

$$B = T^t A T$$

Definition: Sei $b: V \times V \rightarrow K$ eine symmetrische Bilinearform dann nennt man die Abbildung $q: V \rightarrow K$ gegeben durch $q(x) := b(x, x)$ quadratische Form.

Achtung: q ist keine lineare Abbildung!

Falls b ein Skalarprodukt definiert \sqrt{q} einen Längenbegriff (Norm).

Binomische Formel:
$$\begin{aligned} q(x+y) &= b(x+y, x+y) = b(x, x) + b(x, y) + b(y, x) + b(y, y) \\ &= q(x) + b(x, y) + b(x, y) + q(y) = \\ &= q(x) + (1+1) b(x, y) + q(y) \end{aligned}$$

Falls in unserem Körper $1+1=0$ ist haben wir also

$$q(x+y) = q(x) + q(y)$$

Ansonsten: $q(x+y) = q(x) + 2 b(x, y) + q(y)$, $2 \neq 0$

Definition: Ein Körper hat Charakteristik 2 $\Leftrightarrow 1+1=0$.
 $\text{char}(K) = 2$.

Korollar: Sei b eine sym. Bilinearform $b: V \times V \rightarrow K$ mit

$\text{char}(K) \neq 2$. Dann gilt: $q \equiv 0 \Leftrightarrow b \equiv 0$
($q(x) = 0 \forall x \in V \Leftrightarrow b(x, y) = 0 \forall x, y \in V$)
Falls $\text{char}(K) = 2$ gilt diese Aussage nicht.

Beweis: " \Leftarrow " trivial: wähle $x=y$ R.S. $\Rightarrow b(x, x) = 0 \forall x$
 $=: q(x)$

" \Rightarrow " Sei $q(x) = 0 \forall x \in V$. WA: $\exists x, y \in V$ mit $b(x, y) \neq 0$

Binomische Formel: $q(x+y) = q(x) + 2 b(x, y) + q(y)$

$$2 b(x, y) = q(x+y) - q(x) - q(y) = 0$$

¹ Produkt = 0 mind ein Faktor 0. Da $2 \neq 0 \Rightarrow b(x, y) = 0$

Satz: Sei $b: V \times V \rightarrow K$ eine symmetrische Bilinearform, $\text{char}(K) \neq 2$ ($1 \neq -1, 2 = 0 \dots$). Dann gibt es eine Basis B von V , so dass die darstellende Matrix diagonal ist (V endlich dim).

Beweis: Induktion über $n = \dim V$.

Induktionsanfang: $n=1$ 1×1 -Matrix hat immer Diagonalgestalt \checkmark

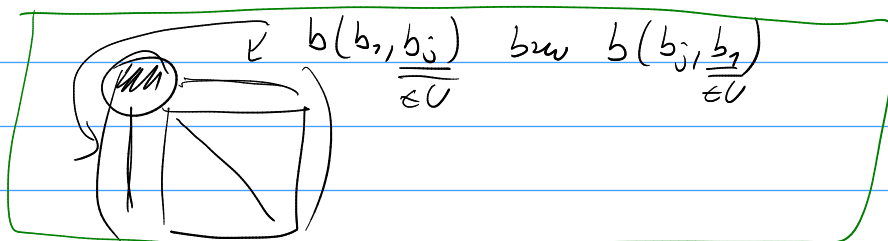
Induktionsschritt: $n \rightarrow n+1$, Annahme: Aussage gilt für n .

Sei $\dim(V) = n+1$. Falls $b \equiv 0$ sind wir fertig.
d.h. wir brauchen nur Fall $b \neq 0$ betrachten.

Wegen Kor.: $q \neq 0$ d.h. $\exists x \in V$ mit $q(x) = b(x,x) \neq 0$.

Diesen Vektor wählen wir als ersten Basisvektor.

Skizze:



Definiere $U := \{y \in V : b(x,y) = 0\}$.

Wir zeigen nun, dass $V = U \oplus \text{span}\{x\}$.

Dazu gilt zu zeigen: Jeder Vektor $y \in V$ kann zerlegt werden in $y = u + \alpha x$ $\alpha \in K, u \in U$
und die Zerlegung ist eindeutig.

Sei also $y \in V$. Betrachte $u = y - \alpha x$ und zeige, dass α gefunden werden kann, so dass $u \in U$.

$$0 = b(x,u) = b(x, y - \alpha x) = b(x,y) - \alpha \underbrace{b(x,x)}_{\neq 0}$$

Da $b(x,x) \neq 0$ kann man nach auflösen:

$$\alpha = \frac{b(x,y)}{b(x,x)}$$

Eindeutigkeit: Diese folgt aus $U \cap \text{span}\{x\} = \{0\}$ \oplus

$$(u_1 + \alpha_1 x = u_2 + \alpha_2 x \Leftrightarrow u_1 - u_2 = (\alpha_2 - \alpha_1)x \Rightarrow \text{Eind.})$$

Sei $z \in U$ $z = \beta x$

$$b(z,x) = 0 \quad \text{da } z \in U$$

$$b(z,x) = b(\beta x, x) = \beta b(x,x) \Rightarrow \beta = 0$$

$$\Rightarrow z = \beta x = 0.$$

Die Dimension von V ist also n .

Wir benutzen die Induktionsannahme für $b|_{U \times U} : U \times U \rightarrow K$ und finden dadurch eine Basis von V , $\{b_1, b_2, \dots, b_n\}$ so dass $b|_{U \times U}$ diagonal dargestellt wird.

$$B = \{x, b_1, \dots, b_n\} \quad (A)_{ij} = b(a_i, a_j)$$

$\uparrow \quad \downarrow \quad \downarrow$
 $a_1 \quad a_2 \quad a_{n+1}$

Falls $i=1$ d.h. $a_1 = x$ und $j \neq 1$ oder
 $i \neq 1$ und $j=1 \Rightarrow (A)_{ij} = 0$

(b von x mit Element aus $U \ni \{b_1, \dots, b_n\}$)

Falls $i > 1$ $j > 1$; $i \neq j \Rightarrow (A)_{ij} = b(b_{i-1}, b_{j-1}) = 0$

Bestimmung von T

Wir haben gesehen, dass für jede symmetrische Bilinearform (falls $1 \neq -1$) eine Basis existiert, so dass die darst. Matrix diagonal ist. Aber wie findet man diese?

Wähle dazu zunächst eine beliebige Basis von V .

$$M_B(b) = A. \quad \text{Da } b \text{ symmetrisch, ist } b(b_i, b_j) = b(b_j, b_i)$$

daher ist die Matrix A symmetrisch.

Auch die Gegenrichtung gilt: $b(x, y) = \sum \alpha_i \beta_j \underline{b(b_i, b_j)}$ \circledast
falls $x = \sum \alpha_i b_i$ und $y = \sum \beta_j b_j$

Falls A symmetrisch $\Rightarrow \circledast = \sum \alpha_i \beta_j b(b_j, b_i) = b(y, x)$

(Wir haben also eine Isomorphie zwischen den symmetrischen Bilinearformen und den symmetrischen Matrizen)

Statt eine Basis direkt zu suchen können wir also die Matrix A betrachten und ein T konstruieren, so dass $T^t A T$ diagonal ist.

Sei also A eine beliebige symmetrische Matrix,
suche T so dass $T^t A T$ diagonal.

Vorgehensweise: Wir transformieren schrittweise A durch
Multiplikation mit Elementarmatrizen:

$$A = A_0 \longrightarrow E_1^t A E_1 = A_1 \longrightarrow E_2^t A_1 E_2 = E_2^t E_1^t A E_1 E_2 = \\ = (E_1 E_2)^t A (E_1 E_2) \text{ usw.}$$

$$\begin{pmatrix} x & \otimes \\ \otimes & x \end{pmatrix}$$