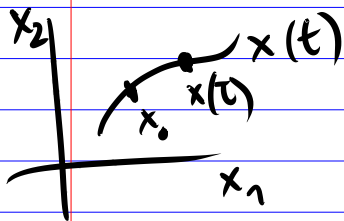
$M(x_0) = \sup_{x \in K} \|v(x)\|$, $L = \text{Lip. konst. von } v \text{ auf } K$

c) Ist $x(\cdot)$ Lsg. zum AW x_0 ($A \neq 0$),

dann

$$\tilde{x}(t) := x(t+\tau) \text{ Lsg.}$$

zum AW $x(\tau)$ ($A \neq 0$)



$$\begin{aligned} \dot{\tilde{x}}(t) &= \dot{x}(t+\tau) = v(x(t+\tau)) \\ &= \underline{v(\tilde{x}(t))} \end{aligned}$$

d) SPL ist auch numerisch nutzbar ("Picard-Iterationen"), besser als das offensichtliche Verfahren:

$$x((n+1)\Delta t) = x(n\Delta t) + v(x(n\Delta t)) \Delta t$$

Prop 8.19 $G \subset \mathbb{R}^n$ Gebiet, $v: G \rightarrow \mathbb{R}^n$

lok. Lip.

I, \tilde{I} , $0 \in I, 0 \in \tilde{I}$ offene Intervalle

x, \tilde{x} Lösen von (AWP) $\begin{cases} \dot{x} = v(x) \\ x(0) = x_0 \end{cases}$

$x: I \rightarrow G$

$\tilde{x}: \tilde{I} \rightarrow G$. Dann

$$x(t) = \tilde{x}(t) \quad \forall t \in I \cap \tilde{I}.$$

Bew Sei $A = \{t \in I \cap \tilde{I} \mid x(t) = \tilde{x}(t)\}$

z.B. $A = I \cap \tilde{I}$

Sei $I = (t_-, t_+)$, $\tilde{I} = (\tilde{t}_-, \tilde{t}_+)$

oBdA $t_+ \leq \tilde{t}_+$

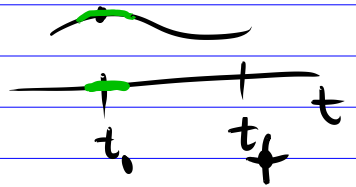
$t_0 := \sup \left\{ \tau \in (0, t_+) \mid \forall t \in [0, \tau) : x(t) = \tilde{x}(t) \right\}$

z.B. $t_0 = t_+$

$$\text{SPL} \Rightarrow \exists \delta > 0 \quad \forall t \in [0, \delta) : x(t) = \tilde{x}(t)$$

$$\text{Also } 0 < \delta \leq t_0 \leq t_+$$

Wäre $t_0 < t_+$:



$$x, \tilde{x} \text{ st.} \Rightarrow x(t_0) = \tilde{x}(t_0) =: \tilde{x}_0$$

$$\text{SPL} \Rightarrow \exists \delta_{\tilde{x}_0} > 0 : \forall t \in (t_0 - \delta_{\tilde{x}_0}, t_0 + \delta_{\tilde{x}_0})$$

$$x(t) = \tilde{x}(t)$$

↳ zur Def
von t_0

Also $t_0 = t_+$. Ebenso untere Grenze. \square

d.h. wenn gilt:

Ist \tilde{I} offenes Intervall,

$\tilde{x}: \tilde{I} \rightarrow \mathbb{C}$ Lsg von $\dot{x} = v(x)$

und $\forall I \tilde{I} \supset I$, und $\tilde{x}|_I = x$,

dann ist $\tilde{I} = I$ und $\tilde{x} = x$.

Satz 8.20 $G \subset \mathbb{R}^n$ ~~gebietet~~ Gebiet

$v: G \rightarrow \mathbb{R}^n$ lok. Lip.

Dann ex. zu jedem $x_0 \in G$ genau eine max. Lsg von $\dot{x} = v(x)$ mit AW x_0 .

Bew Sei $I := \{t \in \mathbb{R} \mid \exists$ ~~offenes~~ ^{int.} $J \subset \mathbb{R} :$
 $\exists x: J \rightarrow G : 0, t \in J, x(0) = x_0, \dot{x} = v(x)\}$

$I = \bigcup J \Rightarrow I$ ist Int.

SPL $\Rightarrow I$ ist offen.

Setze $x_{\max}(t) := x(t) \quad \forall t \in I$
unabh. von $x(\cdot)$ Prop. 8.19

Dann $x_{\max}(0) = x_0$ und

$\dot{x}_{\max}(t) = v(x_{\max}(t))$
weil es auf Ung. von t mit Lsg x üf.

$\Rightarrow x_{\max}$ ist eine max. Lsg.

Prop 8.19 \Rightarrow max. Lsg.

ist eind.

\square

Notation Def. Intervall $I(x_0)$ von $x_{\max}(\cdot)$

$$I(x_0) = (t_-(x_0), t_+(x_0))$$

mit $t_-(x_0) \in [-\infty, 0)$, $t_+(x_0) \in (0, \infty]$

Sei $\Omega := \{(t, x_0) \in \mathbb{R} \times G \mid t \in I(x_0)\}$

und $\varphi(t, x_0) = x_{\max}(t)$ mit $x_{\max}(0) = x_0$

$\varphi: \Omega \rightarrow G$ heißt "Flussabbildung"

$$\varphi_t(x) := \varphi(t, x)$$

$$\varphi_t: \Omega_t \rightarrow G, \quad \Omega_t := \{x \in G \mid (t, x) \in \Omega\}$$

φ_t = Zeit-Entwicklung \downarrow um t .

Bemerkung Ω offen, $\varphi: \Omega \rightarrow G$ st.

$\varphi \in C^1$ falls $v \in C^1$.

Satz 8.22 Sei $G \subset \mathbb{R}^n$ geöfnet,

$v: G \rightarrow \mathbb{R}^n$ lds. Lip.

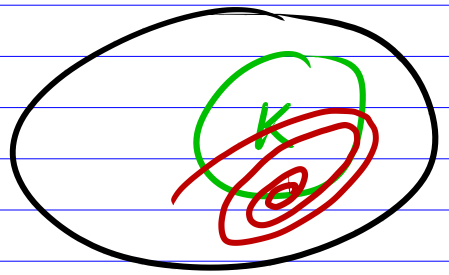
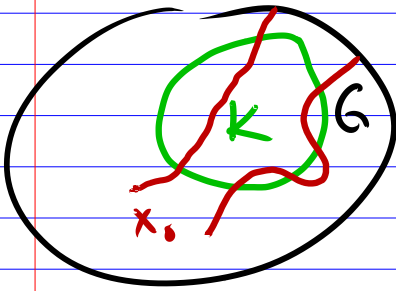
$x: (t_-(x_0), t_+(x_0)) \rightarrow G$ die max. Lsg.

von $\dot{x} = v(x)$ zum AW x_0 .

Falls $t_+(x_0) < \infty$, dann gibt es zu jedem Kompaktum $K \subset G$ ein

$0 < \tau_K < t_+(x_0)$ mit $\forall t \in (\tau_K, t_+(x_0))$:
 $x(t) \notin K$.

G offen



Bew 1) $\exists \rho > 0 \forall x \in K: \mathbb{B}_\rho(x) \subset G$

denn entweder $G = \mathbb{R}^n$ oder

$x \mapsto \text{dist}(x, \partial G) = \inf \{ \|x - y\| \mid y \in \partial G \}$
ist st., nimmt auf K sein Minimum $\rho > 0$ an, und $\rho > 0$.

4) Wenn $x(t) \in K$ und $t \in (0, t_+(x_0))$,
dann $t_+(x_0) = t + t_+(x(t))$
 $\geq t + \delta$

5) Also für $t \in (\underbrace{t_+(x_0) - \delta}_{=: \tau_K}, t_+(x_0))$

gilt $x(t) \in K$.

Ewtspr. $t_- > -\infty$.

□

Folgerung 8.23b)

Bleibt $x(\cdot)$ in einem Kompaktum
(insbes. falls $x(t) \xrightarrow{t \rightarrow t_+(x_0)} p \in G$)

dann $t_+(x_0) = \infty$.

Falls $x(t) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} p$,

dann ist p stationär, $v(p) = 0$.



Bew $\dot{x}(t) = v(x(t)) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} v(p)$
weil v st.

und wenn $v(p) \neq 0$, dann
kann $x(t)$ nicht konv.

(Beachte: i. allg. für Kurven

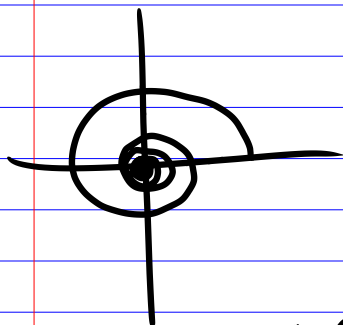
$$\text{Bsp } y(t) = \begin{pmatrix} \frac{1}{t} \cos(t^2) \\ \frac{1}{t} \sin(t^2) \end{pmatrix} \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0$$

$y(t) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} p \not\Rightarrow y(t) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0$

$$\dot{y}(t) = \begin{pmatrix} -\frac{1}{t^2} \cos(t^2) - \frac{2t}{t} \sin(t^2) \\ -\frac{1}{t^2} \sin(t^2) + \frac{2t}{t} \cos(t^2) \end{pmatrix}$$

$\xrightarrow{0} \quad \quad \quad \xrightarrow{0}$

~~→ 0~~



Wenn $\dot{x}(t) = v(x(t)) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} v(p) = v_\infty \neq 0,$

$$x(t_2) - x(t_1) = \int_{t_1}^{t_2} \underbrace{\dot{x}(t')}_{\in \mathcal{B}_\varepsilon(v_\infty)} dt$$

$\in \mathcal{B}_{\varepsilon(t_2-t_1)}((t_2-t_1)v_\infty)$ für t_1, t_2 groß genug
 $\underbrace{\quad}_{\quad} \cap \mathcal{B}_\varepsilon(0) \neq \emptyset$

für $0 < \varepsilon < \underline{\|v_\infty\|}$ und

Also ist $x(t)$ keine Cauchy-Folge $t_2 - t_1 \geq 1$

$\Rightarrow x(t)$ nicht konv.

$\Rightarrow x(t)$ nicht konv. □