

Lebensdauer der Lsg.

Beweis Picard-Lindelöf

$$\delta := \min \left\{ \frac{1}{L}, \frac{r}{M} \right\}$$

$$\dot{x} = v(x)$$

$$x(0) = x_0$$

$$v: G \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$G \subset \mathbb{R}^n$ offen

$$r = \text{dist}(x_0, \partial G)$$

$$M = \|v\|_\infty \text{ auf } \overline{B_r(x_0)}$$

$$L = \text{Lip.konst. für } v \text{ auf } \overline{B_r(x_0)}$$

$\leadsto \exists x: (-\delta, \delta) \rightarrow G \text{ Lsg.}$

Spezielles Vektorfeld

$$v = \text{grad } F, \quad F \in C^n(G, \mathbb{R})$$

$$F: G \rightarrow \mathbb{R}, \quad G \subset \mathbb{R}^n \text{ offen}, \quad \dot{x} = v(x)$$

Anschaulich: $\text{grad } F$ zeigt in die Richtung des steilsten Anstiegs von F .

Aufgabe: Zeige, dass $F(x(t))$ monoton wächst.

Antwort:

$$\frac{d}{dt} F(x(t)) = \nabla F(x(t)) \cdot \dot{x}(t)$$

$$= \nabla F(x(t)) \cdot v(x(t))$$

$$= \nabla F(x(t)) \cdot \nabla F(x(t))$$

$$= \|\nabla F(x(t))\|^2 \geq 0. \quad \square$$

Satz von Picard-Lindlöf

Satz: Für das DGL-AWP $\begin{cases} \dot{x} = v(x) \\ x(0) = x_0 \end{cases}$

mit $v: G \rightarrow \mathbb{R}^n$

$G \subset \mathbb{R}^n$ offen gilt:

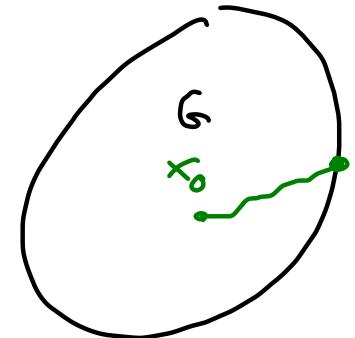
Falls v lok. Lip., dann

$\exists \delta > 0$: auf $(-\delta, \delta)$ ex. genau 1 Lsg. x des AWP.

Korollar: Falls v lok. Lip., dann ex. (zu jeg. x_0)

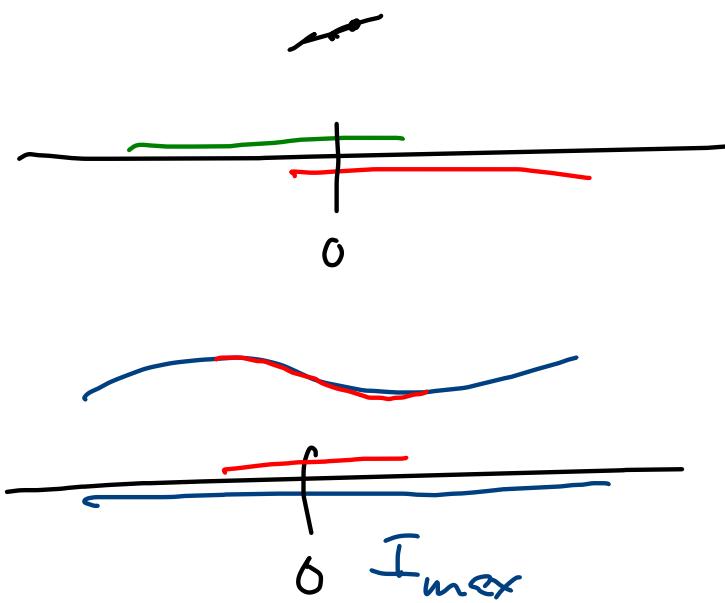
genau 1 max. Lsg des AWP.

Max. Lsg: eine, die nicht fortgesetzt werden kann,
die "nicht ohne Grund endet".



Def Lsg: (\bar{I}, \dot{x}) mit $\bar{I} \subset \mathbb{R}$ offenes Intervall, $0 \in \bar{I}$

$x: \bar{I} \rightarrow G$ mit $\dot{x} = v(x)$
 $x(0) = x_0$

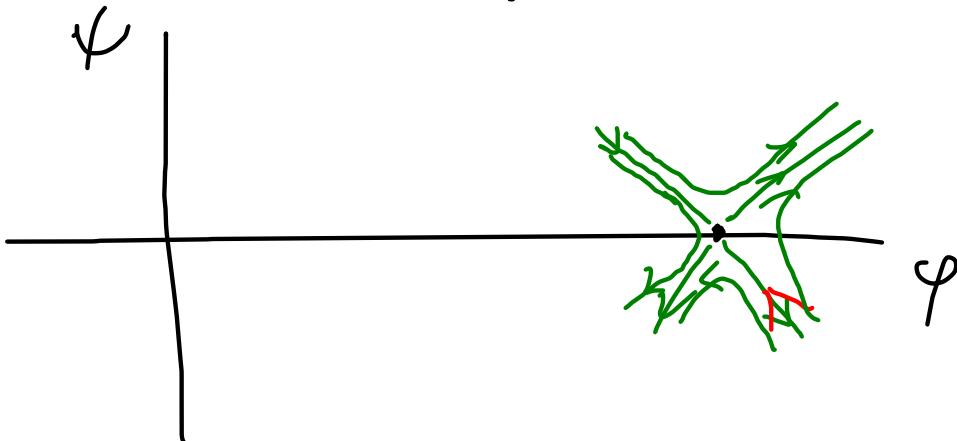
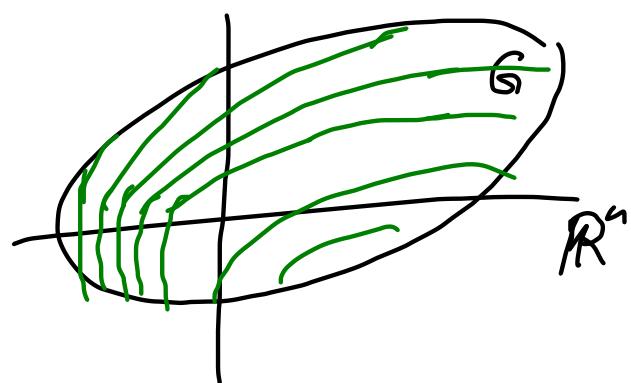


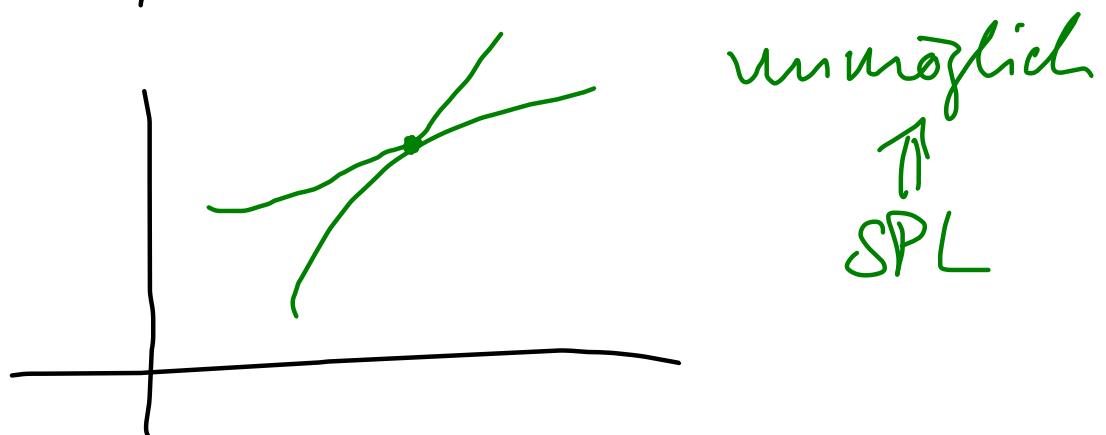
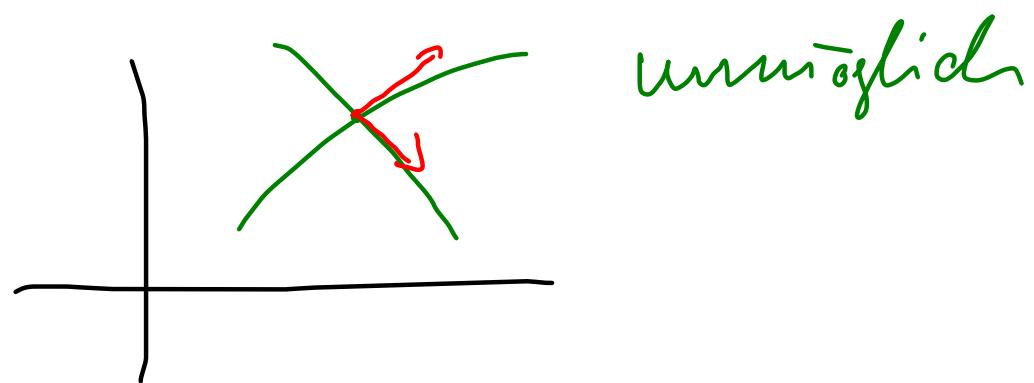
max. Lsg: $(\bar{I}_{\max}, x_{\max})$

bedeutet, dass $\forall \text{Lsg } (\bar{I}, \dot{x}):$

$$\bar{I} \subset \bar{I}_{\max}, x_{\max}|_{\bar{I}} = x.$$

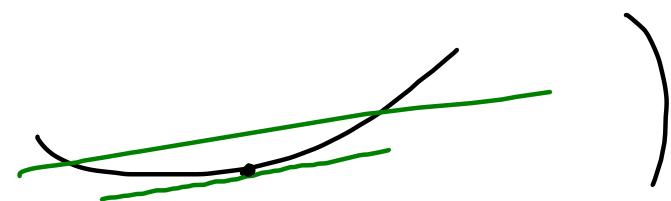
Konsequenz: Trajektorien im Phasenraum können sich nicht schneiden.





Bsp SPL \Rightarrow DGL $\frac{dx}{dt} = 0$ hat nur konst. Lsgen

(Beweis nur: Mittelwertsatz)



nicht-autonome Version des Satzes von PL:

für das DGL-AWP $\frac{dx}{dt} = f(x,t)$, $x(t_0) = x_0$, $f: G \rightarrow \mathbb{R}^n$ und $G \subset \mathbb{R}^{n+1}$ offen gilt; Falls f ldi. Lip. in x , dann $\exists \delta > 0$: auf $(t_0 - \delta, t_0 + \delta)$ ex. eind. Lsg. des AWP.

Reduktion der Ordnung

Aufgabe: Reduziere auf 1. Ordg:

$$\frac{dx^3}{dt^3} = t^5 \frac{dx^2}{dt^2} - e^t \frac{dx}{dt}, \quad x: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}.$$

y

Antwort: $y_0 := x \quad y: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$y_1 := \frac{dx}{dt}$$

$$y_2 := \frac{d^2x}{dt^2}$$

$$\frac{dy}{dt} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ t^5 y_2 - e^t y_1 \end{pmatrix}$$

Globale Existenz

d.h. $x_{\max} : \mathbb{R} \rightarrow G$

$$t_-(x_0) = -\infty, \quad t_+(x_0) = \infty$$

Satz: Sei v loc. Lip. Wenn eine Lsg. x nicht global ex., sagen wir $t_+(x_0) < \infty$, dann verlässt sie jedes Kompartiment in G .

Bsp Newtonsche Mechanik, Kollisionsreg

$$\underline{q}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ (1-t)^{2/3}R \end{pmatrix}, \quad \underline{q}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -(1-t)^{2/3}R \end{pmatrix}$$

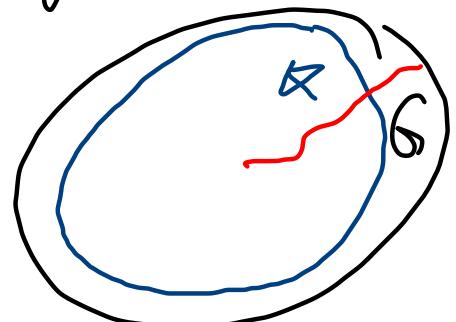
$$G = \mathbb{R}^{12} \setminus \underline{\Delta}$$

$$\left\{ \underline{q}_1 = \underline{q}_2 \right\}$$

$$P_1 - P_2$$

$$\underline{\Delta}$$

$$\underline{q}_1 - \underline{q}_2$$



$$I_{\max} = (-\infty, 1)$$

Lemma Wenn v loc. Lip. und jede Lsg nach
mehr für die Zeit $\delta > 0$, dann ex. alle Lsgen global.

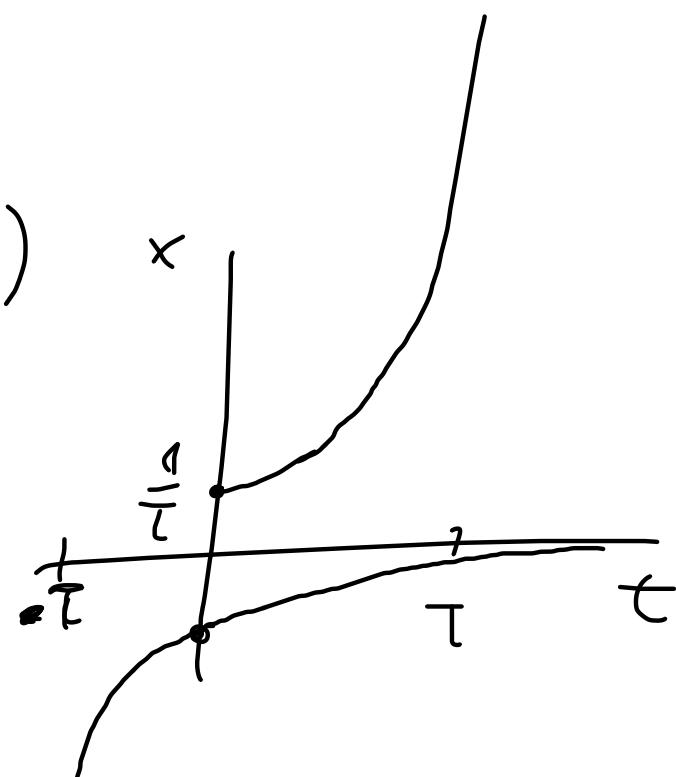
Prop Wenn v global def. ($G = \mathbb{R}^n$) und global Lip. ist,
dann ex. alle Lsgen global.

Konsequenz. Für homogene lineare DGL mit konst.
Koeff., $\frac{dx}{dt} = Ax$, ex. alle Lsgen global.

Bsp

• $n=1$, $\frac{dx}{dt} = 2x$ hat Lsgen $x(t) = x_0 e^{2t}$
(läuft in ∞ Zeit nach ∞)

• $n=1$, $\frac{dx}{dt} = x^2$ hat Lsgen $x(t) = \frac{1}{c-t}$

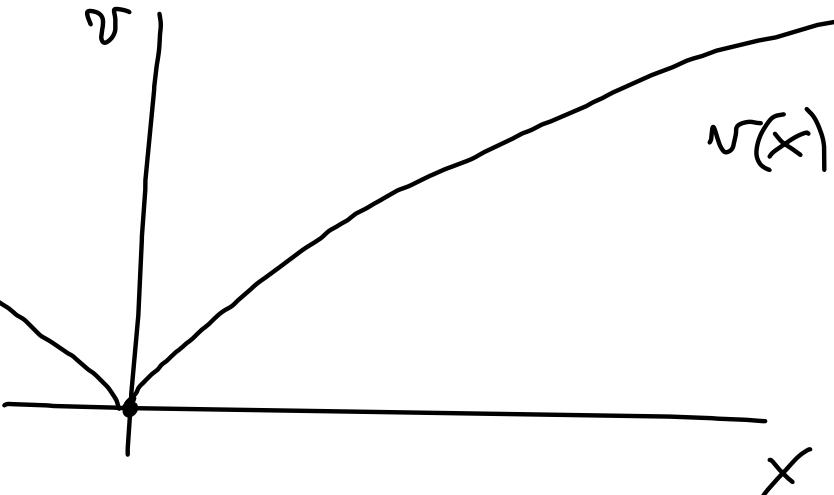


$$n=1, \frac{dx}{dt} = \ln(1+|x|)$$

\sim global def.

global Lip. $L = 1$

\Rightarrow alle Lsgen ex.en global.



Lineare Dgl.

Aufgabe: Linear oder nicht?

a) $t^4 \frac{d^2x}{dt^2} + e^t \frac{dx}{dt} = 0$ ja

b) $\frac{\dot{x}}{x} = t$ ja

c) $\dot{x} = \frac{t}{x}$ nein

d) $\dot{x} = \frac{x}{t}$ ja

Erhaltungsgrößen

d.h. $F: G \rightarrow R$, $F(x(t)) = \text{const.}$

→ Lsgen. $\dot{x} = v(x)$

Bsp Eine Tür wird geöffnet zwischen 2 Räumen mit $v(0) = 30$ und $w(0) = 10$ Personen.

Der Austausch zwischen den Räumen ist proportional zur Differenz $v-w$:

$$\begin{cases} \frac{dv}{dt} = w - v \\ \frac{dw}{dt} = v - w \end{cases}$$

$$F(v, w) = v + w.$$

Aufgabe: Zeige, dass $v(t) + w(t) = \text{const.}$

$$\begin{aligned} \text{Lösung: } & \frac{d}{dt}(v(t) + w(t)) \\ &= \frac{dv}{dt} + \frac{dw}{dt} = (w - v) + (v - w) = 0. \end{aligned}$$

□

Flussabb.

$$\varphi(t, x_0) = x(t) \quad \text{für } x(0) = x_0, \dot{x} = v(x)$$

$\varphi_t(x_0)$

"Zeitentwicklungsabb."

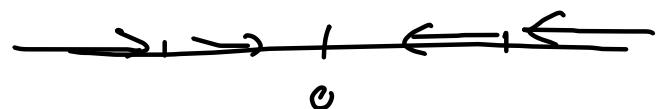
weil Zustand (0) $\xrightarrow{\varphi_t}$ Zustand (t)

Zustand (t_0) $\xrightarrow{\varphi_t}$ Zustand ($t_0 + t$)

Bsp $n=1$, $v(x) = -2x$, d.h. $\frac{dx}{dt} = -2x$

hat globale Lsgen $x(t) = x_0 e^{-2t}$, also

$$\varphi_t(x) = x e^{-2t}, \quad \varphi_t : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

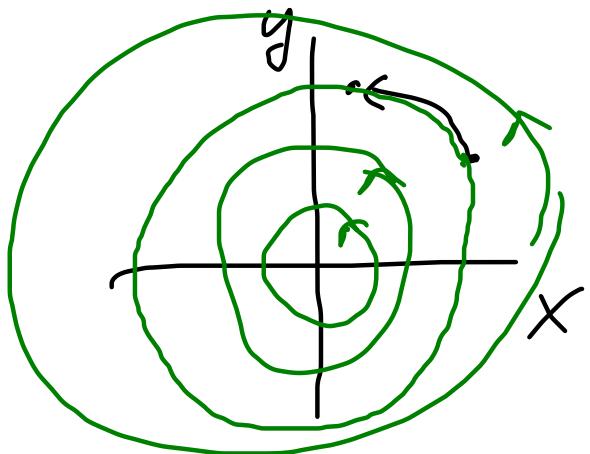


Bsp $n=2$, $v\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}$ d.h. $\left. \begin{array}{l} \frac{dx}{dt} = -y \\ \frac{dy}{dt} = x \end{array} \right\}$

hat globale Lsgen

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0 \cos t - y_0 \sin t \\ x_0 \sin t + y_0 \cos t \end{pmatrix}, \text{ d.h.}$$

$$\varphi_t \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos t & -\sin t \\ \sin t & \cos t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix}$$



$$\varphi_{s+t} = \varphi_s \circ \varphi_t$$

Kompositionseigenschaft