

Matrix-Exponential

$$e^A, \quad A \in M_n(\mathbb{C}) \quad n \times n\text{-Matrix}$$

Def
$$e^A = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} A^k$$

Beh 1 Die Lsg von $\dot{\underline{x}} = A \underline{x}$ zum AW \underline{x}_0
lautet ~~$\underline{x}(t) = e^{At} \underline{x}_0$~~

Beh 3 Funktionalgleichung

Seien $A, B \in M_n(\mathbb{C})$. Wenn $AB = BA$,

dann
$$e^{A+B} = e^A e^B = e^B e^A.$$

Bew $e^{A+B} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} (A+B)^k$

$$\begin{aligned} (A+B)^k &= (A+B)(A+B)\dots(A+B) \\ &= A^k + BA^{k-1} + ABA^{k-2} + A^2BA^{k-3} + \dots + A^{k-1}B \\ &\quad + BBA^{k-2} + BABAA^{k-3} + \dots + BA^{k-2}B \\ &\quad + ABBA^{k-3} + \dots + B^k \end{aligned}$$

$AB=BA \downarrow$

$$\begin{aligned} &= A^k + kBA^{k-1} + \binom{k}{2} B^2A^{k-2} + \dots + B^kA^0 \\ &= \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} B^j A^{k-j} = \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} A^{k-j} B^j \end{aligned}$$

Also $e^{A+B} = \sum_{k=0}^{\infty} \sum_{j=0}^k \frac{1}{k!} \frac{k!}{j!(k-j)!} A^{k-j} B^j$

| $k \backslash j$ | 0 | 1 | 2 | 3 | ... |
|------------------|-----|-----|-----|-----|-----|
| 0 | * | | | | |
| 1 | * | * | | | |
| 2 | * | * | * | | |
| 3 | * | * | * | * | |
| ... | ... | ... | ... | ... | ... |

(Satz 5.28)

Anat ~~U~~ Umordnungsatz für Doppelreihen:

gilt auch
in Banach-
räumen

Wenn $\sum_{mn} |x_{mn}|$ spaltenweise oder zeilenweise
in irgendeiner Reihenfolge (d.h. Abzählung von \mathbb{N}^2)

konv., dann auch $\sum_{mn} x_{mn}$ und zwar in allen 3
Weisen gegen denselben Wert.

$$\begin{aligned}
 \text{Für: } & \sum_{k=0}^{\infty} \sum_{j=0}^k \left\| \frac{1}{j!(k-j)!} A^{k-j} B^j \right\| \\
 \leq & \sum_{k=0}^{\infty} \sum_{j=0}^k \frac{1}{j!} \frac{1}{(k-j)!} \|A\|^{k-j} \|B\|^j \\
 & \underbrace{\hspace{10em}} \\
 & \frac{1}{k!} (\|A\| + \|B\|)^k
 \end{aligned}$$

$$= e^{\|A\| + \|B\|} < \infty \implies \text{Umordnen erlaubt!}$$

$$\begin{aligned}
 \text{Also } e^{A+B} &= \sum_{j=0}^{\infty} \sum_{k=j}^{\infty} \frac{1}{j!(k-j)!} A^{k-j} B^j \\
 &= \sum_{j=0}^{\infty} \left(\sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{j! l!} A^l \right) \underbrace{B^j}_{j!}
 \end{aligned}$$

$$= \left(\sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{l!} A^l \right) \sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{j!} B^j$$

$$= e^A e^B \quad \square$$

Beh 4 $t \mapsto e^{At}$, $\mathbb{R} \rightarrow M_n(\mathbb{C})$
ist diffbar und

$$\frac{d}{dt} e^{At} = A e^{At} = e^{At} A$$

Bew Wenn man gliedweise differenzieren darf,

$$\text{dann } \frac{d}{dt} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} \underbrace{(At)^k}_{A^k t^k} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} A^k k t^{k-1} \stackrel{l=k-1}{=} A \sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{l!} A^{l+1} t^l$$

$$= A e^{At} = e^{At} A.$$

Ana 1 Satz 7.35: Man darf ~~Potenzreihen~~ ^{Reihen $f_n(t)$}
 gliedweise differenzieren, wenn

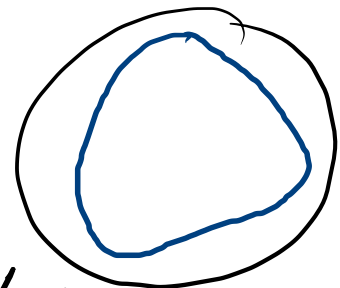
- (gilt auch in Banachräumen)
- 1) die Reihe gliedweise abs. konv. und
 - 2) die gliedweise differenzierte Reihe glm. abs. konv.

ad 1) Beh 2 ✓

ad 2) Wir zeigen das auf jedem Kompaktum

$$K \subset \mathbb{R} \subset \mathbb{C}:$$

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^{\infty} \left\| \frac{1}{(k-1)!} A^k t^{k-1} \right\| &= \sum_{l=0}^{\infty} \left\| \frac{1}{l!} A^{l+1} t^l \right\| \\ &\leq \sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{l!} \|A\|^{l+1} |t|^l \leq \|A\| e^{T \|A\|} < \infty. \\ &\leq \left(\sup_{t \in K} |t| \right)^l =: T^l \quad \text{unabh. von } t. \end{aligned}$$



daher $\left\| \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} A^{k+1} t^k - \sum_{k=0}^m \frac{1}{k!} A^{k+1} t^k \right\|$

$$= \left\| \sum_{k=m+1}^{\infty} \frac{1}{k!} A^{k+1} t^k \right\| \leq \sum_{k=m+1}^{\infty} \left\| \frac{1}{k!} A^{k+1} t^k \right\|$$

$$\leq \sum_{k=m+1}^{\infty} \frac{1}{k!} \|A\|^{k+1} |t|^k \leq \sum_{k=m+1}^{\infty} \frac{1}{k!} \|A\|^{k+1} T^k \text{ konv.}$$

Fazit, Man darf gldw. diff. auf $K \xrightarrow{m \rightarrow \infty} 0$

Jedes $t \in \mathbb{R}$ liegt in einem K

\Rightarrow Man darf gldw. diff. bei jedem t . \square

Bew Beh 1

$$\dot{\underline{x}} = \frac{d}{dt} \left(e^{At} \underline{x}_0 \right)$$

$$= \frac{d}{dt} \left(e^{At} \right) \underline{x}_0$$

$$= A e^{At} \underline{x}_0 = A \underline{x}_*(t)$$

$$\underline{x}(0) = e^{A0} \underline{x}_0 = E_n \underline{x}_0 = \underline{x}_0. \quad \square$$

Fundamentalsystem

Def Fund.syst. = Basis von L_h

Satz 9.5(b) Betrachte $\underline{\dot{x}} = A(t) \underline{x}$ (1)

mit $A: I \rightarrow M_n(\mathbb{C})$ st., $I \subset \mathbb{R}$ offenes Intervall,
 $t_0 \in I$. 'Aq. sind:

(i) $\{\underline{x}_1, \dots, \underline{x}_m\}$ ist lin. unabh. in L_h

(ii) $\forall t \in I: \{\underline{x}_1(t), \dots, \underline{x}_m(t)\}$ lin. unabh. in \mathbb{R}^n

(iii) $\{\underline{x}_1(t_0), \dots, \underline{x}_m(t_0)\}$ lin. unabh. in \mathbb{R}^n .

Bew (i) \Rightarrow (ii). Sei $\bar{t} \in I$ bel. z. z: Wenn $\sum_{j=1}^m \lambda_j \underline{x}_j(\bar{t}) = \underline{0} \in \mathbb{R}^n$,

dann $\lambda_j = 0 \forall j$.

$$\text{Setze } \underline{x}(t) = \sum_{j=1}^m \lambda_j \underline{x}_j(t)$$

a) Linearität von (1) $\Rightarrow \underline{x} : I \rightarrow \mathbb{R}^n$
 ist Lsg von (1).

b) $\underline{x}(t) = \underline{0}$. Eind. der Lsg., $\forall t \in I \Rightarrow \underline{x}(t) = \underline{0} \quad \forall t \in I$

Also $\sum_j \lambda_j \underline{x}_j = \underline{0}$ in $C^1(I, \mathbb{R}^n) \stackrel{(i)}{\Rightarrow} \lambda_j = 0 \quad \forall j$.

(ii) \Rightarrow (iii) klar.

(iii) \Rightarrow (i) z.z.: Wenn $\sum \lambda_j \underline{x}_j = \underline{0}$ in L_h , dann $\lambda_j = 0 \quad \forall j$.

Dann insbes. $\sum \lambda_j \underline{x}_j(t_0) = \underline{0} \stackrel{(iii)}{\Rightarrow} \lambda_j = 0 \quad \forall j. \quad \square$

Bem Entsprechend für höhere Ordg:

$$\frac{d^r \underline{x}}{dt^r} = \sum_{k=0}^{r-1} A_k(t) \frac{d^k \underline{x}}{dt^k} \quad (2)$$

Für $\underline{x} \in L_{\mathbb{R}}$ und $t \in I$ definiere

$$\alpha(t) := \begin{pmatrix} \underline{x}(t) \\ \dot{\underline{x}}(t) \\ \vdots \\ \frac{d^{r-1} \underline{x}}{dt^{r-1}} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{nr}$$

$\alpha(t)$ = Phasenpunkt zu t , $\alpha(t_0)$ geeignet als Anfangsdaten

Variante von Satz 9.5 (B): Äq. sind

- (i) $\{\underline{x}_1, \dots, \underline{x}_m\}$ lin. unabh. in $L_{\mathbb{R}}$
- (ii) $\{\alpha_1, \dots, \alpha_m\}$ lin. unabh. in $C^1(I, \mathbb{R}^{nr})$
- (iii) $\forall t \in I: \{\alpha_1(t), \dots, \alpha_m(t)\}$ lin. unabh. in \mathbb{R}^{nr}
- (iv) $\{\alpha_1(t_0), \dots, \alpha_m(t_0)\}$ lin. unabh. in \mathbb{R}^{nr} .

Bew (i) \Rightarrow (ii) $\sum \lambda_j \alpha_j = 0$

erste n Komponenten $\sum \lambda_j x_j = 0$

$\stackrel{(i)}{\Rightarrow} \lambda_j = 0 \quad \forall j.$

(ii) \Rightarrow (i): Wir zeigen: $\{x_1, \dots, x_m\}$ lin. abh.

$\Rightarrow \{\alpha_1, \dots, \alpha_m\}$ lin. abh.

oBdA $x_1 = \sum_{j=2}^m c_j x_j$

$\Rightarrow \dot{x}_1 = \sum_{j=2}^m c_j \dot{x}_j$ etc. höhere Abl. en

$\Rightarrow \alpha_1 = \sum_{j=2}^m c_j \alpha_j \Rightarrow \{\alpha_1, \dots, \alpha_m\}$ lin. abh.

Rest: 9.5 (b)

□

Def Die Wronski-Determinante

von $\underline{x}_1, \dots, \underline{x}_{nr} \in C^r(I, \mathbb{R}^n)$

bei $t \in I$ ist

$$W(t) := \det \begin{pmatrix} \underline{x}_1(t) & \underline{x}_2(t) & \dots & \underline{x}_{nr}(t) \\ \dot{\underline{x}}_1(t) & \dot{} & & \dot{\underline{x}}_{nr}(t) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \underline{x}_1^{(r-1)}(t) & \dot{} & & \underline{x}_{nr}^{(r-1)}(t) \end{pmatrix}$$

$$= \det (\alpha_1(t) \quad \alpha_2(t) \quad \dots \quad \alpha_{nr}(t))$$

Korollar Seien $\underline{x}_1, \dots, \underline{x}_{nr} \in L_h$ für (2). Äq sind:

- (i) $\{\underline{x}_1, \dots, \underline{x}_{nr}\}$ lin unabh. in L_h (\Leftrightarrow ist Fund. system)
- (ii) $W(t) \neq 0 \quad \forall t \in I$
- (iii) $W(t_0) \neq 0$.

Bsp für Wronski-Det.

$$\ddot{x} = -\omega^2 x \quad \text{harm. Osz. } (\omega > 0)$$

$$\text{Fund. Syst. } \left\{ t \mapsto \underbrace{\cos \omega t}_{x_1(t)}, t \mapsto \underbrace{\sin \omega t}_{x_2(t)} \right\}$$

$$W(t) = \begin{vmatrix} x_1(t) & x_2(t) \\ \dot{x}_1(t) & \dot{x}_2(t) \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} \cos \omega t & \sin \omega t \\ -\omega \sin \omega t & \omega \cos \omega t \end{vmatrix}$$

$$= \omega \cos^2 \omega t + \omega \sin^2 \omega t = \omega \neq 0.$$

Bem 9.6 Betrachte $\dot{\underline{x}} = A(t)\underline{x}$ (1)

mit $A: I \rightarrow M_n(\mathbb{R})$ st., $t_0 \in I$

Flussabbildung = "Propagator"

$$\underline{\Phi}_t : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\underline{\Phi}_t \underline{x}(t_0) = \underline{x}(t) \quad \forall \text{ max. Lsg. } \underline{x}$$

ÜA: $\underline{\Phi}_t$ ist linear

$$\frac{d}{dt} \underline{\Phi}_t = A(t) \underline{\Phi}_t, \quad \underline{\Phi}_{t_0} = E_n$$

Die Spalten von $\underline{\Phi}_t$ bilden ein Fundamentalsystem.

Bsp $A(t) = A \Rightarrow \underline{\Phi}_t = e^{A(t-t_0)}$.